# Кривизна

## Описание функции computeCurvatureFromInterface

Функция computeCurvatureFromInterface вычисляет кривизну вдоль интерфейса, заданного двумя одномерными массивами координат точек  $\mathbf{x} = (x_1, \dots, x_N)$  и  $\mathbf{y} = (y_1, \dots, y_N)$ , где N — число точек.

### Входные данные

 $\bullet$  x, y — одномерные массивы одинаковой длины N, содержащие координаты точек интерфейса.

## Алгоритм вычисления

1. Приведение к столбцам:

```
x = x(:);

y = y(:);
```

Гарантируем, что х и у — столбцовые векторы.

#### 2. Проверка размера массива:

Если N < 3, возникает ошибка, так как недостаточно точек для вычисления производных:

```
if N < 3 error('Hegoctatovho tovek для вычисления кривизны'); end
```

#### 3. Вычисление первой производной:

Приближённые значения производных координат по индексу массива рассчитываются функцией gradient:

```
\dot{x}_i \approx \text{gradient}(x)_i, \quad \dot{y}_i \approx \text{gradient}(y)_i.
```

В коде:

```
dx = gradient(x);
dy = gradient(y);
```

#### 4. Вычисление второй производной:

Аналогично считаются вторые производные:

$$\ddot{x}_i \approx \texttt{gradient}(\dot{x})_i, \quad \ddot{y}_i \approx \texttt{gradient}(\dot{y})_i,$$
 
$$\texttt{ddx} = \texttt{gradient}(\texttt{dx}) \, ;$$
 
$$\texttt{ddy} = \texttt{gradient}(\texttt{dy}) \, ;$$

#### 5. Расчет кривизны:

Кривизна в точке i вычисляется по формуле:

$$\kappa_i = \frac{\dot{x}_i \ddot{y}_i - \dot{y}_i \ddot{x}_i}{(\dot{x}_i^2 + \dot{y}_i^2)^{3/2}}.$$

В коде:

$$H = (dx .* ddy - dy .* ddx) ./ (dx.^2 + dy.^2).^(3/2);$$

#### 6. Обработка некорректных значений:

Все значения NaN или Inf заменяются на 0:

```
H(\text{``isfinite}(H)) = 0;
```

#### 7. Коррекция граничных точек:

Для предотвращения артефактов на краях, кривизна в первых двух и последних двух точках приравнивается к значениям ближайших внутренних точек:

```
H(1) = H(3);
H(2) = H(3);
H(end-1) = H(end-2);
H(end) = H(end-2);
```

## 8. Инверсия знака кривизны:

Для соответствия соглашениям по направлению нормали и кривизны итоговый вектор инвертируется:

$$H = -H;$$

#### Выходные данные

ullet H — одномерный массив длины N, содержащий значения кривизны вдоль интерфейса.