

Breaking Cloud Cognitive

Lab 4: Reconocimiento visual y clasificación de imágenes





Tabla de contenidos

Intr	Introducción al laboratorio	
1-	Reconocimiento de imágenes	∠
2-	Creamos y enlazamos el servicio de Visual Recognition	6
3-	Un bot que reconoce imágenes	10





Introducción al laboratorio

En este laboratorio, adquirirás los conocimientos necesarios para utilizar Watson AI en la clasificación y reconocimiento de imágenes. Para ello, utilizaremos el servicio de **Visual Recognition** para analizar las imágenes de platos de comida.

Requisitos:

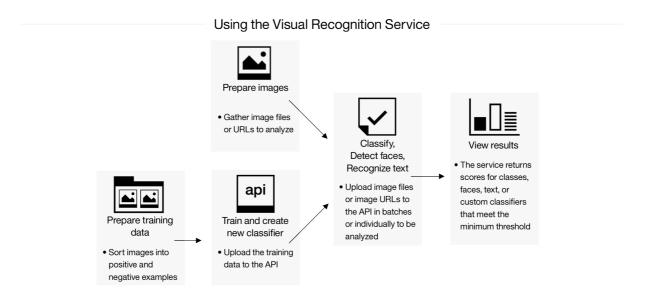
- Tener cuenta de IBM Cloud
- Acceso a Internet
- Haber realizado el laboratorio 3
- Tener cuenta en Telegram
- Descargar del contenido de https://github.com/mariaborbones/BreakingCloudCognitive



1- Reconocimiento de imágenes

IBM Watson Visual Recognition utiliza algoritmos de deep learning para analizar imágenes para escenas, objetos, caras, y otro contenido.

Por defecto, el servicio provee una serie de resultados precisos sin entrenamiento. Pero además, tu puedes entrenar tus propios clasificadores utilizando casos positivos y casos negativos .



Clasifica el contenido visual

Entiende el contenido de las imágenes. Analiza las imágenes en busca de escenas, objetos, caras, colores, comida, texto y contenido explícito.

Entrena tu propio modelo en pocos minutos

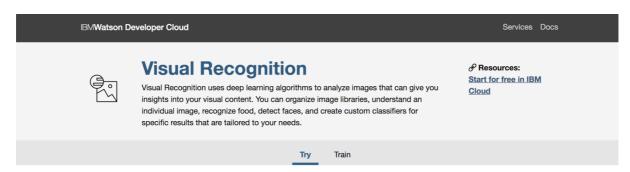
Personaliza a Watson para tu caso de uso. Tan sólo con un conjunto de imágenes, Watson puede aprender cualquier objeto, persona o atributo.

Detecta caras

Encuentra todas las caras presentes en tu imagen y recibe la edad y el género estimado para cada una de ellas.

Para entender mejor el funcionamiento del servicio podéis entrar en https://visual-recognition-demo.ng.bluemix.net/ donde encontraréis una demo de Watson Visual Recognition. Podéis utilizar las imágenes que vienen por defecto o usar las vuestras e incluso entrenar el servicio con un conjunto de imágenes.



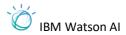


Try the service

Choose a sample image or upload your own image to try out Visual Recognition.



¡Enhorabuena! Has completado la primera parte de este laboratorio y ya eres capaz de reconocer y clasificar el contenido de imágenes.



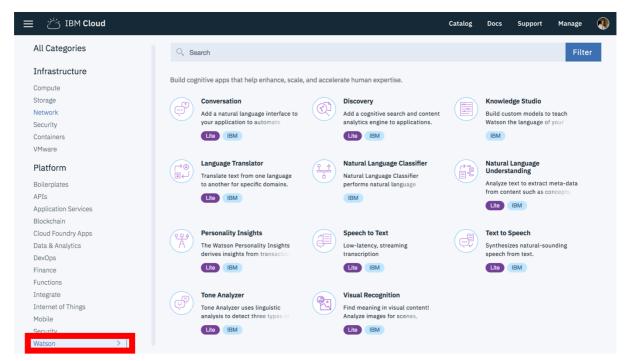
2- Creamos y enlazamos el servicio de Visual Recognition

Para crear el servicio de Watson Visual Recognition, necesitamos acceder al catálogo de **IBM Cloud** desde la siguiente URL: bluemix.net

Una vez hemos accedido a **IBM Cloud**, hacemos click en catálogo (barra superior) como se muestra en la imagen:



En el menú de la izquierda, donde se muestran todos los servicios de IBM Cloud, buscamos la categoría **Watson** debajo de **Plataforma** como se muestra en la imagen y hacemos click en ella:

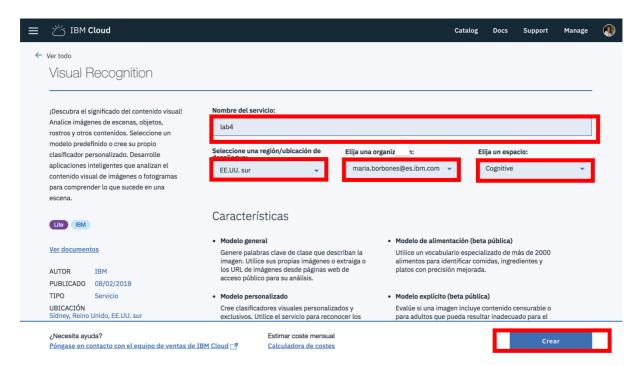


En este caso, entre todo el conjunto de servicios, vamos a elegir desplegar Visual Recognition, así que lo buscamos y hacemos click sobre el mismo:



En la siguiente pantalla, debemos asignarle un nombre al servicio (por ejemplo: lab4), una región (recomendable EEUU), nuestra organización y el espacio de trabajo donde queremos desplegarlo. Hacemos click en **crear**.





Ahora vamos a hacer binding de nuestro Node-RED con nuestro servicio de Visual Recognition.

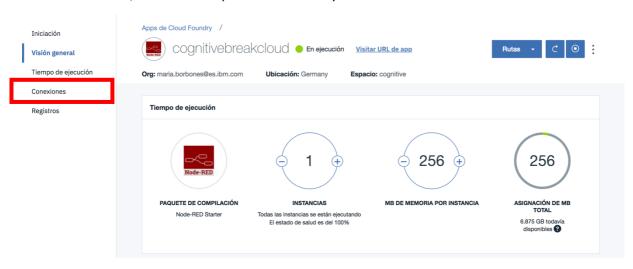
Hacemos click en el icono de IBM Cloud para acceder al Dashboard



Una vez en el dashboard, buscamos nuestra aplicación de Node-RED (estará debajo de la categoría Apps de Cloud Foundry) y hacemos click sobre el nombre de la aplicación para acceder a su panel de control



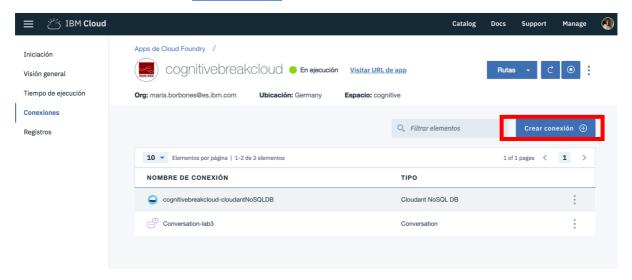
En el menú lateral, buscamos la opción Conexiones y accedemos a él



Copyright IBM Corporation 2013-2017. All rights reserved.



Hacemos click sobre el botón Crear conexión

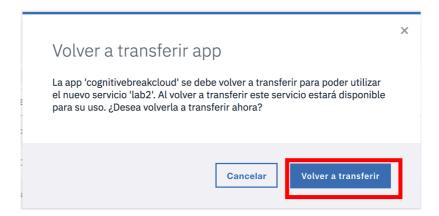


Y en la nueva página buscamos nuestro servicio de visual recognition y hacemos click sobre el botón connect (aparece al pasar el cursor por encima del servicio) para que conecte nuestro Node-RED con el servicio.



Nos aparecerá una alerta preguntándonos si queremos volver a transferir y le decimos que sí. Este proceso tardará unos minutos, ya que IBM Cloud va a parar nuestra aplicación, configurar lo necesario para poder hacer uso de Visual Recognition desde Node-RED y volver a arrancarla.





Esperamos de nuevo que nuestra aplicación se esté ejecutando. Podemos ver el estado de despliegue en la misma página y una vez arrancada podemos acceder a NodeRED desde el link de <u>Visitar URL de app</u>



¡Enhorabuena! Has completado la primera parte del laboratorio. Ya sabes cómo desplegar un servicio de Watson en IBM Cloud y hacer binding con una aplicación.



3- Un bot que reconoce imágenes

Una vez hemos entendido el comportamiento de Watson Visual Recognition, vamos a añadir sus capacidades a nuestro bot.

Volvemos a nuestro Node-RED y eliminamos nuestro flujo actual, seleccionando todos los nodos presionando a la vez las teclas ctrl+A y haciendo click en suprimir.



Y nos quedamos de nuevo con nuestro flujo en blanco. Ahora vamos a importar el nuevo flujo que incluye una rama para la detección de imágenes.

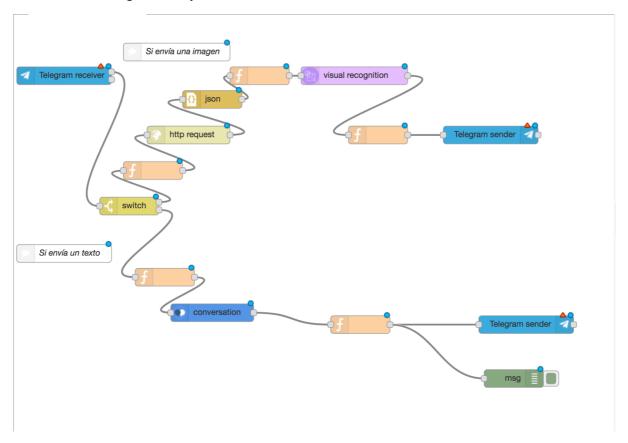
Para importar, vamos a repetir los pasos del lab anterior. Primero, hacemos click en las tres barritas que se encuentran en la parte superior derecha de la página para desplegar el menú.



Y hacemos click en **Import > Clipboard**. En la ventana emergente copiamos el contenido del fichero recognition.json que podemos encontrar en la ruta lab4 > flujos



El resultado es el siguiente flujo:

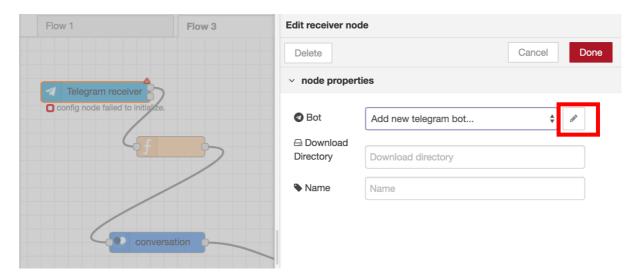


¿Qué ha cambiado? Ahora tenemos un nodo principal **Switch**, que cuando llega un mensaje de telegram, dependiendo de si es una imagen o texto toma un camino u otro. Si es una imagen, hacemos una petición **http** a la API de telegram para recoger la imagen y pasársela al nodo de reconocimiento visual. Una vez analizada la imagen, se devuelve el resultado como un mensaje a Telegram.

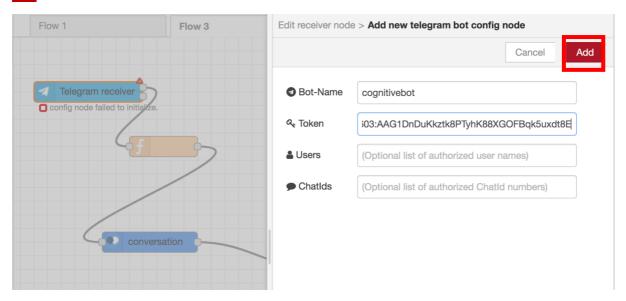
En la otra rama, en el caso que el mensaje sea simplemente texto, se le envía a Watson Conversation para mantener el diálogo.

Volvemos a configurar los nodos de telegram como hemos hecho en el laboratorio anterior. Hacemos doble click en el nodo **Telegram receiver**, y en el menú hacemos click en el lápiz para configurar un nuevo bot:

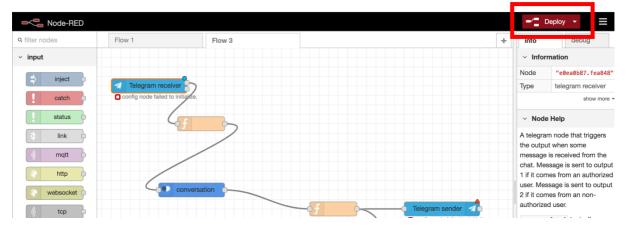




Ponemos el nombre de nuestro bot , el token que nos había generado telegram y hacemos click en Add



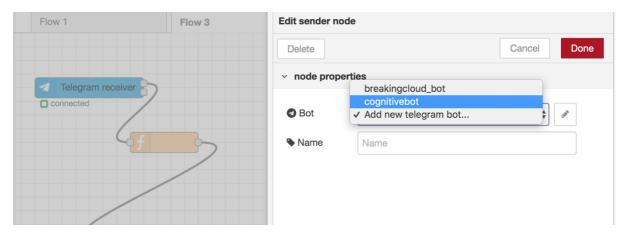
Una vez añadido hacemos click en Done para guardar los cambios. Y en el editor hacemos click en Deploy para guardar los cambios y desplegar el flujo.



Copyright IBM Corporation 2013-2017. All rights reserved.

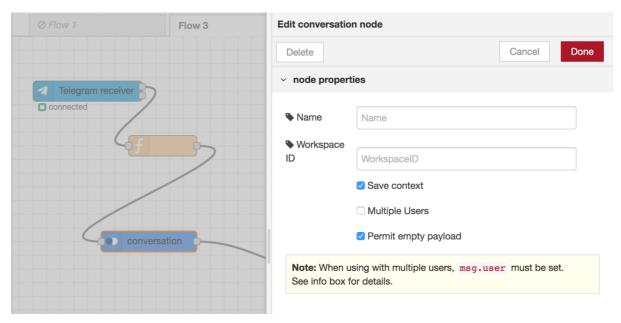


Repetimos el proceso con el nodo **Telegram Sender**, pero como nuestro bot ya está configurado sólo necesitamos seleccionarlo en el listado desplegable y hacemos click en Done



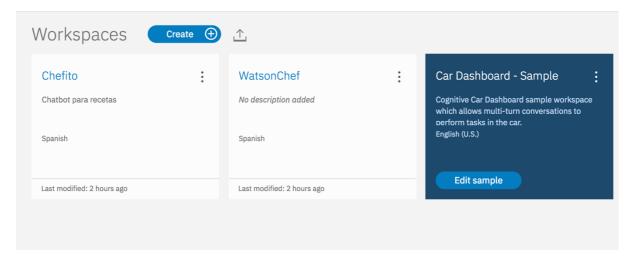
En el editor de nuevo hacemos click en Deploy para guardar los cambios.

Ahora ya sólo queda configurar nuestro nodo de Conversation. Hacemos doble click en el nodo de conversation para acceder a su configuración

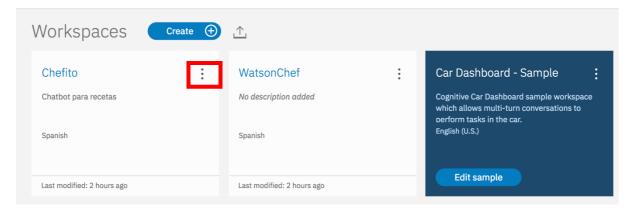


Y simplemente lo que necesitamos es el Workspace ID de nuestra conversación. Para obtenerlo, volvemos al servicio de Conversation y en la página de bienvenida recogemos las credenciales.

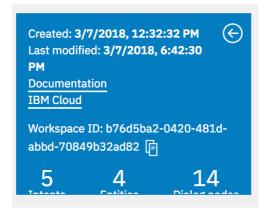




Hacemos click en los tres puntos del workspace que queremos configurar

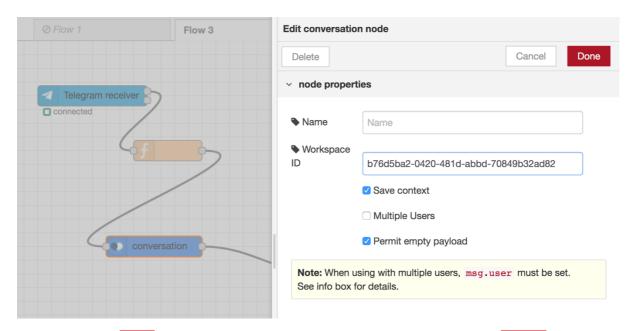


Y en el desplegable hacemos click en View details para copiar el Workspace ID



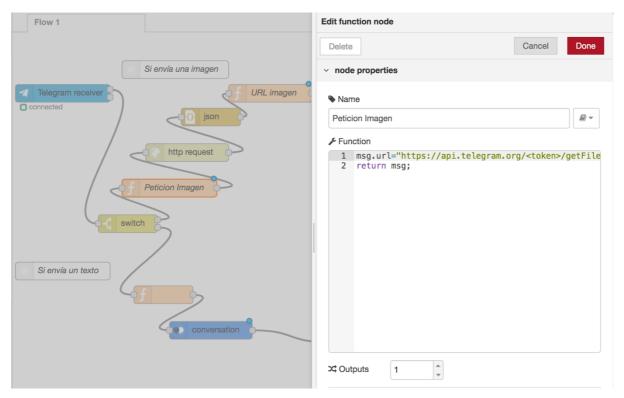
Volvemos a Node-RED y pegamos el identificador en el campo workspace ID del nodo de Conversation





Hacemos click en Done para guardar los cambios. Y en el editor hacemos click en Deploy para guardar los cambios y desplegar el flujo.

También necesitamos actualizar el nodo que realiza la petición a Telegram para obtener la información de la imagen. Hacemos doble click sobre el nodo con título **Petición Imagen** y donde pone <token> lo sustituimos por nuestro token de telegram que nos había proporcionado @botfather.

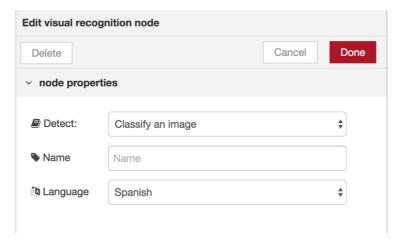


Hacemos click en Done para guardar los cambios. Y en el editor hacemos click en Deploy para guardar los cambios y desplegar el flujo.

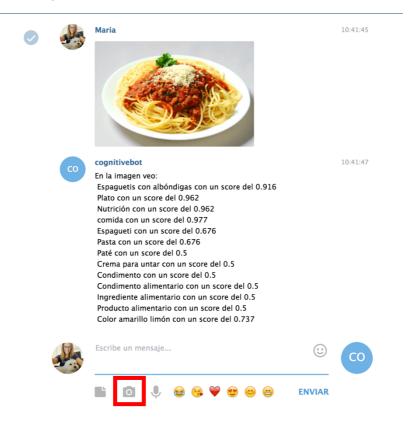


Repetimos el proceso anterior para el nodo URL imagen.

Y por último, vamos a configurar las credenciales del servicio de **Visual Recognition.** Hacemos doble click sobre el nodo y completamos los campos como se muestra ne la imagen



¡Genial! Ya tenemos nuestro bot preparado para recibir imágenes, así que volvemos a telegram y le enviamos una foto de un plato de comida.



¡Enhorabuena! Ya has completado el último laboratorio y eres capaz de implementar un bot que haga reconocimiento de imágenes