

**МИНИСТЕРСТВО НАУКИ И ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ**

**ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ АВТОНОМНОЕ  
ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ  
НОВОСИБИРСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ  
ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ**

**Факультет информационных технологий  
Кафедра параллельных вычислений**

**ОТЧЕТ**

**О ВЫПОЛНЕНИИ ЛАБОРАТОРНОЙ РАБОТЫ**

«Параллельная реализация метода Якоби в трехмерной области»

студента Бородина Артёма Максимовича 2 курса, 19205 группы  
Направление 09.03.01 – «Информатика и вычислительная техника»

Преподаватель:  
к.т.н, доцент  
А.Ю. Власенко

Новосибирск 2021

# СОДЕРЖАНИЕ

[ЦЕЛЬ](#)

[ЗАДАНИЕ](#)

[ОПИСАНИЕ РАБОТЫ](#)

[ЗАКЛЮЧЕНИЕ](#)

[Приложение 1.](#) Код программы

[Приложение 2.](#) Профилирование на 16 ядрах 9

[Приложение 3.](#) Замеры времени 10

## ЦЕЛЬ

1. Практическое освоение методов распараллеливания численных алгоритмов на регулярных сетках на примере реализации метода Якоби в трехмерной области.

## ЗАДАНИЕ

Требуется решить уравнение (т.е. найти функцию  $\varphi$ ):

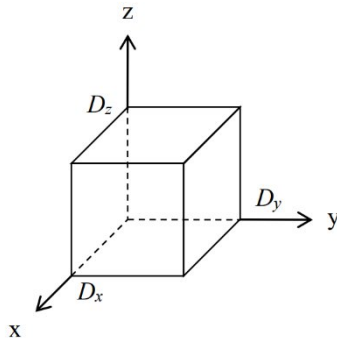
$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} - a\varphi = \rho, \quad a \geq 0,$$

$$\varphi = \varphi(x, y, z), \quad \rho = \rho(x, y, z),$$

в области  $\Omega$  с краевыми условиями 1-го рода (т.е. на границе  $G$  известны значения искомой функции  $\varphi$ ):

$$\varphi|_G = F(x, y, z).$$

Область  $\Omega$  имеет вид прямоугольного параллелепипеда с размерами  $D_x \times D_y \times D_z$ .



Нужно использовать одномерную декомпозицию области.

## ОПИСАНИЕ РАБОТЫ

1. Была написана программа ([Приложение 1](#)), с использованием MPI, реализующая метод Якоби в трехмерной области, где обмены граничными значениями подобластей выполняются на фоне счета.
2. Выбраны размеры сетки, при которых время работы программы на 1-ом ядре занимало примерно 30 секунд.
3. Сделано профилирование программы на 16-ти ядрах ([Приложение 2](#)). Было подтверждено что обмен граничными значениями подобластей выполняются на фоне счета. На скриншотах можно увидеть, как соседние процессы обмениваются своими граничными областями.
4. Проведены замеры времени, построены графики ускорения и эффективности ([Приложение 3](#)). По графикам можно что с увеличением количества процессов, эффективность стремительно падает. Это может происходить вследствие того, что работа каждого процесса зависит от его соседей, из-за этого замедление одного процесса повлечет замедление его соседей что отрицательно скажется на времени работы программы.

## **ЗАКЛЮЧЕНИЕ**

В ходе лабораторной работы были получены знания о разделении нагрузки на множество процессов для эффективной реализации метода Якоби в 3-х мерной области.

## Приложение 1. Код программы

```
#include <iostream>
#include <cmath>
#include "mpi.h"

#define funcElement(i, x, y, z) functionIterations[i][(x) * Y * Z + (y) * Z + z]
#define calculateP p(((x + displs[rank]) * hx) - 1, (y * hy) - 1, (z * hz) - 1, a)
#define calculateF f(((x + displs[rank]) * hx) - 1, (y * hy) - 1, (z * hz) - 1)

inline double f(double x, double y, double z) {
    return x * x + y * y + z * z;
}

inline double p(double x, double y, double z, double a) {
    return 6 - a * f(x, y, z);
}

int main(int argc, char *argv[]) {
    MPI_Init(&argc, &argv);
    int procsCount, rank;
    MPI_Comm_size(MPI_COMM_WORLD, &procsCount);
    MPI_Comm_rank(MPI_COMM_WORLD, &rank);

    if (argc < 4 && rank == 0) {
        std::cout << "Program needs 3 arguments (grid size): Nx, Ny, Nz" << std::endl;
        MPI_Finalize();
        return 0;
    }
    const int Nx = atoi(argv[1]);
    const int Ny = atoi(argv[2]);
    const int Nz = atoi(argv[3]);

    if (rank == 0) {
        std::cout << "procsCount: " << procsCount << std::endl;
        std::cout << "Grid size: " << Nx << "x" << Ny << "x" << Nz << std::endl;
    }

    int sizesPerThreads[procsCount], displs[procsCount];
    std::fill(sizesPerThreads, sizesPerThreads + procsCount, Nx / procsCount);
    for (int x = 0; x < Nx % procsCount; ++x) {
        sizesPerThreads[x] += 1;
    }
    displs[0] = 0;
    for (int x = 1; x < procsCount; ++x) {
        displs[x] = displs[x - 1] + sizesPerThreads[x - 1];
    }

    const int X = sizesPerThreads[rank];
    const int Y = Ny;
    const int Z = Nz;

    double *(functionIterations[2]);
    functionIterations[0] = new double[X * Y * Z];
    functionIterations[1] = new double[X * Y * Z];
    std::fill(functionIterations[0], functionIterations[0] + X * Y * Z, 0);
    std::fill(functionIterations[1], functionIterations[1] + X * Y * Z, 0);

    auto leftBorder = new double[Z * Y];
    auto rightBorder = new double[Z * Y];

    const double hx = 2.0 / (Nx - 1);
```

```

const double hy = 2.0 / (Ny - 1); const double hx2 = hx * hx;
const double hy2 = hy * hy;
const double hz2 = hz * hz;
const double a = 1e5;
const double factor = 1 / (2 / hx2 + 2 / hy2 + 2 / hz2 + a);

/// Fill borders on [-1;1]x[-1;1]x[-1;1]
for (int x = 0, localX = displs[rank]; x < X; ++x, ++localX) {
    for (int y = 0; y < Y; ++y) {
        for (int z = 0; z < Z; ++z) {
            if ((localX == 0) || (y == 0) || (z == 0) || (localX == Nx - 1) || (y == Ny - 1) || (z == Nz - 1)) {
                funcElement(0, x, y, z) = f((localX * hx) - 1, (y * hy) - 1, (z * hz) - 1);
                funcElement(1, x, y, z) = f((localX * hx) - 1, (y * hy) - 1, (z * hz) - 1);
            }
        }
    }
}

int newIter = 0, prevIter = 1;
double phix, phiy, phiz;

MPI_Request sendLeftBorder, sendRightBorder;
MPI_Request recvLeftBorder, recvRightBorder;

const double EPSILON = 1e-8;
int criteria = 1;

double time = -MPI_Wtime();
while (criteria) {
    int tmpCriteria = 0;
    newIter = 1 - newIter;
    prevIter = 1 - prevIter;

    /// Send borders
    if (rank != 0) {
        MPI_Isend(&(funcElement(prevIter, 0, 0, 0)), Y * Z, MPI_DOUBLE,
            rank - 1, 0, MPI_COMM_WORLD, &sendLeftBorder);
        MPI_Irecv(leftBorder, Y * Z, MPI_DOUBLE, rank - 1, 1, MPI_COMM_WORLD, &recvLeftBorder);
    }
    if (rank != procsCount - 1) {
        MPI_Isend(&(funcElement(prevIter, (sizesPerThreads[rank] - 1), 0, 0)), Y * Z, MPI_DOUBLE,
            rank + 1, 1, MPI_COMM_WORLD, &sendRightBorder);
        MPI_Irecv(rightBorder, Y * Z, MPI_DOUBLE, rank + 1, 0, MPI_COMM_WORLD, &recvRightBorder);
    }

    /// Calculate subregions
    for (int x = 1; x < X - 1; ++x) {
        for (int y = 1; y < Y - 1; ++y) {
            for (int z = 1; z < Z - 1; ++z) {
                phix = (funcElement(prevIter, x - 1, y, z) + funcElement(prevIter, x + 1, y, z)) / hx2;
                phiy = (funcElement(prevIter, x, y - 1, z) + funcElement(prevIter, x, y + 1, z)) / hy2;
                phiz = (funcElement(prevIter, x, y, z - 1) + funcElement(prevIter, x, y, z + 1)) / hz2;
                double element = factor * (phix + phiy + phiz - calculateP);
                funcElement(newIter, x, y, z) = element;

                tmpCriteria = fabs(element - calculateF) > EPSILON ? 1 : 0;
            }
        }
    }

    /// Wait for borders
    if (rank != 0) {
        MPI_Wait(&sendLeftBorder, MPI_STATUS_IGNORE);

```

```

    MPI_Wait(&recvLeftBorder, MPI_STATUS_IGNORE);
}
if (rank != procsCount - 1) {
    MPI_Wait(&sendRightBorder, MPI_STATUS_IGNORE);
    MPI_Wait(&recvRightBorder, MPI_STATUS_IGNORE);
}

/// Calculate borders
for (int y = 1; y < Y - 1; ++y) {
    for (int z = 1; z < Z - 1; ++z) {
        /// Left border
        if (rank != 0) {
            int x = 0;
            phix = (leftBorder[y * Z + z] + funcElement(prevIter, x + 1, y, z)) / hx2;
            phiy = (funcElement(prevIter, x, y - 1, z) + funcElement(prevIter, x, y + 1, z)) / hy2;
            phiz = (funcElement(prevIter, x, y, z - 1) + funcElement(prevIter, x, y, z + 1)) / hz2;
            double element = factor * (phix + phiy + phiz - calculateP);
            funcElement(newIter, x, y, z) = element;

            tmpCriteria = fabs(element - calculateF) > EPSILON ? 1 : 0;
        }

        /// Right border
        if (rank != procsCount - 1) {
            int x = X - 1;
            phix = (funcElement(prevIter, x - 1, y, z) + rightBorder[y * Z + z]) / hx2;
            phiy = (funcElement(prevIter, x, y - 1, z) + funcElement(prevIter, x, y + 1, z)) / hy2;
            phiz = (funcElement(prevIter, x, y, z - 1) + funcElement(prevIter, x, y, z + 1)) / hz2;
            double element = factor * (phix + phiy + phiz - calculateP);
            funcElement(newIter, x, y, z) = element;

            tmpCriteria = fabs(element - calculateF) > EPSILON ? 1 : 0;
        }
    }
}
MPI_Allreduce(&tmpCriteria, &criteria, 1, MPI_INT, MPI_MAX, MPI_COMM_WORLD);
}
time += MPI_Wtime();

double tmpMax = 0, abs;
for (int x = 1; x < X - 1; ++x) {
    for (int y = 1; y < Y - 1; ++y) {
        for (int z = 1; z < Z - 1; ++z) {
            if ((abs = fabs(funcElement(newIter, x, y, z) - calculateF)) > tmpMax) {
                tmpMax = abs;
            }
        }
    }
}

double max;
MPI_Allreduce(&tmpMax, &max, 1, MPI_DOUBLE, MPI_MAX, MPI_COMM_WORLD);

if (rank == 0) {
    std::cout << "Time: " << time << std::endl;
    std::cout << "Max difference: " << max << std::endl;
}

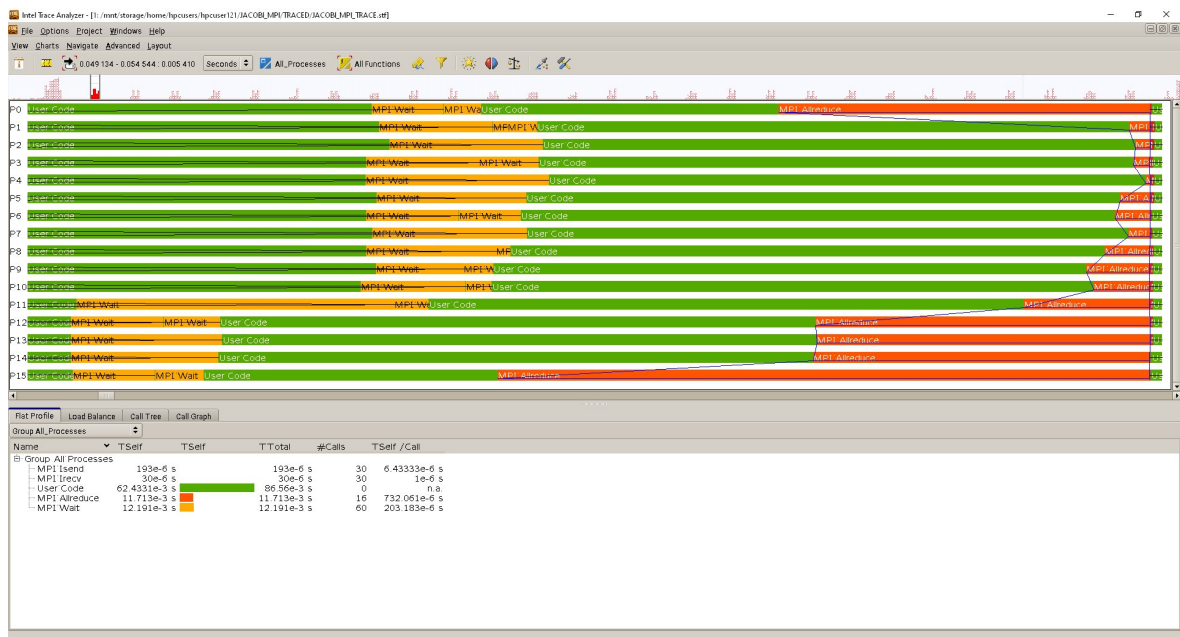
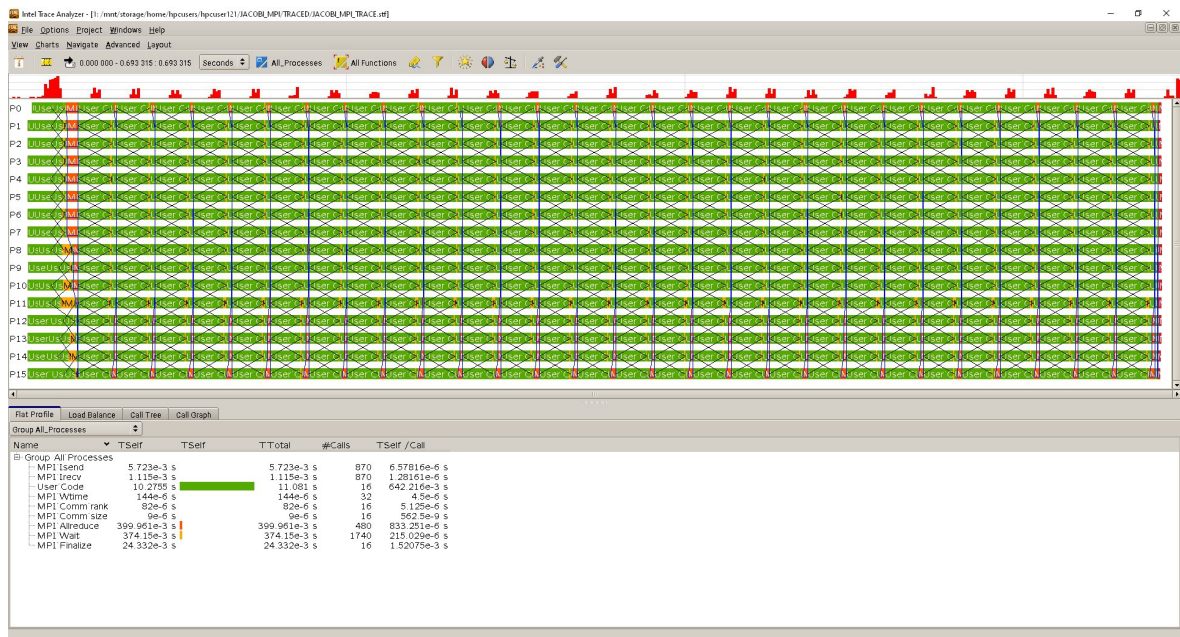
delete[] functionIterations[0];
delete[] functionIterations[1];
delete[] leftBorder;
delete[] rightBorder;

```



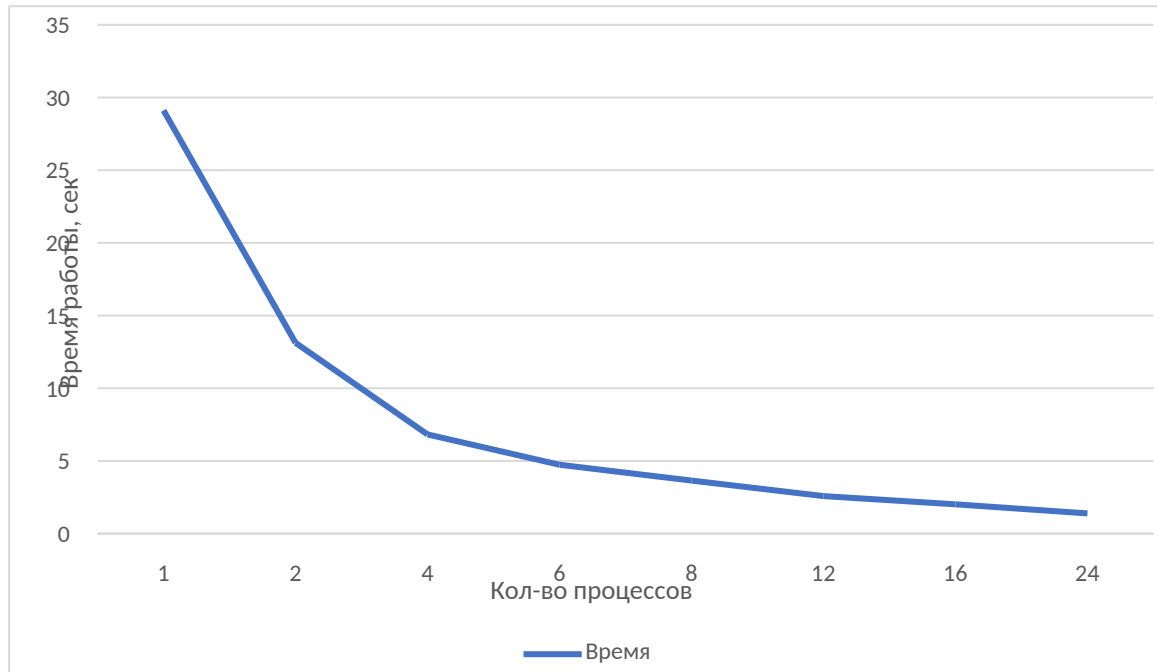
```
MPI_Finalize();  
return 0;  
}
```

## Приложение 2. Профилирование на 16 ядрах

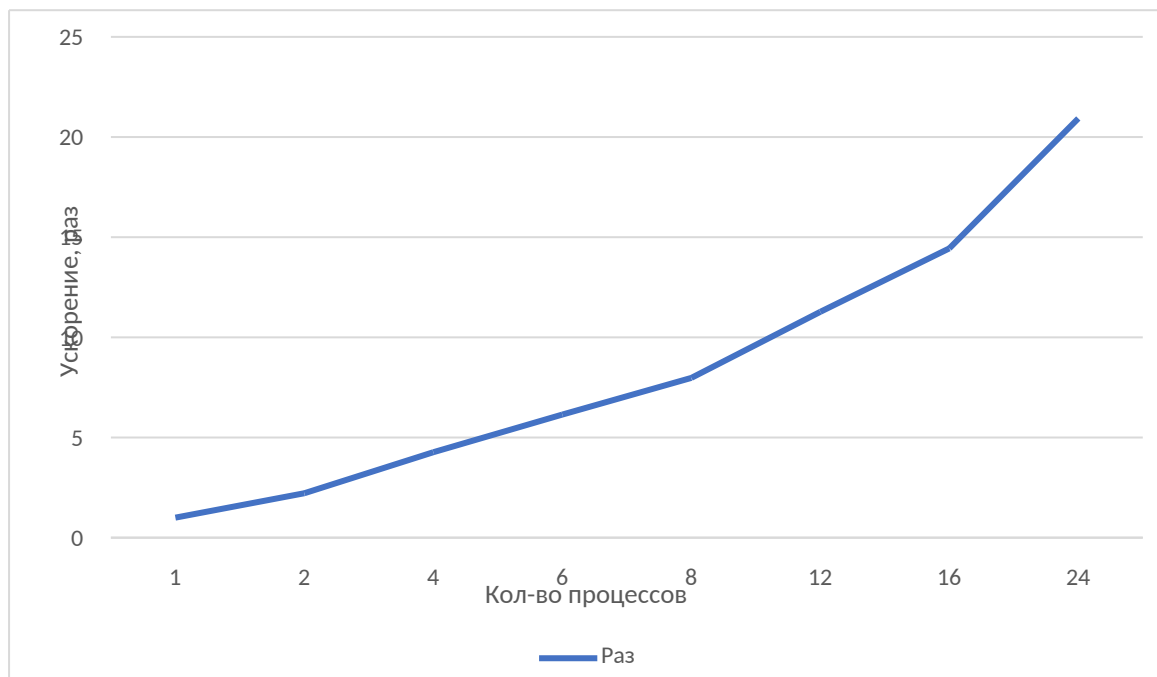


### Приложение 3. Замеры времени

Время работы, сек								
	1	2	4	6	8	12	16	24
	29,11	13,13	6,82	4,74	3,65	2,58	2,02	1,39



Ускорение, раз								
	1	2	4	6	8	12	16	24
	1	2,22	4,27	6,15	7,98	11,27	14,44	20,93



Эффективность на процесс, %								
	1	2	4	6	8	12	16	24
	1	1,11	1,07	1,02	1,00	0,94	0,90	0,87

