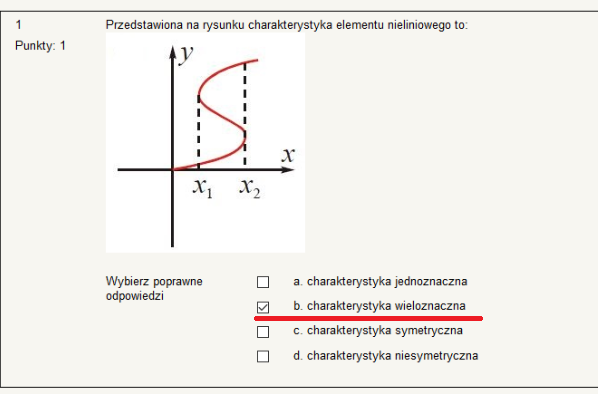
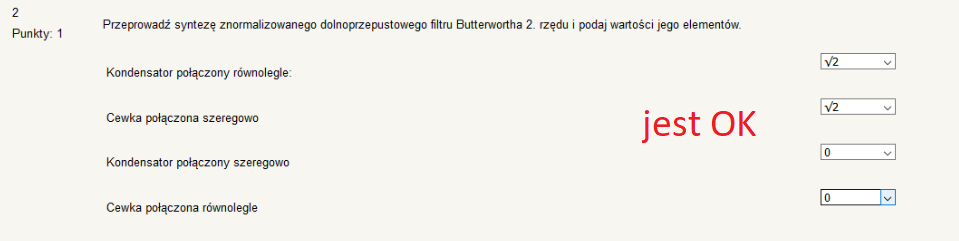
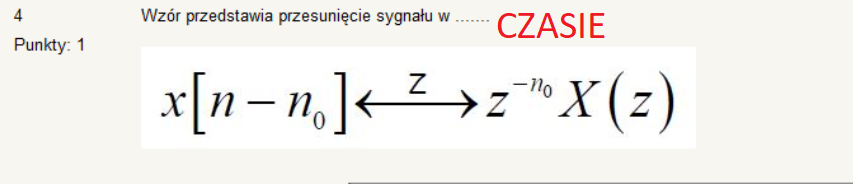
# Przedstawiona na rysunku charakterystyka elementu nieliniowego to: charakterystyka wieloznaczna



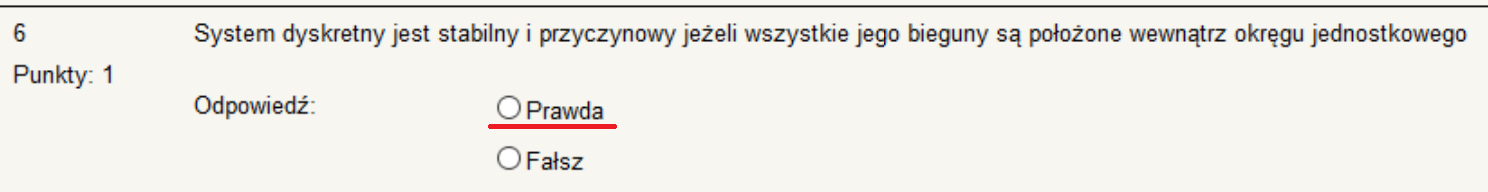
# Przeprowadź syntezę znormalizowanego dolnoprzepustowego filtru Butterwortha 2. rzędu i podaj wartości jego elementów



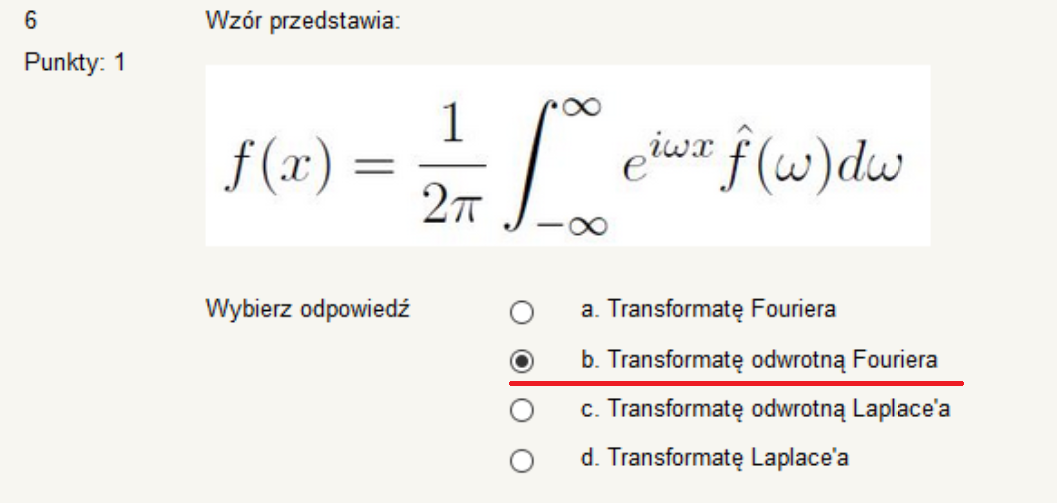
# Wzór przedstawia przesunięcie sygnału w czasie



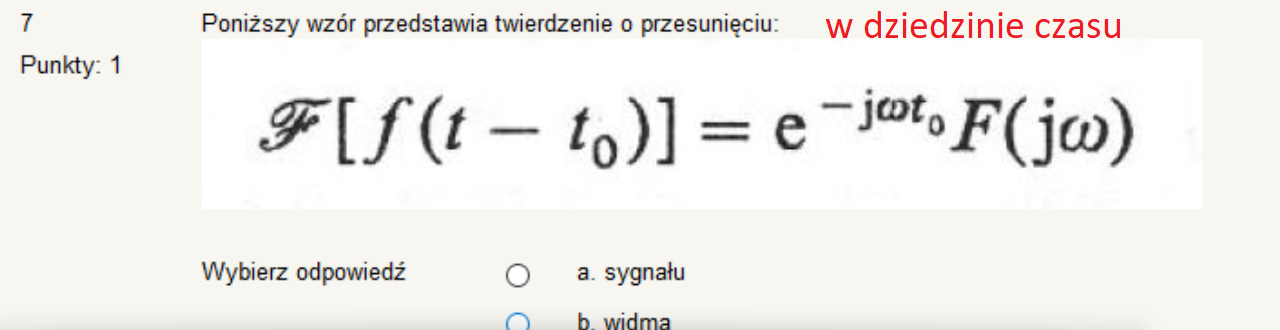
# System dyskretny jest stabilny i przyczynowy jeżeli wszystkie jego bieguny są położone wewnątrz okręgu jednostkowego: prawda



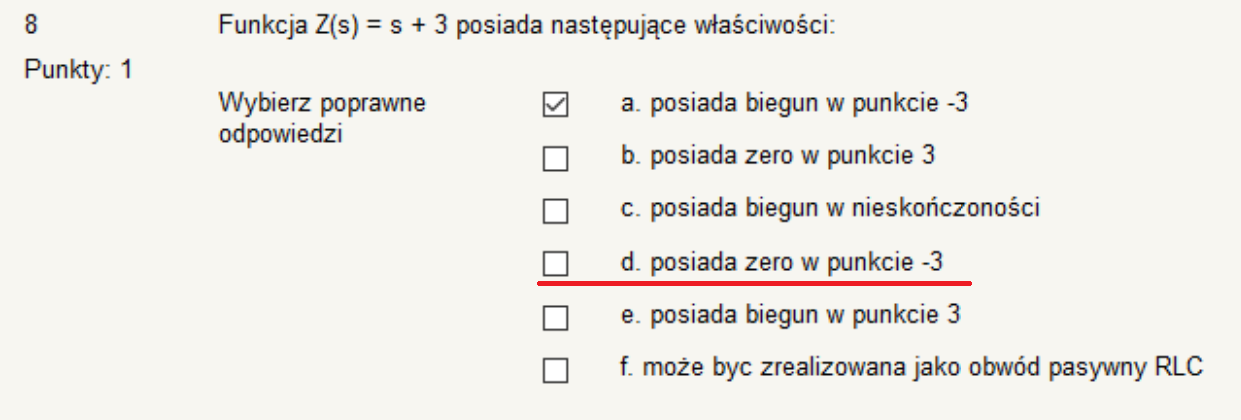
# Wzór przedstawia: Transformatę odwrotną Fouriera



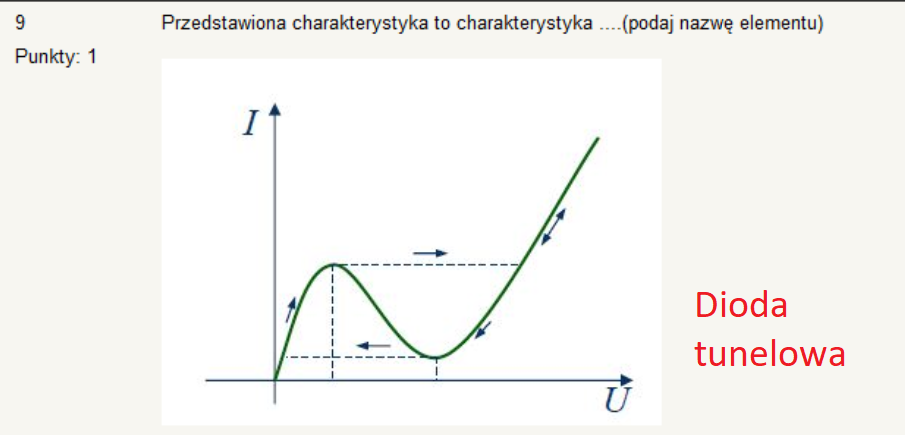
# Poniższy wzór przedstawia twierdzenie o przesunięciu: w dziedzinie czasu / przesunięciu sygnału



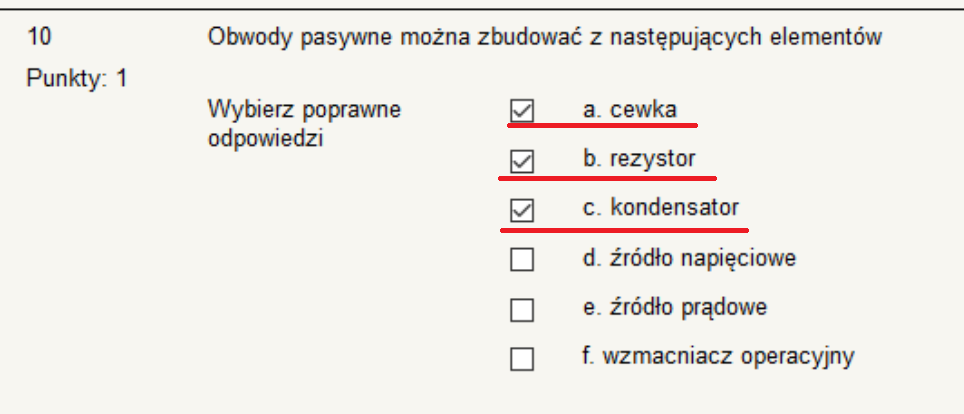
# Funkcja Z(s) = s+3 posiada następujące właściwości: posiada zero w punkcie -3



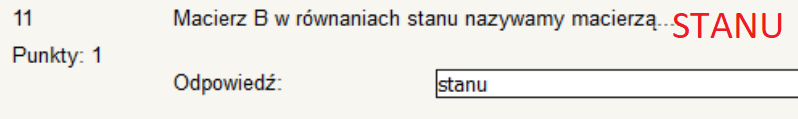
# Przedstawiona charakterystyka to charakterystyka (podaj nazwę elementu): dioda tunelowa



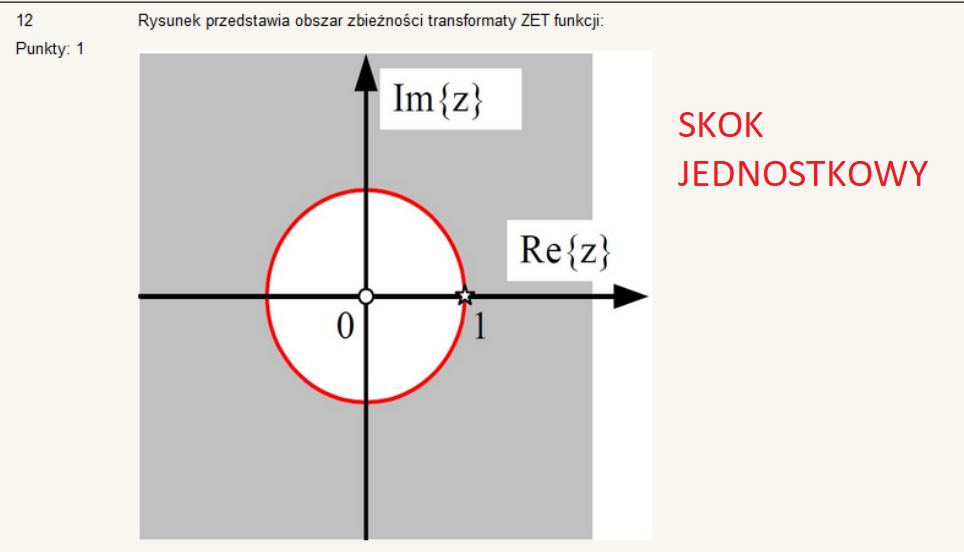
# Obwody pasywne można zbudować z następujących elementów: cewka, rezystor, kondensator



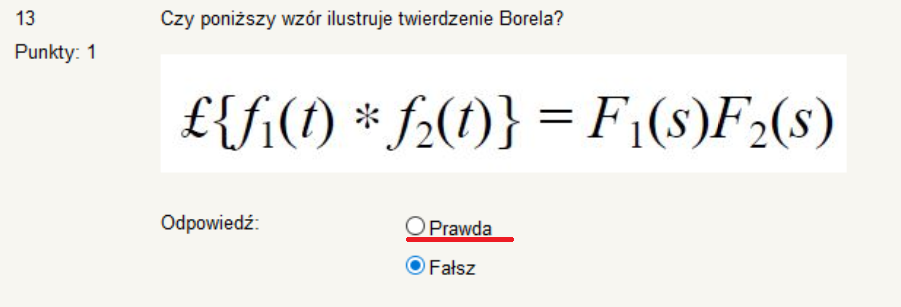
# Macierz B w równaniach stanu nazywamy macierzą wejścia



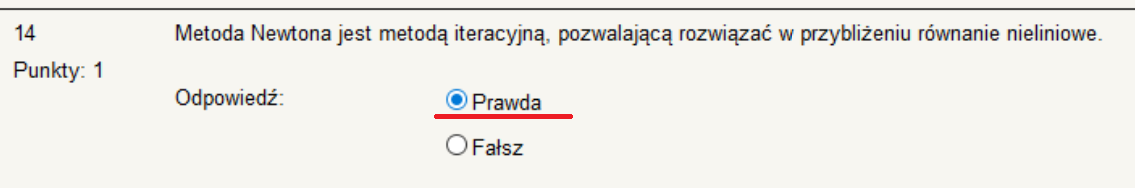
# Rysunek przedstawia obszar zbieżności transformaty ZET funkcji: skok jednostkowy



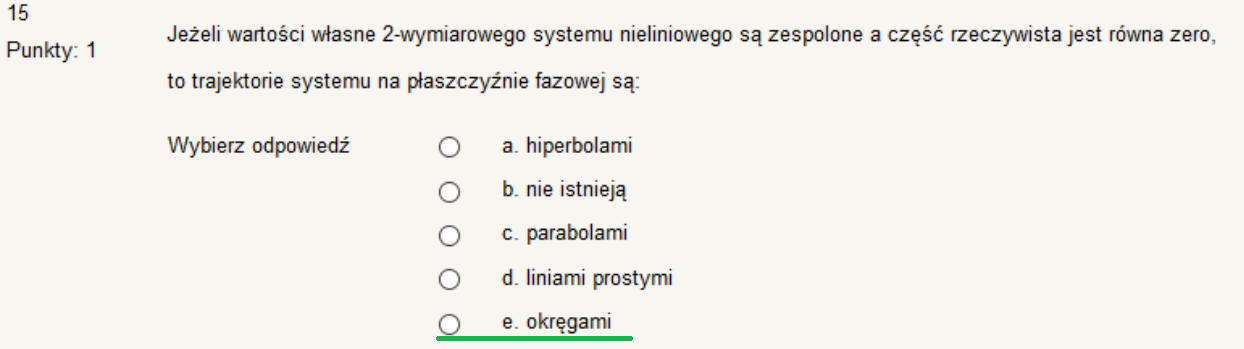
# Czy poniższy wzór ilustruje twierdzenie Borela? Prawda



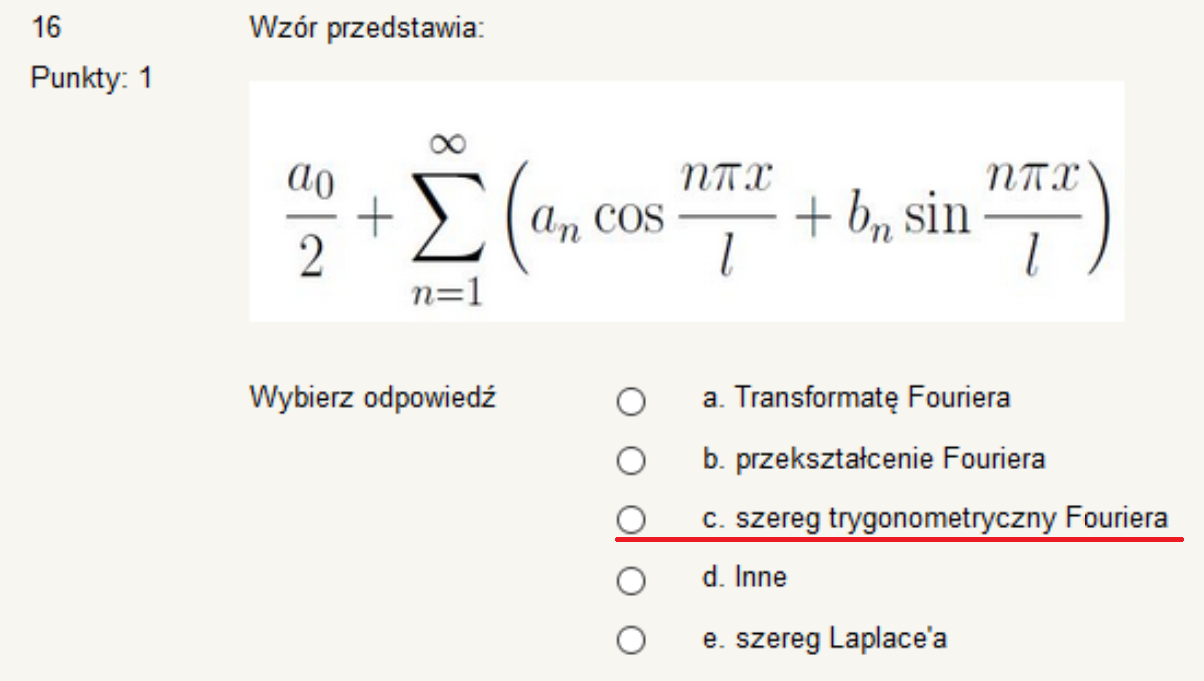
# Metoda Newtona jest metodą iteracyjną, pozwalającą rozwiązać w przybliżeniu równanie nieliniowe: Prawda



# Jeżeli wartości własne 2-wymiarowego systemu nieliniowego są zespolone a część rzeczywista jest równa zero, to trajektorie systemu na płaszczyźnie fazowej są: okręgami



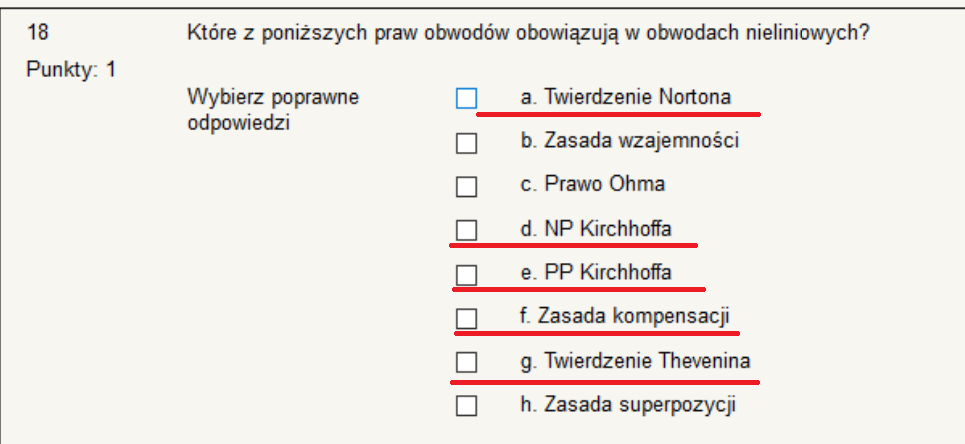
# Wzór przedstawia: szereg trygonometryczny Fouriera



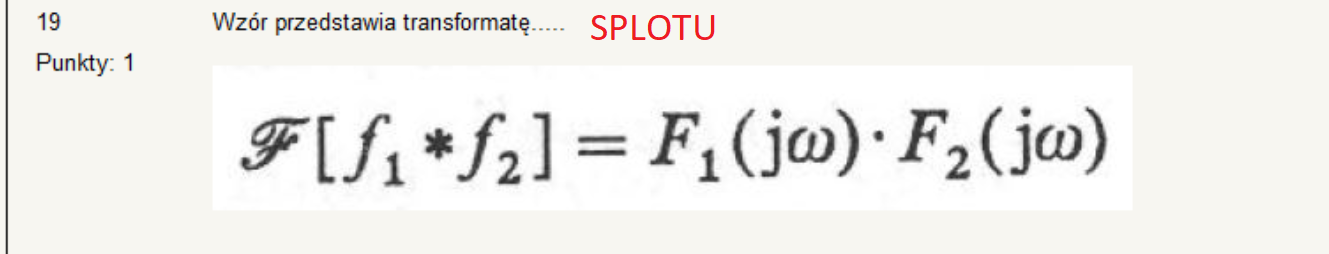
# Najmniejsza wartość własna tej macierzy to: -1



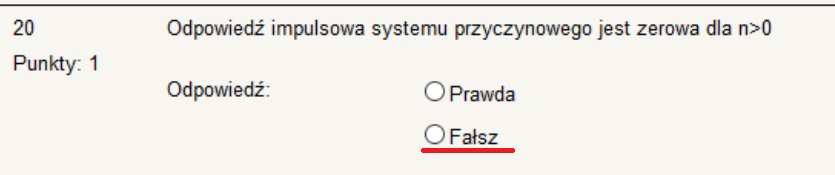
# Które z poniższych praw obwodów obowiązują w obwodach nieliniowych? twierdzenie Nortona, NP. Kirchhoffa, PP Kirchhoffa, zasada kompensacji, twierdzenie Thevenina



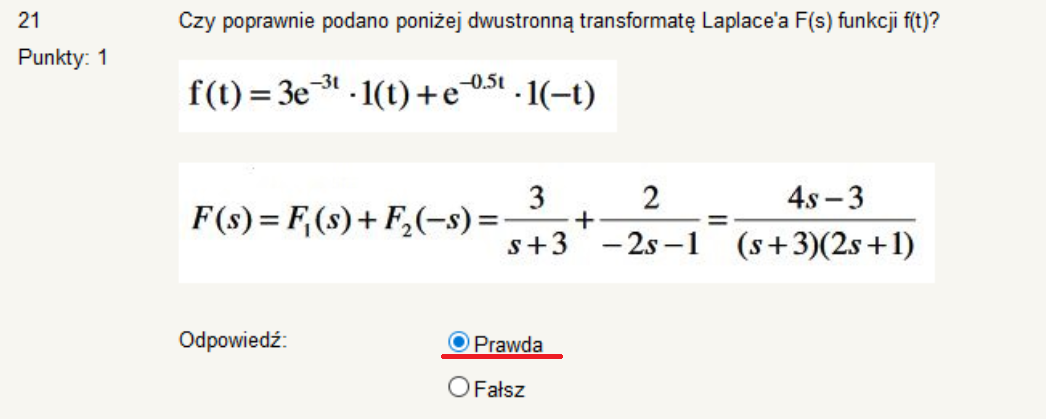
# Wzór przedstawia transformatę splotu



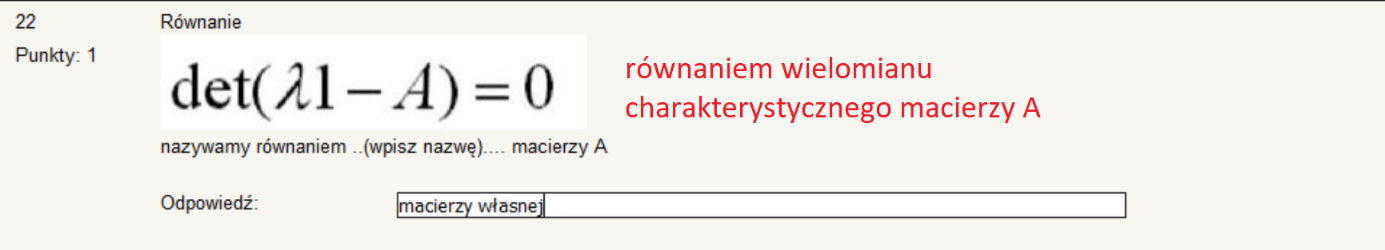
# Odpowiedź impulsowa systemu przyczynowego jest zerowa dla n>0: Fałsz



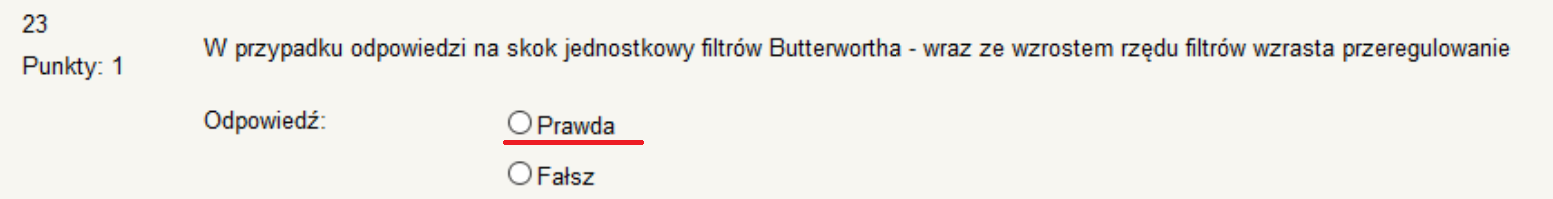
# Czy poprawnie podano poniżej dwustronna transformatę Laplace’a F(s) funkcji f(t)? Prawda



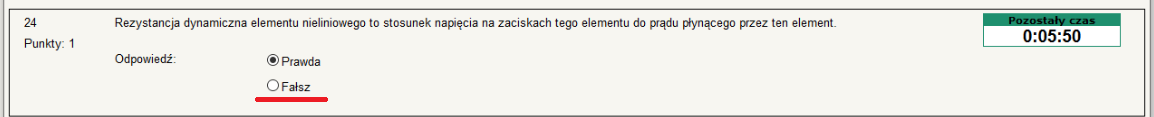
# Równanie nazywamy równaniem wielomianu charakterystycznego macierzy A



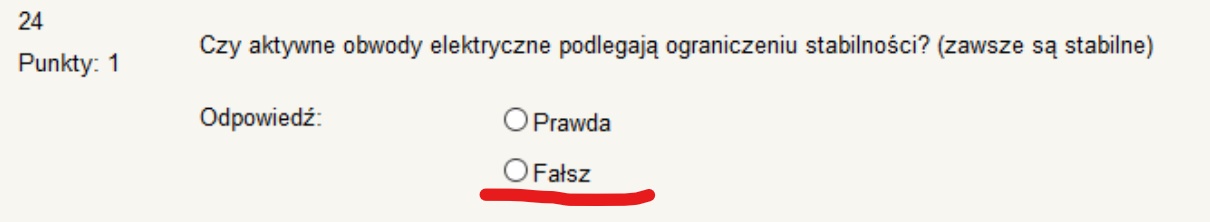
# W przypadku odpowiedzi na skok jednostkowy filtrów Butterwortha – wraz ze wzrostem rzędu filtrów wzrasta przeregulowanie: Prawda



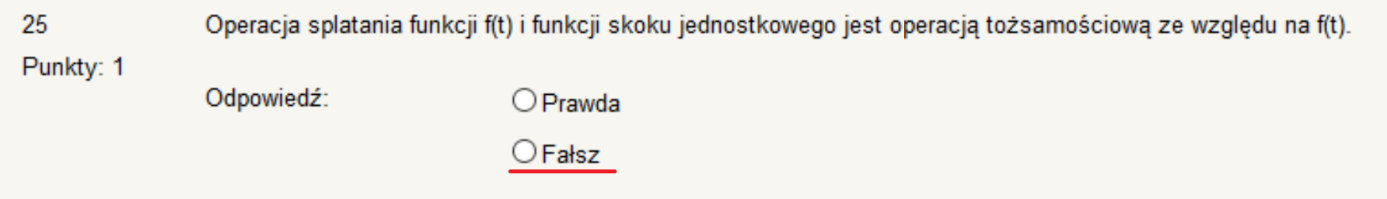
# Rezystancja dynamiczne elementu nieliniowego to stosunek napięcia na zaciskach tego elementu do prądu płynącego przez ten element: Fałsz



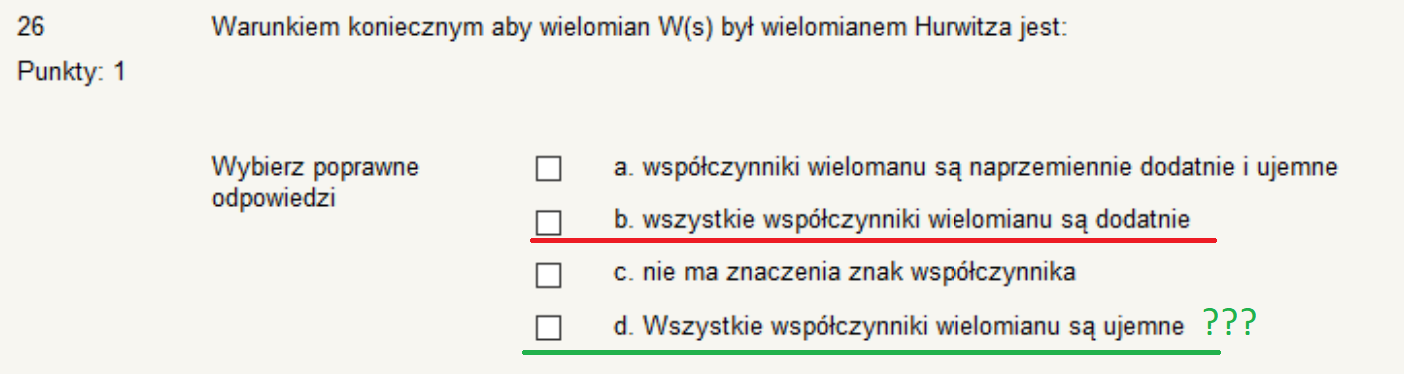
# Czy aktywne obwody elektryczne podlegają ograniczeniu stabilności? (zawsze są stabilne): Fałsz



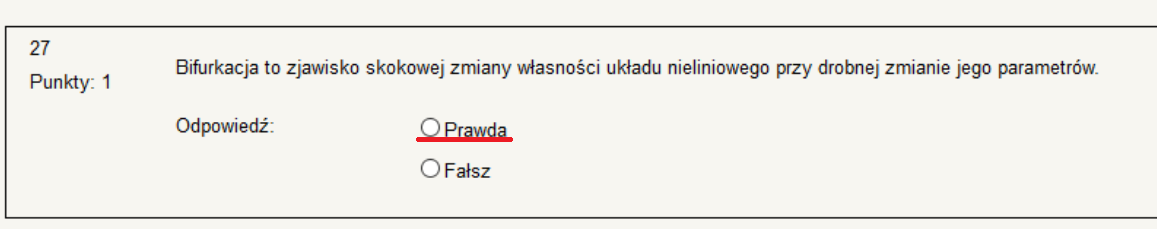
# Operacja splatania funkcji f(t) i funkcji skoku jednostkowego jest operacją tożsamościową ze względu na f(t): Fałsz



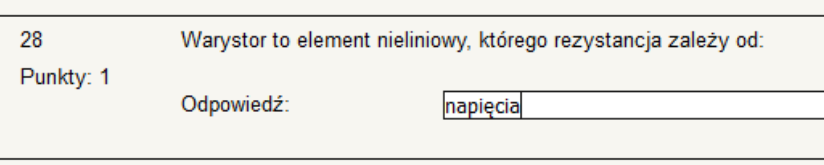
# Warunkiem koniecznym aby wielomian W(s) był wielomianem Hurwitza jest: wszystkie współczynniki wielomianu są dodatnie, wszystkie współczynniki wielomianu są ujemne



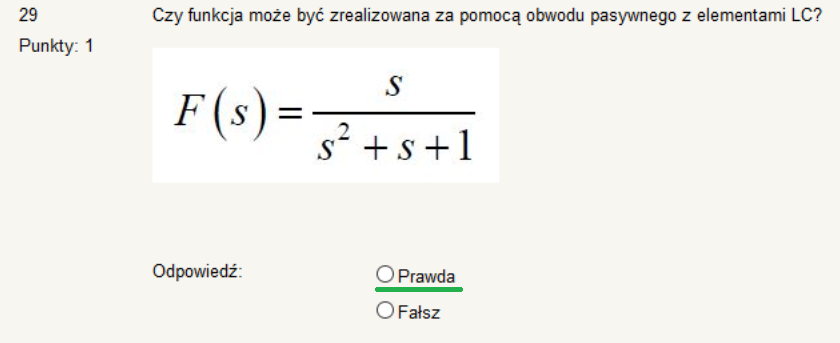
# Bifurkacja to zjawisko skokowej zmiany własności układu nieliniowego przy drobnej zmianie jego parametrów: prawda



# Warystor to element nieliniowy, którego rezystancja zależy od: napięcia



# Czy funkcja może być zrealizowana za pomocą obwodu pasywnego z elementami LC? Prawda



# Wzór przedstawia mnożenie przez ciąg wykładniczy

