

# CAŁKI KRZYWOLINIOWE NIEZORIENTOWANE:

$$\textcircled{1} \int \frac{z^2}{x^2+y^2} dl \quad \Gamma: \begin{cases} x = a \cos t \\ y = a \sin t \\ z = at \end{cases} \quad \begin{matrix} a > 0 \\ t \in \langle 0; 2\pi \rangle \end{matrix}$$

$$\begin{aligned} x' &= -a \sin t \\ y' &= a \cos t \\ z' &= a \end{aligned}$$

$$dl = \sqrt{a^2(\sin^2 t + \cos^2 t) + a^2} dt$$

$$dl = a\sqrt{2} dt$$

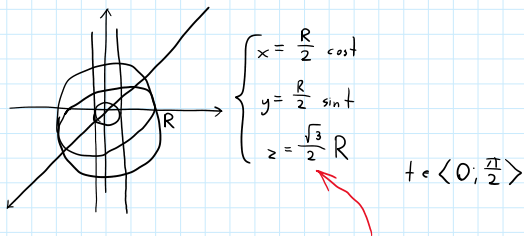
$$\int_0^{2\pi} \frac{a^2 t^2}{a^2} a\sqrt{2} dt = a\sqrt{2} \int_0^{2\pi} t^2 dt = \frac{a\sqrt{2}}{3} \cdot 8\pi^3$$

② Obliczyć:

$$\int_{\gamma} xy \, dz$$

$$\gamma - \text{czwartej ćwiartki okręgu: } \begin{cases} x^2 + y^2 + z^2 = R^2 \\ x^2 + y^2 = \frac{R^2}{4} \end{cases}$$

leżąca w 1. oktancie układu współrzędnych



$$z = \sqrt{R^2 - (x^2 + y^2)} = \sqrt{R^2 - \frac{R^2}{4}} = \frac{\sqrt{3}}{2} R$$

$$\begin{aligned} x' &= -\frac{R}{2} \sin t \\ y' &= \frac{R}{2} \cos t \\ z' &= 0 \end{aligned}$$

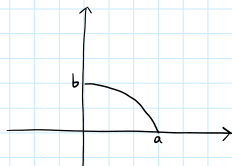
$$dl = \sqrt{\frac{R^2}{4}} dt = \frac{R}{2} dt$$

$$(*) \int_0^{\frac{\pi}{2}} \frac{\sqrt{3}}{8} R^3 \sin t \cos t \cdot \frac{R}{2} dt =$$

$$= \frac{\sqrt{3}}{16} R^4 \int_0^{\frac{\pi}{2}} \underbrace{\sin t}_{u'} \underbrace{\cos t}_{u''} dt =$$

$$= \frac{\sqrt{3}}{16} R^4 \underbrace{\int_0^1 u \, du}_{\frac{1}{2}} = \frac{\sqrt{3}}{32} R^4$$

③  $\int_{\gamma} xy \, dl$   $\gamma$ : część elipsy  $\frac{x^2}{a^2} + \frac{y^2}{b^2} = 1$  leżąca w I ćwiartce



$$\begin{cases} x = a \cos t \\ y = b \sin t \end{cases} \quad t \in \langle 0; \frac{\pi}{2} \rangle$$

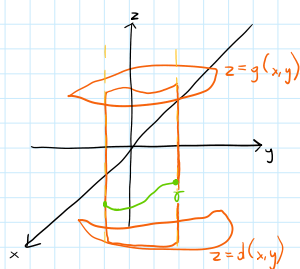
$$\begin{aligned} x' &= -a \sin t \\ y' &= b \cos t \end{aligned}$$

$$dl = \sqrt{a^2 \sin^2 t + b^2 \cos^2 t} dt = \int_0^{\frac{\pi}{2}} ab \sin t \cos t \sqrt{a^2 \sin^2 t + b^2 \cos^2 t} dt =$$

$$\begin{aligned}
 y &= b \cos t \\
 dl &= \sqrt{a^2 \sin^2 t + b^2 \cos^2 t} dt = \int_0^{\frac{\pi}{2}} ab \sin t \cos t \sqrt{a^2 \sin^2 t + b^2 \cos^2 t} dt = \\
 &= ab \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin t \cos t \sqrt{a^2 \sin^2 t + b^2 - b^2 \sin^2 t} dt = \\
 &= ab \int_0^{\frac{\pi}{2}} \sin t \cos t \sqrt{(a^2 - b^2) \sin^2 t + b^2} dt = \left| \begin{array}{l} u = \sin t \\ du = \cos t dt \end{array} \right| = \\
 &= ab \int_0^1 u \sqrt{(a^2 - b^2) u^2 + b^2} du = \left| \begin{array}{l} w = (a^2 - b^2) u^2 + b^2 \\ dw = 2(a^2 - b^2) u du \end{array} \right| = \\
 &\quad u du = \frac{1}{2(a^2 - b^2)} dw \\
 &= \frac{ab}{2(a^2 - b^2)} \int_{b^2}^{a^2} \sqrt{w} dw = \frac{ab}{2(a^2 - b^2)} \cdot \frac{2}{3} w^{\frac{3}{2}} \Big|_{b^2}^{a^2} = \\
 &= \frac{ab}{3(a^2 - b^2)} (a^3 - b^3) = \frac{ab(a^2 + ab + b^2)}{3(a+b)}
 \end{aligned}$$

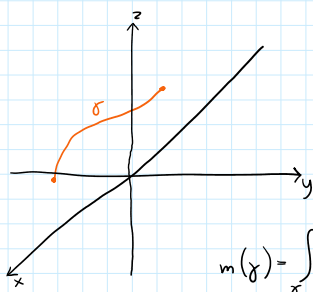
## ZASTOSOWANIA CAŁKI KRZYWOLINIOWEJ NIEZORIENTOWANEJ:

① POLE GEOMETRYCZNE POWIERZCHNI WALCOWEJ:



$$|\Sigma| = \int_{\gamma} [g(x, y) - d(x, y)] dl$$

② MASA KRZYWEJ  $\gamma$  (ŁUKU):



$\sigma(x, y, z)$  - funkcja gęstości masy na  $T$  w  $\mathbb{R}^3$

$\sigma(x, y)$  - funkcja gęstości masy na  $T$  w  $\mathbb{R}^2$

$$m(\gamma) = \int_{\gamma} \sigma(x, y, z) dl$$

Gdy  $\sigma(x, y, z) \equiv \sigma_0 \rightarrow$  łuk jednorodny

Długość łuku:  $|\gamma| = \int_{\gamma} dl$

③ WSPÓŁRZĘDNE ŚRODKA MASY ŁUKU  $\gamma$

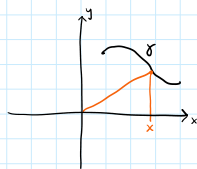
[POZA KOŁOWIENIEM]

$$S(x_0, y_0, z_0)$$

$$x_0 = \frac{\int_{\gamma} x \sigma(x, y, z) dl}{\int_{\gamma} \sigma(x, y, z) dl}, \quad y_0 = \frac{\int_{\gamma} y \sigma(x, y, z) dl}{\int_{\gamma} \sigma(x, y, z) dl}, \quad z_0 = \frac{\int_{\gamma} z \sigma(x, y, z) dl}{\int_{\gamma} \sigma(x, y, z) dl}$$

④ MOMENTY BEZWŁADNOŚCI ŁUKU  $\gamma$

Ⓐ w  $\mathbb{R}^2$



$$I_x = \int_{\gamma} y^2 \cdot \delta(x,y) dl$$

$$I_y = \int_{\gamma} x^2 \cdot \delta(x,y) dl$$

$$I_o = \int_{\gamma} (x^2 + y^2) \delta(x,y) dl$$

Ⓑ w  $\mathbb{R}^3$

$$I_x = \int_{\gamma} (y^2 + z^2) \delta(x,y,z) dl$$

$$I_y = \int_{\gamma} (x^2 + z^2) \delta(x,y,z) dl$$

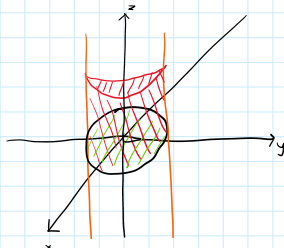
$$I_z = \int_{\gamma} (x^2 + y^2) \delta(x,y,z) dl$$

$$I_o = \int_{\gamma} (x^2 + y^2 + z^2) \delta(x,y,z) dl$$

## PRZYKŁADY

① POLE POWIERZCHNI WALCOWEJ

Obliczyć pole powierzchni walca kołowego  
 $x^2 + y^2 = R^2$  zawartej między płaszczyznami  
 $z = 0$  a powierzchnią  $z = R + \frac{x^2}{R}$



$$|S| = \int_{\gamma} (R + \frac{x^2}{R} - 0) dl \quad \gamma: \begin{cases} x = R \cos t \\ y = R \sin t \end{cases}$$

$$t \in \langle 0; 2\pi \rangle$$

$$x' = -R \sin t$$

$$y' = R \cos t$$

$$dl = \sqrt{R^2} dt = R dt$$

$$|S| = \int_{\gamma} (R + \frac{x^2}{R} - 0) dl = \int_0^{2\pi} (R + \frac{R^2 \cos^2 t}{R}) R dt =$$

$$= \int_0^{2\pi} (R^2 + R^2 \cos^2 t) dt = \int_0^{2\pi} R^2 dt + R^2 \int_0^{2\pi} \cos^2 t dt =$$

$$= 2\pi R^2 + R^2 \int_0^{2\pi} \frac{1 + \cos 2t}{2} dt = 2\pi R^2 + \frac{R^2}{2} \left[ 2\pi + \frac{\sin 2t}{2} \Big|_0^{2\pi} \right] =$$

$$= 3\pi R^2$$

② Obliczyć masę łuku  $\gamma$  o parametryzacji:

$$\gamma: \begin{cases} x = e^t \cos t \\ y = e^t \sin t \\ z = e^t \end{cases} \quad t \in \langle 0; 1 \rangle$$

Gęstość masy w punkcie  $(x,y,z)$  jest  
 odwrotnie proporcjonalna do kwadratu odległości  
 od początku układu współrzędnych i w  
 punkcie  $(1,0,1)$  jest równa 3.

$$\delta(x,y,z) = \frac{k}{x^2 + y^2 + z^2} \quad 3 = \frac{k}{1+1} = \frac{k}{2}$$

$$\delta(x,y,z) = \frac{6}{x^2 + y^2 + z^2}$$

$$m(\gamma) = \int_{\gamma} \frac{6}{x^2 + y^2 + z^2} dl$$

$$\sqrt{x^2+y^2+z^2}$$

$$m(\gamma) = \int_{\gamma} \frac{6}{x^2+y^2+z^2} dl$$

$$\begin{aligned} x' &= e^t \cos t - e^t \sin t \\ y' &= e^t \sin t + e^t \cos t \\ z' &= e^t \end{aligned}$$

$$dl = \sqrt{2e^{2t} + e^{2t}} dt = \sqrt{3} e^t dt$$

$$m(\gamma) = \int_{\gamma} \frac{6}{x^2+y^2+z^2} dl = \int_0^1 \frac{6}{2e^{2t}} \cdot \sqrt{3} e^t dt =$$

$$\begin{aligned} &= 3\sqrt{3} \int_0^1 e^{-t} dt = -3\sqrt{3} [e^{-t}]_0^1 = -3\sqrt{3} (e^{-1} - 1) = \\ &= 3\sqrt{3} (1 - e^{-1}) \end{aligned}$$

## CAŁKI KRZYWOLINIOWE ZORIENTOWANE

### ① ŁUK ZORIENTOWANY

$$\begin{aligned} r &: \vec{r} = \vec{r}(t) \\ t &\in \langle \alpha; \beta \rangle \end{aligned}$$

Łuk na którym wyróżniono punkt początkowy i punkt końcowy (orientację) nazywamy łukiem zorientowanym.

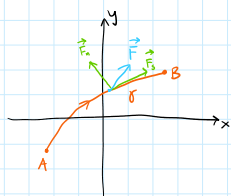
Łuk zorientowany przeciwie do łuku  $\gamma$  będziemy oznaczać  $-\gamma$

Orientacja której ruch po łuku odbywa się zgodnie ze wzrostem parametru  $t$  nazywa się orientacją zgodną z parametryzacją

### ② POLE WEKTOROWE $(\mathbb{R}^2, \mathbb{R}^3)$

#### ① w $\mathbb{R}^2$

$$\begin{aligned} \vec{F}: \mathbb{R}^2 &\rightarrow \mathbb{R}^2 & \vec{F}(x,y) &= [P(x,y), Q(x,y)] & \text{np. } \vec{F}(\vec{r}) &= \left[ \sin xy, \frac{1}{x+y} \right] \\ \vec{F}: \mathbb{R}^3 &\rightarrow \mathbb{R}^3 & \vec{F}(\vec{r}) &= \vec{F}(x,y,z) = [P(x,y,z), Q(x,y,z), R(x,y,z)] \end{aligned}$$



$$\begin{aligned} \Delta W &= \vec{F} \circ \Delta \vec{l} = |\vec{F}| |\Delta \vec{l}| \cos \alpha = \\ &= |\vec{F}| \cdot |\Delta \vec{l}| \end{aligned}$$

### ③ Całka krzywoliniowa zorientowana

$$\begin{aligned} r &: \vec{r} = \vec{r}(t), \quad t \in \langle \alpha; \beta \rangle \\ \vec{r}_k &= \vec{r}(t_k) \end{aligned}$$

$$\max \Delta t_k = t_k - t_{k-1} \quad \text{nazywamy średnicą przedziału}$$

$$\mathcal{g} = \{t_0, t_1, \dots, t_n\}$$

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n \vec{F}(\vec{r}_k^*) \cdot \Delta \vec{r}_k = \int_{\gamma} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r}$$

$$1. \sum_{k=1}^n \vec{r}_k^* \cdot \vec{r}_k^* \cdot \Delta t_k = \sum_{k=1}^n |\vec{r}_k^*|^2 \cdot \Delta t_k = \int_{\gamma} |\vec{r}|^2 \cdot dt$$

$$\lim_{k \rightarrow \infty} \sum_{k=1}^n \vec{F}(\vec{r}_k^*) \cdot \Delta \vec{r}_k = \int \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r}$$

$$\lim_{\delta(g) \rightarrow 0} \sum_{k=1}^n P(x_k^*, y_k^*) \Delta x_k + Q(x_k^*, y_k^*) \Delta y_k = \int P(x, y) dx + Q(x, y) dy \rightarrow w \mathbb{R}^2$$

$$w \mathbb{R}^3: \int P(x, y, z) dx + Q(x, y, z) dy + R(x, y, z) dz$$

$$d\vec{r} = [dx, dy, dz] = [x'(t)dt, y'(t)dt, z'(t)dt]$$

$$\vec{r} = \vec{r}(t) = [x(t), y(t), z(t)]$$

Twierdzenie: Zamiana całki krzywoliniowej na całkę oznaczoną po parametrze.

Jeżeli  $\vec{F}(\vec{r}) = [P(\dots), Q(\dots), R(\dots)]$  - pole wektorowe ciągłe na łuku gładkim  $\gamma$   
 $[P(x, y), Q(x, y)]$

zorientowanym zgodnie z parametryzacją:  $\vec{r} = \vec{r}(t)$ ,  $t \in \langle a, b \rangle$

$$Wtedy: \int \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = \int_a^b \underbrace{\vec{F}(\vec{r}(t)) \cdot \vec{r}'(t)}_{\text{funkcja skalarna od } t} dt$$

$$\int P(\dots) dx + Q(\dots) dy + R(\dots) dz = \int_a^b [P(x(t), y(t), z(t)) \cdot x'(t) + Q(x(t), y(t), z(t)) y'(t) + R(x(t), y(t), z(t)) z'(t)] dt$$

$$\int_{-\gamma} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = - \int_{\gamma} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r}$$

Zachodzi liniowość całki

Jeżeli punkt początkowy łuku pokrywa się z końcowym, to łuk jest zamknięty.

**PRZYKŁAD:**

$$\int_{\gamma} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r}$$

$$\vec{F}(x, y) = \left[ \frac{x}{y}, \frac{1}{y-1} \right] \quad \gamma: \begin{cases} x = t - \sin t \\ y = 1 - \cos t \end{cases} \quad t \in \left\langle \frac{\pi}{6}, \frac{\pi}{3} \right\rangle$$

$$\begin{aligned} x'(t) &= 1 - \cos t \\ y'(t) &= \sin t \end{aligned}$$

$$\int_{\gamma} \vec{F}(\vec{r}) \cdot d\vec{r} = \int \frac{x}{y} dx + \frac{dy}{y-1} = \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} \left[ \left( \frac{t - \sin t}{1 - \cos t} \right) (1 - \cos t) + \frac{\sin t}{\cos t} \right] dt =$$

$$= \int_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} \left( t - \sin t + \frac{\sin t}{\cos t} \right) dt = \left[ \frac{t^2}{2} + \cos t + \ln |\cos t| \right]_{\frac{\pi}{6}}^{\frac{\pi}{3}} = \frac{\pi^2}{18} + \frac{1}{2} + \ln \frac{1}{2} - \frac{\pi^2}{72} - \frac{\sqrt{3}}{2} - \ln \frac{\sqrt{3}}{2} =$$

$$= \frac{\pi^2}{24} + \frac{1-\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2} \ln 3$$