

Podstawowe elementy teorii Układów Liniowych Stacjonarnych:

1º Funkcje podstawowe

Skok jednostkowy
$$1(t) = \begin{cases} 1, & \text{dla } t > 0 \\ 0, & \text{dla } t < 0 \end{cases}$$
Skok jednostkowy w punkcie t_0
$$1(t - t_0) = \begin{cases} 1, & \text{dla } t > t_0 \\ 0, & \text{dla } t < t_0 \end{cases}$$
Okno prostokątne (t_1, t_2)
$$1(t - t_1) - 1(t - t_2) = \begin{cases} 1, & \text{dla } t \in (t_1, t_2) \\ 0, & \text{dla } t \notin (t_1, t_2) \end{cases}$$

Impuls Diraca
$$\begin{aligned}
&\delta(t) = \begin{cases} \infty, & \text{dla } t \neq (t_1, t_2) \\
0, & \text{dla } t \neq 0
\end{aligned}$$

Impuls Diraca w punkcie
$$t_0$$

$$\delta(t-t_0) = \begin{cases} \infty, & \text{dla } t = t_0 \\ 0, & \text{dla } t \neq t_0 \end{cases}$$

20 Działania z udziałem impulsu Diraca

$$\frac{d}{dt} \Big[1(t) \Big] = \delta(t) \qquad \qquad \int_{-\infty}^{t} \delta(\tau) d\tau = 1(t)
\frac{d}{dt} \Big[1(t-t_0) \Big] = \delta(t-t_0) \qquad \qquad \int_{-\infty}^{t} \delta(\tau-t_0) d\tau = 1(t-t_0)
\int_{-\infty}^{t} \delta(t) dt = 1 = \int_{0}^{t_0^+} \delta(t) dt \qquad \qquad \int_{-\infty}^{t_0^+} \delta(t-t_0) dt = 1 = \int_{t_0^-}^{t_0^+} \delta(t-t_0) dt
x(t) \cdot \delta(t) = x(0) \cdot \delta(t) \qquad \qquad x(t) \cdot \delta(t-t_0) = x(t_0) \cdot \delta(t-t_0)
\int_{-\infty}^{t} x(t) \cdot \delta(t-t_0) dt = \int_{-\infty}^{t_0^+} x(t_0) \cdot \delta(t-t_0) dt = x(t_0) \cdot \int_{-\infty}^{t_0^+} \delta(t-t_0) dt = x(t_0) \cdot 1 = x(t_0) - \text{ własność filtracyjna}$$

3º Splot i jego własności

Przemienność	$S(t) = x(t) * y(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) y(t-\tau) d\tau$	$\tau = \int_{-\infty}^{+\infty} y(\tau)x(t-\tau)d\tau = y(t)*x(t)$
Łączność	[x(t)*y(t)]*z(t)=x(t)*[y(t)*z([t] = x(t) * y(t) * z(t)
Rozdzielność względem dodawania (odejmowania)	$[x(t)\pm y(t)]*z(t)=x(t)*z(t)\pm y(t)*z(t)$	
Różniczkowanie	$\frac{d}{dt} \left[x(t) * y(t) \right] = x(t) * \frac{d}{dt} \left[y(t) \right] = \frac{d}{dt} \left[x(t) \right] * y(t)$	
Przesunięcie w dziedzinie czasu	$x(t-t_0) * y(t) = x(t) * y(t-t_0) = S(t-t_0)$	
Splot z impulsem Diraca i pochodną impulsu Diraca	$x(t) * \delta(t) = x(t)$ $x(t) * \delta(t - t_0) = x(t - t_0)$	$x(t) * \delta'(t) = x'(t)$ $x(t) * \delta'(t-t_0) = x'(t-t_0)$

4º Całka Duhamela i całka splotu

$$y(t) = \frac{d}{dt} \left[x(t) * k(t) \right] - \text{Całka Duhamela}$$

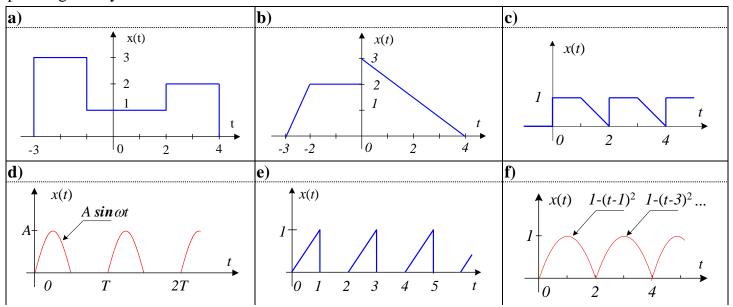
$$x(t) \qquad y(t) = x(t) * h(t) - \text{Całka splotu}$$

$$y(t) = x(t) * h(t) - \text{Całka splotu}$$



Zadanie 1.

Przedstawione na rysunkach sygnały zapisać w postaci analitycznej wykorzystując skok jednostkowy 1(t) oraz impuls Diraca $\delta(t)$. Następnie wyznaczyć pochodne tych sygnałów i przedstawić ich przebiegi na wykresach.



Zadanie 2.

Wyznaczyć sploty następujących funkcji:

a)
$$I(t) * I(t)$$

b)
$$t \cdot I(t) * I(t)$$

c)
$$t \cdot \mathbf{1}(t) * \mathbf{1}(t+2)$$

d)
$$t \cdot \mathbf{1}(t-1) * \delta(t-2)$$

e)
$$e^{-t} \mathbf{1}(t) * e^{2t} \mathbf{1}(t)$$

f)
$$e^{-2t} \mathbf{1}(t) * e^{-5t} \mathbf{1}(t-3)$$

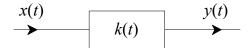
$$\mathbf{g}) \ e^{-at} \mathbf{1}(t) * \left\lceil \mathbf{1}(t) - \mathbf{1}(t-T) \right\rceil$$

h)
$$e^{-2t} I(t) * (sin 3t) I(t)$$

Zadanie 3.

Układ posiada odpowiedź jednostkową

$$k(t) = \begin{bmatrix} 1 + 3 \cdot e^{-t} \end{bmatrix} \mathbf{I}(t)$$



Wyznaczyć odpowiedź y(t) na wymuszenie x(t)

$$\mathbf{a}) \ x(t) = t \cdot \mathbf{1}(t)$$

b)
$$x(t) = 2\delta(t) + 3\cdot I(t) + 4\cdot e^{-t}I(t)$$

c)
$$x(t) = 2 \cdot 1(t-3) + 3\delta(t-2) + 3\delta'(t-1)$$
 d) $x(t) = 4(\sin 2t)1(t)$

d)
$$x(t) = 4(\sin 2t) I(t)$$



Zadanie 4.

- 1^0 Wyznaczyć odpowiedź jednostkową k(t) i impulsową h(t).
- 2^0 Zapisać przebieg $u_2(t)$ wykorzystując całkę Duhamela (k(t)) oraz całkę splotową (h(t)).

