

Entwicklung und Zulassung von sicherheitskritischen Systemen - was kann die Automobilbranche von Bahnen und Luftfahrt lernen?

Dr. Bernhard Hohlfeld, ICS AG, Ulm (Vortragender)
Dr. Paul Linder, ICS AG, Stuttgart
Udo Hipp, ICS AG, Stuttgart



Elektronik im Kraftfahrzeug

16./17. Juni 2010, Dresden

Gliederung



- 1. Einleitung
- 2. Normen und Standards für sicherheitskritische Systeme
- 3. Analyse und Entwicklung sicherheitskritischer Systeme
- 4. Zusammenfassung

Gliederung



1. Einleitung

- 2. Normen und Standards für sicherheitskritische Systeme
- 3. Analyse und Entwicklung sicherheitskritischer Systeme
- 4. Zusammenfassung

Katastrophen mit technischen Systemen



- 1986 Explosion im Kernkraftwerk Tschernobyl
- 1987 Explosion des Space Shuttle Challenger
- 1998 ICE-Unglück bei Eschede
- 1999 Feuer im Mont Blanc Tunnel
- 2000 Absturz der Concorde bei Paris
- 2010 Absturz der Tupolew 154 bei Smolensk

Defektes Fahrzeug

Igel





Eagle





Unterschiedliche Normen und Standards







Nach Josef Börcsök: Funktionale Sicherheit, Hüthig Verlag, Heidelberg, 2008.

Unvollständige Abdeckung



Der automatische Vortriebsregler unserer B737 hatte die Eigenschaft, sich manchmal während des Startvorgangs bei exakt 60 Konten zu verabschieden. Es waren unsere Werkstätten - und nicht etwa der Gerätehersteller -, die anhand des glücklicherweise vorhandenen Listings die Ursache fanden: Der Programmierer hatte festgelegt, was der Vortriebsregler unter und was er über 60 Knoten Fahrt tun sollte. Nur ihm zu sagen, wie er bei 60 Knoten reagieren sollte, dass hatte er vergessen. Wenn der Computer nun bei exakt 60 Knoten die entsprechende Bedingung abfragte, fand er keine Anweisung vor, war verwirrt und schaltete ab.

Nach J.P. Hach:

Digitale Elektronik in Verkehrsflugzeugen, in DGLR (Hrsg.): Test und Verifkation von Software bei digitalen Systemen der Luftund Raumfahrt, DGLR-Bericht 83-02.

v = 60 Knoten: ???



Unvollständige Abdeckung



Der automatische Vortriebsregler unserer B737 hatte die Eigenschaft, sich manchmal während des Startvorgangs bei exakt 60 Konten zu verabschieden. **Es waren unsere Werkstätten** - und nicht etwa der Gerätehersteller -, **die anhand des glücklicherweise vorhandenen Listings die Ursache fanden**: Der Programmierer hatte festgelegt, was der Vortriebsregler unter und was er über 60 Knoten Fahrt tun sollte. Nur ihm zu sagen, wie er <u>bei</u> 60 Knoten reagieren sollte, dass hatte er vergessen. Wenn der Computer nun bei exakt 60 Knoten die entsprechende Bedingung abfragte, fand er keine Anweisung vor, war verwirrt und schaltete ab.

Nach J.P. Hach:

Digitale Elektronik in Verkehrsflugzeugen, in DGLR (Hrsg.): Test und Verifkation von Software bei digitalen Systemen der Luftund Raumfahrt, DGLR-Bericht 83-02.

v = 60 Knoten: ???



Softwarefehler



Fehlerursache Verwechslung von Punkt und Komma in FORTRAN

Richtig mit Komma: DO 10 i = 1,3 . . . (Schleife)Falsch mit Punkt: DO 10 i = 1.3 . . . (Zuweisung)

■ Fehlerauswirkung:
Die Mission eines zum Planet Venus gestarteten Satelliten scheiterte (laut NASA).

- Programmierfehler oder ungeeignete Programmiersprache?
- PASCAL

```
for I := 1 to 3 do ...;
I := 1.3;
```

Nach Rudolf M. Konakovsky: Zuverlässigkeit und Sicherheit von Automatisierungssystemen, Institut für Automatisierungs- und Softwaretechnik, Universität Stuttgart, Vorlesung, 2005.

Kein Rosenmontagsscherz



```
if <condition>
                                               while <condition>
then
                                               do
          goto L2;
                                                          goto L;
                                                          -- irgendwo ausserhalb der
           ....
                                                          -- Schleife
          L1:
                                               end while;
else
          L2:
          goto L1;
end if;
```

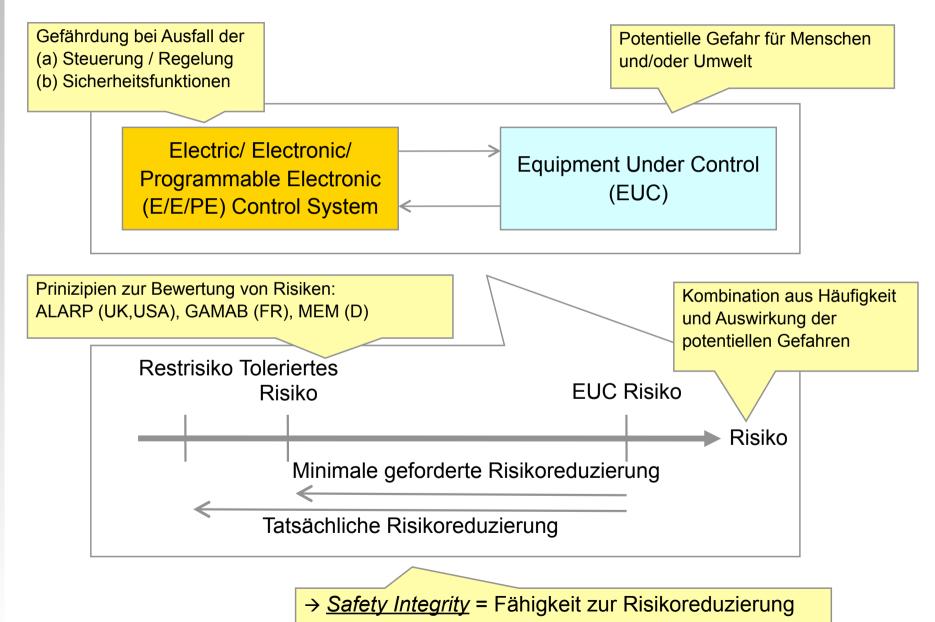
Gliederung



- 1. Einleitung
- 2. Normen und Standards für sicherheitskritische Systeme
- 3. Analyse und Entwicklung sicherheitskritischer Systeme
- 4. Zusammenfassung

Grundlegende Konzepte der Funktionalen Sicherheit





Prinizipien zur Bewertung von Risiken



- ALARP As Low As Reasonably Practicable Das ALARP-Prinzip besagt, dass Risiken auf ein Maß reduziert werden sollen, welches den höchsten Grad an Sicherheit garantiert, der vernünftigerweise praktikabel ist (Relevanzmaximalschadenserwartungsbegrenzung).
- GAMAB Globalement Au Moins Aussi Bon Les objectifs de sécurité doivent être d'un ordre de grandeur comparable aux performances de sécurité déjà observées.
- MEM Minimale Endogene Mortalität MEM ist ein Maß für das akzeptierte (unvermeidliche) Risiko, durch die betreffende Technologie zu Tode zu kommen.



Ansätze und Prinzipien der Funktionalen Sicherheit

	Zufällige Fehler	Systematische Fehler
Beispiele	Hardwareausfall	Designfehler
	Übertragungsfehler	Spezifkationsfehler
		Programmierfehler
Strategie	Beherrschung der Auswirkungen	Fehlervermeidung
Ansatz	<u>Quantitative</u> Analysen	Vorgeschriebene Methoden abhängig vom (qualitativen) Safety Integrity Level (SIL)
Prinzipien	 Fehlererkennung Selbsttests Fail-safe (Sicherer Zustand bei Ausfall) Redundanz Ziel: Beherrschung jedes einzelnen Fehlers 	 Entwicklung nach Stand der Wissenschaft und Technik Umfangreiche Verifikation Nachvollziehbarkeit Abdeckung Unabhängigkeit Technisch: Diversität, Personell: Entwickler und Prüfer verschiedene Personen Organisatorisch: Entwickler und Prüfer in verschiedenen Organisationen

Sicherheitsstandards im Überblick



Automotive Bahnen ISO/DIS 26262 EN 50126 (RAMS) (System, SW, HW) EN 50128 (SW) EN 50129 (System, Assessment) EN 50159 (Kommunikation) **International Safety Standard** IEC 61508 (System, HW, SW) Nuclear **Process Industry** Medicine Machinery IEC 61513 IEC 60880 (SW) IEC 61511 IEC 62061 IEC 60601

Luftfahrt

RTCA DO-178B/C (SW) RTCA DO 254 (HW) SAE ARP 4761 (Assessment) SAE ARP 4754 (Dev. Process)

MilitaryDef Stan 00-56, ...

Sicherheitsstandards Bahnen



- EN 50126: Bahnanwendungen: Spezifikation und Nachweis der Zuverlässigkeit, Verfügbarkeit, Instandhaltbarkeit und Sicherheit (RAMS), 2000.
- EN 50128: Bahnanwendungen -Telekommunikationstechnik, Signaltechnik und Datenverarbeitungssysteme - Software für Eisenbahnsteuerungs- und Überwachungsssysteme, 2001.
- EN 50129: Bahnanwendungen -Telekommunikationstechnik, Signaltechnik und Datenverarbeitungssysteme, 2003.
- EN 50159: Sicherheitsrelevante Kommunikation, 2001.



Sicherheitsstandards Automotive



■ ISO/DIS 26262 Road vehicles – Functional safety



Sicherheitsstandards Luftfahrt



- RTCA/DO-178B/C: Software Considerations in Airborne Systems and Equipment Certification, RTCA,1992.
- RTCA/DO-254: Design Assurance Guidance for Airbone Electronic Hardware.
- SAE ARP 4761: Guidelines and Methods for Conducting the Safety Assessment Process on Civil Airborne Systems and Equipment.
- SAE ARP 4754: Certification Considerations for Highly-Integrated or Complex Aircraft System







	IEC 61508	EN 50126 EN 50128 EN 50129 EN 50159	ISO/DIS 26262	DO-178B DO-254 ARP 4761 ARP 4754
Anwendungsbereich	Generisch	Bahnen (1-dimensional)	Automotive (2-dimensional)	Luftfahrt (3-dimensional)
Sicherheitsansatz	Sicherer Zustand, Fail-safe	Sicherer Zustand, Fail-safe im Fehlerfall	Sicherer Zustand oder sichere Fortsetzung mit Restfunktionalität	Sichere Fortsetzung des Fluges und sichere Landung
Betrachtete Gefahren	Gefährdungen von Menschen und Umwelt		Nur Gefährdungen von Menschen	
Abdeckung	System, Umwelt, Wartung		System	
Safety Integrity Levels (SIL)	SIL 4 (hoch) SIL 3 SIL 2 SIL 1 (niedrig)	SIL 4 (hoch) SIL 3 SIL 2 SIL 1 (niedrig) SIL 0 (nicht sicherheitsrelevant)	ASIL D (hoch) ASIL C ASIL B ASIL A (niedrig) (QM)	Level A (hoch) Level B Level C Level D Level E (niedrig)
Organisatorische Aspekte	Teilweise	Ja	Ja	Nein
Werkzeug- qualifizierung	Nein	Nein	Ja	Ja



	IEC 61508	EN 50126 EN 50128 EN 50129 EN 50159	ISO/DIS 26262	DO-178B DO-254 ARP 4761 ARP 4754
Anwendungsbereich	Generisch	Bahnen (1-dimensional)	Automotive (2-dimensional)	Luftfahrt (3-dimensional)
Sicherheitsansatz	Sicherer Zustand, Fail-safe	Sicherer Zustand, Fail-safe im Fehlerfall	Sicherer Zustand oder sichere Fortsetzung mit Restfunktionalität	Sichere Fortsetzung des Fluges und sichere Landung
Betrachtete Gefahren	Gefährdungen von Menschen und Umwelt		Nur Gefährdungen von Menschen	
Abdeckung	System, Umwelt, Wartung		System	
Safety Integrity Levels (SIL)	SIL 4 (hoch) SIL 3 SIL 2 SIL 1 (niedrig)	SIL 4 (hoch) SIL 3 SIL 2 SIL 1 (niedrig) SIL 0 (nicht sicherheitsrelevant)	ASIL D (hoch) ASIL C ASIL B ASIL A (niedrig) (QM)	Level A (hoch) Level B Level C Level D Level E (niedrig)
Organisatorische Aspekte	Teilweise	Ja	Ja	Nein
Werkzeug- qualifizierung	Nein	Nein	Ja	Ja



	IEC 61508	EN 50126 EN 50128 EN 50129 EN 50159	ISO/DIS 26262	DO-178B DO-254 ARP 4761 ARP 4754
Anwendungsbereich	Generisch	Bahnen (1-dimensional)	Automotive (2-dimensional)	Luftfahrt (3-dimensional)
Sicherheitsansatz	Sicherer Zustand, Fail-safe	Sicherer Zustand, Fail-safe im Fehlerfall	Sicherer Zustand oder sichere Fortsetzung mit Restfunktionalität	Sichere Fortsetzung des Fluges und sichere Landung
Betrachtete Gefahren	Gefährdungen von Menschen und Umwelt		Nur Gefährdungen von Menschen	
Abdeckung	System, Umwelt, Wartung		System	
Safety Integrity Levels (SIL)	SIL 4 (hoch) SIL 3 SIL 2 SIL 1 (niedrig)	SIL 4 (hoch) SIL 3 SIL 2 SIL 1 (niedrig) SIL 0 (nicht sicherheitsrelevant)	ASIL D (hoch) ASIL C ASIL B ASIL A (niedrig) (QM)	Level A (hoch) Level B Level C Level D Level E (niedrig)
Organisatorische Aspekte	Teilweise	Ja	Ja	Nein
Werkzeug- qualifizierung	Nein	Nein	Ja	Ja



	IEC 61508	EN 50126 EN 50128 EN 50129 EN 50159	ISO/DIS 26262	DO-178B DO-254 ARP 4761 ARP 4754
Anwendungsbereich	Generisch	Bahnen (1-dimensional)	Automotive (2-dimensional)	Luftfahrt (3-dimensional)
Sicherheitsansatz	Sicherer Zustand, Fail-safe	Sicherer Zustand, Fail-safe im Fehlerfall	Sicherer Zustand oder sichere Fortsetzung mit Restfunktionalität	Sichere Fortsetzung des Fluges und sichere Landung
Betrachtete Gefahren	Gefährdungen von Menschen und Umwelt		Nur Gefährdungen von Menschen	
Abdeckung	System, Umwelt, Wartung		System	
Safety Integrity Levels (SIL)	SIL 4 (hoch) SIL 3 SIL 2 SIL 1 (niedrig)	SIL 4 (hoch) SIL 3 SIL 2 SIL 1 (niedrig) SIL 0 (nicht	ASIL D (hoch) ASIL C ASIL B ASIL A (niedrig) (QM)	Level A (hoch) Level B Level C Level D Level E (niedrig)
		sicherheitsrelevant)		
Organisatorische Aspekte	Teilweise	sicherheitsrelevant) Ja	Ja	Nein

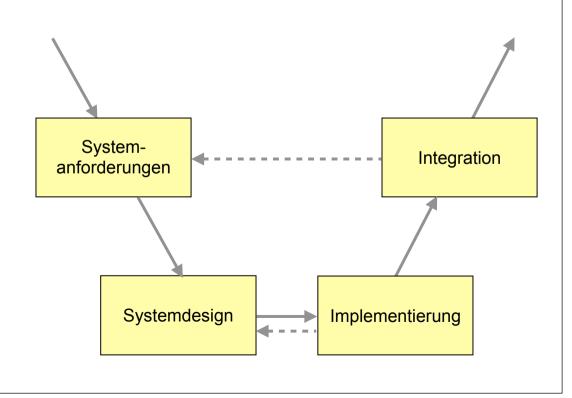
Gliederung



- 1. Einleitung
- 2. Normen und Standards für sicherheitskritische Systeme
- 3. Analyse und Entwicklung sicherheitskritischer Systeme
- 4. Zusammenfassung

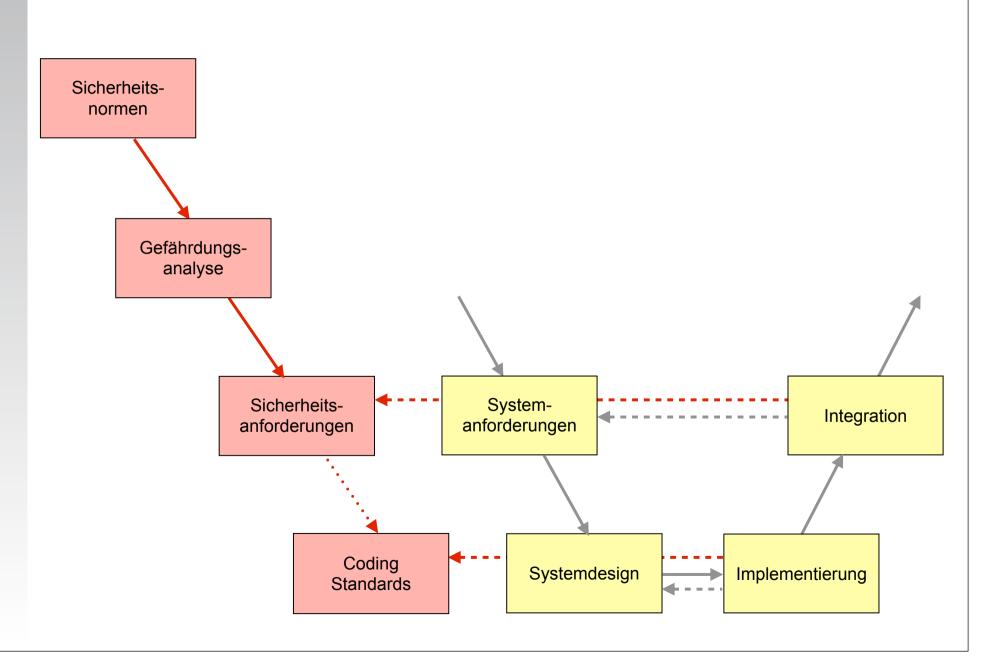
(Vereinfachtes) V-Modell der Softwareentwicklung





(Vereinfachtes) V-Modell der Softwareentwicklung bei sicherheitskritischen Systemen





Funktionssicherheit Fahrdynamik: Entwicklung eines Sicherheitskonzeptes



Bestätigung der Sicherheitsziele

- Durchführung der Gefahren & Risikoanalyse auf Basis der System-FMEA
- Bewertung von Fahrmanövern nach Auftretenswahrscheinlichkeit, Kritikalität und Beherrschbarkeit für die Einstufung nach ASIL

Erstellung des Sicherheitskonzeptes

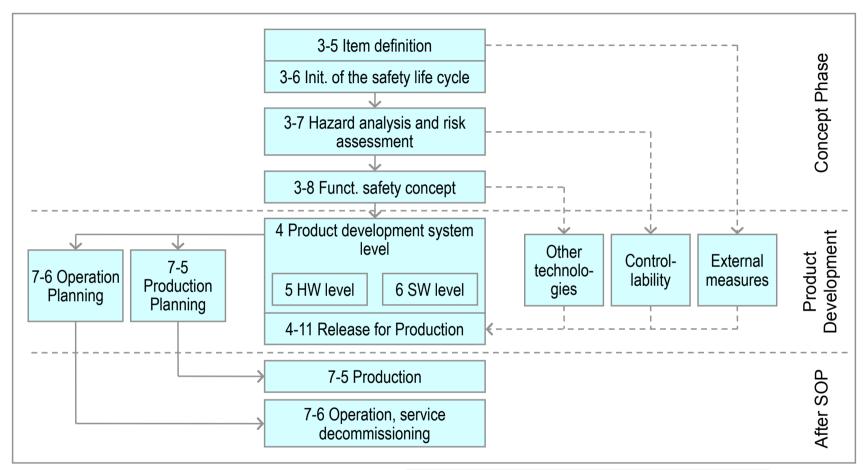
- Zuordnung von Sicherheitsanforderungen auf Systemelemente (Allokation)
- Erarbeitung und Abstimmung der Degradationsebenen des Funktionalen Sicherheitskonzeptes

Sicherheitsarchitektur

- Erstellung einer FuSi-Architektur
- Sicherheitsanalysen
 - Erweiterung der System-FMEA
 - Mitarbeit an FTA für TOP-Sicherheitsziele

Safety Life Cycle und Prozesse





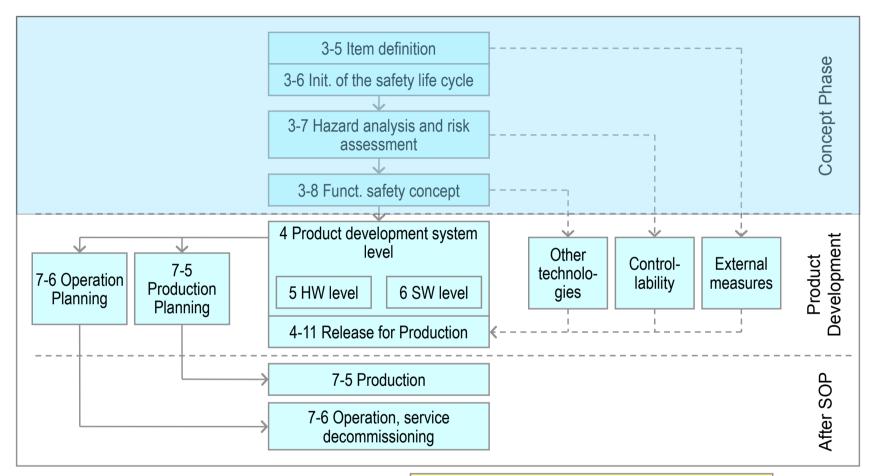
Safety Life Cycle nach ISO/DIS 26262

Prozesse im life cycle (Auswahl):

- Entwicklung
- Verifikation und Validation
- Sicherheitsmanagement
- Qualitätsmanagement
- Assessment / Bewertung

Safety Life Cycle und Prozesse





Safety Life Cycle nach ISO/DIS 26262

Prozesse im life cycle (Auswahl):

- Entwicklung
- Verifikation und Validation
- Sicherheitsmanagement
- Qualitätsmanagement
- Assessment / Bewertung

Sicherheitskonzept Aktive Frontlenkung – Concept Phase

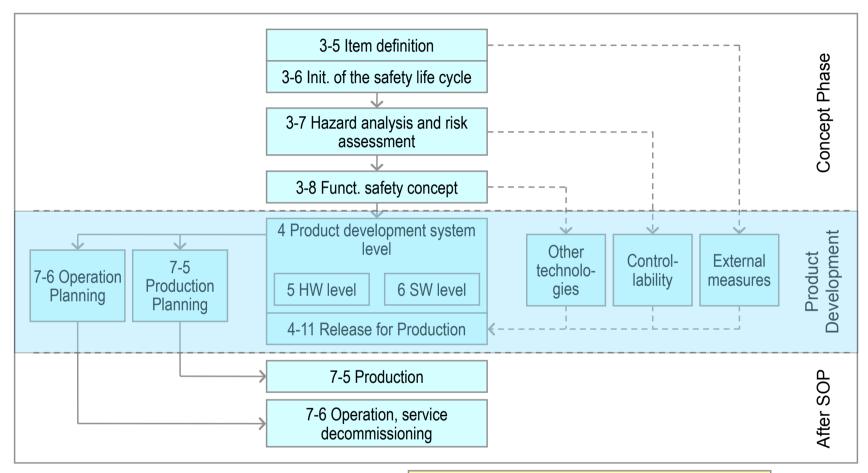


- 3-5 Item Definition
 - Brief description of the item (main functions)
 - General requirements (e.g. ECE-R 79)
 - Functional, non-functional and legal requirements
 - Boundaries
 - Preliminary known hazards
- 3-6 Initiation of the safety lifecycle
 - Mapping ISO CD 26262 requirements to existing OEM Development process
 - Creation of the Safety Plan
- 3-7 Hazard analysis and risk assessment
 - Preliminary hazard analysis, HAZOP
 - FMEA
 - Risk assessment: Severity Exposure Controllability
 - ASIL determination
 - Definition of safety goals

- 3-8 Functional safety concept
 - Preliminary architectural assumptions
 - Functional concept
 - Specification of operation modes and system states
 - FTA
 - Warning and back-up concept
 - Safety architecture concept
 - Functional safety concept
 - Safety requirements specification

Safety Life Cycle und Prozesse





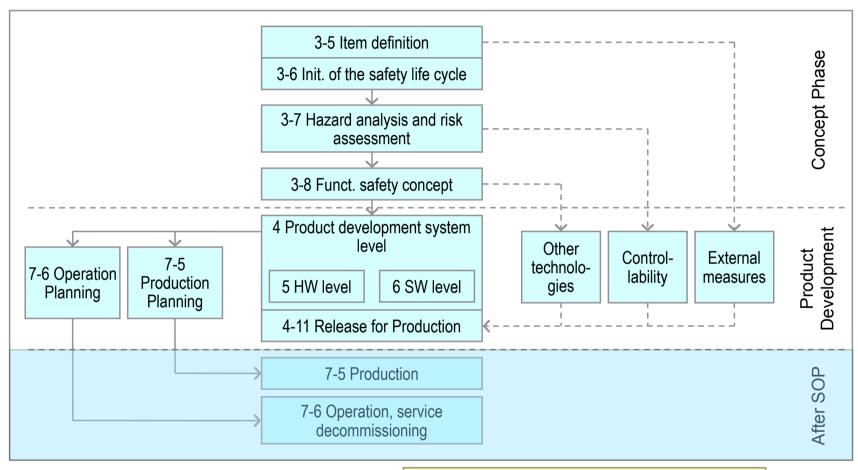
Safety Life Cycle nach ISO/DIS 26262

Prozesse im life cycle (Auswahl):

- Entwicklung
- Verifikation und Validation
- Sicherheitsmanagement
- Qualitätsmanagement
- Assessment / Bewertung

Safety Life Cycle und Prozesse





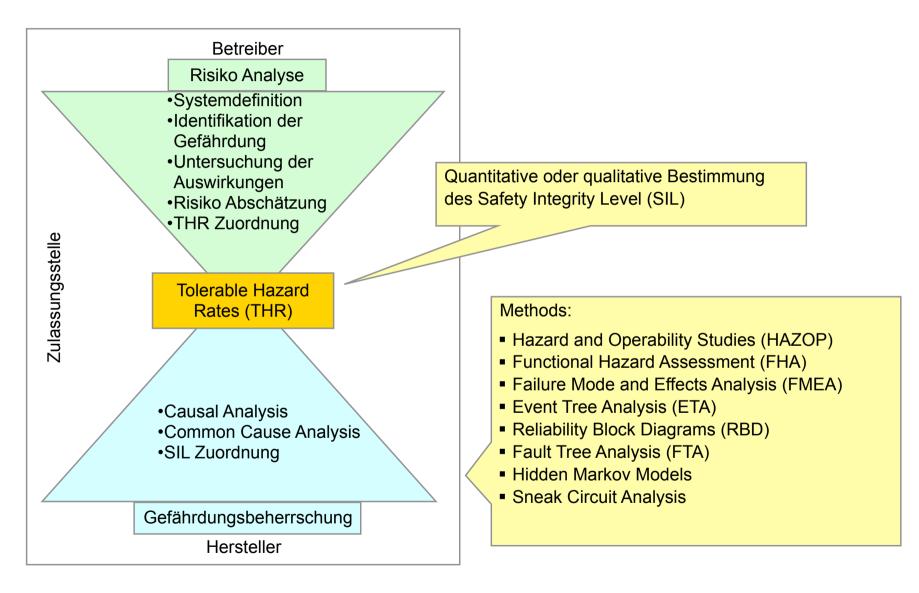
Safety Life Cycle nach ISO/DIS 26262

Prozesse im life cycle (Auswahl):

- Entwicklung
- Verifikation und Validation
- Sicherheitsmanagement
- Qualitätsmanagement
- Assessment / Bewertung

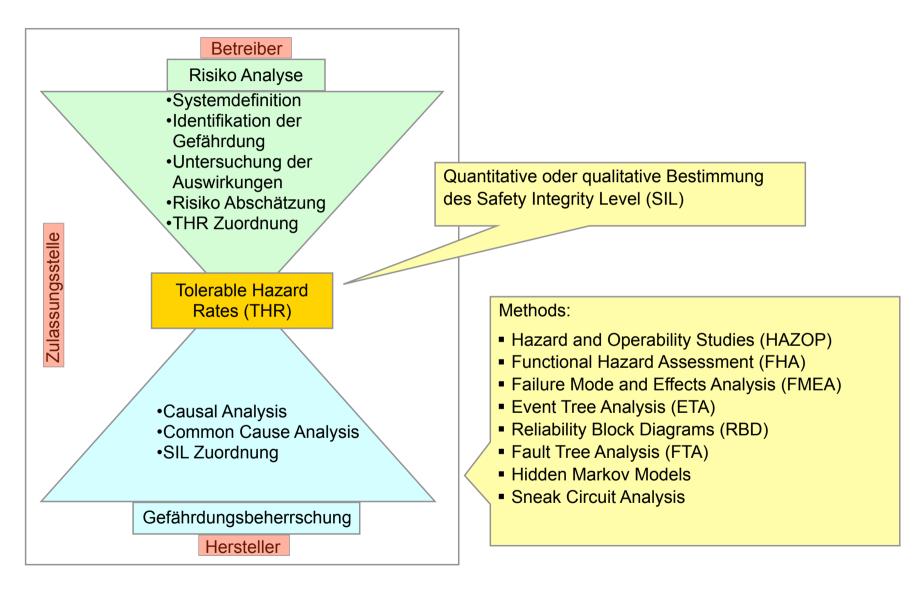
Analyse sicherheitskritischer Systeme nach EN 50129





Analyse sicherheitskritischer Systeme nach EN 50129





Begriffe

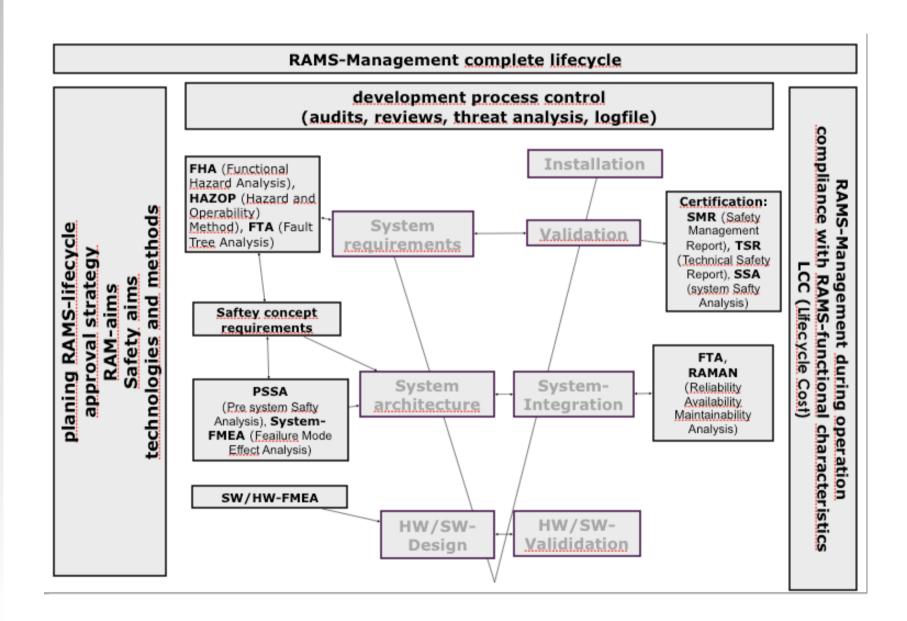


- Common Cause Analysis
 Die Common Cause Analyse (CCA) sucht nach singulären Fehlerursachen (Common Cause Failure CCF), durch die funktional unabhängige Pfade in einem System gleichzeitig beeinflusst werden können.

 http://www.systema-gmbh.de/methoden/methoden-des-safety-engineering/common-cause-analysis.html
- causal analysis identifying cause and effect

V-Modell der Softwareentwicklung bei sicherheitskritischen Systemen (Beispiel)





Systemfunktion "Anfahren"



Als einfaches Beispiel wird die Systemfunktion "Anfahren" bei einem PKW mit Automatikgetriebe genommen. Gewolltes Anfahren bei laufendem Motor wird durch die folgenden Bedienschritte erreicht:

- Auf die Betriebsbremse ("Fussbremse") treten und diese gedrückt halten.
- Den Wählhebel in die Stellung "D" oder "R" bringen.
- Ggf. die Feststellbremse ("Handbremse") lösen.
- Die Betriebsbremse lösen.
- Gas geben.

Fehlverhalten der Systemfunktion "Anfahren" wäre "nicht gewolltes Anfahren".

Functional Hazard Assessment (FHA)



Bei der FHA wird der Systementwurf aus funktionaler Sicht analysiert. Ziel ist die Identifikation von

- Möglichem Fehlverhalten
- Betriebszustand, in dem das Fehlverhalten auftritt
- Auswirkung des Fehlverhaltens
- Klassifizierung der Auswirkungen (z.B. gefährlich, bedeutend, ungefährlich)
- Gegenmassnahmen (wenn sinnvoll)
- Überprüfungsmethode

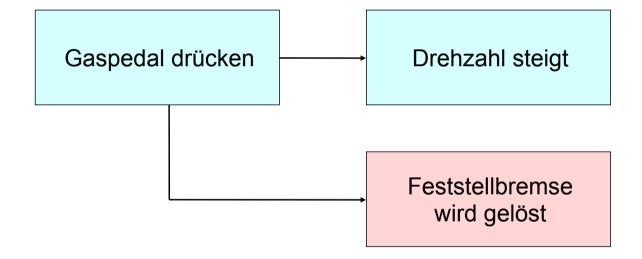
Das Ergebnis der FHA wird meist in Tabellenform dokumentiert. Abbildung 3 zeigt das Ergebnis der FHA für das Beispiel "Anfahren" (in Anlehnung an [2]).

Systemfunktion	Fehlverhalten	Betriebszustand	Auswirkung der Fehlerbedingung	Klassifizierung	Gegenmassnahmen	Überprüfungsmethode
Anfahren	Nicht gewolltes Anfahren	Motor aus, Bremsen gelöst, Stellung "N"	Fahrzeug kann anfahren (je nach Strassenneigung)	bedeutend	Schlüssel kann nur bei Stellung "P" abgezogen werden, evtl. Warnsignal	
	Nicht gewolltes Anfahren	Motordrehzahl über Grenzwert, Bremsen gelöst, Stellung "D" oder "R"	Fahrzeug fährt an	gefährlich		FMEA

Abbildung 3: Ergebnis der FHA für die Systemfunktion "Anfahren"

Angedachte Lösung

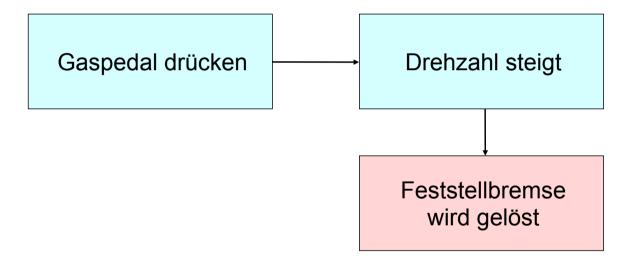




Realisierte Lösung

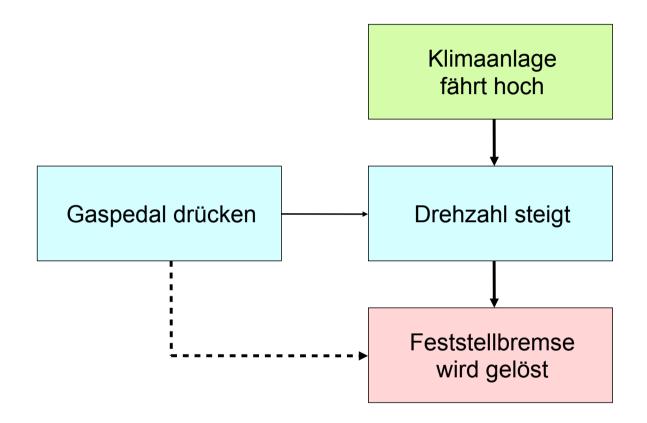


- Kostenziel
- Gewichtssziel
- Drehzahl liegt schon auf CAN



Auswirkung





Beispiel Micro-Hybrid Stop-Start Feature



Verifikation einer sicherheitskritischen Anwendung im Automobilbau
 Dr. Thomas Rambow, Ford Forschungszentrum Aachen GmbH
 7. SafeTRANS Industrial Day am 19. November 2009 bei EADS in Friedrichshafen

Example 7

Hazard: Unintended vehicle lurch



Safety Goal:

➤ Cranking the engine by the Micro-Hybrid Stop-Start Feature shall not contribute to vehicle movement (transfer torque to wheels) in other than vehicle pull-away maneuvers.



Functional and Technical Safety Concept

SW Safety Requirement:

➤ If the starter command is CRANK and the gear state is not NEUTRAL then the starter command shall be reset



Hybrid Antrieb



Ladestrategien

- Mindestladung der Batterie erhalten
- Ab definierter Motordrehzahl laden
- Nur Bremsenergie laden
- Konstanter Ladestrom
- Mindestreichweite
- **...**

Zuschaltung Elektromotor

- Bis Richtgeschwindigkeit
- Ortsbezogen
- Ladungsbezogen
- Booster (siehe SPIEGEL 13.02.2010)
- **...**

Beispiel ASIL-Levels für Antriebsstrang



 Halbleiter ermöglichen effiziente Lösungen in Elektrofahrzeugen Hans Adlkofer, Infineon Technologies AG München Moderne Elektronik im Kraftfahrzeug V, 16. - 17. Juni 2010, Dresden

clustered to application segments

"For information only" Subject to modification

	Failure Reaction	Percentage for safty
ASIL level	Time	critical task
QM		-
С	100ms	10%
В	100ms	5%
С	20ms	10%
С	20ms	10%
QM	-	-
QM		
QM	-	
QM	-	-
D	4ms	30%
QM	-	-
В	20ms	10%
D	10ms	30%
D	10ms	30%
A	10ms	5%
A	10ms	5%
D	10ms	30%
A	10ms	5%
	QM C B C C QM QM QM QM D QM B D A A	ASIL level Time QM - C 100ms B 100ms C 20ms C 20ms C 20ms QM - QM - QM - QM - QM - QM - D 4ms QM - D 10ms D 10ms D 10ms A 10ms D 10ms D 10ms

Gliederung



- 1. Einleitung
- 2. Normen und Standards für sicherheitskritische Systeme
- 3. Analyse und Entwicklung sicherheitskritischer Systeme
- 4. Zusammenfassung

Qualitätssicherung: Standards und Methoden



Beispiel FMEA - Motorenentwicklung



- Motor "Typ 12"
- Biturbo-System mit mit zwei Ladeluftkühlern
- 405 kW / 550 PS
- 900 Nm

Failure Mode and Effects Analysis								Blatt Nr.:			
Produkt- feature	Möglicher Fehler	Mögliche Folgen	Mögliche Fehler- ursache	Aktueller S Aktuelle Maß- nahme		reten Bed	eutung Entdeckuna	RPZ	Maß- nahmen	Ver- ant- wortlich	Termin
Feder Nr. 103-5	Bruch	Zylinder- ausfall	_	Festigkeits test	- 6	7	10	420	versch.	R.B.Shav	08/07/01
Öldicht- schraube	Leck	Ölverlust, Über- hitzung	nicht fest	Höheres Montage- moment	7	9	9	567	dickere Dichtung		05/09/01

Bewertungszahlen:

A - Auftretenswahrscheinlichkeit

1 (unwahrscheinlich)

10 (hoch)

B - Bedeutung

1 (keine Bedeutung)

10 (sehr hohe Bedeutung)

E - Entdeckungswahrscheinlichkeit

1 (hoch)

10 (unwahrscheinlich)

Was bringt uns das?



- "Wir machen doch schon FMEA und haben einen ordentlichen Entwicklungsprozess."
- Dann bringt die Anwendung der Sicherheitsnormen lokal und kurzfristug gesehen u. U. keinen Gewinn.

Aber:

- Die Anwendung der Sicherheitsnormen bringt Vergleichbarkeit.
- Die Anwendung der Sicherheitsnormen kann vom Gesetzgeber oder vom Auftraggeber vorgegeben sein.
- Mit der Anwendung der Sicherheitsnormen kann die Einhaltung des Standes von Wissenschaft und Technik belegt werden.
- Und schliesslich: Professionelle Neugier
 - Vergleich des eigenen Vorgehens mit den Sicherheitsnormen
 - Bewusstes Anpassen
 - Bewusstes Beibehalten
 - Vorbereitung für spätere Anpassung

Erfahrungen



- Standards müssen von Anfang an berücksichtigt werden
 - Der nachträgliche Nachweis der Befolgung von Standards ist kaum möglich
 - Die Anwendung von Standards muss bekannt sein und gelebt werden
- Methods und Werkzeuge sollten betriebsbewährt sein
 - Breiter Einsatz mit guten Erfahrungen
 - Stabiler Hersteller mit etabliertem Fehlermanagement
 - Leading edge", nicht "bleeding edge"
- Aufwände für Kommunikation, Dokumentation und Verifikation nicht unterschätzen
- CMMI, SPICE etc.: Unterschiedliche Schwerpunkte, aber Überschneidungen
 - Gleiche Grundlagen: Stand der Wissenschaft und Technik
 - CMMI: Prozessorientiert
 - Sicherheitsstandards: Produktorientiert

Zusammenfassung



- Die funktionale Sicherheit ist durch anwendungsspezifische Standards geregelt:
 - Generischer Standard: IEC 61508
 - Bahnen: EN 50126, EN 50128, EN 50129
 - Luftfahrt: DO-178B/C, DO-254, ARP 4761, ARP 4754
 - Automotive: ISO/DIS 26262
- Grundlegende Konzepte der Sicherheitsstandards sind:
 - Risikoanalyse und Gefährdungsbeherrschung auf Systemebene
 - Sicherheitsmanagement und Sicherheitskultur
 - Einhaltung von vorgeschriebenen Methoden und Vorgehensweisen basierend auf dem Stand der Wissenschaft und Technik
- Unterschiede zwischen Sicherheitsstandards durch anwendungsspezifische Interpretation und Umsetzung der Sicherheitskonzepte
 - Betrachtung der Umwelt (IEC 61508, EN501xy)
 - Sicherer Zustand (Bahnen), kein sicherer Zustand (Luftfahrt)
 - Betrachtung der Produktion (ISO/DIS 26262)
 - Personelle oder organisatorische Unabhängigkeit von Entwickler und Prüfer (EN501xy, DO-178B)
 - **...**



