

Геодезические на римановом многообразии

Пусть M – риманово многообразие с связностью Леви-Чивита ∇ .

Определение

Гладкая кривая $\gamma: I \rightarrow M$ называется **геодезической** (в точке или на $[a, b] \subseteq I$), если $\frac{\nabla}{dt}\gamma' = 0$.

Замечание

Это определение зависит от параметризации.

Лемма (простейшие свойства геодезических)

Пусть $\gamma(t)$ – геодезическая на M . Тогда

1. $|\gamma'(t)| = \text{const.}$
2. $\forall a, b \in \mathbb{R}$ кривая $\tilde{\gamma}(t) = \gamma(at + b)$ будет геодезической.

Док-во:

применяя лемму

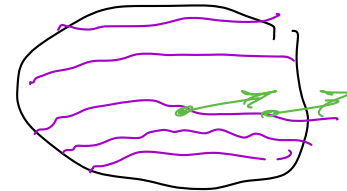
1.

$$\frac{d}{dt}\langle \gamma', \gamma' \rangle = 2\langle \frac{\nabla}{dt}\gamma', \gamma' \rangle = 0 \implies |\gamma'|^2 = \langle \gamma', \gamma' \rangle = \text{const}$$

2.

$$\frac{\nabla}{dt}\tilde{\gamma}' = \nabla_{\tilde{\gamma}'}\tilde{\gamma}' = \nabla_{a\gamma'}a\gamma' = a^2\nabla_{\gamma'}\gamma' \stackrel{a^2 \neq 0}{=} \frac{\nabla}{dt}\gamma' = 0.$$

сб-е. 3 – Почему применимо?



упр: если φ – замена параметра и $\tilde{\gamma} = \gamma(\varphi)$ – геодез. то φ – линейно

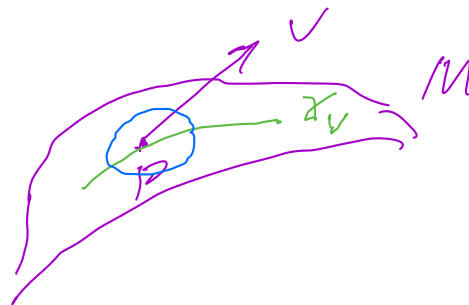
Замечание

Из этой леммы можно сделать 2 вывода.

- 1 Там где это удобно можно рассматривать натурально параметризованные геодезические.
- 2 Постоянный путь $\gamma(t) = p = \text{const}$ при всех $t \in I$ всегда является геодезической. Такие геодезические называют *вырожденными*. Если на геодезической γ хотя бы в одной точке $\gamma'(t_0) = 0$, то и во всех точках $\gamma'(t) = 0$ и геодезическая – *вырожденная*. Поэтому невырожденная геодезическая всегда является регулярным путем.

Теорема (существование и единственность геодезической)

Пусть M – риманово многообразие со связностью Леви-Чивита ∇ , p – произвольная точка из M , и $v \in T_p M$ – произвольный касательный вектор. Тогда существует геодезическая γ_v , такая, что $\gamma_v(0) = p$, $\gamma'_v(0) = v$. Более того, такая геодезическая единственна в том смысле, что любые две такие геодезические совпадают в пересечении областей определения.



Док-во (теоремы о существовании и единственности геодезической):

Теорема

Для любой гладкой кривой γ на M , любой точки $t_0 \in I$ и любого вектора $V^0 \in T_{\gamma(t_0)}M$ существует единственное параллельное векторное поле V вдоль γ такое, что $V(t_0) = V^0$.

Здесь кривая $\gamma(t)$ была задана изначально. Мы фиксировали карту и обозначали через $(x_1(t), \dots, x_n(t))$ локальное представление $\gamma(t)$. Поле $V(t) = \sum v_i(t)E_i(t)$ возникало как решение системы дифференциальных (линейных) уравнений на $v_k(t)$

$$\frac{dv_k}{dt} + \sum_{ij} v_j \frac{dx_j}{dt} \Gamma_{ij}^k = 0$$

с начальным условием $v_k(t_0) = v_k^0$. Заменим v_k на x'_k

$$\frac{d^2 x_k}{dt^2} + \sum_{ij} \Gamma_{ij}^k \frac{dx_j}{dt} \frac{dx_i}{dt} = 0.$$

Задача Коши для последней системы при любых начальных условиях

$$x_i(0) = a_i, \quad x'_i(0) = b_i$$

имеет единственное решение в некоторой окрестности точки 0.

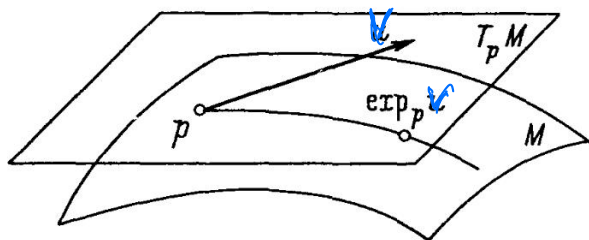
Экспоненциальное отображение (экспонента)

Определение

Для фиксированной точки p риманова многообразия M отображение $\exp_p : T_p M \rightarrow M$, действующее по правилу

$$\exp_p v := \gamma_v(1),$$

где $v \in T_p M$ и γ_v — такая геодезическая, что $\gamma_v(0) = p$, $\gamma'_v(0) = v$, называется **экспоненциальным отображением**.



Проблема: Хотя геодезическая γ_v существует, она может быть не продолжима до значения параметра $t = 1$.

Лемма

Пусть $v \in T_p M$ — произвольный ненулевой вектор.

- 1 Если $\exp_p v$ неопределено, то $\exists c \in (0, 1)$ такое, что $\exp_p(cv)$ определено.
- 2 Если $\exp_p v$ определено, то $\exp_p(cv)$ определено $\forall c \in [0, 1]$.
- 3 Если $\exp_p v$ определено, то геодезическая $\gamma_v(\tau)$ на участке $\tau \in [0, 1]$ имеет длину $|v|$.

Док-во:

$\gamma_v(1)$ не опр.

1) $\exists c \in (0, 1)$ такое, что $\gamma_v(c)$ определена. Тогда $\tilde{\gamma}(t) = \gamma_v(ct)$ — геодезическая (получается из γ линейной заменой), $\tilde{\gamma}(0) = p$ и $\tilde{\gamma}'(0) = c\gamma'_v(0) = cv$. Поэтому $\tilde{\gamma}(t) = \gamma_{cv}(t)$. Следовательно, равенство

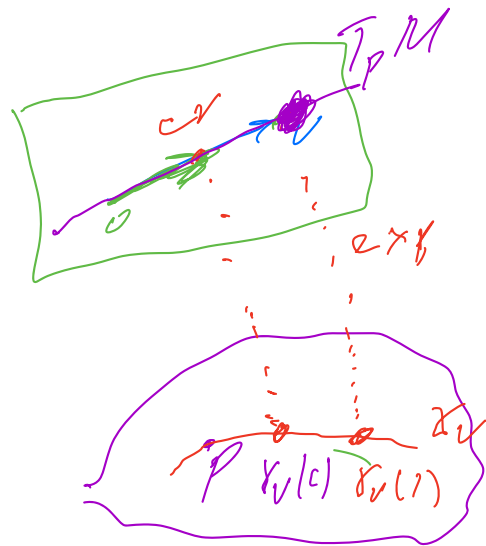
$$\gamma_v(ct) = \gamma_{cv}(t)$$

справедливо $\forall t \in [0, 1] \implies \exp_p(cv) = \gamma_{cv}(1)$ определено.

2) $\exp_p v = \gamma_v(1)$ определено $\implies \exp_p(cv) = \gamma_{cv}(1) = \gamma_v(c)$ определено, поскольку $c \leq 1$.

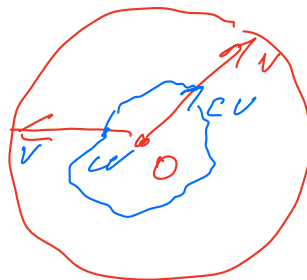
3)

$$\int_0^1 |\gamma'_v(\tau)| d\tau = \int_0^1 |\gamma'_v(0)| d\tau = |\gamma'_v(0)| = |v|.$$



Теорема

Для любой точки $p \in M$ существует такая окрестность V нуля в пространстве $T_p M$, что экспоненциальное отображение \exp_p определено для всех $v \in V$ и является диффеоморфизмом окрестности V на ее образ $\exp_p V$ в M .



Док-во:

1) Докажем, что \exp_p определена в некоторой окрестности нуля и является гладкой.

В силу леммы, для каждого направления $v \in T_p M$, $|v| = 1$, существует такое число $c > 0$, что отображение \exp_p определено на отрезке $[0, cv] \subset T_p M$.

Теперь возьмем самое маленькое такое λ_0 при движении вектора v по окружности. Конечно для такого выбора λ_0 нужно еще применять компактность окружности и теорему о гладкой зависимости от начальных данных решения системы из диффузов. Тогда отображение \exp_p определено в шаре $B_{\lambda_0}(0)$ пространства $T_p M$.

$$f(v) = c \in C^\infty ???$$

2) Докажем, что $d_0 \exp_p = id_{T_p M}$.

$d_0 \exp_p : T_0(T_p M) = T_p M \rightarrow T_p M$. Здесь касательное пространство $T_0(T_p M)$ пространства $T_p M$ канонически отождествлено с самим $T_p M$.

Пусть $v \in T_p M$ и $\alpha(t) = tv$ — кривая в $T_p M$. Тогда $v = [\alpha]$.

$$d_0 \exp_p(v) = (\exp_p \circ \alpha)'(0) = \gamma'_v(0) = v.$$

Применяем теорему об обратной функции и **теорема доказана**.

Определение

Радиусом инъективности многообразия M в точке p называется

$$\rho_{inj} = \sup\{\rho > 0 : \exp_p|_{B_\rho(0)} \text{ — диффеоморфизм}\}.$$

Радиус инъективности может быть бесконечным.

Теорема (ρ_{inj} локально отделен от 0)

Для любой точки $p \in M$ существует такая окрестность $U \ni p$, что

$$\inf_{x \in U} \rho_{inj}(x) > 0.$$

Пока без доказательства.