Bouarfa LAHMAR

Étudiant ingénieur en robotique et cobotique



CONTACT



+212 697303148



bouarfa.lahm@gmail.com



Fès, Maroc



bouarfa-lahmar



bouarfa-lahmar

PROFIL

Étudiant en deuxième année du cycle d'ingénieur en Robotique et Cobotique, je suis passionné par l'innovation technologique, notamment dans les domaines de la robotique et de l'intelligence artificielle.

Je cherche des opportunités pour appliquer mes compétences et contribuer à des projets innovants dans ces domaines.

ÉDUCATION

Université Euro-Méditerranéenne de Fès

Cycle d'Ingénieur en Robotique et Cobotique Fès, Maroc | 2023 - 2026

Université Euro-Méditerranéenne de Fès

Cycle Préparatoire Intégré Fès, Maroc | 2021 - 2023

Lycée Qualifiant Moulay El Hassane

Baccalauréat en Sciences Physiques Missour, Maroc | 2021

COMPÉTENCES

- Langages de programmation : Python, Java, C, C++, MATLAB
- Bases de données : SQL
- Frameworks et bibliothèques : Pandas, NumPy, OpenCV, Scikitlearn, TensorFlow, Keras, SciPy, Matplotlib
- **Robotique et IA**: Cinématique et dynamique, Intégration des capteurs, ROS, Apprentissage automatique, Apprentissage profond, SLAM, Filtre de Kalman, Logique floue
- Automatisation et programmation industrielle : Ladder, Grafcet, GEMMA, VHDL
- Microcontrôleurs et systèmes embarqués : Arduino, Raspberry Pi, STM32, Développement et intégration pour applications robotiques, ESP32
- Systèmes et réseaux : Linux, Git, GitHub, Protocoles réseau
- **Logiciels** : SolidWorks, MATLAB, Proteus, Simulink, Arduino IDE, Anaconda, VSCode, PyCharm, Microsoft Project, ProjectLibre
- Systèmes d'exploitation : Linux, Windows
- Gestion de projet : Méthodologies Agile et gestion classique

PROJETS ACADÉMIQUES

- Bras Robotique Autonome : Cinématique directe et inverse et simulation sous Gazebo ROS
- Robot mobile intelligent : Gestion du flux de stationnement (caméra, LIDAR, Raspberry Pi)
- Robot basé sur le SLAM pour la navigation intérieure
- Processeur 16 Bits : Implémentation en VHDL
- Mini-jeux : Développement en PyGame
- Système de Détection Sismique Intelligent : Utilisation de Arduino et des capteurs
- Analyse de la Qualité de l'Eau : Traitement des données avec Python et Pandas
- Jeu RPG: Développement en C++
- **Application de Traitement d'Image** : Développement en Python avec OpenCV et Tkinter
- Conception d'un Coffre-fort Intelligent : Arduino et capteurs biométriques
- Keylogger & Monitoring Script : Développement en Python

CERTIFICATS

- Introduction à SQL : DataCamp
- Apprentissage supervisé avec Scikit-learn : DataCamp Apprentissage non supervisé avec Scikit-learn : DataCamp Git/Github: Udemy
- Linux : Udemy
- Algèbre linéaire : UdemyAgile & Scrum basics : Udemy

LANGUES

Arabe: NativeFrançais: CourantAnglais: CourantEspagnol: Débutant