



TP Raspberry Pi

C, C++, Python ...

 ${\bf Prof: Kamal\ Boudjelaba}$

 $15 \ {\rm septembre} \ 2025$



Table des matières

1	Utilisation des broches GPIO (entrées/sorties)	3
1.1	Programme Python : faire varier l'intensité d'une LED avec PWM	3
1.2	Librairie PIGPIO	3
1.3	Programme C : faire clignoter une LED	3
1.4	Programme Python : faire clignoter une LED	4
2	Travaux Pratiques	5
2.1	TP 1 : Piloter les ports GPIO à partir d'un navigateur	5
2.2	TP 1-V2 : Piloter les ports GPIO à partir d'un navigateur	6
2.3	TP 2 : Allumer une LED avec PiGPIO en C	8

BTS SN 1/9



Préambule

Prérequis

- Maîtrise de base du Raspberry Pi et de son système Linux.
- Notions de base en électronique (LED, résistances, signaux PWM).

Objectifs

- Comprendre l'utilisation des broches GPIO pour piloter des composants électroniques.
- Développer des scripts ou programmes capables d'interagir avec le matériel.
- Mettre en œuvre des solutions logicielles accessibles via un navigateur (serveur web embarqué).

Compétences visées

- C09 : Installer un réseau informatique
- C10 : Exploiter un réseau informatique

Activités et tâches associées

- R2 Installation et qualification
 - R2-T5 : Réalisation des opérations avec contrôle matériel et logiciel
- R3 Exploitation et maintien en condition opérationnelle
 - R3-T3 : Supervision de l'état du réseau
 - R3-T5 : Configuration matérielle et logicielle des équipements

BTS SN 2/9



1. Utilisation des broches GPIO (entrées/sorties)

1.1 Programme Python : faire varier l'intensité d'une LED avec PWM

```
#!/usr/bin/env python3
# -*- coding: utf-8 -*-
# Programme : LED_Python.py
import RPi.GPIO as GPIO
import time
led_pin = 18 # GPIO 18
GPIO.setmode(GPIO.BCM)
GPIO.setup(led_pin, GPIO.OUT)
pwm = GPIO.PWM(led_pin, 100) # fréquence PWM de 100 Hz
pwm.start(0) # démarrer avec 0 % de rapport cyclique
try:
    while True:
        duty = input("Rapport cyclique désiré (0 à 100) : ")
       pwm.ChangeDutyCycle(float(duty))
except KeyboardInterrupt:
   pass
finally:
    pwm.stop()
    GPIO.cleanup()
```

Exécution:

python3 LED_Python.py

1.2 Librairie PIGPIO

Installation de la librairie

Sur les dernières versions de Raspberry Pi OS, pigpio est préinstallée. Sinon, utilisez :

```
sudo apt-get install pigpio python3-pigpio
```

Ou:

```
sudo apt update
sudo apt install pigpio
```

On peut aussi tester le démon seul :

```
sudo pigpiod # Pour démarrer le démon pigpio
pigs t 4 w # Tester si on peut écrire sur le GPIO 4
```

Vérifier la version :

pigpiod -v

1.3 Programme C : faire clignoter une LED

```
#include <pigpio.h>
#include <unistd.h> // pour sleep()

#define GPIO 14 // GPIO14 = Pin physique 8

int main(int argc, char *argv[]) {
    if (gpioInitialise() < 0) {
        return -1; // Erreur : impossible d'initialiser pigpio
    }

    gpioSetMode(GPIO, PI_OUTPUT);

    for (int i = 0; i < 60; i++) {
        gpioWrite(GPIO, 1);
        sleep(1);
        gpioWrite(GPIO, 0);
}</pre>
```

BTS SN 3/9



```
sleep(1);
}

gpioTerminate();
return 0;
}
```

Compilation:

```
gcc —o progc progc.c —lpigpio —lrt —lpthread
```

Exécution:

```
sudo killall pigpiod # pour arrêter le démon gpio (et éviter certaines erreurs)
sudo pigpiod # démarrer le démon
sudo ./progc # exécuter le programme
```

Test sans code C:

```
sudo killall pigpiod # Si nécessaire
sudo pigpiod
pigs w 14 1 # GPIO 14 ON
pigs w 14 0 # GPIO 14 OFF
```

1.4 Programme Python : faire clignoter une LED

```
#!/usr/bin/env python3
# -*- coding: utf-8 -*-
# Une LED branchée à GPIO 25 clignote toutes les 3 secondes
import RPi.GPIO as GPIO
import time
GPIO.setmode(GPIO.BCM)
GPIO.setup(25, GPIO.OUT)
try:
    while True:
        GPIO.output(25, GPIO.HIGH)
        time.sleep(3)
        GPIO.output(25, GPIO.LOW)
        time.sleep(3)
except KeyboardInterrupt:
   print("\nArrêt du programme.")
finally:
    GPIO.cleanup()
```

Sauvegarder ce fichier sous blink.py dans le répertoire /home/pi, puis exécuter avec :

```
cd /home/pi
python3 blink.py
```

BTS SN 4/9



2. Travaux Pratiques

2.1 TP 1 : Piloter les ports GPIO à partir d'un navigateur

Le but de ce TP est de piloter un port GPIO du Raspberry Pi à distance, depuis un navigateur (téléphone, tablette, PC). Pour cela, nous allons utiliser le micro-framework web.py, qui contient un serveur web minimaliste.

- Le navigateur se connecte à ton Raspberry Pi via HTTP (par exemple : http://raspberrypi.local :8080)
- Une interface HTML s'affiche (boutons ON/OFF)
- Chaque bouton envoie une requête au serveur web.py
- Le serveur appelle la bibliothèque pigpio pour changer l'état d'un GPIO

Installation du module web.py

— Installer pip:

```
sudo apt update
sudo apt install python3—pip
```

— Vérifier Python et pip :

```
python3 ——version
python3 —m pip ——version
```

— Installer le module web :

```
sudo apt install python3—pip pigpio
sudo pip3 install web.py
```

— Démarre le démon pigpio :

sudo pigpiod

Script Python: gpio4.py

```
#!/usr/bin/env python3
import web
import pigpio
# Initialisation du GPIO
GPIO_PIN = 14
pi = pigpio.pi() # Connexion au daemon pigpiod
pi.set_mode(GPIO_PIN, pigpio.OUTPUT)
# Routes
    '/', 'Index',
'/on', 'TurnOn',
'/off', 'TurnOff'
# HTML simple
html_page =
<html>
<head><title>Contrôle GPIO</title></head>
<body>
    <h1>Contrôle GPIO 14</h1>
    <form action="/on" method="get">
        <button type="submit">Allumer</button>
    <form action="/off" method="get">
        <button type="submit">Éteindre</button>
    </form>
</body>
</html>
```

BTS SN 5/9



```
class Index:
    def GET(self):
        return html_page

class TurnOn:
    def GET(self):
        pi.write(GPIO_PIN, 1)
        return html_page

class TurnOff:
    def GET(self):
        pi.write(GPIO_PIN, 0)
        return html_page

if __name__ == "__main__":
    app = web.application(urls, globals())
    app.run()
```

Lancer le serveur Web

```
sudo python3 gpio4.py
```

Accéder au site depuis un navigateur

Depuis le Raspberry Pi, ou un autre appareil connecté au même réseau :

```
— Sur le RPi: http://localhost:8080
```

— Depuis un PC ou téléphone :

```
http://IP_DU_RPI:8080
```

(On peut obtenir l'IP avec hostname -I)

Remarques:

- Le port par défaut utilisé par web.py est 8080.
- Assurez-vous que le démon pigpiod est activé.

2.2 TP 1-V2 : Piloter les ports GPIO à partir d'un navigateur

Utilisation de Flask + pigpio

Étapes du TP

- Créer une page web avec 2 boutons (ON / OFF)
- Quand on clique, une requête est envoyée à Flask
- Flask appelle pigpio pour changer l'état du GPIO

Installer les dépendances

```
sudo apt update
sudo apt install python3—pip pigpio
sudo pip3 install flask
```

Démarrer le démon pigpio (si ce n'est pas déjà fait) :

sudo pigpiod

```
script Python gpio_web.py
from flask import Flask, render_template_string, redirect, url_for
import pigpio

# Initialisation pigpio
GPIO_PIN = 14
pi = pigpio.pi()
pi.set_mode(GPIO_PIN, pigpio.OUTPUT)
```

BTS SN 6/9



```
# App Flask
app = Flask(__name__)
# HTML
html_page = """
<!DOCTYPE html>
<html>
<head>
    <title>Contrôle GPIO</title>
</head>
<body>
    <h1>GPIO {{ gpio }} - État : {{ state }}</h1>
<form action="{{ url_for('on') }}" method="post">
        <button type="submit">Allumer</button>
    </form>
    <form action="{{ url_for('off') }}" method="post">
        <button type="submit">Éteindre</button>
    </form>
</body>
</html>
@app.route('/')
def index():
    state = pi.read(GPIO_PIN)
    \texttt{return render\_template\_string(html\_page, gpio=GPIO\_PIN, state='ON' if state else 'OFF')}
@app.route('/on', methods=['POST'])
    pi.write(GPIO_PIN, 1)
    return redirect(url_for('index'))
@app.route('/off', methods=['POST'])
def off():
    pi.write(GPIO_PIN, 0)
    return redirect(url_for('index'))
if __name__ == '__main__':
    app.run(host='0.0.0.0', port=8080)
```

Lancer le serveur Flask

sudo python3 gpio_web.py

Accéder à l'interface depuis un navigateur

Depuis le Raspberry Pi, ou un autre appareil connecté au même réseau :

```
Sur le RPi : http://localhost:8080
Depuis un PC ou téléphone :
http://IP_DU_RPI:8080
(On peut obtenir l'IP avec hostname -I)
```

BTS SN 7/9



2.3 TP 2: Allumer une LED avec PiGPIO en C

Objectif: Écrire un programme en C qui allume une LED pendant 10 secondes, puis l'éteint.

Compilation:

```
gcc -o led10s led10s.c -lpigpio -lrt -lpthread
```

Exécution:

```
sudo pigpiod # si le démon n'est pas déjà lancé
sudo ./led10s
```

Bilan

- L'étudiant est capable de manipuler les broches GPIO.
- Il est apte à mettre en œuvre des interfaces de contrôle accessibles à distance (web).
- Il comprend les liens entre programmation embarquée, réseau et interaction matérielle.

BTS SN 8/9



Vérifier si web.py est installé

On peut utiliser cette commande dans le terminal :

```
python3 -m pip show web
```

On obtient une sortie comme:

```
Name: web.py
Version: 0.62
Summary: web.py: makes web apps
...
Location: /usr/local/lib/python3.9/dist-packages
```

Si aucune sortie, c'est que web.py n'est pas installé.

Test depuis Python

On lance Python et on fait un import :

```
python3
```

Puis dans l'interpréteur Python :

```
import web
print(web.__version__)
```

S'il affiche ModuleNotFoundError: No module named 'web', c'est que le module n'est pas installé.

Lister tous les paquets installés via pip

```
python3 —m pip list
```

Il affiche une liste comme:

Package	Version
pip web.py Flask	23.2.1 0.62
Flask	2.2.5

Rechercher un package dans la liste

Si on a beaucoup de paquets installés :

```
python3 -m pip list | grep web
```

Cela retournera uniquement les lignes contenant "web", par exemple :

```
web.py 0.62
```

BTS SN 9/9