# Documentation PP1 : Caractéristiques techniques du MPPT

### MPPT MECHANICAL SPECIFICATIONS

| Parameter             | Unit | Minimum | Typical | Maximum |
|-----------------------|------|---------|---------|---------|
| Operating Temperature | °C   | -30     |         | 70      |
| Weight                | g    |         | 2 650   |         |
| Lenght                | mm   |         | 340     |         |
| Width                 | mm   |         | 190     |         |
| Height                | mm   |         | 80      |         |

#### MPPT ELECTRICAL SPECIFICATIONS

| Parameter             | Uni<br>t       | Minimu<br>m | Typica<br>I | Maximu<br>m |
|-----------------------|----------------|-------------|-------------|-------------|
| Input Power Continous | W              | 5           |             | 3240        |
| Input Power Peak      | W              |             |             | 3600        |
| Input Current         | A <sub>D</sub> |             |             | 150         |
| Peak Efficiency       | %              |             | 97,5        |             |
| Input Voltage Range   | V <sub>D</sub> |             | 24          |             |
| Output Voltage Range  | V <sub>D</sub> |             | 24          |             |

#### **CAN ELECTRICAL SPECIFICATIONS**

| Supply Voltage           | $V_{DC}$ | 6  |     | 18  |
|--------------------------|----------|----|-----|-----|
| Supply Current Recessive | mA       | 15 |     | 50  |
| Supply Current Dominant  | mA       | 60 |     | 100 |
| Transmission Rate        | kbits/s  |    | 125 |     |
| Bus lenght               | m        |    |     | 500 |

## ÉCHELLES DE MESURES ET DE CONVERSIONS ANALOGIQUES / NUMÉRIQUES

|     | U <sub>IN</sub>                   |                               | lin                               |                                 | U <sub>OUT</sub>                  |                               | T <sub>AMBIANTE</sub>            |                                   |
|-----|-----------------------------------|-------------------------------|-----------------------------------|---------------------------------|-----------------------------------|-------------------------------|----------------------------------|-----------------------------------|
|     | Valeur<br>codée<br>sur 10<br>bits | Tension<br>correspondant<br>e | Valeur<br>codée<br>sur 10<br>bits | Intensité<br>correspondant<br>e | Valeur<br>codée<br>sur 10<br>bits | Tension<br>correspondant<br>e | Valeur<br>codée<br>sur 8<br>bits | Température<br>correspondant<br>e |
| min | 0                                 | 0 V                           | 0                                 | 0 A                             | 0                                 | 0 V                           | - 128                            | -128°C                            |
| max | 1023                              | 28 V                          | 1023                              | 150 A                           | 1023                              | 28 V                          | 127                              | 127°C                             |

### **Documentation PP2: Documentation bus CAN**

### Présentation bus CAN

Le bus CAN est un réseau de terrain de type multi-maître dont le débit maximum est de 1 Mbit/s. Le procédé d'attribution du bus est basé sur le principe de l'arbitrage bit à bit, selon lequel les nœuds (ou stations) en compétition émettant simultanément sur le bus comparent bit à bit l'identificateur de leur message avec celui des messages concurrents.

Les stations sont câblées sur le bus par le principe du « ET câblé », et en cas de conflit, c'est à dire émission simultanée, la valeur 0 écrase la valeur 1.

L'état logique **0** est appelé état **dominant**.

L'état logique 1 est appelé état récessif.

Dès qu'une station émettant un état récessif détecte qu'une autre émet au même moment un état dominant, elle s'arrête d'émettre. Tous les perdants deviennent automatiquement des récepteurs du message et ne tentent à nouveau d'émettre que lorsque le bus se libère.

Le bus CAN implémente deux types de trames pour la communication entre les stations :

- Les trames de requête caractérisées par :
  - o La valeur du champ RTR est un bit récessif
  - Champ DLC (Data Length Code) codé sur 4 bits indiquant le nombre d'octets de données attendus.
  - Champ Data vide.
- Les trames de données qui sont caractérisées par :
  - La valeur du champ RTR est un bit dominant
  - Champ DLC (Data Length Code) codé sur 4 bits indiquant le nombre d'octets de données du champ Data.

Valeurs pour les autres champs des trames CAN :

SOF: 1 bit dominant
Res: 2 bits dominants
ACK: 2 bits récessifs

EOF: 7 bits récessifs

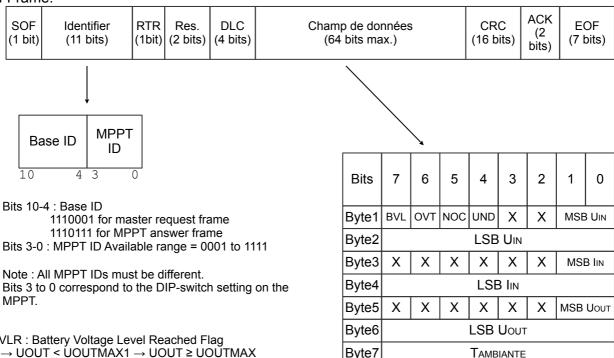
## Caractéristiques des trames CAN (MPPT)

The CAN-driver circuit has to be powered externally.

**CAN Communication Features:** 

- Full CAN V2.0A
- ID standard
- Nominal Bit rate 125 kbit/s
- Bus terminated on MPPT (124 Ohm)

The type of message used in this application is a standard data frame. Data frames consist of Arbitration Fields, Control Fields, Data Fields, CRC Fields, a 2 bit Acknowledge Field and an End of Frame.



BVLR: Battery Voltage Level Reached Flag 0 → UOUT < UOUTMAX1 → UOUT ≥ UOUTMAX

**OVT**: Over Temperature Flag

0 → TCOOLER < TCOOLMAX1 → TCOOLER ≥ TCOOLMAX

NOC: No Charge Flag

0 → Battery is connected1 → Battery is not connected

UNDV: UnderVoltage Flag  $0 \rightarrow UIN > 26V1 \rightarrow UIN \leq 26V$ 

Iin: 0 to 150 A UIN: 0 to 28 V Uout:0 to 28 V

TAMBIANTE: Steps of 1°C

# Documentation PP6: Format de trame 802.1Q et paquet IP

Trame 802.1Q:

