מבחן במערכות הפעלה

מועד א' תשע"ו

אוניברסיטת חיפה, החוג למדעי המחשב

מורה: רחל קולודני מתרגל: רמי עילבוני

חלק ראשון: 30 נקודות

קבע/י לגבי כל אחת מהאמירות הבאות אם היא אמת או שקר. עבור כל תשובה נכונה תקבלו 3+ נקודות, עבור כל תשובה שגויה תקבלו 1- נקודות

נכון / לא נכון	תהליך שהסתיים אבל ההורה שלו עדיין לא קרא ל-()wait נקרא תהליך זומבי
	(zombie)
נכון / לא נכון	יוצרת תהליך חדש exec() קריאת המערכת
נכון / לא נכון	10GB לא יכול להיות בעיה במחשב עם זיכרון פיסי של Thrashing
נכון / לא נכון	החלקים בזיכרון המוקצים בעזרת buddy system הם כולם באותו הגודל
נכון / לא נכון	אם משתמשים באלגוריתם FIFO להחלפת דפים בזיכרון הפיסי, ואם מגדילים את
	מספר הדפים בזיכרון זה (כלומר, יותר page frames), מובטח שיהיו פחות page faults
נכון / לא נכון	במערכות מחשב עם זיכרון וירטואלי, גודל הכתובת של הזיכרון הוירטואלי וגודל
	הכתובת של הזיכרון הפיסי תמיד אותו הדבר
נכון / לא נכון	לא יכול להיות deadlock אם אסור לתהליך לבקש משאב בזמן שהוא מחזיק משאב
	אחר
נכון / לא נכון	יכולה להיות החטאה של TLB miss) TLB) גם אם הדף נמצא בזיכרון הראשי
נכון / לא נכון	כדי להשתמש בחוטים (threads) ב-Java, אפשר לממש את הממשק (interface)
	Runnable
נכון / לא נכון	בלינוקס שלמדנו בתרגולים ובגלל מנגנון copy-on-write, כל גישה לכתיבה מצד
	page-fault-האבא/הבן תגרום ל

חלק שני: 72 נקודות

סמנ/י את התשובה הנכונה לכל אחת מהשאלות. עבור כל תשובה נכונה תקבלו +4 נקודות, עבור כל תשובה שגויה תקבלו +1 נקודות

<u>שאלה 1:</u>

תהליך אב מריץ את תכנית א', עד לנקודה בה תכנן לקרוא ל-()fork ואז ל-()exec כך שתהליך הבן יריץ exec ()-את תכנית ב'. מה יקרה אם סדר קריאות המערכת (system call) יוחלף בטעות ויקראו קודם ל-()fork()-ורק אח"כ ל-()

- (א) האב יריץ את תכנית א', והבן יריץ את תכנית ב'
- (ב) האב יריץ את תכנית ב', והבן יריץ את תכנית א'
 - (ג) רק תכנית א' תרוץ בשני התהליכים
 - (ד) רק תכנית ב' תרוץ בשני התהליכים
 - (ה) אף אחת מהתשובות אינה נכונה

<u>:2 שאלה</u>

כאשר שני תהליכים מתקשרים ביניהם (inter process communication), אם גם ה-(send(). אזי התקשרת נקראת: blocking, אזי התקשורת נקראת:

- synchronous message א) תקשורת סינכרונית)
- asynchronous message ב) מקשורת א-סינכרונית
 - Rendezvous (ג)
 - blocked message ד) תקשורת חסומה
 - (ה) אף אחת מהתשובות אינה נכונה

:3 שאלה

התהליך מריץ את התכנית הבאה:

```
include<stdio.h>
int A,B;
int Add()
{
        return A + B;
}
int main()
{
        int answer;
        A = 5;
        B = 7;
        answer = Add();
        printf("%d\n",answer);
        return 0;
}
```

איפה נשמרים A ו-answer בזיכרון של התהליך?

- (stack) במחסנית answer-ו A (א)
 - (heap) בערימה answer-ו A (ב)
- (data section) באזור הדטה answer-ו A (ג)
 - באזור הדטה answer באזור הדטה A (ד)
 - (ה) A באזור הדטה ו- answer במחסנית
 - answer-בערימה A (ו)
 - (ז) אף אחת מהתשובות אינה נכונה

- 4	- L
.//	עאלה
	111111

את הפוטנציאל לשיפור הביצועים מהוספת ליבות	היא נוסחה שמזהה א	(השלימו)
	חלקים מקבילים וסדרתיים	להרצת חישוב שיש בו

- (task parallelism) איקבול תהליכים
- (data parallelism) ב) מיקבול נתונים
 - (data splitting) (ג) פיצול נתונים
 - (Amdahl's law) ד) חוק אמדל (ד)
 - (ה) אף תשובה לא נכונה

<u>:5 שאלה</u>

כשתהליך אב מריץ תהליך בן, איזה מהבאים יכול להתקיים:

- (א) תהליך הבן רץ במקביל לתהליך האב
- (ב) תהליך הבן מריץ תכנית שונה מתהליך האב
 - (ג) תהליך הבן הוא עותק של תהליך האב
 - (ד) כל הסעיפים א-ג
 - (ה) אף אחד מהסעיפים אינו נכון

<u>:6 שאלה</u>

:(thread): הרעבה מתארת מצב בו חוט

- (א) רץ בלולאה אינסופית עד שנגמר לו הזיכרון
 - לא מריץ אותו לעולם scheduler-ב)
- שצריך לקטע קוד קריטי (lock) א מצליח לקחת מנעול
 - fork() ד) לא מצליח לקרוא לפקודת
 - (ה) לא מצליח לקבל הקצאה של זיכרון

:7 שאלה

במערכת מחשב scheduler שהוא מבוסס עדיפויות לפי הטבלה שלפניכם (עדיפות 1 היא הגבוהה scheduler במערכת מחשב pre-emptive. התהליכים P1,...,P5 מגיעים לתור ה-ready, במרווחים של 10 מילי-שניות, ולפי הסדר: 5, ואז 3, ואז 4, ואז 2, ואז 1.

עדיפות	זמן נידרש (מילי-שניות)	תהליך
1	40	P1
2	10	P2
3	20	P3
4	30	P4
5	20	P5

מתי (באיזה זמן) יסתיים התהליך P5?

:8 שאלה

במערכת מחשב scheduler שהוא מבוסס עדיפויות לפי הטבלה שלפניכם (עדיפות 1 היא הגבוהה P4 ביותר) ו-pre-emptive. תהליכים P1 ו-P4 מגנים על משאב משותף בעזרת סמפור S. תהליך P4 ביותר) ו-t=0, אחרי שלקח את S (הניחו שהתהליך לא ישחרר את S עד שיסיים את זמן הריצה הנדרש שלו).

בזמן t=0, תהליך P4 מוכן לריצה בזמן t=10, תהליך P1 מוכן לריצה בזמן t=20, תהליך P2 מוכן לריצה בזמן t=40, תהליכים P3 מוכן לריצה

עדיפות	זמן נידרש (מילי-שניות)	תהליך
1	40	P1
2	10	P2
3	20	P3
4	30	P4

- P2,) בו תהליכים עם עדיפות (priority inversion) בו תהליכים עם עדיפות נמוכה יותר (א) זוהי דוגמא של היפוך עדיפויות (P3 מעקבים תהליך עם עדיפות גבוהה יותר
 - (P4) בו תהליך עם עדיפות נמוכה יותר (priority inversion) בו תהליך עם עדיפות נמוכה יותר (P4) מעקב תהליך עם עדיפות גבוהה יותר
 - ושוב P1, ואז P1, ואז P1, ושוב P3, P2, ואז P1, ואז P1, ואז P1, ושוב P3, P2, ושוב P4.
 - בו רק תהליך אחד עם עדיפות (rare priority inversion) דו רק תהליך אחד עם עדיפות (ד) נמוכה יותר מעקב תהליך עם עדיפות גבוהה יותר
 - (ה) אף אחת מהתשובות אינה נכונה

שאלה 9:

נתונה מערכת מחשב עם טבלת דפים ב-2 רמות (two-level page table) ששמורה בזכרון הראשי. ידוע שגישה אחת לזיכרון הראשי לוקחת 200 ננו-שניות

(א) כמה זמן יקח לגשת למשתנה שנמצא בזכרון הראשי?

(ב) נניח ונוסיף TLB כך שבסיכוי של 75% הגישה לזיכרון היא כתובת שמתוארת ב-TLB, ונניח גם TLB שהגישה לטבלת ה-TLB עצמה לוקחת זמן 0 אם הכניסה באמת בטבלה. מהו זמן הגישה האפקטיבי לזיכרון (effective memory reference time) ?

שאלה 10:

אפשר לממש את רשימת המקום החופשי בדיסק (free-space list) בעזרת ווקטור של ביטים (bit עזרת ווקטור של ביטים) vector). מה מהבאים הוא חסרון של השיטה הזו?

- (א) כדי לעבור על הרשימה, צריך לקרוא כל בלוק מהדיסק
- (ב) עבור דיסקים גדולים, אי אפשר לשמור את כל הרשימה בזכרון הראשי
 - (ג) השיטה יותר מסובכת למימוש משיטות אחרות
 - (ד) עבור דיסקים קטנים, זו שיטה לא אפשרית
 - (ה) אף אחת מהתשובות אינה נכונה

שאלה 11:

ברוב מערכות ההפעלה ה-general purpose השיטה לקשירת (binding) הוראות לכתובות זיכרון הרוב מערכות ההפעלה ה-general

interrupt binding :בזמן אינטרפטים	(א)
compile-time binding בזמן קומפילציה:	(ב)
load time binding :בזמן טעינה	(x)
link-time binding :בזמן לינק	(T)
execution time binding :בזמן ריצה	(ה)

<u>שאלה 12:</u>

מה צריכים להוסיף למערכת מחשב שמממשת time sharing שלא היה ממומש במערכת שבה יש רק תהליכים מרובים (multiprogramming) ?

- trap א) מנגנון של)
- (ב) היכולת להריץ קטעי קוד עם הרשאות של
 - (ג) פרוסות זמן קצרות יותר
 - במרווחי זמן קבועים (ד) שעון עצר שמייצר
 - PCB ה' מימוש של מבנה נתונים של

:13 שאלה

.(0 משתנה גלובלי שערכו ב-Linux המריצים את קטע הקוד הבא בא Linux מחנים שני תהליכים ב-

printf("%d", &x);

- PID יתכן שלשני התהליכים יש אותו (1)
- (2) תוצאת ההדפסה של שני התהליכים תמיד תהיה אותו הערך
 - (א) (1) נכון (2)
 - (ב) (1) נכון ו-(2) לא נכון
 - (ג) (1) לא נכון ו-(2) נכון
 - (ד) (א נכון ו-(2) לא נכון (ד)

שאלה 14:

במערכת נתונה עם מרחב כתובות של 32 ביט עם דפים בגודל (Kilo BYTE) משתמשים בזיכרון ראשי (RAM) בנפח 16MB. כל כניסה בה מכילה מספר (rame number) ו-4 ביטי בקרה.

מהו גודל הזיכרון הנדרש ב-mega byte) MB) לאחסון טבלת הדפים עבור תהליך בודד?

- 5 MB .א
- ב. 4 MB
- 2 MB . .
- 3 MB .T
- ה. 1 MB

:15 שאלה

בתרגול למדנו שהמימוש בלינוקס של אזור זיכרון משותף בין שני תהליכים עם process descriptors בתרגול למדנו שהמימוש בלינוקס של אזור זיכרון משותף בין שני תהליכים עם user space בתרגול PD1, PD2

- של שני (memory descriptor) א. הצבעה אל האזור המשותף מ מתארי מרחבי הזיכרון (PD1, PD2) של שני התהליכים אליהם מצביעים
- ב. הגדרת טבלאות התרגום כך שחלק מהכתובות הליניאריות בשני התהליכים מתורגמות לאותן הכתובות פיסיות
- ג. הזזת אזור הזיכרון המשותף לאזור הזיכרון של הגרעין (kernel) ואשר אליו גישה מכל טבלאות התרגום של כל התהליכים
 - ד. להצביע מ-PD1, PD2 למרחב זיכרון נוסף שמצביע אל האזור המשותף
 - ה. אי אפשר לשתף אזור זיכרון בין כמה תהליכים

:16 שאלה

אם ידוע שקריאת המערכת pthread create הצליחה אבל החוט לא רץ לעולם, מה נכון:

- א. החוט מחכה על מנעול
- ב. החוט הראשי בתהליך זה סיים על ידי קריאה ל- pthread_exit
 - ג. חוט אחר באותו התהליך ביצע פעולה לא חוקית
 - ד. הוא כן רץ אבל בתהליך אחר
 - pthread_mutex_init ה. לא עשינו

:17 שאלה

מהו גודל הזיכרון הפיסי הנתמך במערכת הפעלה עם paging בו יש טבלת דפים (page table) המכילה 612 כניסות (valid/invalid), וגודל דף של 512 ביטים (כולל ביט של valid/invalid), וגודל דף של 512 64 (bytes ?

- 2¹¹ bytes (א)
- 2¹⁹ bytes (ב)
- 2¹⁵ bytes (λ)
- 2²⁵ bytes (T)
- (ה) אף אחת מהתשובות אינה נכונה

<u>שאלה 18:</u>

לפניכם שתי פונקציות למימוש הגנה על קטע קוד קריטי בעזרת הפעולה האטומית test-and-set ומשתנה leave_CS- משותף X שמאותחל ל-0. לפני הכניסה לקטע הקריטי יש לקרוא ל-cnter_CS

```
void enter_CS(X)
{
    while test-and-set(X);
}
void leave_CS(X)
{
    X = 0;
}
```

- deadlock א) בפתרון הנ"ל לבעיית קטע הקוד הקריטי לא יכול להיות
- (ב) בפתרון הנ"ל לבעיית קטע הקוד הקריטי לא יכולה להיות הרעבה (starvation)
- יכולה להיות deadlock ולא יכולה להיות קטע הקוד הקריטי לא יכולה להיות (ג) (ג) בפתרון הנ"ל לבעיית קטע הקוד הקריטי לא יכול להיות (starvation)
 - (ד) התהליכים הקוראים לפונקציות הנ"ל נכנסים לקטע הקוד הקריטי בסדר
 - (ה) יותר מתהליך אחד יכול להיכנס לקטע הקוד הקריטי בו זמנית