### מבחן במערכות הפעלה

# מועד ג' תשע"ו <u>עם פתרון</u>

אוניברסיטת חיפה, החוג למדעי המחשב

מורה: רחל קולודני מתרגל: רמי עילבוני

חלק ראשון: 30 נקודות

קבע/י לגבי כל אחת מהאמירות הבאות אם היא אמת או שקר. עבור כל תשובה נכונה תקבלו 3+ נקודות, עבור כל תשובה שגויה תקבלו 1- נקודות

נכון / <u>לא נכון</u>	בשביל CPU-bound אחראי על לזהות את התהליכים שהם long term scheduler בשביל
	שהוא יוכל לתת להם יתרון על פני אלו ה-IO-bound
נכון / <u>לא נכון</u>	ההבדל בין תכנית (program) ותהליך (process) הוא שתכנית היא ישות פעילה
	(active), בעוד שתהליך הוא ישות סבילה (passive)
נכון / <u>לא נכון</u>	מאחר ותהליך יכול לשחרר את כל המשאבים שלו בעצמו לפני שהוא מסיים את ריצתו,
	אין צורך שההורה שלו יחכה לו
נכון / <u>לא נכון</u>	במעבדים בהם יש תמיכה בחומרה בפקודת test-and-set, המשתנה שעושים לו set,
	נמצא תמיד בזיכרון המחסנית
<u>נכון</u> / לא נכון	במערכות מחשב עם זיכרון וירטואלי, גודל הדף של הזיכרון הוירטואלי וגודל הדף של
	הזיכרון הפיסי תמיד אותו הדבר
<u>נכון</u> / לא נכון	עבור תכנית מחשב שממש משתמשת בכל הדפים במרחב הזיכרון הוירטואלי שלה,
	טבלה בעלת מספר רמות (multi-level page table) תשתמש ביותר מקום מטבלה
	בעלת רמה אחת (single-level page table)
נכון / <u>לא נכון</u>	במערכת-DOS או Windows המשתמשת ב-FAT (file allocation table), תהיה
	כניסה אחת בטבלה לכל קובץ
<mark>נכון</mark> / לא נכון	פעולה אטומית היא כזו שהמחשב חייב להריץ אותה בשלמותה ללא פסיקות באמצע
	(interrupts)
<mark>נכון</mark> / לא נכון	הגודל של דפים (pages) הוא תמיד חזקה של 2
נכון / <u>לא נכון</u>	סמפור בינארי (binary semaphore) יכול לשמש לכל היותר 2 תהליכים

חלק שני: 70 נקודות

סמנ/י את התשובה הנכונה לכל אחת מהשאלות. עבור כל תשובה נכונה תקבלו 4+ נקודות, עבור כל תשובה שגויה תקבלו 1- נקודות

### <u>שאלה 1:</u>

ב-unix: (1) לכל תהליך יש תהליך הורה, ו-(2) לכל תהליך יש לפחות תהליך בן אחד

- (א) (1) נכון –(2) נכון
- (ב) (1) נכון ו-(2) לא נכון
- (ג) (1) לא נכון ו-(2) נכון
- (ד) לא נכון ו-(2) לא נכון (T)

### :2 שאלה

איזו מהפתרונות הבאים יכול להוות פתרון לטיפול ב-signal handling) signals) בתכנית עם חוטים רבים (multithreaded program)?

- (א) מסור את ה signal רק לחוט שעבורו ה- signal תקף (למשל, זה שחילק ב-0
  - (ב) מסור את ה signal לכל חוטים של התכנית
  - רק לחוט(ים) מסויימ(ים) של התהליך signal (ג) מסור את ה
    - (ד) כל הפתרונות (א-ג) אפשריים
      - (ה) אף פתרון אינו תקף

### <u>שאלה 3:</u>

לפי חוק אמדל (Amdahl's law), מהי ההאצה (speedup) לתהליך ש-20% ממנו ניתן למיקבול, ורץ על מכונה עם 10 מעבדים?

- 10 (א)
- 5 (ב)
- <u>1.22</u> (λ)
- 3.58 (T)
- (ה) אף תשובה אינה נכונה

### <u>שאלה 4:</u>

Direct Memory Access (DMA) בעזרת

- device-א) המעבד יכול לכתוב ישירות ל
- יכול לכתוב לזיכרון של תהליך ישירות, בלי שהוא צריך לעבור בבאפרים (kernel) הקרנל (buffers)
- (ג) התהליך יכול לכתוב ישירות לזכרון של הקרנל (kernel), בלי שהוא צריך לעבור בבאפרים (buffers)
  - (ד) <u>ה-device יכול לכתוב ישירות לזיכרון הראשי</u>
    - (ה) אף אחת מהתשובות אינה נכונה

### שאלה 5:

עבור הפתרון של פטרסון (Peterson) להדרה הדדית (mutual exclusion) שלמדנו בכתה מתקיים:

- שקובע תור מי להיות בקטע turn א מיועד לשני תהליכים, ומתבסס רק על משתנה בוליאני משותף הקריטי הקריטי
  - (ב) מקיים הדרה הדדית (mutual exclusion) ו-המתנה מוגבלת (bounded waiting), אבל אינו מקיים את דרישת ההתקדמות (progress)
    - test and set ג) משתמש ברוטינה של
- (ד) <u>מתבסס על מערך בוליאני flag, ומשתנה turn, כך שכל תהליך לפני הכניסה לקטע הקריטי</u> מרים את ה-flag של עצמו, אבל נותן את התור turn מרים את ה-
  - (ה) אף אחת מהתשובות אינה נכונה

•	6	-	לו	אי	V.

נתונה מערכת מחשב עם כתובות של 32 ביטים, וגודל דף (page size) של Kilo Byte) אנחונה מערכת מחשב עם כתובות של 32 ביטים, וגודל דף (MByte) 512MB), ועם

(א) כמה כניסות יש בטבלת הדפים ברמה אחת (single-level page table) ?

# **2**<sup>20</sup>

(ב) כמה כניסות יש בטבלת דפים מהופכת (inverted page table)?

# 217

### <u>שאלה 7:</u>

דיסק עם בלוקים חופשיים 0,1,5,9,15 ייוצג על ידי מפת הביטים bit-map דיסק עם בלוקים חופשיים

0011101110111110	(א)
<u>1100010001000001</u>	( <b>ב</b> )
0100010001000001	(x)
1100010001000000	(T)
0000100000111011	(ה)

## <u>שאלה 8:</u>

שיטת הקשירה (binding) \_\_\_\_\_\_ מפשטת את הפעולה של

interrupt binding בזמן אינטרפטים: בזמן אינטרפטים: compile-time binding (ב) בזמן קומפילציה: load time binding (ג) בזמן טעינה: בזמן טעינה: בזמן לינק: tink-time binding (ד) בזמן לינק: execution time binding (ה)

# <u>שאלה 9:</u>

ב-\_\_\_\_\_\_ (השלמ/י את החסר), התהליך הורה וילד משתפים את הדפים שלהם בזיכרון, אבל אם אחד מהם (ההורה או הילד) משנים את הדף, מערכת ההפעלה מייצרת עותק של הדף המשותף

# copy on write (א)

- zero-fill-on-demand (2)
  - (ג) מיפוי זיכרון
  - בזיכרון וירטואלי fork (ד)
- exec בזיכרון וירטואלי exec

### :10 שאלה

בקטע הקוד הבא:

```
#include <studio.h>
#include <unistd.h>

int i=0;
for (i=0; i<3; i++)
    fork();

printf ("hello");</pre>
```

כמה פעמים תודפס המילה "hello"? (הניחו שפקודת ה-printf אטומית)

תשובה: <mark>8</mark>

### <u>שאלה 11:</u>

לפניכם שתי מחלקות ב-Java המשמשות לסנכרון בין 2 חוטים (threads) הרצים על מעבד אחד. לצורך סנכרון, החוטים קוראים ל-()lock.acquire, ולאחר תום קטע הקוד הקריטי, ל-()ck.release. במקרים בהם יש פרמטר של tid (זהו ה-thread id), הניחו שהוא 0 או 1.

```
class LockA
{
  private int turn = 0;
  public void acquire(int tid)
  {
      while (turn == (1 - tid));
  }
  public void release(int tid)
  {
      enableInterrupts();
      turn = (1 - tid);
   }
}
```

האם הגדרות אלו תומכות בהדרה הדדית (mutual exclusion), ובהתקדמות (progress)? סמנו את השילוב הנכון:

- רק הדרה הדדית והתקדמות ו- LockB מקיים הדרה הדדית והתקדמות ו- LockB
  - רק התקדמות LockB (ב) LockA מקיים רק הדרה הדדית ו-
- (ג) LockA מקיים רק התקדמות ו- LockB מקיים הדרה הדדית והתקדמות
- (ד) LockA מקיים רק הדרה הדדית ו- LockB מקיים הדרה הדדית והתקדמות
  - (ה) אף אחת מהתשובות אינה נכונה

### :12 שאלה

אם רוצים להוסיף קריאת מערכת חדשה למערכת ההפעלה עליה למדנו בתרגול כך שתדפיס את ה-PID של כל התהליכים במצב ZOMBIE, מה עלינו לשנות במערכת?

- scheduler\_tick א. הפונקציה
  - sys\_call\_table .ב
- ג. מעטפת הקוד של הפונקציה open
- ד. ערכי החזרה האפשריים של השגרה (system\_call
  - ה. המבנה runqueue

## <u>שאלה 13:</u>

לאורך ציר הזמן (משמאל לימין) (page references) לפניכם רשימה של הפניות לדפים

9 6 2 3 4 4 4 4 3 4 4 2 5 8 6 8 5 5 3 2 3 3 9 6 2 7

? לאורך הזמן הארוך הארוך אם  $\Delta=5$  למשך אלו working set אלו מהבאים הוא

- $\{8, 5, 3, 2, 9, 6\}$  (x)
  - $\{4, 3, 6, 2, 5\}$  (a)
  - $\{3, 9, 6, 2, 7\}$  (x)
    - $\{3, 9, 6, 2\}$  (T)
- (ה) אף אחת מהתשובות אינה נכונה

### :14 שאלה

לפניכם טבלה של תהליכים, זמני ההגעה שלהם, וזמני הריצה הצפויים שלהם:

זמן ריצה צפוי	זמן הגעה	מספר תהליך
4	0	1
5	2	2
3	3	3
4	8	4

: SJF עבור תהליכים אלו עם (scheduling order) עבור תהליכים אלו עם

# P1, P3, P2, P4

רשמו (משמאל לימין) את סדר ההקצאה (scheduling order) עבור תהליכים אלו עם RR רשמו (משמאל לימין) את סדר ההקצאה (משמאל לימין):

P1, P1, P2, P3, P1, P2, P3, P1, P4, P2, P3, P4, P2, P4, P2, P4

### :15 שאלה

במערכת נתונה עם מרחב כתובות של 32 ביט ודפים בגודל 16KB משתמשים במאגרי דפדוף (זיכרון משני) (swap space) בנפח כולל של 16GB. טבלת הדפים היא ברמה אחת שמוקצית תמיד ב-RAM, וכל כניסה בה מכילה מצביע לדף במאגרי הדפדוף ו-4 ביטי בקרה.

מהו גודל הזיכרון הנדרש ב-mega byte) MB) לאחסון טבלת הדפים עבור תהליך בודד?

- 2 MB .א
- ב. 0.75 MB
- ג. 0.5 MB
  - 6 MB .т
- ה. 6.25 MB
- 0.03 MB .ı

### :16 שאלה

מהרשימה הבאה: לאן אי אפשר להצביע ממרחב הזיכרון של תהליך ב-לינוקס

- א. קוד
- ב. ערימה
- ג. מחסנית
- ד. נתונים סטטיים data
- ה. אף תשובה אינה נכונה

### <u>שאלה 17:</u>

במה שונה סמפור בינארי ממנעול mutex בודק שגיאות עליו למדנו בתרגול?

- א. תור ההמתנה על mutex הוגן, ולעומת זאת, תור ההמתנה על סמפור אינו הוגן
- ב. ב- mutex נוכל להשתמש כדי ליצור מניעה הדדית על קטע קריטי, בסמפור לא נוכל
  - ג. <u>בשונה מסמפור, רק החוט (thread) שמחזיק את ה-mutex יכול לשחרר אותו</u>
    - ד. משתנה תנאי תמיד קשור לסמפור, ולעומת זאת, הוא לעולם לא קשור ל-mutex
      - ה. אין הבדל בין סמפור ל-mutex

### :18 שאלה

בלינוקס, וכפי שנלמד בתרגול, רשימה מעודכנת של כל הדפים המוקצים במרחב הזיכרון של הגרעין נשמרת ב:

- Page Global Directory . א
- ב. מחסנית הגרעין של התהליך שרץ כרגע
- ג. Kernel Master Page Global Directory
- ד. Process Descriptor של התהליך שרץ כרגע
  - Extended Stack Pointer (ESP) .ה.

רהצלחה !!!