

数据结构以及框架命令说明

1. 数据结构

a. 发送和接收的命令串的数据结构

```
/**
 * @brief 发送和接收的命令串数据结构
 * @brief 最终使用的12字节数据结构
 */
typedef struct {
    uint8_t CMD;           /*命令Command */
    uint8_t ClusterID;     /*ClusterID Flag */
    SendNode_t SendNode;   /*节点信息 */
} Send_Recv_CMDA_t;
```

b. zigbee 网络内的数据结构

```
/*定义zigbee网络内的数据结构*/
typedef UnionInfo_mac ZigbeeData_t;
```

c. 可以进行传递的信息的数据信息

```
/**
 * @brief 需要传递的信息，包括节点信息和地址信息等，长度为4个字节
 */
typedef union {
    NetParamt_t NetParamt; /*网络参数
    NodeInfo_t NodeInfo;   /*节点信息
    pNodeInfo_t pNodeInfo; /*父节点信息
    BindCtrl_t BindCtrl;   /*绑定控制和管理相关参数
    LState_t LState;       /*灯参数和变量
    Curtain_t Curtain;     /*窗帘参数和变量
    ColorL_t ColorL;       /*彩灯参数和变量
} UnionInfo_t;
```

d. UnionInfo_t 里面的每一个详细项

```
/**
 * @brief 网络参数
 * @brief 信道、发射功率、panID
 */
typedef struct {
    uint8_t Channel; /*信道
    uint8_t Txpower; /*发射功率
    uint16_t panID; /*panID
} NetParamt_t;

/**
 * @brief 节点信息
 * @brief 节点类型、节点应用类型
 */
typedef struct {
    uint8_t NodeType; /*NodeType
    uint8_t NodeAppType; /*Node App Type
    uint8_t Reserved[2]; /*保留位-供需使用
} NodeInfo_t;

/**
 * @brief 父节点信息
 * @brief 父节点类型、父节点应用类型、父节点短地址
 */
typedef struct {
    uint8_t pNodeType; /*父节点类型
    uint8_t pNodeAppType; /*父节点应用类型
    uint16_t pNwkSrc; /*父节点Nwk
} pNodeInfo_t;

/**
 * @brief 绑定控制和管理相关参数
 * @brief 短地址和clusterID
 */
typedef struct {
    uint16_t NwkDest;
    uint16_t ClusterID;
} BindCtrl_t;
```

```

/**
 * @brief 灯参数和变量
 */
typedef struct
{
    uint16 ClusterID;           //控制灯命令
    uint8 CtrlVal;              //控制灯的值
    uint8 CtrlMode;             //控制灯的模式：0-瞬间变亮；1-逐渐变亮
}LState_t;

/**
 * @brief 窗帘参数和变量
 */
typedef struct{
    uint8 Reserved[4];          //保留位-供需使用
}Curtain_t;

/**
 * @brief 彩灯参数和变量
 * @brief 以类似结构向后扩展
 */
typedef struct{
    uint8 CtrlMode;             //控制模式：0-瞬间变亮；1-逐渐变亮
    uint8 Red;                  //红色值
    uint8 Blue;                 //蓝色值
    uint8 Green;                //绿色值
}ColorL_t;

```

2. Zigbee 网络内的应用类型

```

/**
 * @brief Zigbee网络内所有节点的节点应用类型定义
 */
#define NODE_APP_TYPE_LIGHT           0x01 //灯类型
#define NODE_APP_TYPE_CLIGHT          0x02 //彩灯类型
#define NODE_APP_TYPE_CURTAIN         0x03 //窗帘类型
#define NODE_APP_TYPE_GETEWAY         0x04 //网关类型

```

3. 轮询事件处理层

```

/**
 * @fun    SoftWareEventInLoop
 * @brief 事件在环执行
 * @param  None
 * @retval None
 */
void SoftWareEventInLoop(void)
{
    uint8 hdlstate=0; /*处理状态*/

    //-----/*软件在环串口事件*/
    if(LoopEvents & YM_EVENT_SERIAL){
        YM_SerialRecv((uint8*)&srcmd);
        LoopEventSetBit(YM_EVENT_CMD); /*置位命令执行事件*/
        hdlstate=1;
        if(hdlstate){
            LoopEvents ^= YM_EVENT_SERIAL;
            hdlstate ^= hdlstate;
        }
    }

    //-----/*软件在环命令事件*/
    if(LoopEvents & YM_EVENT_CMD){
        CmdHandler();
        LoopEventSetBit(YM_EVENT_SERIAL);
        hdlstate=1;
        if(hdlstate){
            LoopEvents ^= YM_EVENT_CMD;
            hdlstate ^= hdlstate;
        }
    }
}

```

```

//-----/*软件在环测试事件*/
if (LoopEvents & YM_EVENT_TEST) {

    if (hdlstate) {
        LoopEvents ^= YM_EVENT_TEST;
        hdlstate ^= hdlstate;
    }
}

//-----/*软件在环定时事件*/
if (LoopEvents & YM_EVENT_TIMEING) {
    hdlstate=TimeingLoopEvent();
    if (hdlstate) {
        LoopEvents ^= YM_EVENT_TIMEING;
        hdlstate ^= hdlstate;
    }
}
}

```

4. 定时事件处理层

```

/**
 * @fun    SoftWareTimeingEventInLoop
 * @brief  定时事件在环执行
 * @param  None
 * @retval None
 */
void SoftWareTimeingEventInLoop(void)
{
    static uint16 HeartBeatLt=0; /*定义心跳事件上一次状态的时间*/
    static uint16 SensorLt=0; /*定义传感器上一次状态的时间 */
    static uint16 GetNodeIdLt=0; /*定义获取NodeID上一次时间值 */
    static uint16 NodeInitLt=0; /*定义节点初始化的上一次时间值*/

    static uint8 InitState=0;
    uint16 newTime;
    newTime=halCommonGetInt16uMillisecondTick(); /*获得当前运行时间*/

    //-----
    if (TimeDifference(newTime, HeartBeatLt)>HEART_BEAT_TIME) {
        LoopEventSetBit(YM_EVENT_TIMEING);
        HeartBeatLt=newTime;
    }

    //-----
    if (TimeDifference(newTime, SensorLt)>SENSOR_RET_TIME) {
        LoopEventSetBit(YM_EVENT_TIMEING);
        SensorLt=newTime;
    }

    //-----
    if (TimeDifference(newTime, GetNodeIdLt)>GET_NODETYPE_TIME) {
        LoopEventSetBit(YM_EVENT_TIMEING);
        LoopTimeEventSetBit(YM_T_EVENT_GET_NODETYPE);
        GetNodeIdLt=newTime;
    }

    //-----
    if (TimeDifference(newTime, NodeInitLt)>NODE_INIT_TIME) {
        if (!InitState) {
            LoopTimeEventSetBit(YM_T_EVENT_INIT);
        }
        InitState=1;
        LoopEventSetBit(YM_EVENT_TIMEING);
        NodeInitLt=newTime;
    }
}

```

```

/**
 * @fun    TimingLoopEvent
 * @brief  定时循环事件执行函数
 * @param  None
 * @retval state of handle event
 */
uint8 TimingLoopEvent(void)
{
    uint8 state=0;
    uint8 hdlstate=0;

    //---------------------/*心跳包事件      */
    if(LoopTimeEvents & YM_T_EVENT_HEARTBEAT){

        hdlstate=1;
        if(hdlstate){
            LoopTimeEvents ^= YM_T_EVENT_HEARTBEAT;
            hdlstate ^= hdlstate;
        }
    }
    //---------------------/*获取NodeType事件*/
    if(LoopTimeEvents & YM_T_EVENT_GET_NODETYPE){
        GetNodeTypeCheckNetwork();
        hdlstate=1;
        if(hdlstate){
            LoopTimeEvents ^= YM_T_EVENT_GET_NODETYPE;
            hdlstate ^= hdlstate;
        }
    }
    //---------------------/*定时初始化事件*/
    if(LoopTimeEvents & YM_T_EVENT_INIT){
        YM_DebugSerialStrOutput("YM_T_EVENT_INIT");
        GetNodeNwk();
        hdlstate=1;
        if(hdlstate){
            LoopTimeEvents ^= YM_T_EVENT_INIT;
            hdlstate ^= hdlstate;
        }
    }
    if(!LoopTimeEvents) state=1;
    return state;
}

```

5. 从串口获取的命令与数据解析处理

```

/*命令解析函数*/
void CmdHandler(void)
{
    void (*pf) (Send_Recv_CMD_t *srcd)=(void*)0;
    switch(srcmd.CMD){
        case CMD_NODE_INFO_LOOKUP: /*节点信息查询*/
            pf=Abs_NodeInfoLookup;
            YM_DebugSerialStrOutput("CMD_NODE_INFO_LOOKUP\n");
            break;
        case CMD_NETWORK_OPRT: /*网络操作*/
            pf=Abs_NetWorkOpert;
            YM_DebugSerialStrOutput("CMD_NETWORK_OPRT\n");
            break;
        case CMD_LIGHT_OPRT: /*灯控制操作*/
            pf=Abs_LightOpert;
            YM_DebugSerialStrOutput("CMD_LIGHT_OPRT\n");
            break;
        case CMD_CURTAIN_OPRT: /*窗帘控制操作*/
            pf=Abs_CurtainOpert;
            YM_DebugSerialStrOutput("CMD_CURTAIN_OPRT\n");
            break;
        default:
            pf=(void*)0;
            break;
    }
    if(pf) pf(&srcmd);
    clrstr((uint8*)&srcmd, sizeof(Send_Recv_CMD_t));
}

```

```

/*节点信息查询命令处理*/
static void Abs_NodeInfoLookup(Send_Recv_CMDA_t *srd);

/*网络操作命令处理*/
static void Abs_NetWorkOprt(Send_Recv_CMDA_t *srd);

/*灯操作命令处理*/
static void Abs_LightOprt(Send_Recv_CMDA_t *srd);

/*窗帘操作命令处理*/
static void Abs_CurtainOprt(Send_Recv_CMDA_t *srd);

```

6. 从无线获取的命令与数据解析处理

```

/**
 * @fun YM_AfMessageRecvCmdHandler
 * @brief 无线信息命令处理函数
 * @param incomingMessage :指向接收到的无线信息变量的指针
 * @retval None
 */
void YM_AfMessageRecvCmdHandler(EmberAfIncomingMessage* incomingMessage)
{
    uint8 cmd=0;
    void (*pf)(EmberAfIncomingMessage *pkt)=(void*)0;
    cmd|=clusterID>>8; /*提取出命令*/
    switch(cmd){
        case CMD_NODE_INFO_LOOKUP: /*节点信息查询*/
            pf=AbsAf_NodeInfoLookup;
            YM_DebugSerialStrOutput("AbsAf_NodeInfoLookup\n");
            break;
        case CMD_NETWORK_OPRT: /*网络操作*/
            pf=AbsAf_NetWorkOprt;
            YM_DebugSerialStrOutput("AbsAf_NetWorkOprt\n");
            break;
        case CMD_LIGHT_OPRT: /*灯控制操作*/
            pf=AbsAf_LightOprt;
            YM_DebugSerialStrOutput("AbsAf_LightOprt\n");
            break;
        case CMD_CURTAIN_OPRT: /*窗帘控制操作*/
            pf=AbsAf_CurtainOprt;
            YM_DebugSerialStrOutput("AbsAf_CurtainOprt\n");
            break;
        default:
            pf=(void*)0;
            break;
    }
    if(pf) pf(incomingMessage);
}

```

```

/*节点信息查询*/
static void AbsAf_NodeInfoLookup(EmberAfIncomingMessage *pkt);

/*网络操作*/
static void AbsAf_NetWorkOprt(EmberAfIncomingMessage *pkt);

/*灯控制操作*/
static void AbsAf_LightOprt(EmberAfIncomingMessage *pkt);

/*窗帘控制操作*/
static void AbsAf_CurtainOprt(EmberAfIncomingMessage *pkt);

```

7. 无线数据的发送函数

```
/**
 * @fun    YM_AfMessageSendHandler
 * @brief  无线信息数据发送处理函数
 * @param  AfSendData : 指向要发送的无线信息变量的指针
 * @retval None
 */
void YM_AfMessageSendHandler(AfSendData_t *AfSendData)
{
    uint8 messageTag;
    EmberApsFrame apsFrame;
    apsFrame.profileId=PROFILE_ID;
    apsFrame.clusterId=AfSendData->ClusterID;
    apsFrame.sourceEndpoint=ENDPOINT;
    apsFrame.destinationEndpoint=ENDPOINT;
    apsFrame.options=EMBER_APS_OPTION_RETRY;
    emAfSend(AfSendData->msgType,
             AfSendData->Nwk,
             &apsFrame,
             AfSendData->DataLength,
             AfSendData->SendData,
             &messageTag);
}

/*定义无线数据发送数据类型*/
typedef struct{
    uint16 Nwk;
    uint16 ClusterID;
    uint8 *SendData;
    uint8 DataLength;
    uint8 msgType;
}AfSendData_t;

/*无线信息数据发送处理函数*/
extern void YM_AfMessageSendHandler(AfSendData_t *AfSendData);

/*无线信息命令处理函数*/
extern void YM_AfMessageRecvCmdHandler(EmberAfIncomingMessage* incomingMessage);
```

8. 已定义的命令

```
/******节点信息查询*****
/******
#define CMD_NODE_INFO_LOOKUP    0x01    //CMD

//-----

#define CID_NODE_TYPE_LOOKUP    0x01    //节点类型查询
#define CID_NODE_ALLNWK_LOOKUP  0x02    //所有节点地址信息查询
#define CID_NODE_NWK_LOOPUP     0x03    //节点 nwk 地址查询-根据 mac 地址
#define CID_NODE_MAC_LOOPUP     0x04    //节点 mac 地址查询-根据 nwk 地址
#define CID_NODE_PANID_LOOPUP   0x05    //节点 PANID 信息查询
#define CID_NODE_EXTPANID_LOOPUP 0x06    //节点 extPANID 信息查询
#define CID_NODE_CHANNEL_LOOPUP 0x07    //节点信道查询
#define CID_NODE_P_NWK_LOOPUP   0x08    //父节点 nwk 地址查询
#define CID_NODE_P_MAC_LOOPUP   0x09    //父节点 mac 地址查询
#define CID_NODE_APPTYPE_LOOKUP 0x0A    //节点应用类型查询
```

```

//*****网络操作*****
//*****
#define CMD_NETWORK_OPRT      0x02      //CMD

//-----

#define CID_NETWORK_FORMAT_REQ  0x01  //网络格式化，重启网络使用
#define CID_NETWORK_PERMIT_JOIN  0x02  //允许加入网络
#define CID_NETWORK_PERMIT_LEAVE  0x03  //允许离开网络
#define CID_NETWORK_REMOVE_CHILD 0x04  //移除子节点
#define CID_NETWORK_FOUND       0x05  //网络发现
#define CID_NETWORK_GETPARAMET  0x06  //获取网络参数

//*****灯控制操作*****
//*****
#define CMD_LIGHT_OPRT      0x03      //CMD

//-----

#define CID_LIGHT_TURN_ON      0x01  //灯开启
#define CID_LIGHT_TURN_OFF     0x02  //灯关闭

//*****窗帘控制操作*****
//*****
#define CMD_CURTAIN_OPRT      0x04      //CMD

//-----

#define CID_CURTAIN_OPEN       0x01  //窗帘打开
#define CID_CURTAIN_CLOSE      0x02  //窗帘关闭
#define CID_CURTAIN_STOP       0x03  //窗帘停止

//*****公共 ClusterID*****
//Zigbee 网络内使用的控制 ClusterID
//-----

#define EXEAPP_CID_NODE_TYPE_LOOKUP      0x0101  //节点类型查询
#define EXEAPP_CID_NODE_ALLNWK_LOOKUP    0x0102  //所有节点地址信息查询
#define EXEAPP_CID_NODE_NWK_LOOPUP       0x0103  //节点 nwk 地址查询-根据 mac 地址
#define EXEAPP_CID_NODE_MAC_LOOPUP       0x0104  //节点 mac 地址查询-根据 nwk 地址
#define EXEAPP_CID_NODE_PANID_LOOPUP     0x0105  //节点 PANID 信息查询
#define EXEAPP_CID_NODE_EXTPANID_LOOPUP  0x0106  //节点 extPANID 信息查询
#define EXEAPP_CID_NODE_CHANNEL_LOOPUP   0x0107  //节点信道查询
#define EXEAPP_CID_NODE_P_NWK_LOOPUP     0x0108  //父节点 nwk 地址查询

```

```
#define EXEAPP_CID_NODE_P_MAC_LOOPUP      0x0109  //父节点 mac 地址查询
#define EXEAPP_CID_NODE_APPTYPE_LOOKUP    0x010A  //节点应用类型查询
```

```
//-----
```

```
#define EXEAPP_CID_NETWORK_FORMAT_REQ     0x0201  //网络格式化，重启网络使用
#define EXEAPP_CID_NETWORK_PERMIT_JOIN    0x0202  //允许加入网络
#define EXEAPP_CID_NETWORK_PERMIT_LEAVE   0x0203  //允许离开网络
#define EXEAPP_CID_NETWORK_REMOVE_CHILD   0x0204  //移除子节点
#define EXEAPP_CID_NETWORK_FOUND          0x0205  //网络发现
#define EXEAPP_CID_NETWORK_GETPARAMET     0x0206  //获取网络参数
```

```
//-----
```

```
#define EXEAPP_CID_LIGHT_TURN_ON          0x0301  //灯开启
#define EXEAPP_CID_LIGHT_TURN_OFF         0x0302  //灯关闭
```

```
//-----
```

```
#define EXEAPP_CID_CURTAIN_OPEN           0x0401  //窗帘打开
#define EXEAPP_CID_CURTAIN_CLOSE          0x0402  //窗帘关闭
#define EXEAPP_CID_CURTAIN_STOP           0x0403  //窗帘停止
```

——林铭锋-linails@foxmail.com