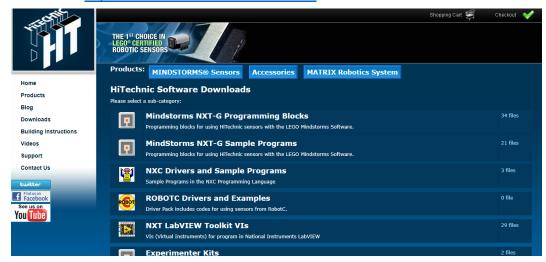
การใช้ Expansion board HuskyLens to LEGO EV3

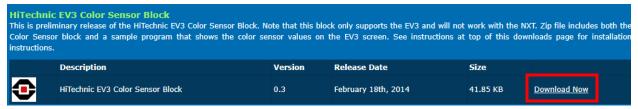
1. เข้าไปที่เว็บ https://www.hitechnic.com/downloads

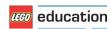


2. การ Download Block สำหรับเขียนโปรแกรม EV3



3. Download Block สำหรับ Sensor ที่ต้องการใช้งาน (EV3)





4. การ Download Block



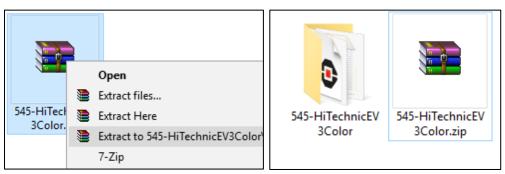
5. การ Download Block



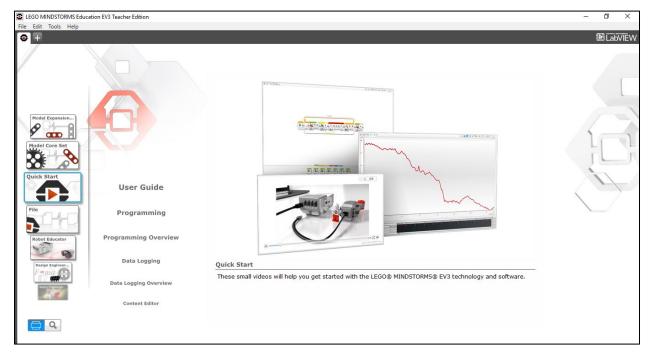


การ Import Block สำหรับ EV3

1. เมื่อ Download มาแล้วจะได้ไฟล์แบบนี้ ให้ทำการแตกไฟล์ออกมา

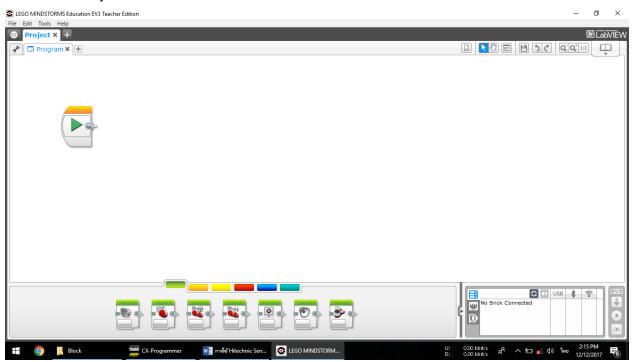


2. ทำการเปิดโปแกรม EV3 ขึ้นมา

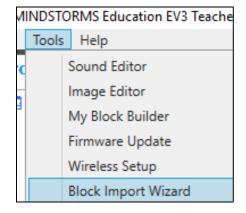


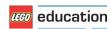


3. ทำการสร้าง Project ขึ้นมา

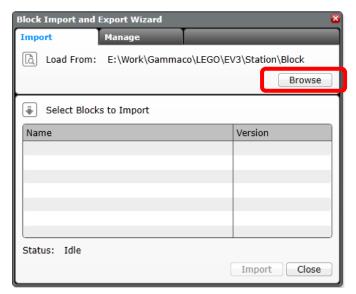


4. ไปที่ Tools -> Block Import Wizard

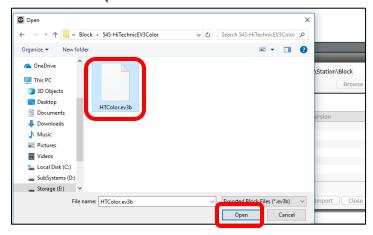


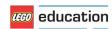


5. เลือก Browse

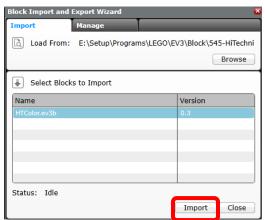


6. เลือกไฟล์นามสกุล .ev3b แล้วกด Open

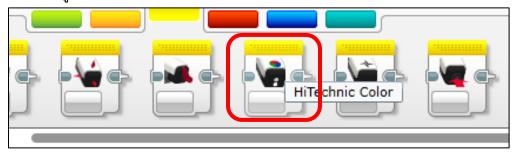


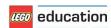


7. กด Import เป็นอันเสร็จสิ้น

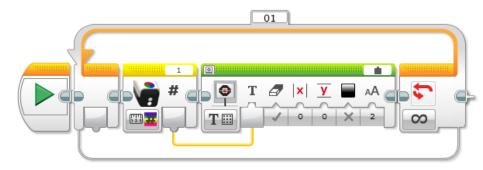


8. Block จะถูก Import เข้ามาในโปรแกรม

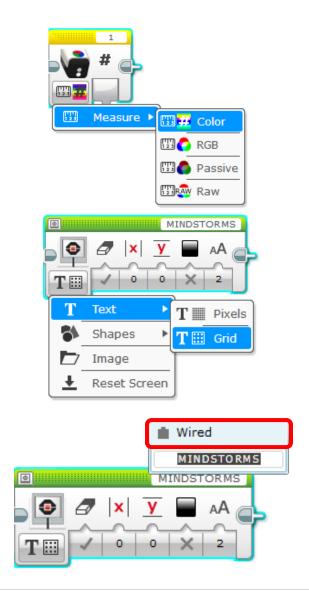




ตัวอย่างการใช้งาน Hitechnic EV3 Color Sensor

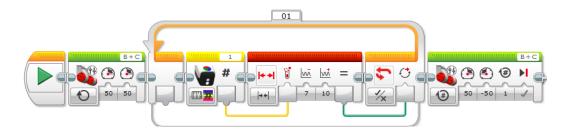


ทดสอบการอ่านค่า Sensor โดยการนำค่าที่ได้จาก Sensor มาแสดงผลออกทางหน้าจอ





ตัวอย่างการใช้งาน EV3 Hitechnic Color Sensor



ทดสอบการอ่านค่า Sensor โดยการให้หุ่นยนต์เดินตรงไปเรื่อย ๆ จนกว่า Sensor จะเจอช่วงสีที่กำหนด จากนั้นหุ่นยนต์จะเลี้ยวไปในทิศทางหนึ่ง

