

Soit  $L \subset Z$  une droite twistorielle de l'espace  $Z$  des twisteurs d'une variété hyperkahlérienne  $M$  de dimension  $2n$ . Soit  $O \in L$ .

**0.1. Le fibré normal.** Le fibré normal de  $L$  dans  $Z$ , noté  $N$  s'identifie à  $\mathcal{O}(1) \otimes \mathbb{C}^{2n}$ , ses sections globales forment donc un  $\mathbb{C}$ -ev de dimension  $4n$  qui s'identifie naturellement aux polynômes de degré 1 à coefficients dans  $\mathbb{C}^{2n}$ .

$$(1) \quad H^0(L, N) \simeq H^0(\mathbb{P}^1, \mathcal{O}(1)) \otimes \mathbb{C}^{2n} \simeq \mathbb{C}[\zeta]^1 \otimes \mathbb{C}^{2n}$$

Modulo cette identification, une section globale  $s$  de cet espace est donc donnée par

$$(2) \quad s(\zeta) = a + \zeta a' \quad a, a' \in \mathbb{C}^{2n}$$

On construit une base  $\beta = (\alpha_i, \alpha'_i)$  de cet espace de la manière suivante :

- $\alpha_1, \dots, \alpha_{2n}$  des sections globales qui évalués en  $O$  forment la base canonique de  $\mathbb{C}^{2n}$ . C'est-à-dire  $\alpha_i(\zeta) = a_i = (\delta_i^j)_j \in \mathbb{C}^{2n}$ .
- $\alpha'_1, \dots, \alpha'_{2n}$  des sections globales qui s'annulent en  $O$  tandis que leurs dérivées forment la base canonique de  $\mathbb{C}^{2n}$ . C'est-à-dire  $\alpha'_i(\zeta) = \zeta a'_i = (\zeta \delta_i^j)_j \in \mathbb{C}^{2n}$ .

On désignera par  $t \in \mathbb{C}^{4n}$  une section de  $H^0(L, N)$  vue dans la base  $\beta$ , au besoin on notera  $t = (\tau, \tau') \in \mathbb{C}^{2n} \oplus \mathbb{C}^{2n}$  les composantes sur  $\alpha$  et  $\alpha'$ .

On notera en majuscule les polynômes homogènes en  $t$ .

Si une fonction  $h_i$  est définie sur  $W_i$  (resp.  $U_i, V_i$ ) on note  $h_i(z, w)$  au lieu de  $h_i(z_i, w_i)$  (resp.  $h_i(z)$  au lieu de  $h_i(z_i)$  et  $h_i(w)$  au lieu de  $h_i(w_i)$ )

**0.2. But.** On cherche à construire  $\varphi_i(z, t)$  telle que

- (i) convergence  $\|\cdot\|_\infty$
- (ii)  $[\varphi_i(z, t)]_1 = \sum_s t_s \beta_s(z_i)$
- (iii) Respecte les changements de carte (ou se recolle)

$$(3) \quad \varphi_i(g_{ik}(z, \varphi), t) = f_{ik}(z, \varphi)$$

(iv) Condition de domination

(v) Conditions ponctuelle et angulaire

$$(4a) \quad [\varphi_0(0, t)]^m = [\varphi_0(0, t)]^1 = \sum_{s=1}^{2n} \tau_s \alpha_s(0) = \tau$$

$$(4b) \quad \left[ \frac{\partial \varphi_0}{\partial z}(0, t) \right]^m = \left[ \frac{\partial \varphi_0}{\partial z}(0, t) \right]^1 = \sum_{s=1}^{2n} \tau'_s \frac{\partial \alpha'_s}{\partial z}(0) = \tau'$$

Des fonctions  $\varphi_i(z, t)$  satisfaisant (ii), (iii), et (v) sont appelées *solutions formelles*. Elles seront définies comme série formelle en  $t$  à coefficients holomorphes en  $z$ . Sous les hypothèses supplémentaires (i), et (iv), ces séries convergent sur un petit polydisque en  $t$  et donnent lieu à une famille de déformations de  $L$  dans  $Z$ .

Pour obtenir la propriété (iii) on essaiera de l'obtenir à tous les ordres

$$(5) \quad [\varphi_i(g_{ik}(z, \varphi), t)]_m = [f_{ik}(z, \varphi)]_m$$

ce qui équivaut à demander

$$(6) \quad [\varphi_i^m(g_{ik}(z, \varphi^m), t)]_m = [f_{ik}(z, \varphi^m)]_m$$

Ainsi il semble possible d'obtenir  $\varphi$  par récurrence sur  $m$ .

**0.3. Preuve d'existence de déformation.** On raisonne par récurrence : on définit  $\varphi^1$  par l'équation (ii), il est clair par définition que  $\varphi_1$  satisfait (6) pour  $m = 1$ .

Supposons que l'on ait construit  $\varphi^m$  satisfaisant les conditions formelles (ii), et (6), et (v) à l'ordre  $m$ . Alors on souhaite ajouter à  $\varphi^m$  un polynôme homogène  $\Phi_{m+1}$  de degré  $m+1$  pour que  $\varphi^{m+1} = \varphi^m + \Phi_{m+1}$  satisfasse (6), et (v) à l'ordre  $m+1$ .

Par hypothèse de récurrence, la relation de recollement (6), est satisfaite à l'ordre  $m$ , ainsi

$$(7) \quad \varphi_i^m(g_{ik}(z, \varphi^m), t) - f_{ik}(z, \varphi^m)$$

est une série formelle en  $t$  de valuation au moins  $m+1$ . Soit donc  $\Psi_{m+1}(= \Psi_{ik, m+1})$  la partie homogène de degré  $m+1$ . Kodaira l'appelle *Obstruction d'ordre  $m+1$* .

On a la relation suivante (à l'ordre  $m+1$ ) :

$$(8) \quad \Psi_{ik}(z_k) = \Psi_{ij}(z_j) + \frac{\partial f_{ij}}{\partial w}(z_j) \Psi_{jk}(z_k)$$

que l'on notera abusivement

$$(9) \quad \Psi_{ik} = \Psi_{ij} + \frac{\partial f_{ij}}{\partial w} \Psi_{jk}$$

ou  $z \in U_i \cap U_j \cap U_k$  est considéré comme  $z_i, z_j$  ou  $z_k$  suivant le besoin. Et ils sont reliés par les changements de carte de  $V$ , c'est-à-dire :

$$(10) \quad z_i = f_{ik}(z_k, 0) \quad \dots$$

Ainsi  $\Psi$  est une section de  $H^1(L, N)$  en  $z$  à coefficients dans les polynômes homogènes de degré  $m+1$  en  $t$ . Par hypothèse,  $H^1 = 0$  dont  $\Psi$  est le 1-cobord d'une 0-cochaîne  $\tilde{\Phi} = (\tilde{\Phi}_{i, m+1}(z_i, t))_i$  à coefficients dans les polynômes homogènes de degré  $m+1$  en  $t$ .

$$(11) \quad \Psi_{ik} = \frac{\partial f_{ik}}{\partial w} \tilde{\Phi}_k - \tilde{\Phi}_i$$

Deux telles cochaînes  $\Psi$  diffèrent d'une section globale de  $N$  à coefficients dans les polynômes homogènes en  $t$  de degré  $m+1$  :  $H^0(L, N) \otimes \mathbb{C}[t]_{m+1}$ .

Que veut-on imposer à  $\tilde{\Phi}_i$  ? On ne demande qu'à  $\tilde{\Phi}_0$  de satisfaire certaines conditions (car toutes nos hypothèses sont dans la carte "0") : les conditions pour que  $\varphi^{m+1}$  satisfasse (4a) et (4b).

On peut simplement imposer les mêmes contraintes à  $\tilde{\Phi}_0$  que l'on peut imposer à une section de  $H^0(L, N)$  : Fixons un choix de  $\tilde{\Phi}_0$ , alors

- $\tilde{\Phi}_0(0, t)$  est un polynôme homogène en  $t$  de degré  $m+1$  à coefficients dans  $\mathbb{C}^{2n}$  vu comme  $N_0$  la fibre de  $N$  au dessus de  $z_0 = 0$ .

- $\partial_z \tilde{\Phi}_0(0, t)$  est un polynôme homogène en  $t$  de degré  $m + 1$  à coefficients dans  $\mathbb{C}^{2n}$  vu comme  $T_0 N_0$  le tangent en 0 à la fibre de  $N$  au dessus de  $z_0 = 0$ .

Par les remarques du début, il existe une unique section  $U_t$  globale de  $N$  sur  $L$  à coefficients homogènes de degré  $m + 1$  en  $t$  telle que

$$(12a) \quad U_t(0) = \tilde{\Phi}_0(0, t)$$

$$(12b) \quad \partial_z U_t(0) = \partial_z \tilde{\Phi}_0(0, t)$$

En prenant dès lors  $\Phi := \tilde{\Phi} - U_t$ ; Le polynôme homogène de degré  $m + 1$  en  $t$  à coefficient 0-cochaines  $\Phi$  satisfait toujours (11).

Ainsi  $\varphi^{m+1} = \varphi^m - \Phi$  est un polynôme de degré  $m + 1$  en  $t$  à coefficients dans les fonctions holomorphes en  $z$ . Il satisfait toujours (ii), car il n'a été modifié qu'à l'ordre  $m + 1 \geq 2$  en  $t$ . De plus un calcul rapide permet de voir que

$$(13) \quad \begin{aligned} & \varphi_i^{m+1}(g_{ik}(z, \varphi^{m+1}), t) - f_{ik}(z, \varphi^{m+1}) \\ &= \varphi_i^m(g_{ik}(z, \varphi^m), t) - f_{ik}(z, \varphi^m) - \Phi_{ik, m+1} \\ & \quad + o(t^{m+1}) \end{aligned}$$

qui est donc une série formelle en  $t$  de valuation au moins  $m + 2$ . Ainsi  $\varphi^{m+1}$  satisfait (6) à l'ordre  $m + 1$ .

Reste à vérifier la condition (v). ~~¶~~Todo

#### 0.4. Convergence.