

DOCTORALES 2015

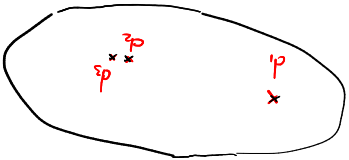
I) PARAMÉTRER LES SOUS-ESPACES VECTORIELS

I.1) ESPACE PROJECTIF

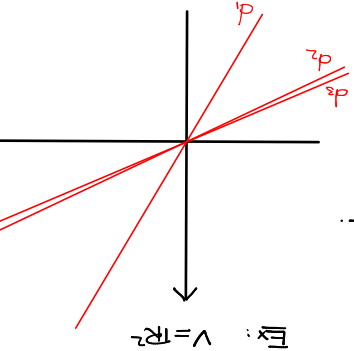
V espace vectoriel de dimension finie.
(droit de V): = sous-espace vectoriel de V de dimension 1.

$\mathbb{P}(V) :=$ ensemble des droites de V .

→ On peut dire que 2 droites sont "proches"

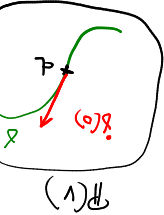


→ Topologie sur $\mathbb{P}(V)$



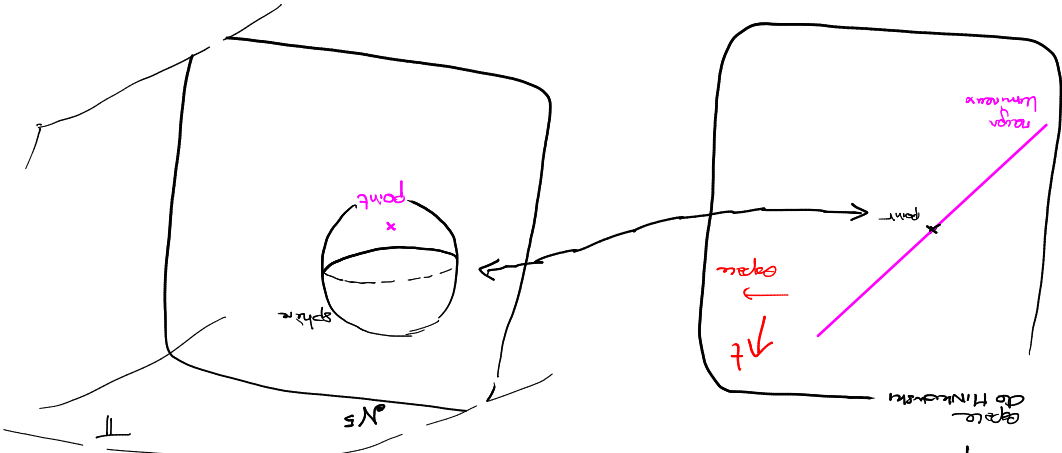
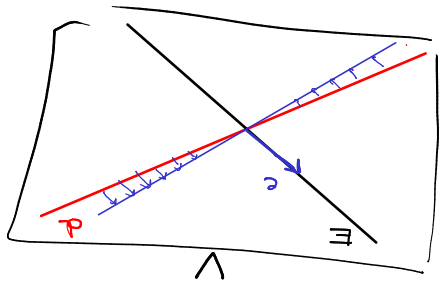
Ex: $V = \mathbb{R}^2$

→ En fait on peut faire mieux que de la topologie sur $\mathbb{P}(V)$, on peut faire de la géométrie différentielle
 $\gamma:]-\epsilon, \epsilon[\rightarrow \mathbb{P}(V)$ tel que $\gamma(0) = d \in \mathbb{P}(V)$
On peut donner un sens à $\gamma(0) \in$ Espace tangent à $\mathbb{P}(V)$ en d
→ c'est la direction dans laquelle la droite est localisée



$$\mathbb{R}^p \left[\begin{array}{l} T_d \mathbb{P}(V) \simeq V/d \\ \text{espace vectoriel de dim } (\dim V - 1) \end{array} \right. \simeq E \text{ pour } E \leq V \text{ et } E \oplus d = V$$

→ $\mathbb{P}(V)$ est de dimension $\dim V - 1$



$$\mathbb{P}^3 \simeq \left\{ \begin{array}{l} \text{matrices} \\ 2 \times 2 \end{array} \right\} \longleftrightarrow \mathcal{M}^5 \text{ quadruplet réelle.}$$

$$\mathbb{M} = G_2(\mathbb{C}^4) \longleftrightarrow \mathbb{T} = \mathbb{P}^3$$

$$\mathbb{P}^3 \text{ or } \mathbb{P}^3_{\text{pos}} \quad \Sigma([\bar{z}]) = z_0 \bar{z}_1 + z_1 \bar{z}_2 - z_2 \bar{z}_0 - z_3 \bar{z}_1$$

$$\ell = \left\{ \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = H \begin{pmatrix} z_1 \\ z_0 \end{pmatrix} \right\} \quad \mathcal{V} = \{ \ell = \emptyset \}$$

$$\ell \subseteq \mathcal{V} \quad \Sigma([\bar{z}]) = [\bar{z}] \cdot \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ z_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ z_0 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ z_0 \end{pmatrix} = 0$$

$$\begin{array}{l} \text{ss:} \\ \text{ss:} \\ \text{ss:} \end{array} \quad \begin{array}{l} (z_0, z_1) \cdot (id_2, H^t) \cdot \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = 0 \\ (z_0, z_1) \cdot (H - H^t) \cdot \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = 0 \\ (z_0, z_1) \cdot (H - H^t) \cdot \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \end{pmatrix} = 0 \end{array}$$

$$\text{ss:} \quad \mathbb{M}^* = \mathbb{M}$$

I.2) GRASSMANNIENNE

On a considéré $\{ \text{sev de dim 1 de } V \}$

→ 1^{re} généralisation soit $k \in \mathbb{N}$ fixe

$$Gr_k(V) = \{ \text{sev de dim } k \text{ de } V \}$$

$$* Gr_1(V) = \mathbb{P}(V)$$

$$* Gr_{\dim V - 1}(V) = \{ \text{hyperplan de } V \} = \{ \text{noyaux d'elt de } V^* \setminus \{0\} \} \xrightarrow[\text{vect}(-)]{1:1} \{ \text{droit de } V^* \} = \mathbb{P}(V^*)$$

→ Idem : on peut dire si 2 k -plans de V sont proches → TOPOLOGIE

→ Idem : on peut voir $Gr_k(V)$ comme une variété lisse.

Prop : Soit $p \in Gr_k(V)$, $T_p Gr_k(V) \simeq \text{Hom}(p, V/p)$ de dim $k \cdot (\dim V - k)$

$$\rightarrow Gr_k(V) \text{ est de dimension } k \cdot (\dim V - k)$$

I.3) VARIÉTÉ DE DRAPEAUX

Généraliser ... zozon !

▷ droites de V

▷ k -plan de V

▷ (droit, plan, 3-plan, ...) tel que droit \subseteq plan \subseteq 3-plan $\dots \subseteq V$

Def : On se donne $0 < k_1 < \dots < k_m < \dim(V)$ fixés

$$Fl_{k_1, \dots, k_m}(V) = \left\{ (W_1, \dots, W_m) \mid \dim(W_i) = k_i, W_i \subseteq W_{i+1} \subseteq V \right\}$$

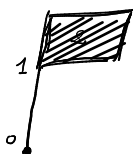
$$* Fl_{k_1}(V) = Gr_{k_1}(V)$$

$$* Fl_{k_1, \dots, k_m}(V) \subseteq Gr_{k_1}(V) \times \dots \times Gr_{k_m}(V)$$

→ TOPOLOGIE INDUITE

→ STRUCTURE DE SOUS-VARIÉTÉ

"drapeau"



$$(x, y, z, t) \in \mathbb{R}^{3+1}$$

$$\Phi(x, y, z, t) = \int_{\mathbb{R}} f(d, (z+t) + d(x+iy), (x-iy) + (t-z)d) dd$$

$$\partial_z \Phi = \int_{\mathbb{R}} (\partial_z f \cdot d + \partial_3 f) dd$$

$$\partial_z^2 \Phi = \int_{\mathbb{R}} (\partial_z^2 f \cdot d^2 + 2d \partial_z \partial_3 f + \partial_3^2 f) dd$$

$$\partial_y \Phi = i \int_{\mathbb{R}} (\partial_y f \cdot d - \partial_3 f) dd$$

$$\partial_y^2 \Phi = i \int_{\mathbb{R}} (i \partial_z^2 f \cdot d^2 - 2i \partial_z \partial_3 f + i \partial_3^2 f)$$

$$= \int_{\mathbb{R}} (-\partial_z^2 f \cdot d^2 + 2d \partial_z \partial_3 f - \partial_3^2 f)$$

$$\partial_z \Phi = \int_{\mathbb{R}} \partial_z f - d \partial_3 f$$

$$\partial_z^2 \Phi = \int_{\mathbb{R}} \partial_z^2 f - 2d \partial_z \partial_3 f + d^2 \partial_3^2 f$$

$$\partial_t \Phi = \int_{\mathbb{R}} \partial_t f + d \partial_3 f$$

$$\partial_t^2 \Phi = \int_{\mathbb{R}} \partial_t^2 f + 2d \partial_t \partial_3 f + d^2 \partial_3^2 f$$

$$(-\partial_x^2 - \partial_y^2 - \partial_z^2 + \partial_t^2) \Phi = \int_{\mathbb{R}} 4d \partial_z \partial_3 f - 4d \partial_z \partial_3 f = 0$$

$$\mathcal{I} = \{ [\underline{z}] \mid \begin{pmatrix} z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} z_0 \\ z_1 \end{pmatrix} \}$$

$$Conj = [\underline{z}_0 : \underline{z}_1 : \underline{z}_2 : \underline{z}_3] \mapsto [\underline{z}_3 : -\underline{z}_2 : -\underline{z}_1 : \underline{z}_0]$$

$$Conj(\mathcal{I}) = \{ [\underline{z}_3 : -\underline{z}_2 : -\underline{z}_1 : \underline{z}_0] \mid \begin{pmatrix} z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} z_0 \\ z_1 \end{pmatrix} \}$$

$$= \{ [w_0 : w_1 : w_2 : w_3] \mid \begin{pmatrix} -w_1 \\ -w_0 \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} w_3 \\ w_2 \end{pmatrix} \}$$

$$= \{ [\underline{w}] \mid \begin{pmatrix} w_1 \\ w_0 \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} w_3 \\ w_2 \end{pmatrix} \}$$

$$\begin{pmatrix} w_2 \\ w_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} w_1 \\ -w_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} M^{-1} \begin{pmatrix} -w_1 \\ -w_0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} M^{-1} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} w_0 \\ w_1 \end{pmatrix} = \overline{M}^{-1} \begin{pmatrix} w_0 \\ w_1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -c & -d \\ a & b \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 0 & -1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -d & -a \\ b & c \end{pmatrix} = -\det(M) (M^{-1})^t$$

donc $\overline{M}^{-1} = \frac{1}{-\det(M) (M^{-1})^t} = \left(-\frac{1}{\det(M)} \right) M^t \simeq M^t = M^*$

points fixes

$$\begin{cases} z_0 = \overline{z}_3 \\ z_1 = -\overline{z}_2 \end{cases} \quad \text{courbe}$$

$$\{ [Z : T : -\overline{T} : \overline{Z}] , [Z : T] \}$$



pas de W_0

I \perp $\bar{5}$ $7^{2'1'x}$ $\bar{7}$ $\bar{5}$ u_2 \sim v u

$$\int w \phi = (w) \phi$$

$(\perp, \cup) \in \mathcal{P}$ $(\perp, \cup) \in \mathcal{P}$
 \leftarrow \leftarrow

$$\begin{pmatrix} \mathbb{C} \\ d^p \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} l \\ t \end{pmatrix}$$

(Une histoire de Tauts)

$$V = k_4 \text{ pour } k \text{ corps}$$

(^ 5 w d 5 q i p)

Calcul des dimensions

γ On choisit le 2 pla V_2

$$S = \tau + \eta = (\mathbb{N})^{m,p}$$

On se passe d'œuvre de façon de symboliser, Pour seulement contempler des objets familiers.

A hand-drawn diagram of a sphere. A blue shaded region is shown on the right side of the sphere, bounded by a purple curve. The curve is labeled with a script \mathcal{R} . The sphere is drawn with a dashed line for the hidden part of the equator. The blue shaded region is filled with diagonal lines. The purple curve is labeled with a script \mathcal{R} near the bottom right. There is also a blue label \mathcal{R}_h at the bottom left of the sphere.

4

$$\perp \quad \sqcup$$
$$d) \mathbb{P} = \{ \text{top } p, \text{bottom } p \mid p \} = ((d), 0) \mathcal{M}$$

(f)  $W \rightarrow \frac{1}{2} \pi^0$

$$12 \frac{1}{2}$$

Coordonnées sur $Gr_2(V)$ (locals)

Soit $X, Y \in \mathbb{C}^4$ tel que la matrice 4×2 $\hat{A} = [X; Y]$ soit de rang 2
(\hat{A} (X, Y) libre \rightarrow engendre un plan)

Alors $\text{Vect}(X, Y) \in \mathbb{M}$

de plus si $P \in GL_2(\mathbb{C})$ et $\hat{A}'P = [X'; Y']$

Alors $\text{Vect}(X, Y) = \text{Vect}(X', Y')$ en effet $\begin{cases} X' = aX + bY \\ Y' = cX + dY \end{cases}$ si $P = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix}$

Et étant donné \hat{A} et \hat{A}' tels que $\text{Vect}(X, Y) = \text{Vect}(X', Y')$

$\exists! P \in GL_2$ tq $\hat{A}' = \hat{A}P$

donc l'iso $Gr_2(V) \simeq \{ \hat{A} \in \mathcal{M}_{4 \times 2}(\mathbb{C}) \mid \text{rk } \hat{A} = 2 \} / GL_2(\mathbb{C})$

Soit $[\hat{A}] \in Gr_2(V)$ tq $\hat{A} = \begin{bmatrix} P \\ Q \end{bmatrix}$ et $P \in GL_2(\mathbb{C})$

Alors $[\hat{A}] = [\hat{A}P^{-1}]$ et $\hat{A}P^{-1} = \begin{bmatrix} id_2 \\ M \end{bmatrix}$ avec $M \in \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$

donc sur $Gr_2(V) \cap \{ P \in GL_2(\mathbb{C}) \}$ (ouvert) $\simeq \mathcal{M}_2(\mathbb{C})$

$$\left[\begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \right] \longleftarrow M$$

localement
au vois de
 $\text{Vect} \left(\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right)$ se donner
un 2-plan de V c'est se
donner une matrice 2×2

droite associée à M

$$\{ V_1 \subseteq V_2 \subseteq V \mid \dim V_1 = 1 \} \xrightarrow{\text{W}} \mathbb{W}$$

$$\xrightarrow{\text{M}} \text{Vect} \left\langle \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \right\rangle \in \mathbb{M}$$

$$\xrightarrow{\text{T}} \mathbb{T} \supseteq \{ V_1 \subseteq V_2 \mid \dim(V_1) = 1 \}$$

$$\text{IS} \quad \mathbb{P}(V_2)$$

$$\text{Or } V_2 \simeq \left\{ s_0 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} + s_1 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \mid s_i \in \mathbb{C} \right\} \simeq \left\{ \begin{pmatrix} id_2 \\ M \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} s_0 \\ s_1 \end{pmatrix} \mid (s_0, s_1) \in \mathbb{C}^2 \right\}$$

Ainsi $V_1 \subseteq V_2$ est $\text{Vect} \left(\begin{pmatrix} id_2 \\ M \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} s_0 \\ s_1 \end{pmatrix} \right)$ pour un certain $(s_0, s_1) \in \mathbb{C}^2 \setminus \{0\}$

c'est l'ensemble $\{ (s_0, s_1, s_2, s_3) \in V \mid \begin{pmatrix} s_2 \\ s_3 \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} s_0 \\ s_1 \end{pmatrix} \}$

donc la droite $[s_0 : s_1 : s_2 : s_3]$ avec $\begin{pmatrix} s_2 \\ s_3 \end{pmatrix} = M \begin{pmatrix} s_0 \\ s_1 \end{pmatrix}$

Conjugaison sur $\mathbb{P}^3 = \mathbb{T}$

$$\text{Conj} : \mathbb{P}^3 \longrightarrow \mathbb{P}^3$$

$$[z_0 : z_1 : z_2 : z_3] \mapsto [\bar{z}_3 : -\bar{z}_2 : -\bar{z}_1 : \bar{z}_0]$$

(Conj a des pts
fixes ... étrange!)

Alors $\text{Conj}^2 = \text{id}$ et $\mathbb{P}^1 \simeq \ell \subseteq \mathbb{P}^3$ est stable par Conj (ds son ensemble)

Soit (calcul exo) $M^* = M$ (M hermitienne)

$$\begin{array}{ccc} & \mathbb{W} / \mathcal{O}_k(\mathbb{C}) & \\ \swarrow & & \searrow \\ * \subset \mathcal{M}_2(\mathbb{C}) & & \mathbb{T} / \mathcal{O}_k(\mathbb{C}) \subset \text{Conj} \end{array}$$

$$\mathcal{M}_2(\mathbb{C})^{\text{Fix}(\ast)} = \left\{ \begin{array}{l} \text{matrices} \\ \text{hermitiennes} \end{array} \right\} \simeq \mathbb{R}^{3,1} \text{ espace-temps.}$$

$$\rightarrow \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R}$$

$$\text{métrique} \quad -dx^2 - dy^2 - dz^2 + dt^2$$

$$\begin{pmatrix} t-z & x-iy \\ x+iy & t+z \end{pmatrix} \longleftarrow (x, y, z, t)$$

$$\det(M) = t^2 - x^2 - y^2 - z^2$$

Résumé

$$\begin{array}{ccc} & \mathbb{W}^I \subseteq \mathbb{W} & \\ \swarrow & & \searrow \\ \mathbb{M}^I & & \mathbb{T}^I \subseteq \mathbb{T} \end{array}$$

$$\mathbb{R}^{3,1} \simeq \mathcal{M}_2(\mathbb{C})^{\text{Fix}(\ast)} \subseteq \mathcal{M}_2(\mathbb{C}) \xrightarrow{\text{avec}} \mathbb{M}$$

soit voir netto

$$(x, y, z, t) \xrightarrow{\quad \quad \quad} \left\{ [z_0 : z_1 : z_2 : z_3] \mid \begin{pmatrix} z_2 \\ z_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} t-z & x-iy \\ x+iy & t+z \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_0 \\ z_1 \end{pmatrix} \right\}$$

$$\text{IS } \mathbb{P}_{\mathbb{C}} \quad \downarrow \quad [z_0 : z_1]$$

Soit $f : \mathbb{T}^I \rightarrow \mathbb{C}$ ~~métrisque~~

Et soit $\delta \subseteq \mathbb{P}_{\mathbb{C}}^1$ courbe (réelle) fermée : local

