# **PRACTICA 1**

# Assembly, Instrucciones, Programas, Subrutinas y Simulador MSX88

Objetivos: que el alumno

- Domine las instrucciones básicas del lenguaje assembly del MSX88.
- Utilice los diferentes modos de direccionamiento.
- Realice el diseño de programas utilizando instrucciones del MSX88.
- Comprenda la utilidad y funcionamiento de las subrutinas.
- Ejecute y verifique los resultados, analizando el flujo de información entre los distintos componentes del sistema.

#### Herramientas y Bibliografía

- Simulador MSX88
- Manual del simulador MSX88.
- Set de Instrucciones de MSX88.

Para cada programa propuesto, deberá editar el archivo fuente con extensión asm (ej: ejer1.asm), luego ensamblarlo usando asm88.exe (comando: asm88 ejer1.asm) y enlazarlo con link88.exe (comando: link88 ejer1.o). Cada archivo obtenido con extensión eje (ej: ejer1.eje) deberá ser cargado y ejecutado en el simulador MSX88.

1) El siguiente programa utiliza una instrucción de transferencia de datos (instrucción MOV) con diferentes modos de direccionamiento para referenciar sus operandos. Ejecutar y analizar el funcionamiento de cada instrucción en el Simulador MSX88 observando el flujo de información a través del BUS DE DATOS, el BUS DE DIRECCIONES, el BUS DE CONTROL, el contenido de REGISTROS, de posiciones de MEMORIA, operaciones en la ALU, etc.

```
ORG 1000H
NUM0 DB
            0CAH
NUM1 DB
            0
NUM2 DW
NUM3 DW
            0ABCDH
NUM4 DW
      ORG
            2000H
      MOV
            BL, NUM0
            BH, 0FFH
      MOV
      MOV
            CH, BL
      MOV
            AX, BX
      MOV
            NUM1, AL
      MOV
            NUM2, 1234H
      MOV
            BX, OFFSET NUM3
      MOV
            DL, [BX]
      MOV
            AX, [BX]
      MOV
            BX, 1006H
      MOV
            WORD PTR [BX], 1006H
      HLT
      END
```

#### Cuestionario:

- 1a) Explicar detalladamente qué hace cada instrucción MOV del programa anterior, en función de sus operandos y su modo de direccionamiento.
- 1b) Confeccionar una tabla que contenga todas las instrucciones MOV anteriores, el modo de direccionamiento y el contenido final del operando destino de cada una de ellas.
- 1c) Notar que durante la ejecución de algunas instrucciones MOV aparece en la pantalla del simulador un registro temporal denominado "ri", en ocasiones acompañado por otro registro temporal denominado "id". Explicar con detalle que función cumplen estos registros.
- El siguiente programa utiliza diferentes instrucciones de procesamiento de datos (instrucciones aritméticas y lógicas). Analice y ejecute el comportamiento de ellas en el MSX88.

```
ORG 1000H
NUM0 DB 80H
NUM1 DB 200
NUM2 DB -1
BYTE0 DB 01111111B
BYTE1 DB 10101010B
```

```
ORG
      2000H
MOV
      AL, NUM0
ADD
      AL, AL
INC
      NUM1
      BH, NUM1
MOV
MOV
      BL, BH
DEC
      BL
SUB
      BL, BH
MOV
      CH, BYTE1
AND
      CH, BYTE0
NOT
      BYTE0
OR
      CH, BYTE0
XOR
      CH, 111111111B
HLT
END
```

### Cuestionario:

- 2a) ¿Cuál es el estado de los FLAGS después de la ejecución de las instrucciones ADD y SUB del programa anterior? Justificar el estado (1 ó 0) de cada uno de ellos. ¿Dan alguna indicación acerca de la correctitud de los resultados?
- 2b) ¿Qué cadenas binarias representan a NUM1 y NUM2 en la memoria del simulador? ¿En qué sistemas binarios están expresados estos valores?
- 2c) Confeccionar una tabla que indique para cada operación aritmética ó lógica del programa, el valor de sus operandos, en qué registro o dirección de memoria se almacenan y el resultado de cada operación.
- 3) El siguiente programa implementa un contador utilizando una **instrucción de transferencia de control**. Analice el funcionamiento de cada instrucción y en particular las del lazo repetitivo que provoca la cuenta.

```
ORG 1000H
INI DB 0
FIN DB 15

ORG 2000H
MOV AL, INI
MOV AH, FIN
SUMA: INC AL
CMP AL, AH
JNZ SUMA
HLT
END
```

#### Cuestionario:

- 3a) ¿Cuántas veces se ejecuta el lazo? ¿De qué variables depende esto en el caso general?
- 3b) Analice y ejecute el programa reemplazando la instrucción de salto condicional JNZ por las siguientes, indicando en cada caso el contenido final del registro AL:
  - 1°) JS
  - 2°) JZ
  - 3°) JMP
- 4) Escribir un programa en lenguaje assembly del MSX88 que implemente la sentencia condicional de un lenguaje de alto nivel IF A < B THEN C = A ELSE C = B. Considerar que las variables de la sentencia están almacenadas en los registros internos de la CPU del siguiente modo A en AL, B en BL y C en CL. Determine las modificaciones que debería hacer al programa si la condición de la sentencia IF fuera:
  - a)  $A \leq B$
  - b) A = B
- 5) El siguiente programa suma todos los elementos de una tabla almacenada a partir de la dirección 1000H de la memoria del simulador. Analice el funcionamiento y determine el resultado de la suma. Comprobar el resultado en el MSX88.

```
TABLA DB
           DUP(2,4,6,8,10,12,14,16,18,20)
FIN
      DB
TOTAL DB
MAX
      DB
           13
      ORG 2000H
      MOV AL, 0
      MOV CL, OFFSET FIN-OFFSET TABLA
      MOV BX, OFFSET TABLA
SUMA: ADD AL, [BX]
      INC BX
      DEC CL
      JNZ
           SUMA
      HLT
      END
```

¿Qué modificaciones deberá hacer en el programa para que el mismo almacene el resultado de la suma en la celda etiquetada TOTAL?

- 6) Escribir un programa que, utilizando las mismas variables y datos que el programa del punto anterior (TABLA, FIN, TOTAL, MAX), determine cuántos de los elementos de TABLA son menores o iguales que MAX. Dicha cantidad debe almacenarse en la celda TOTAL.
- 7) Multiplicación de números sin signo. Escribir un programa que calcule el producto entre dos números sin signo almacenados en la memoria del microprocesador:
- 7.1) sin hacer llamados a subrutinas, resolviendo el problema desde el programa principal;
- 7.2) llamando a una subrutina MUL para efectuar la operación, pasando los parámetros por valor desde el programa principal a través de registros;
- 7.3) llamando a una subrutina MUL, pasando los parámetros por referencia desde el programa principal a través de registros;
- 7.4) llamando a una subrutina MUL, pasando los parámetros por valor y por referencia a través de la pila.

```
7.1); Memoria de Datos
       ORG 1000H
NUM1 DB
             5H
NUM2 DB
             3H
; Memoria de Instrucciones
       ORG 2000H
       MOV
             DX, 0
      MOV
             AH, 0
       MOV
             AL, NUM1
       CMP
             AL, 0
      JZ
             FIN
      MOV
             CL, NUM2
LOOP: CMP
             CL, 0
      JΖ
             FIN
       ADD
             DX, AX
       DEC
             CL
             LOOP
       JMP
FIN:
       HLT
       END
```

```
7.2); Memoria de Datos
       ORG 1000H
NUM1 DB
              5H
NUM2 DB
              3H
; Memoria de Instrucciones
       ORG 3000H
                     ; Subrutina MUL
MUL:
      CMP
              AL, 0
       JZ
              FIN
       CMP
              CL, 0
       JΖ
             FIN
LAZO: ADD
             DX, AX
       DEC
              CX
       JNZ
              LAZO
FIN:
       RET
       ORG 2000H
                     ; Programa principal
       MOV
              AL, NUM1
       MOV
              CL, NUM2
       MOV
             DX, 0
       MOV
              AH, 0
       CALL MUL
       HLT
       END
```

```
7.3); Memoria de datos
      ORG 1000H
NUM1 DW
             5H
                    ; NUM1 y NUM2 deben ser mayores que cero
NUM2 DW
             3H
; Memoria de Instrucciones
                   ; Subrutina MUL
                                        ORG 2000H
      ORG 3000H
                                                     ; Programa principal
MUL: MOV BX, AX
                                        MOV
                                              AX, OFFSET NUM1
      ADD
             DX, [BX]
                                        MOV
                                              CX, OFFSET NUM2
      PUSH DX
                                        MOV
                                              DX, 0
      MOV
             BX, CX
                                        CALL MUL
      MOV
             DX, [BX]
                                        HLT
      DEC
             DX
                                        END
      MOV
             [BX], DX
      POP
             DX
      JNZ
             MUL
      RET
```

```
7.4); Memoria de datos
      ORG 1000H
                                    Analizar el diagrama esquemático de la pila y
NUM1 DW
             5H
                                    verificar con el simulador:
NUM2 DW
             3H
RES
      DW
             ?
                                           DIRECCIÓN
; Subrutina MUL
                                          DE MEMORIA
                                                         CONTENIDO
      ORG
             3000H
MUL:
      PUSH BX
                                                   7FF0
                                                             DL
             BX, SP
      MOV
                                                             DH
      PUSH
             CX
                                                   7FF2
                                                             AL
      PUSH
             AX
                                                             AΗ
      PUSH
             DX
                                                   7FF4
                                                             CL
      ADD
             BX, 6
                                                             CH
      MOV
             CX, [BX]
      ADD
             BX, 2
                                                   7FF6
                                                             BL
      MOV
                                                             BH
             AX, [BX]
SUMA: ADD
             DX, AX
                                                   7FF8
                                                            IP L
      DEC
             CX
                                                            IP H
      JNZ
             SUMA
                                                   7FFA
                                                         DIR. RES L
      SUB
             BX, 4
                                                         DIR. RES H
      MOV
             AX, [BX]
                                                   7FFC
                                                           NUM2 L
      MOV
             BX, AX
                                                           NUM2 H
      MOV
             [BX], DX
                                                   7FFE
                                                           NUM1 L
      POP
             DX
                                                           NUM1 H
      POP
             AX
                                                   8000
      POP
             CX
      POP
             BX
      RET
; Programa principal
      ORG
             2000H
      MOV
             AX, NUM1
      PUSH
            AX
      MOV
             AX, NUM2
      PUSH
             AX
      MOV
             AX, OFFSET RES
      PUSH
             AX
      MOV
             DX, 0
      CALL
             MUL
      POP
             AX
      POP
             AX
      POP
             AX
      HLT
      END
```

## Explicar detalladamente:

a) Todas las acciones que tienen lugar al ejecutarse la instrucción CALL MUL.

- b) Todas las acciones que tienen lugar al ejecutarse las instrucciones PUSH y POP.
- c) ¿Qué operación se realiza con la instrucción RET?
- 8) Escribir una subrutina ROTARIZ que haga una rotación hacia la izquierda de los bits de un byte almacenado en la memoria del microprocesador. Dicho byte y el número de posiciones a rotar deben pasarse por valor desde el programa principal a la subrutina a través de registros.
- 9) Escribir una subrutina CONCAR que cuente el número de caracteres de una cadena de caracteres terminada en cero (00H) almacenada en la memoria del microprocesador. La cadena se pasa a la subrutina por referencia vía registro.
- 10) Escribir una subrutina SWAP que intercambie dos datos de 16 bits almacenados en memoria. Los parámetros deben ser pasados por referencia desde el programa principal a través de la pila.
- 11) Modificar la subrutina del ejercicio 9 para que cuente la cantidad de veces que se repite un dado caracter en una cadena. Además, la subrutina debe cambiar el caracter especificado por una "X". El caracter a buscar se debe pasar por valor mientras que la cadena a analizar por referencia, todo a través de registros.
- 12) Usando la subrutina ROTARIZ del ejercicio 8, escriba una subrutina ROTARDER que haga una rotación hacia la derecha de un byte almacenado en la memoria del microprocesador. Dicho byte y el número de posiciones a rotar deben pasarse por valor desde el programa principal a la subrutina a través de registros.
- 13) Escriba la subrutina ES\_VOCAL, que determina si un caracter es vocal o no. La rutina debe recibir el caracter por valor, y debe retornar, vía registro, el valor 0FFH si el caracter es una vocal, o 00H en caso contrario.
- 14) Usando la subrutina del ejercicio anterior (ejercicio 13) escribir la subrutina VOCALES, que recibe una cadena por referencia, y devuelve, en un registro, la cantidad de vocales que tiene esa cadena.