

# Semana 14 – Parte 1

## CÁLCULO NUMÉRICO

Prof. Maria Clara Schuwartz Ferreira  
[mclarascferreira@gmail.com](mailto:mclarascferreira@gmail.com)

# Conteúdo da Semana 14

1. Interpolação
2. Interpolação polinomial
3. Interpolação polinomial via Sistemas Lineares
4. Interpolação polinomial via Polinômios de Lagrange
5. Interpolação polinomial via Polinômios de Newton
6. Análise do erro

# Interpolação

- A tabela abaixo relaciona calor específico da água à sua temperatura  $T$

Temperatura (°C)	20	25	30	35	40	45	50
Calor específico (cal/mol°)	0.99907	0.99852	0.99826	0.99818	0.99828	0.99849	0.99878

- Perguntas:

- Qual é o calor específico quando  $T$  é 32,5 °C?
- E quando  $T$  é 34 °C?
- E quando  $T$  é 39 °C?
- Qual a temperatura para a qual o calor específico é 0.99837?

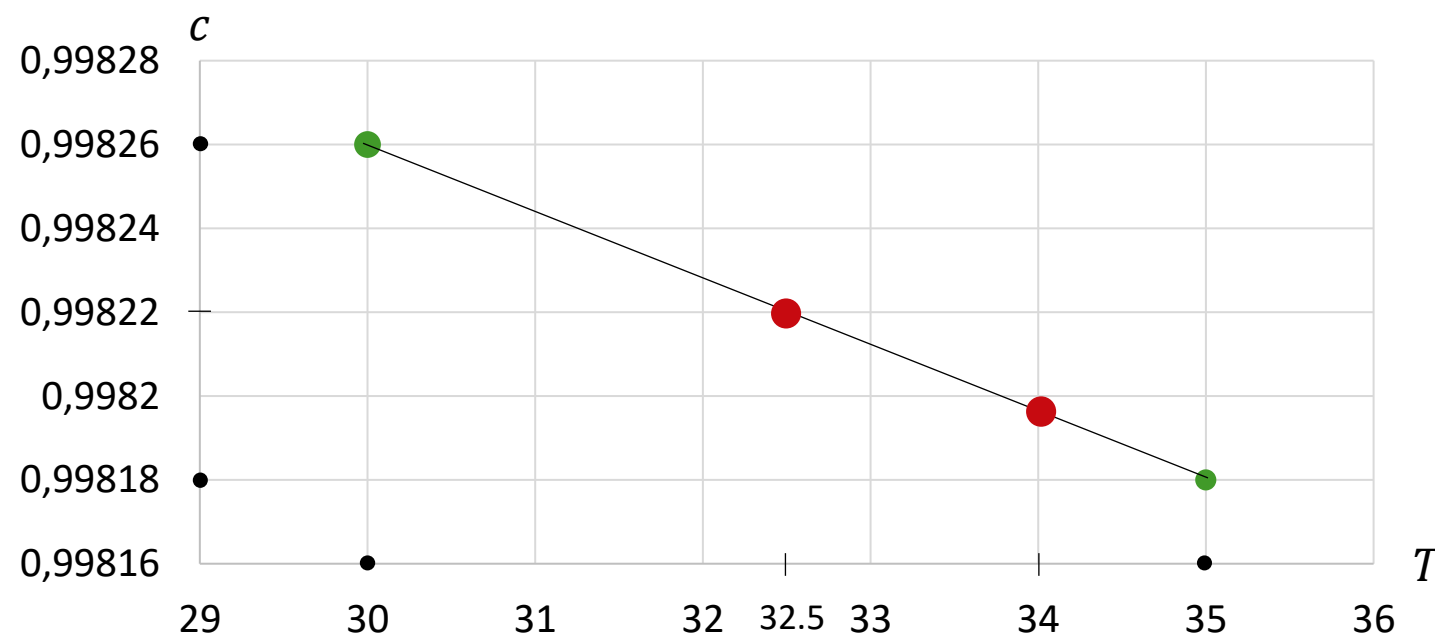
# Interpolação

Temperatura (°C)	30	35	40
Calor específico (cal/mol°)	0.99826	0.99818	0.99828

- Quanto vale  $c$  quando  $T$  é 32.5°C?

Alternativa: Utilizar a média!

$$c \approx 0.99822$$

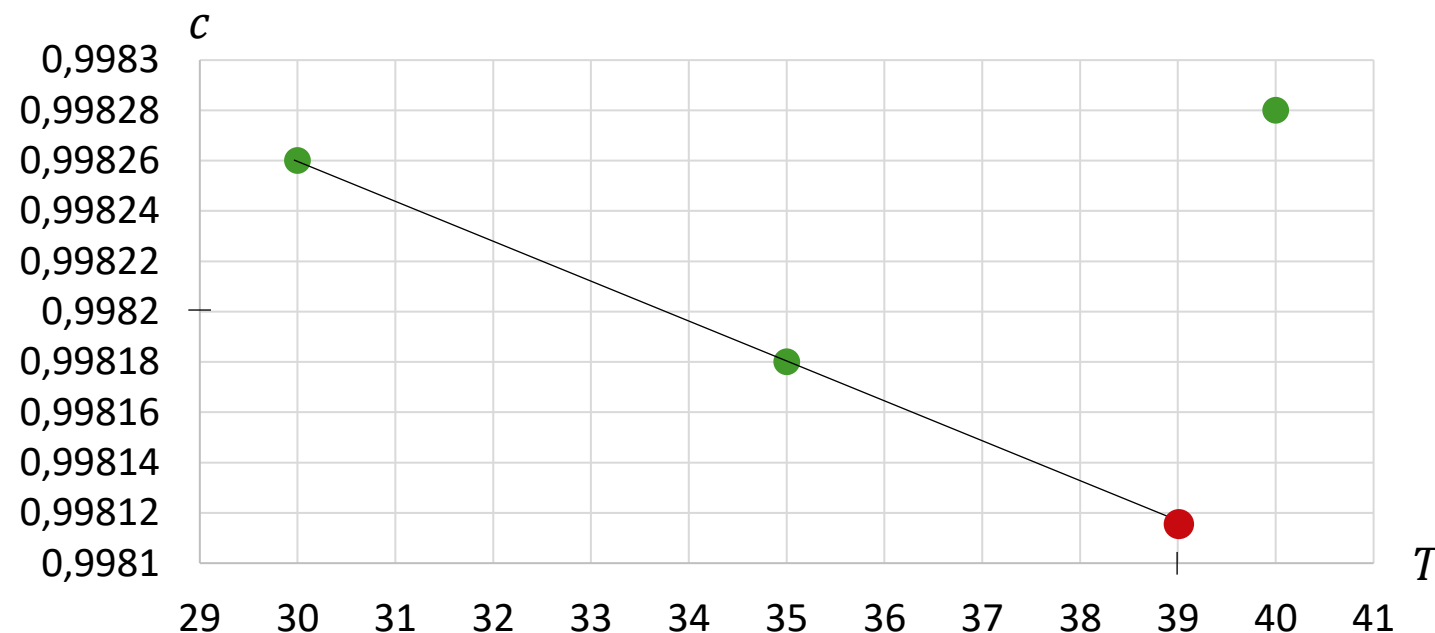


- E para  $T = 34^\circ\text{C}$ ? Alternativa: Determinar a reta que passa pelos pontos dados!

# Interpolação

Temperatura (°C)	30	35	40
Calor específico (cal/mol°)	0.99826	0.99818	0.99828

- Quanto vale  $c$  quando  $T$  é 39°C?

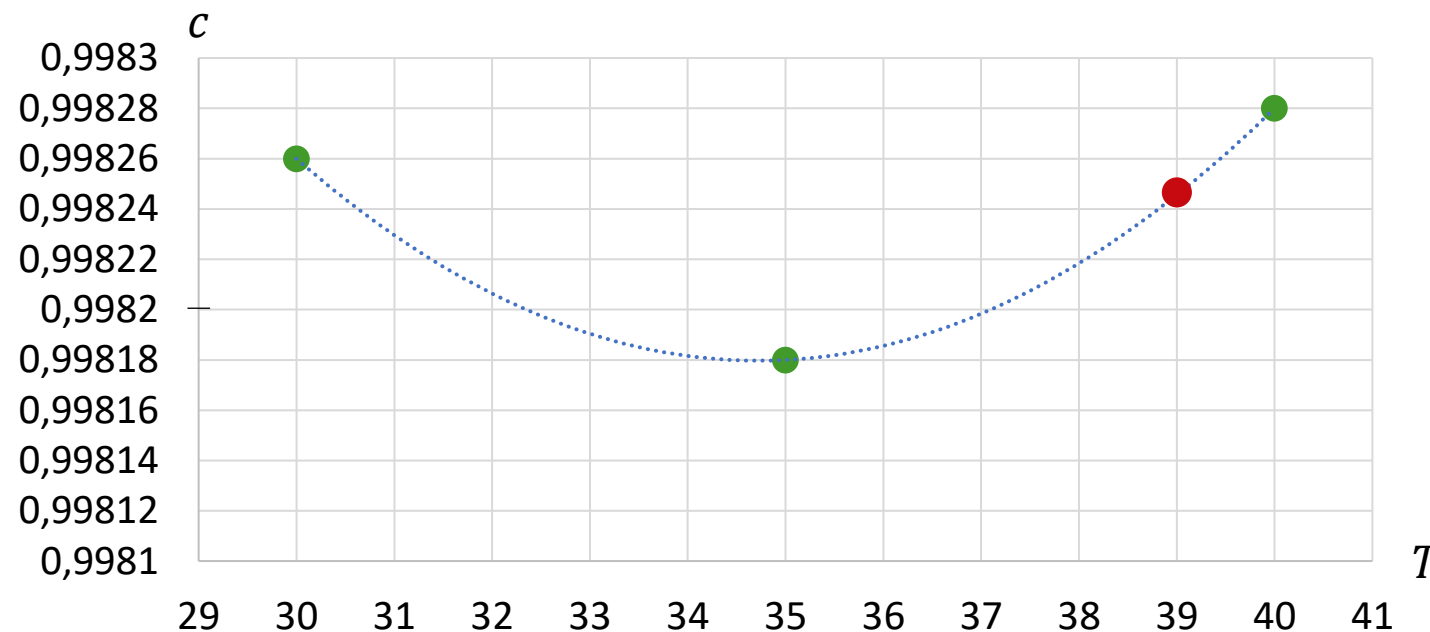


⇒ A reta que encontramos anteriormente não parece uma boa alternativa para essa estimativa.

# Interpolação

Temperatura (°C)	30	35	40
Calor específico (cal/mol°)	0.99826	0.99818	0.99828

- Alternativa: Determinar a parábola que passa pelos 3 pontos dados!



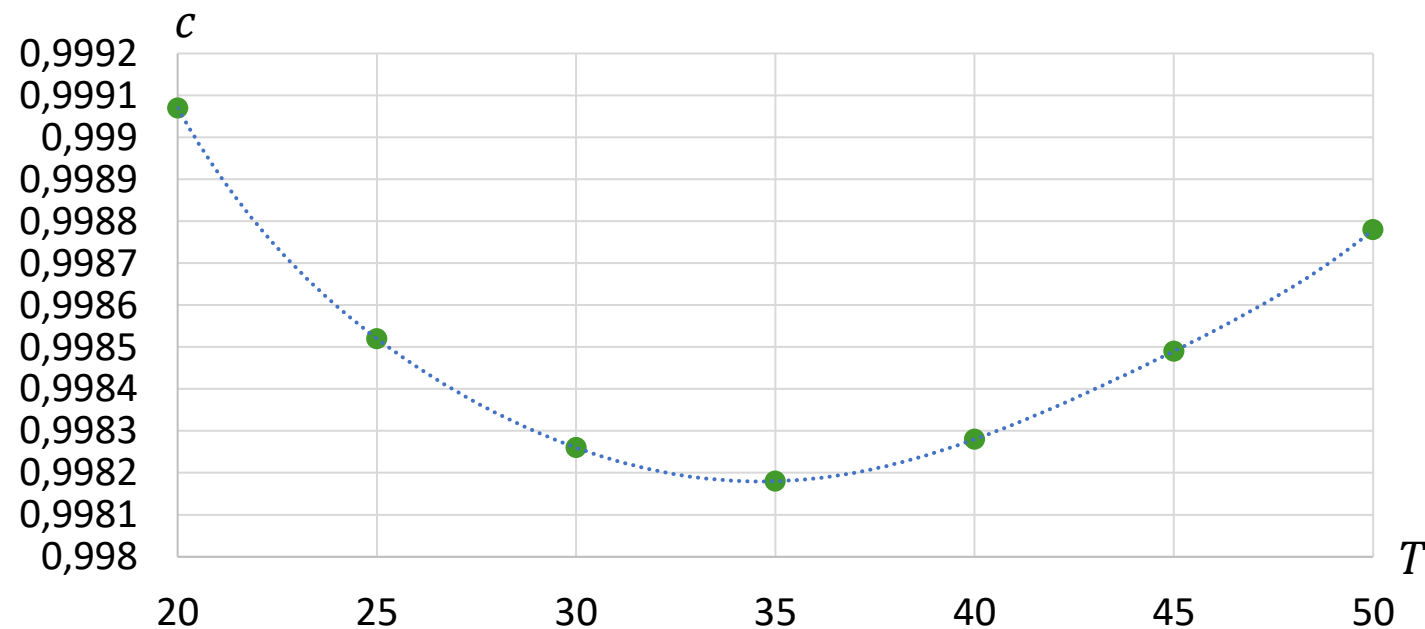
$$c \approx 0.99824$$

⇒ conseguimos boas aproximações para qualquer temperatura **entre 30°C e 40°C**.

# Interpolação

Temperatura (°C)	20	25	30	35	40	45	50
Calor específico (cal/mol°)	0.99907	0.99852	0.99826	0.99818	0.99828	0.99849	0.99878

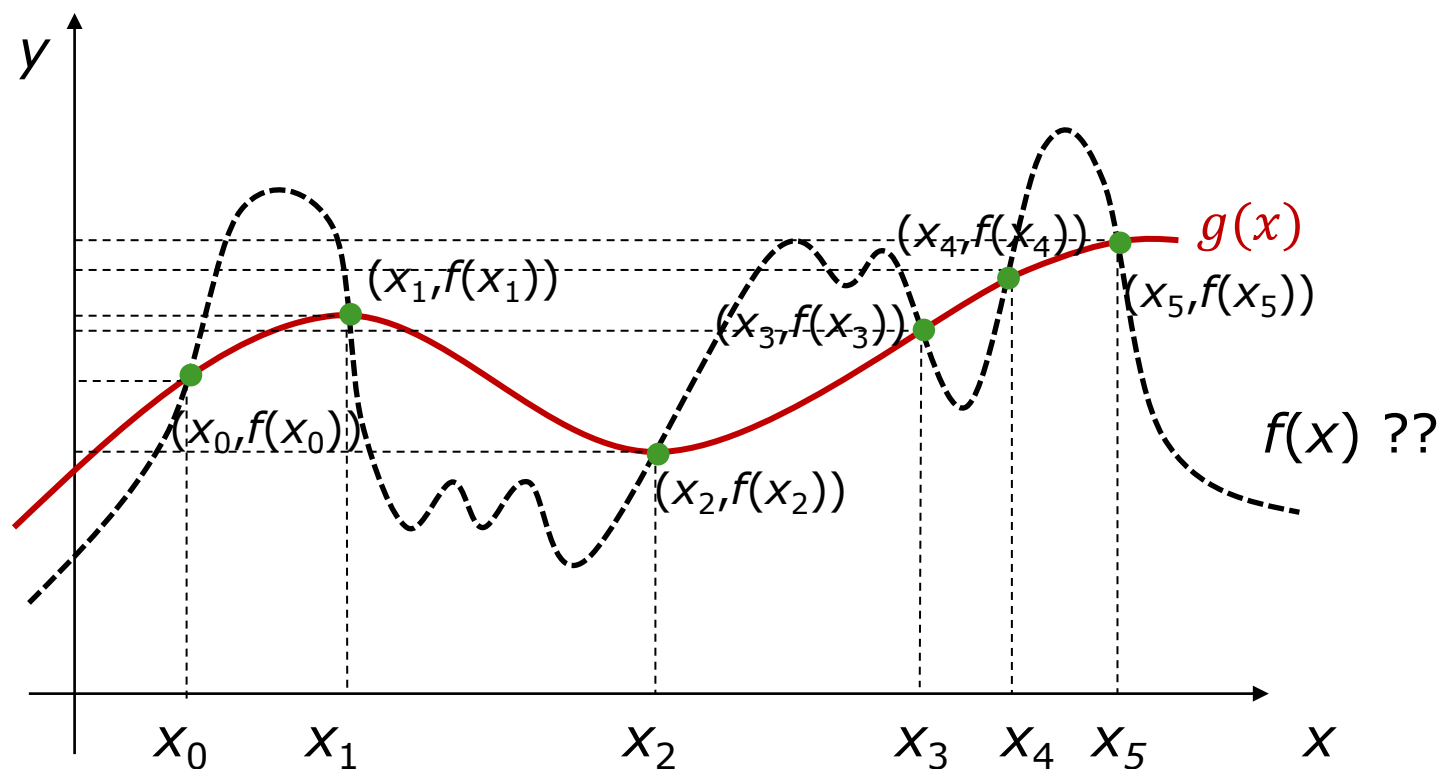
- Para estimar  $c$  para temperaturas **entre 20°C e 50°C**, podemos utilizar um polinômio de grau 6 (pois temos 7 dados).



# Interpolação

- Interpolar uma função  $f$  (nem sempre conhecida) consiste em aproximar essa função por uma função  $g$ . Assim, os valores de  $f(x)$  podem ser estimados (com erro controlado) por  $g(x)$ , se  $x$  está entre os valores observados fornecidos.

**IMPORTANTE:**  $g$  deve coincidir com os dados.



Consideraremos aqui que  $g(x)$  é um **polinômio** (interpolação polinomial).





# Conteúdo da Semana 14

1. Interpolação
2. Interpolação polinomial
3. Interpolação polinomial via Sistemas Lineares
4. Interpolação polinomial via Polinômios de Lagrange
5. Interpolação polinomial via Polinômios de Newton
6. Análise do erro

# Interpolação polinomial

- Teorema: Dados os  $n + 1$  pontos distintos  $(x_0, f(x_0)), \dots, (x_n, f(x_n))$  existe um único polinômio  $p_n(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2 + \dots + a_nx^n$  (de grau menor ou igual a  $n$ ), tal que  $p_n(x_k) = f(x_k)$  para  $k = 0, 1, 2, \dots, n$ .
- ⇒ O polinômio de  $n$ -ésima ordem que passa por  $n + 1$  pontos **é único**.

Dem. do teorema: Das condições de interpolação  $p_n(x_k) = f(x_k)$ , temos:

[illegible]



# Interpolação polinomial

$$\begin{bmatrix} 1 & x_0 & x_0^2 & \cdots & x_0^n \\ 1 & x_1 & x_1^2 & \cdots & x_1^n \\ \vdots & \vdots & \vdots & & \vdots \\ 1 & x_n & x_n^2 & \cdots & x_n^n \end{bmatrix} \begin{bmatrix} a_0 \\ a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_n \end{bmatrix}$$

A matriz dos coeficientes associada é conhecida como matriz de Vandermonde (linhas estão em PG).

É possível mostrar (por indução) que se  $x_0, x_1, \dots, x_n$  são distintos, então o **determinante desta matriz é não-nulo**.

⇒ o sistema admite **solução única**.

Conclusão: Existem  $a_0, a_1, a_2, \dots, a_n$  únicos que satisfazem as condições de interpolação.

# Interpolação polinomial

Há várias maneiras para obter  $p_n(x)$ .

Discutiremos três possibilidades:

- **Resolução de Sistema Linear**
  - **Forma de Lagrange**
  - **Forma de Newton**
- 
- As três formas devem conduzir ao mesmo polinômio.

# Conteúdo da Semana 14

1. Interpolação
2. Interpolação polinomial
3. Interpolação polinomial via Sistemas Lineares
4. Interpolação polinomial via Polinômios de Lagrange
5. Interpolação polinomial via Polinômios de Newton
6. Análise do erro



# Interpolação polinomial via Sistemas Lineares

- Exemplo:** Encontrar o polinômio de grau menor ou igual a 2 que interpola os dados da tabela:

$x$	-1	0	2
$f(x)$	4	1	-1

$$p_2(x) = a_0 + a_1x + a_2x^2$$

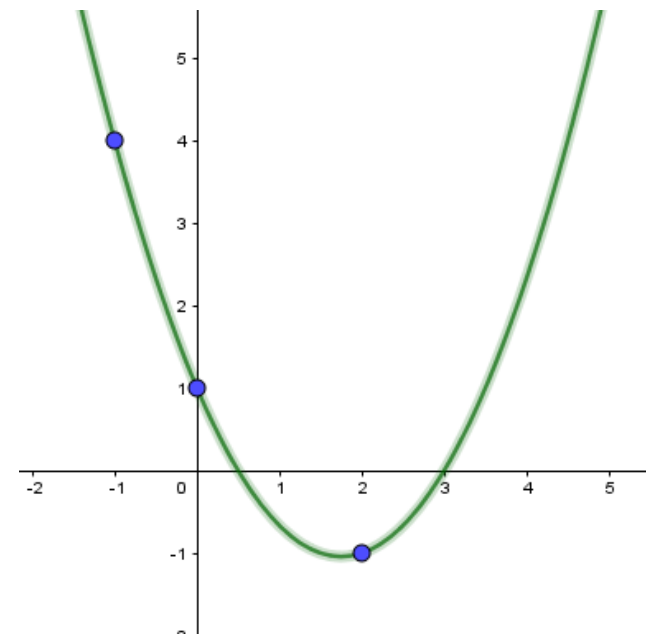
Resolução de Sistema Linear

$$\begin{cases} p_2(-1) = f(-1) = 4 & \Rightarrow a_0 - a_1 + a_2 = 4 \\ p_2(0) = f(0) = 1 & \Rightarrow a_0 = 1 \\ p_2(2) = f(2) = -1 & \Rightarrow a_0 + 2a_1 + 4a_2 = -1 \end{cases}$$

$$\Rightarrow a_0 = 1, a_1 = -7/3 \text{ e } a_2 = 2/3$$

$$p_2(x) = 1 - \frac{7}{3}x + \frac{2}{3}x^2$$

polinômio que interpola  
 $f(x)$  em  $x_0, x_1$  e  $x_2$



# Conteúdo da Semana 14

1. Interpolação
2. Interpolação polinomial
3. Interpolação polinomial via Sistemas Lineares
4. Interpolação polinomial via Polinômios de Lagrange
5. Interpolação polinomial via Polinômios de Newton
6. Análise do erro



# Interpolação polinomial via Polinômios de Lagrange

- Interpolação linear (grau 1)
- Dados os pontos  $(x_0, y_0)$  e  $(x_1, y_1)$ , a interpolação linear de Lagrange é o polinômio (de grau 1)  $p_1(x) = y_0L_0(x) + y_1L_1(x)$  tal que:  
 $p_1(x_0) = y_0$  e  $p_1(x_1) = y_1$
- Como determinar os polinômios de Lagrange  $L_0(x)$  e  $L_1(x)$ ?

Forma simples para que as condições sejam satisfeitas:

$$L_0(x_0) = 1, \quad L_1(x_0) = 0, \quad L_0(x_1) = 0, \quad L_1(x_1) = 1$$

Podemos tomar  $L_0(x)$  e  $L_1(x)$  como:

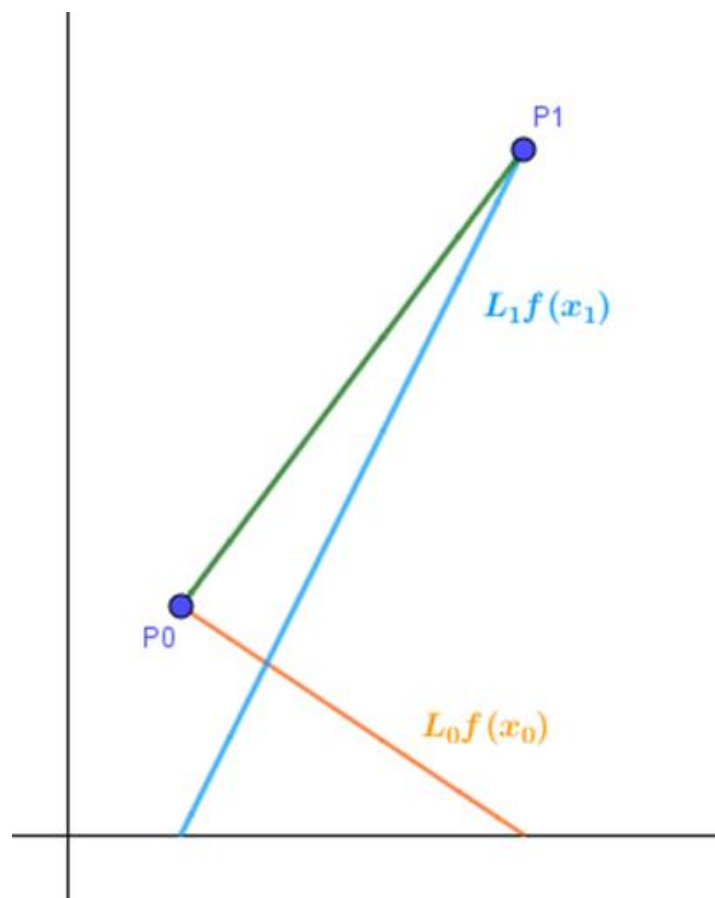
$$L_0(x) = \frac{x - x_1}{x_0 - x_1}$$

$$L_1(x) = \frac{x - x_0}{x_1 - x_0}$$



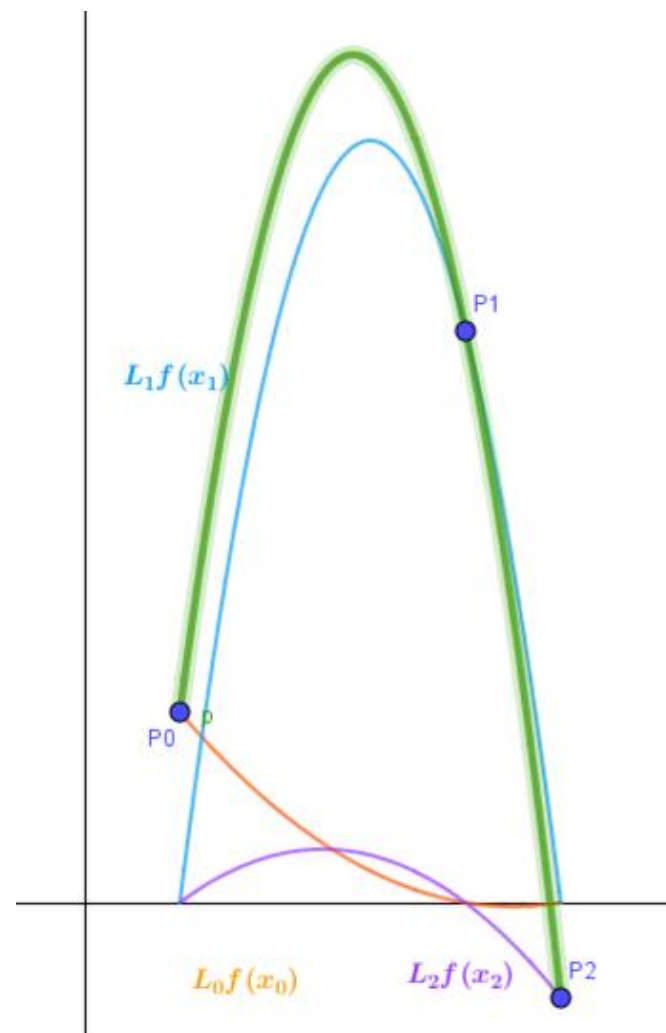
# Interpolação polinomial via Polinômios de Lagrange

$$p_1(x) = f(x_0)L_0(x) + f(x_1)L_1(x)$$



$$L_0(x) = \frac{x - x_1}{x_0 - x_1} \quad L_1(x) = \frac{x - x_0}{x_1 - x_0}$$

$$p_2(x) = f(x_0)L_0(x) + f(x_1)L_1(x) + f(x_2)L_2(x)$$



$$L_0(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)}$$

$$L_1(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)}$$

$$L_2(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)}$$



# Interpolação polinomial via Polinômios de Lagrange

- **Caso geral:**  $(n + 1)$  pontos distintos  $(x_0, f(x_0)), \dots, (x_n, f(x_n))$
- A interpolação de  $f(x)$  usando Lagrange consiste em obter uma função  $p_n(x) = y_0L_0(x) + y_1L_1(x) + \dots + y_nL_n(x)$  tal que  **$p_n(x_k) = y_k$** , ou seja:

$$p_n(x_k) = y_0L_0(x_k) + y_1L_1(x_k) + \dots + y_nL_n(x_k) = y_k$$

- Como determinar os **polinômios de Lagrange**  $L_k(x)$  ( $k = 0, 1, \dots, n$ )?

Forma simples para que as condições sejam satisfeitas:

$$L_k(x_k) = 1, \quad L_k(x_i) = 0, \text{ se } i \neq k$$

Podemos tomar  $L_k(x)$  como:

$$L_k(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{k-1})(x - x_{k+1}) \dots (x - x_n)}{(x_k - x_0)(x_k - x_1) \dots (x_k - x_{k-1})(x_k - x_{k+1}) \dots (x_k - x_n)}$$

# Interpolação polinomial via Polinômios de Lagrange

- Exemplo:** Encontrar o polinômio de grau menor ou igual a 2 que interpola os dados da tabela utilizando os polinômios de Lagrange:

$x$	-1	0	2
$f(x)$	4	1	-1

$$p_2(x) = y_0 L_0(x) + y_1 L_1(x) + y_2 L_2(x)$$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} L_0(x) = \frac{(x - x_1)(x - x_2)}{(x_0 - x_1)(x_0 - x_2)} = \frac{(x - 0)(x - 2)}{(-1 - 0)(-1 - 2)} = \frac{x^2 - 2x}{3} \\ L_1(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_2)}{(x_1 - x_0)(x_1 - x_2)} = \frac{(x + 1)(x - 2)}{(0 + 1)(0 + 2)} = \frac{x^2 - x - 2}{-2} \\ L_2(x) = \frac{(x - x_0)(x - x_1)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)} = \frac{(x + 1)(x - 0)}{(2 + 1)(2 - 0)} = \frac{x^2 + x}{6} \end{array} \right.$$

$$\Rightarrow p_2(x) = 4 \left( \frac{x^2 - 2x}{3} \right) + 1 \left( \frac{x^2 - x - 2}{-2} \right) + (-1) \left( \frac{x^2 + x}{6} \right)$$

$$p_2(x) = 1 - \frac{7}{3}x + \frac{2}{3}x^2$$

# Parte 1 - Fim

## CÁLCULO NUMÉRICO

Prof. Maria Clara Schuwartz Ferreira  
[mclarascferreira@gmail.com](mailto:mclarascferreira@gmail.com)

# Semana 14 - Parte 2

## CÁLCULO NUMÉRICO

Prof. Maria Clara Schuwartz Ferreira  
[mclarascferreira@gmail.com](mailto:mclarascferreira@gmail.com)

# Conteúdo da Semana 14

1. Interpolação
2. Interpolação polinomial
3. Interpolação polinomial via Sistemas Lineares
4. Interpolação polinomial via Polinômios de Lagrange
5. Interpolação polinomial via Polinômios de Newton
6. Análise do erro

# Interpolação polinomial via Polinômios de Newton

- O polinômio de Newton  $p_n(x)$ , que interpola  $n + 1$  pontos distintos  $(x_0, y_0), \dots, (x_n, y_n)$  tem a seguinte expressão:

$$p_n(x) = d_0 + d_1(x - x_0) + d_2(x - x_0)(x - x_1) + \dots + d_n(x - x_0)(x - x_1) \dots (x - x_{n-1})$$

- Como determinar  $d_k$ ?

No Método de Newton, os valores de  $d_k$  são dados por diferenças divididas de ordem  $k$  (veremos definição formal mais a frente).

$$d_0 = ? \quad p_n(x_0) = d_0 = y_0$$

$$d_1 = ? \quad p_n(x_1) = d_0 + d_1(x_1 - x_0) = y_1$$

$$d_2 = ? \quad p_n(x_2) = d_0 + d_1(x_2 - x_0) + d_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1) = y_2$$

$$\vdots$$
$$\vdots$$
$$\vdots$$

# Interpolação polinomial via Polinômios de Newton

- Interpolação linear (grau 1)
- Dados os pontos  $(x_0, y_0)$  e  $(x_1, y_1)$ , a interpolação linear de Newton é o polinômio (de grau 1)  $p_1(x) = d_0 + d_1(x - x_0)$  tal que:

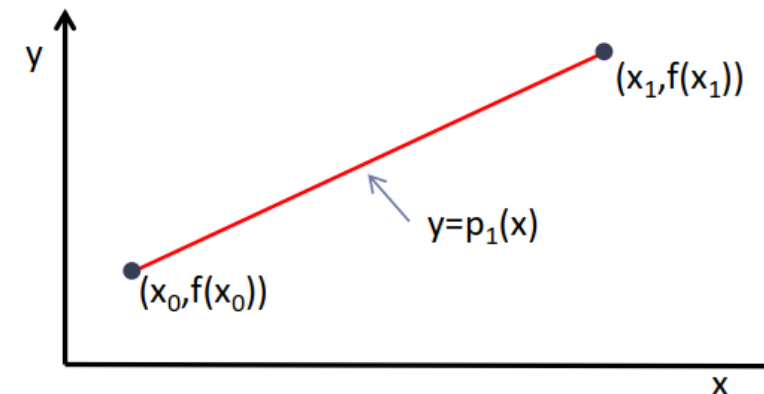
$$p_1(x_0) = y_0 \quad \text{e} \quad p_1(x_1) = y_1$$

$$d_0, d_1 = ??$$

$$p_1(x_0) = d_0 = y_0$$

$$p_1(x_1) = d_0 + d_1(x_1 - x_0) = y_1 \rightarrow d_1 = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}$$

$$p_1(x) = y_0 + \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}(x - x_0)$$





# Interpolação polinomial via Polinômios de Newton

- Interpolação de grau 2
- Dados  $(x_0, y_0), (x_1, y_1)$  e  $(x_2, y_2)$ , o polinômio de interpolador de Newton de grau 2 é  $p_2(x) = d_0 + d_1(x - x_0) + d_2(x - x_0)(x - x_1)$

$$d_0, d_1, d_2 = ??$$

$$p_2(x_0) = y_0, p_2(x_1) = y_1 \rightarrow \text{Analogamente temos: } d_0 = y_0 \text{ e } d_1 = \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}$$

Para  $p_2(x_2) = y_2$  temos:

$$p_2(x_2) = d_0 + d_1(x_2 - x_0) + d_2(x_2 - x_0)(x_2 - x_1) = y_2$$

$$\Rightarrow d_2 = \frac{y_2 - y_0 - \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}(x_2 - x_0)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)}$$



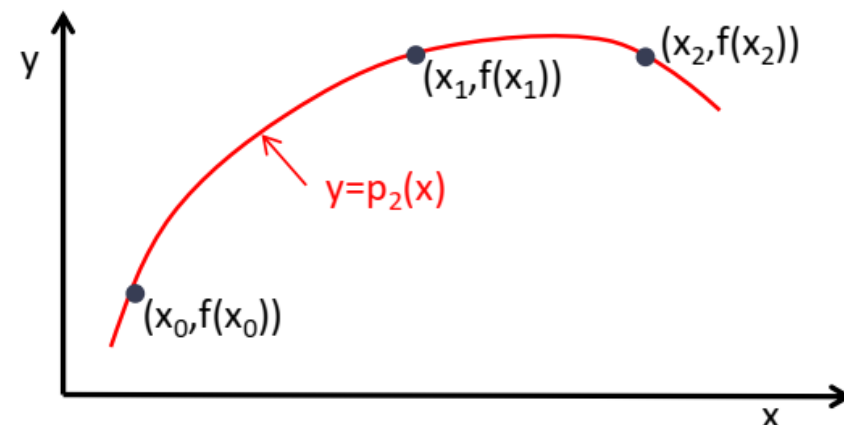
# Interpolação polinomial via Polinômios de Newton

$$\Rightarrow d_2 = \frac{y_2 + \boxed{(-y_1 + y_1)} - y_0 - \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0} (x_2 + \boxed{(-x_1 + x_1)} - x_0)}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)}$$

$$= \frac{\frac{y_2 - y_1}{\boxed{x_2 - x_1}} \boxed{(x_2 - x_1)} + \cancel{y_1} - \cancel{y_0} - \frac{(y_1 - y_0)(x_2 - x_1) + (y_1 - y_0)(x_1 - x_0)}{x_1 - x_0}}{(x_2 - x_0)(x_2 - x_1)}$$

$$= \frac{\frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} \cancel{(x_2 - x_1)} - \frac{(y_1 - y_0)(x_2 - x_1)}{x_1 - x_0}}{(x_2 - x_0) \cancel{(x_2 - x_1)}}$$

$$\Rightarrow d_2 = \frac{\frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} - \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}}{x_2 - x_0}$$



$$p_2(x) = y_0 + \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0} (x - x_0) + \frac{\frac{y_2 - y_1}{x_2 - x_1} - \frac{y_1 - y_0}{x_1 - x_0}}{x_2 - x_0} (x - x_0)(x - x_1)$$



# Interpolação polinomial via Polinômios de Newton

- O **operador diferenças divididas** é definido por:

$$f[x_k] = f(x_k) = y_k \quad \longrightarrow \quad \text{ordem 0}$$

$$f[x_k, x_{k+1}] = \frac{f[x_{k+1}] - f[x_k]}{x_{k+1} - x_k} = \frac{y_{k+1} - y_k}{x_{k+1} - x_k} \quad \longrightarrow \quad \text{ordem 1}$$

$$f[x_k, x_{k+1}, x_{k+2}] = \frac{f[x_{k+1}, x_{k+2}] - f[x_k, x_{k+1}]}{x_{k+2} - x_k} = \frac{\frac{y_{k+2} - y_{k+1}}{x_{k+2} - x_{k+1}} - \frac{y_{k+1} - y_k}{x_{k+1} - x_k}}{x_{k+2} - x_k} \quad \longrightarrow \quad \text{ordem 2}$$

⋮

**OBS:** No método de Newton, os valores de  $d_k$  são dados por  $d_k = f[x_0, x_1, \dots, x_k]$

(Cada  $f[x_0, x_1, \dots, x_k]$  é chamada diferença dividida de ordem  $k$ )

Por exemplo para o polinômio de grau 2:

$$p_2(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1)$$

# Interpolação polinomial via Polinômios de Newton

- Tabela de diferenças divididas

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3	...	Ordem n
$x_0$	$f[x_0] = y_0$					
		$f[x_0, x_1] = \frac{f[x_1] - f[x_0]}{x_1 - x_0}$				
$x_1$	$f[x_1] = y_1$		$f[x_0, x_1, x_2] = \frac{f[x_1, x_2] - f[x_0, x_1]}{x_2 - x_0}$			
		$f[x_1, x_2] = \frac{f[x_2] - f[x_1]}{x_2 - x_1}$		$f[x_0, x_1, x_2, x_3]$		
$x_2$	$f[x_2] = y_2$		$f[x_1, x_2, x_3] = \frac{f[x_2, x_3] - f[x_1, x_2]}{x_3 - x_1}$		$\ddots$	$f[x_0, \dots, x_n]$
		$f[x_2, x_3] = \dots$		$\vdots$	$\ddots$	
$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$\vdots$	$f[x_{n-3}, x_{n-2}, x_{n-1}, x_n]$		
		$f[x_{n-1}, x_n]$				
$x_n$	$f[x_n] = y_n$					

# Interpolação polinomial via Polinômios de Newton

Por exemplo para o polinômio de **grau 3**:

$$p_3(x) = f[x_0] + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1) + f[x_0, x_1, x_2, x_3](x - x_0)(x - x_1)(x - x_2)$$

Polinômio de **grau  $n$** :

$$p_n(x) = f[x_0] + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1) + \dots + f[x_0, \dots, x_n](x - x_0) \dots (x - x_{n-1})$$

- **Exemplo:** Encontrar o polinômio de grau menor ou igual a 2 que interpola os dados da tabela utilizando os polinômios de Newton:

$x$	-1	0	2
$f(x)$	4	1	-1

$$p_2(x) = f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1)$$

# Interpolação polinomial via Polinômios de Newton

$x$	-1	0	2
$f(x)$	4	1	-1

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2
-1	4		
		$\frac{1 - 4}{0 - (-1)} = -3$	
0	1		$\frac{-1 - (-3)}{2 - (-1)} = \frac{2}{3}$
		$\frac{-1 - 1}{2 - 0} = -1$	
2	-1		

$$p_2(x) = y_0 + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1)$$

$$= 4 + (-3)(x - (-1)) + \frac{2}{3}(x - (-1))(x - 0) \Rightarrow p_2(x) = \frac{2}{3}x^2 - \frac{7}{3}x + 1$$

# Conteúdo da Semana 14

1. Interpolação
2. Interpolação polinomial
3. Interpolação polinomial via Sistemas Lineares
4. Interpolação polinomial via Polinômios de Lagrange
5. Interpolação polinomial via Polinômios de Newton
6. Análise do erro

# Análise do erro

- Medir a distância entre o polinômio  $p_n(x)$  e a função  $f(x)$ .

$$E_n(x) = f(x) - p_n(x)$$

- Utilizando um polinômio de **grau 0** para aproximar  $f(x)$ :

$$p_0(x) = f[x_0]$$

$$E_0(x) = f(x) - p_0(x)$$

Para um ponto qualquer  $x$  temos:  $f[x_0, x] = \frac{f[x] - f[x_0]}{x - x_0}$

$$\Rightarrow f(x) = \underbrace{f(x_0)}_{p_0(x)} + \underbrace{(x - x_0)f[x_0, x]}_{E_0(x)}$$

$$\Rightarrow E_0(x) = (x - x_0)f[x_0, x]$$





# Análise do erro

- Utilizando um polinômio de **grau 1** para aproximar  $f(x)$ :

$$p_1(x) = f[x_0] + f[x_0, x_1](x - x_0)$$

$$E_1(x) = f(x) - p_1(x)$$

Para um ponto qualquer  $x$  temos:

$$f[x_0, x_1, x] = f[x_1, x_0, x] = \frac{f[x_0, x] - f[x_0, x_1]}{x - x_1} = \frac{\frac{f(x) - f(x_0)}{x - x_0} - f[x_0, x_1]}{x - x_1}$$

$$\Rightarrow f[x_0, x_1, x] = \frac{f(x) - f(x_0) - f[x_0, x_1](x - x_0)}{(x - x_0)(x - x_1)}$$

$$\Rightarrow f(x) = \underbrace{f(x_0) + f[x_0, x_1](x - x_0)}_{p_1(x)} + \underbrace{(x - x_0)(x - x_1)f[x_0, x_1, x]}_{E_1(x)}$$

$$\Rightarrow E_1(x) = (x - x_0)(x - x_1)f[x_0, x_1, x]$$

# Análise do erro

- É possível demonstrar (indução matemática) que para um polinômio interpolador de **grau n** para aproximar  $f(x)$ , temos:

$$p_n(x) = f[x_0] + f[x_0, x_1](x - x_0) + f[x_0, x_1, x_2](x - x_0)(x - x_1) + \cdots + \dots + f[x_0, \dots, x_n](x - x_0) \dots (x - x_{n-1})$$

$$f(x) = p_n(x) + E_n(x)$$

Com erro associado dado por:

$$\Rightarrow E_n(x) = (x - x_0) \dots (x - x_n) \underbrace{f[x_0, \dots, x_n, x]}_{\text{diferença dividida de ordem } n + 1 \text{ (com } n + 2 \text{ pontos)}}$$

diferença dividida de ordem  $n + 1$  (com  $n + 2$  pontos)



# Análise do erro

- **Teorema (Estimativa para o Erro)** Considere  $n + 1$  pontos  $x_0 < x_1 < \dots < x_n$  e  $f$  uma função com derivadas até ordem  $n + 1$  contínuas no intervalo  $[x_0, x_n]$ . Se  $p_n$  é o polinômio que interpola  $f$  nos pontos  $x_0, \dots, x_n$ , então para qualquer  $x$  no intervalo:

$$E_n(x) = f(x) - p_n(x) = (x - x_0) \dots (x - x_n) \frac{f^{(n+1)}(c)}{(n+1)!}$$

onde  $c \in [x_0, x_n]$ .

- **Teorema (Estimativa para Diferença Dividida)** Se  $x \in [x_0, x_n]$  então existe  $c \in [x_0, x_n]$  tal que:

$$f[x_0, \dots, x_n, x] = \frac{f^{(n+1)}(c)}{(n+1)!}$$



# Análise do erro

- **Corolário:**  $|E_n(x)| = |f(x) - p_n(x)| \leq |(x - x_0) \dots (x - x_n)| \frac{M}{(n+1)!}$

onde  $M = \max_{x \in [x_0, x_n]} |f^{(n+1)}(x)| \quad (*)$

- **Estimativa para o erro:**

Se a função  $f$  é dada na forma de tabela, não conseguimos utilizar (\*).

Neste caso, o valor absoluto do erro  $|E_n(x)|$  só pode ser estimado.

**Alternativa:**  $\Rightarrow$  **precisamos de mais um ponto tabelado!**

$$\frac{M}{(n+1)!} \approx \max |f[x_0, \dots, x_n, x_{n+1}]|$$

$$\Rightarrow |E_n(x)| = |f(x) - p_n(x)| \lesssim |(x - x_0) \dots (x - x_n)| \max |f[x_0, x_1, \dots, x_n, x_{n+1}]|$$

com  $x \in (x_0, x_n)$ .

# Análise do erro

- **OBS:** A análise do erro na interpolação polinomial é válida para as 3 formas (via sistemas lineares, Lagrange e Newton) uma vez que o polinômio interpolador é único.
- **Exemplo:** Seja  $f(x)$  dada na tabela:

$x$	0.2	0.34	0.4	0.52	0.6	0.72
$f(x)$	0.16	0.22	0.27	0.29	0.32	0.37

- Obter  $f(0.47)$  usando um polinômio de grau 2.
- Encontrar uma estimativa para o erro.

# Análise do erro

- Tabela de diferenças divididas:

$x$	Ordem 0	Ordem 1	Ordem 2	Ordem 3
0.2	0.16			
		0.428		
0.34	0.22		2.0325	
		0.8333		-17.8963
$x_0 = 0.4$	0.27		-3.7033	
		0.1667		18.2494
$x_1 = 0.52$	0.29		1.0415	
		0.375		-2.6031
$x_2 = 0.6$	0.32		0.2085	
		0.4167		
0.72	0.37			

# Análise do erro

a) Escolhendo  $x_0 = 0.4$ ,  $x_1 = 0.52$ ,  $x_2 = 0.6$

$$p_2(x) = f(x_0) + (x - x_0)f[x_0, x_1] + (x - x_0)(x - x_1)f[x_0, x_1, x_2]$$

$$= 0.27 + 0.1667(x - 0.4) + 1.04115(x - 0.4)(x - 0.52)$$

$$\Rightarrow p(0.47) = 0.2780 \approx f(0.47)$$

b) Estimativa para o erro

$$\Rightarrow |E_2(x)| = |f(x) - p_2(x)| \lesssim (x - x_0)(x - x_1)(x - x_2) \max |f[x_0, x_1, x_2, x_3]|$$

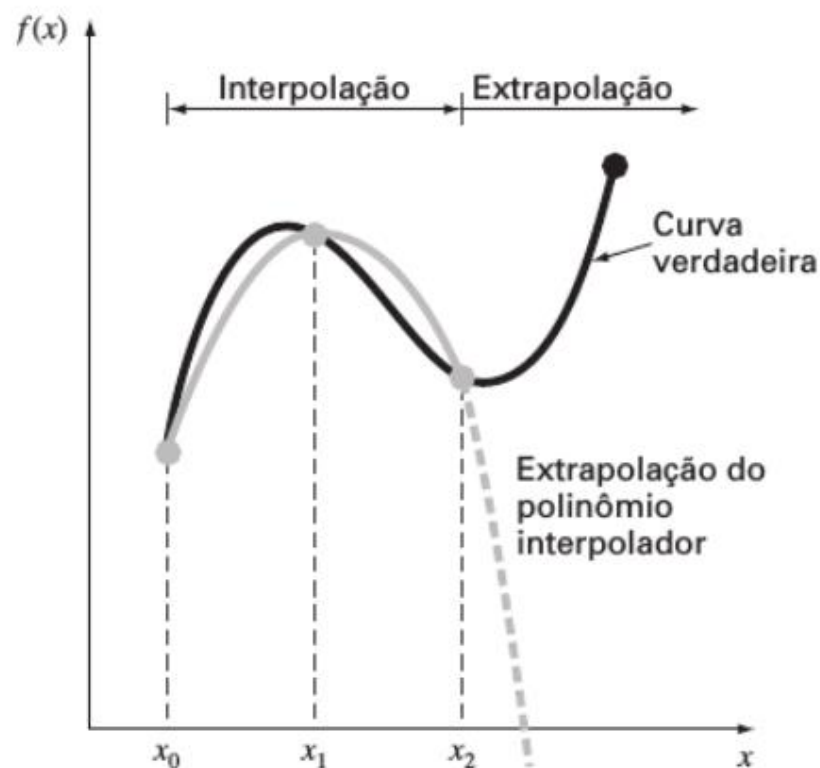
$$|E(0.47)| \approx |(0.47 - 0.4)(0.47 - 0.52)(0.47 - 0.6)| |18.2492|$$

$$|E(0.47)| \approx 8.303 \times 10^{-3}$$

# Análise do erro

- **OBS:** Os métodos de **interpolação** e análise de erros não são úteis para aproximar os valores da função fora do intervalo dado!

⇒ Não servem para **extrapolação**! É um processo diferente de ajustar os pontos a uma curva.





# Parte 2 - Fim

## CÁLCULO NUMÉRICO

Prof. Maria Clara Schuwartz Ferreira  
mclarascferreira@gmail.com