### Методы машинного обучения

Лекция 3

Операции в векторных пространствах. Оценки обобщающей способности. Метод k ближайших соседей.

Эльвира Зиннурова

elvirazinnurova@gmail.com

НИУ ВШЭ, 2019

#### Напоминание

- $\mathbb{X} = \mathbb{R}^d$  пространство объектов,  $\mathbb{Y}$  пространство ответов
- $X = (x_i, y_i)_{i=1}^{\ell}$  обучающая выборка
- Q(a,X) функционал ошибки алгоритма a на выборке X
- Обучение поиск  $a(x) = \arg\min_{a \in \mathcal{A}} Q(a, X)$
- kNN: обучение как таковое отсутствует, предсказываем самый популярный среди соседей объекта класс
- «Близость» объектов евклидова метрика

# Операции в векторных пространствах

#### Евклидово пространство

- Векторное пространство множество элементов, для которых определены операции:
  - сложения друг с другом
  - умножения на число

```
1. \mathbf{x} + \mathbf{y} = \mathbf{y} + \mathbf{x}, для любых \mathbf{x}, \mathbf{y} \in V (коммутативность сложения);

2. \mathbf{x} + (\mathbf{y} + \mathbf{z}) = (\mathbf{x} + \mathbf{y}) + \mathbf{z}, для любых \mathbf{x}, \mathbf{y}, \mathbf{z} \in V (ассоциативность сложения);

3. существует такой элемент \mathbf{0} \in V, что \mathbf{x} + \mathbf{0} = \mathbf{0} + \mathbf{x} = \mathbf{x} для любого \mathbf{x} \in V (существование нейтрального элемента относительно сложения), называемый вектором или просто нулём пространства V;

4. для любого \mathbf{x} \in V существует такой элемент -\mathbf{x} \in V, что \mathbf{x} + (-\mathbf{x}) = \mathbf{0}, называемый вектором, противоположным вектору \mathbf{x};

5. \alpha(\beta\mathbf{x}) = (\alpha\beta)\mathbf{x} (ассоциативность умножения на скаляр);

6. 1 \cdot \mathbf{x} = \mathbf{x} (унитарность: умножение на нейтральный (по умножению) элемент поля F сохраняет вектор).

7. (\alpha + \beta)\mathbf{x} = \alpha\mathbf{x} + \beta\mathbf{x} (дистрибутивность умножения вектора на скаляр относительно сложения скаляров);

8. \alpha(\mathbf{x} + \mathbf{y}) = \alpha\mathbf{x} + \alpha\mathbf{y} (дистрибутивность умножения вектора на скаляр относительно сложения векторов).
```

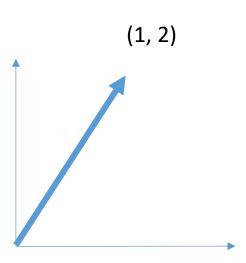
#### Евклидово пространство

- Векторное пространство множество элементов, для которых определены операции:
  - сложения друг с другом
  - умножения на число
- Пример: пространство наборов из d вещественных чисел евклидово пространство  $\mathbb{R}^d$
- Бывают пространства с более сложными элементами: многочленами, уравнениями, функциями

#### Евклидово пространство

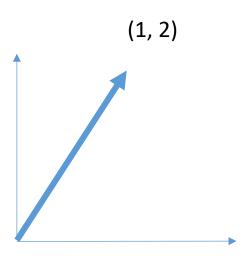
- Сложение и умножение на число покоординатно
- Сложение
  - $a = (a_1, ..., a_d)$
  - $b = (b_1, ..., b_d)$
  - $a + b = (a_1 + b_1, ..., a_d + b_d)$
- Умножение на число:
  - $a = (a_1, ..., a_d)$
  - $\beta \in \mathbb{R}$
  - $\beta a = (\beta a_1, ..., \beta a_d)$

• Вектор — точка и стрелка, идущая к ней из нуля

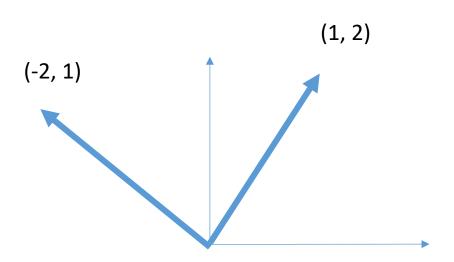


• Длина вектора:

$$\sqrt{1^2 + 2^2} = \sqrt{5}$$

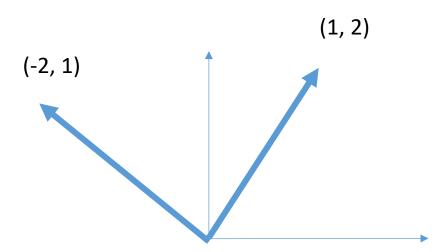


 Можем измерить угол с помощью транспортира: 90 градусов



• Можем измерить расстояние между точками:

$$\sqrt{\left(1 - (-2)\right)^2 + (2 - 1)^2} = \sqrt{10}$$



#### Норма

- Обобщение понятия длины вектора
- Функция ||x|| от вектора
- Если ||x|| = 0, то x = 0
- $||x + y|| \le ||x|| + ||y||$
- $\bullet \|\alpha x\| = |\alpha| \|x\|$

• Векторное пространство с нормой — нормированное

#### Примеры норм

• Евклидова норма:

$$||x||_2 = \sqrt{\sum_{i=1}^d x_i^2}$$

• Манхэттенская норма:

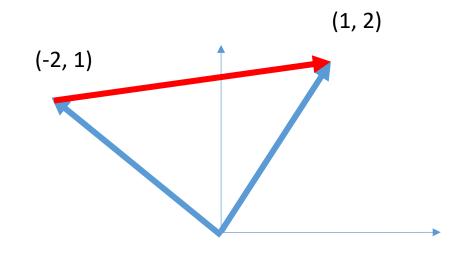
$$||x||_1 = \sum_{i=1}^{a} |x_i|$$

#### Метрика

- Обобщение понятия расстояния
- $\bullet \ \rho(x,y) = \|x y\|$

• Соответствует геометрическим представлениям

• Векторное пространство с метрикой — метрическое



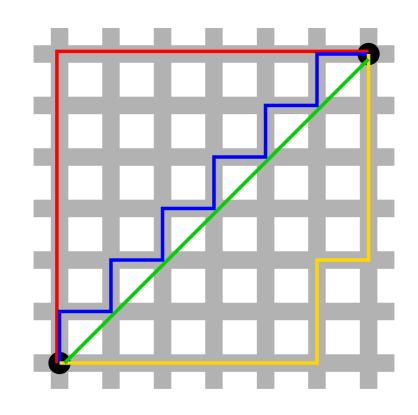
#### Примеры метрик

• Евклидова метрика:

$$\rho_2(x,z) = \sqrt{\sum_{i=1}^d (x_i - z_i)^2}$$

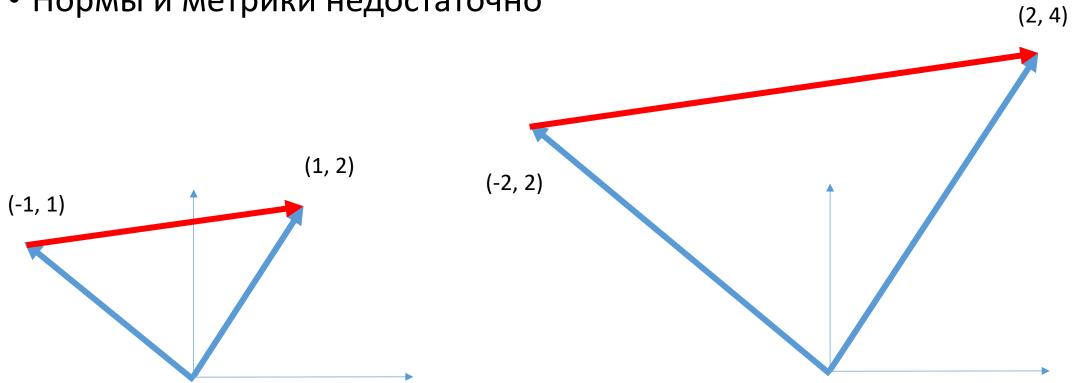
• Манхэттенская метрика:

$$\rho_1(x,z) = \sum_{i=1}^d |x_i - z_i|$$



#### Как искать углы?

• Нормы и метрики недостаточно



$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^{n} x_i y_i$$

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^{n} x_i y_i$$

• Hopma:  $||x||_2 = \sqrt{\langle x, x \rangle}$ 

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^{n} x_i y_i$$

- Hopma:  $||x||_2 = \sqrt{\langle x, x \rangle}$
- Расстояние:  $\rho_2(x,z) = \|x-z\| = \sqrt{\langle x-z, x-z \rangle}$

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^{n} x_i y_i$$

- Hopma:  $||x||_2 = \sqrt{\langle x, x \rangle}$
- Расстояние:  $\rho_2(x,z) = \|x-z\| = \sqrt{\langle x-z, x-z \rangle}$
- Угол?

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^{n} x_i y_i$$

• Важное соотношение:  $\langle x, y \rangle = ||x|| ||y|| \cos \angle (x, y)$ 

$$\langle x, y \rangle = \sum_{i=1}^{n} x_i y_i$$

• Важное соотношение:  $\langle x,y \rangle = \|x\| \|y\| \cos \angle (x,y)$ 

• Косинус угла:  $\cos \angle(x,y) = \frac{\langle x,y \rangle}{\|x\| \|y\|}$ 

- Косинус угла:  $\cos \angle (x,y) = \frac{\langle x,y \rangle}{\|x\| \|y\|}$
- Мера сонаправленности векторов
- Для параллельных векторов  $\cos \angle(x, y) = 1$
- Для перпендикулярных векторов  $\cos \angle (x, y) = 0$

# Функционал ошибки для классификации

#### Ошибка классификации

• Доля неправильных ответов:

$$Q(a,X) = \frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} [a(x_i) \neq y_i]$$

- Нотация Айверсона:
  - [истина] = 1
  - [ложь] = 0

#### Ошибка классификации

a(x)	у
-1	-1
+1	+1
-1	-1
+1	-1
+1	+1

• Доля неправильных ответов:

?

#### Ошибка классификации

a(x)	у
-1	-1
+1	+1
-1	-1
+1	-1
+1	+1

• Доля неправильных ответов:

$$\frac{1}{5} = 0.2$$

#### Accuracy

• Доля правильных ответов:

$$Q(a, X) = \frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} [a(x_i) = y_i]$$

• На английском: accuracy

#### Accuracy

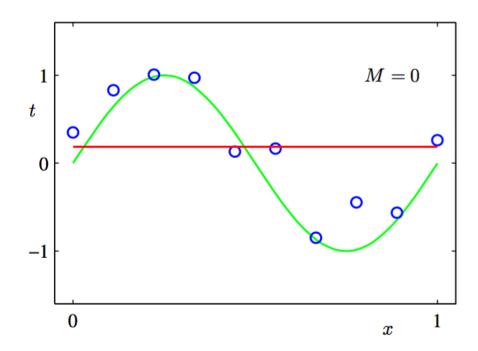
• Доля правильных ответов:

$$Q(a, X) = \frac{1}{\ell} \sum_{i=1}^{\ell} [a(x_i) = y_i]$$

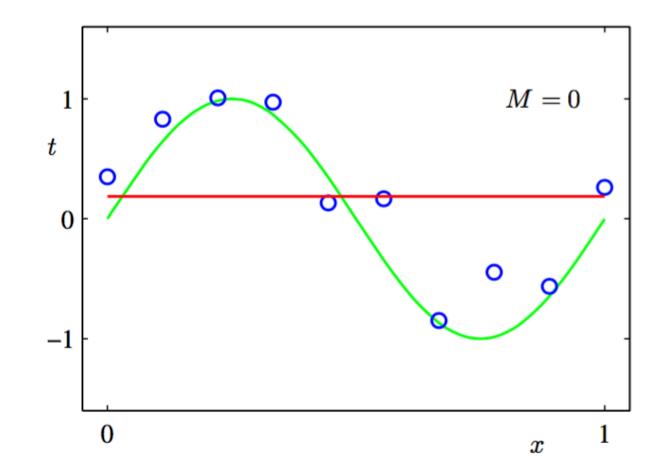
- На английском: accuracy
- ВАЖНО: не переводите это как «точность»!

- Выбираем алгоритм с лучшим качеством на обучающей выборке
- Как он будет вести себя на новых данных?
- Смог ли он выразить y через x?

- Зеленый истинная зависимость
- Красный прогноз алгоритма
- Синий выборка
- Линейный алгоритм

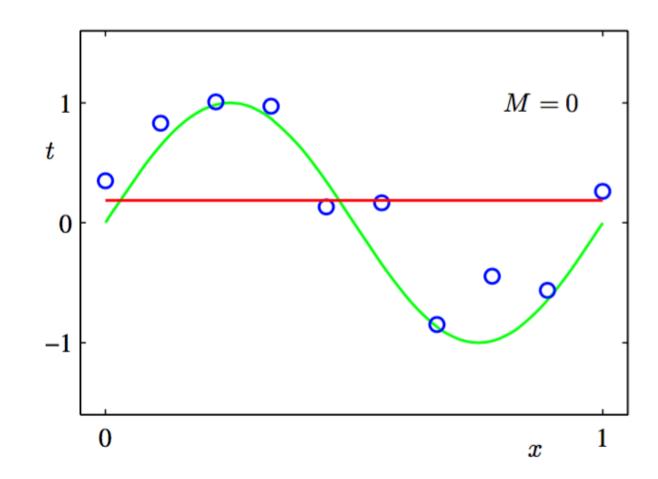


- Без признаков
- Константный алгоритм
- $a(x) = w_0$

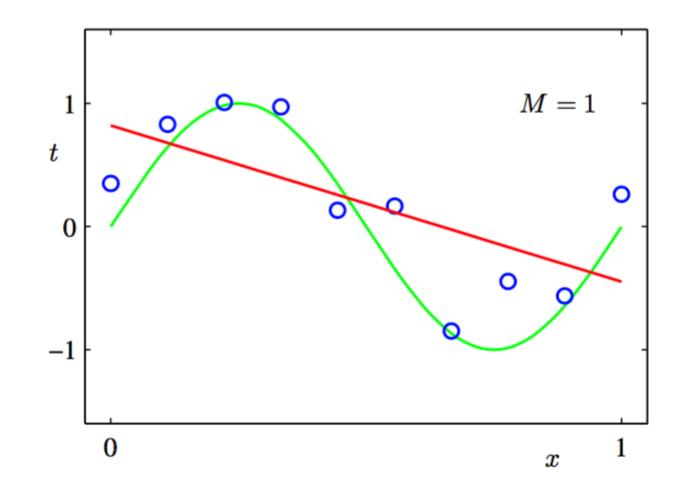


- Без признаков
- Константный алгоритм
- $a(x) = w_0$

Недообучение

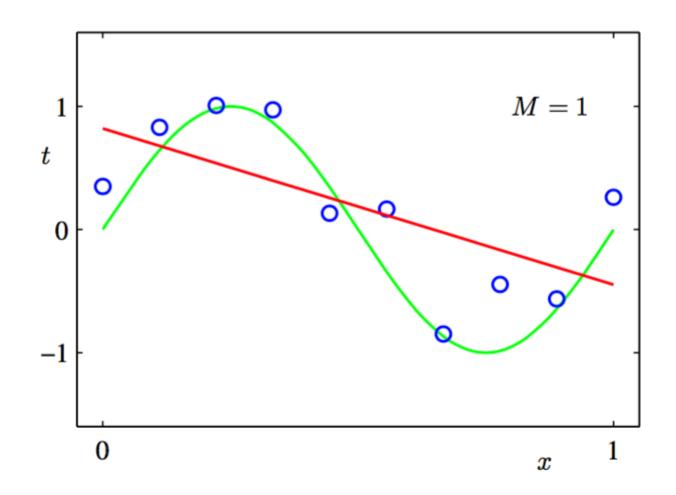


- 1 признак
- x
- $a(x) = w_0 + w_1 x$



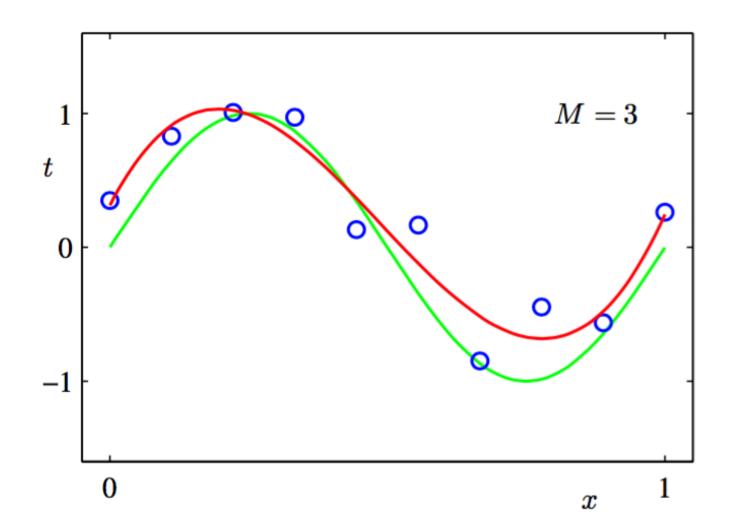
- 1 признак
- x
- $a(x) = w_0 + w_1 x$

Недообучение



## Обобщающая способность

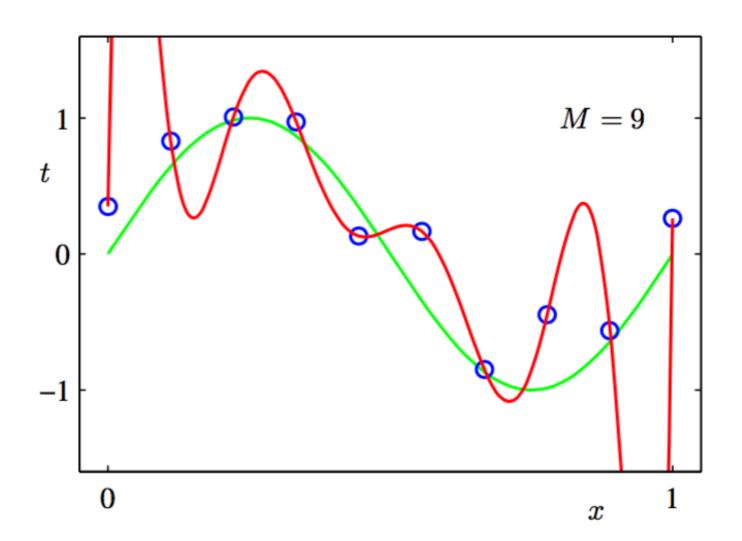
- 3 признака
- $x, x^2, x^3$
- $a(x) = w_0 + w_1 x + w_2 x^2 + w_3 x^3$



## Обобщающая способность

- 9 признаков
- $x, x^2, x^3, x^4, ..., x^9$
- $a(x) = w_0 + w_1 x + \dots + w_9 x^9$

Переобучение (overfitting)



## Обобщающая способность

- Недообучение плохое качество на обучении и на новых данных
- Переобучение хорошее качество на обучении, плохое на новых данных

• Переобучение — алгоритм запоминает ответы, а не находит закономерности

## Как выявить переобучение?

- Хороший алгоритм хорошее качество на обучении
- Переобученный алгоритм хорошее качество на обучении
- По обучающей выборке очень сложно выявить переобучение



## Как выявить переобучение?

• Нужен способ оценки качества на новых данных, а не только на обучающей выборке

# Оценивание обобщающей способности

## Как оценить качество?

- Как алгоритм будет вести себя на новых данных?
- Какая у него будет доля ошибок?
- ...или другая метрика качества
- По обучающей выборке нельзя это оценить

## Отложенная выборка

- Разбиваем выборку на две части
  - Обучающая выборка
  - Отложенная выборка
- На первой обучаем алгоритм
- На второй измеряем качество

Training Data

Holdout Data

## Пропорции разбиения

- Маленькая отложенная часть
  - (+) Обучающая выборка репрезентативная
  - (-) Оценка качества ненадежная
- Большая отложенная часть
  - (+) Оценка качества надежная
  - (-) Оценка качества смещенная
- Обычно: 70/30, 80/20, 0.632/0.368

## Отложенная выборка

- (+) Обучаем алгоритм один раз
- (-) Зависит от разбиения
- Подходит, если данных очень много

Training Data

Holdout Data

## Отложенная выборка

- (+) Обучаем алгоритм один раз
- (-) Зависит от разбиения
- Подходит, если данных очень много

Training Data

«Особые» объекты

**Holdout Data** 

## Много отложенных выборок

- Улучшение: разбиваем выборку на две части n раз
- Усредняем оценку качества

Training Data Training Data **Training Data** Holdout Data **Holdout Data** Holdout Data

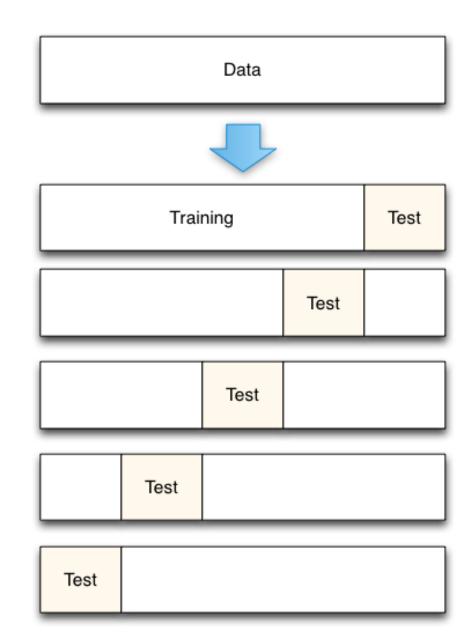
# Много отложенных выборок

• Нет гарантий, что каждый объект побывает в обучении

Training Data Training Data Training Data Holdout Data **Holdout Data** Holdout Data

## Кросс-валидация

- Разбиваем выборку на к блоков
- Каждая по очереди выступает как тестовая



## Число блоков

- Мало блоков
  - Тестовая выборка всегда большая (+) надежные оценки
  - Обучение маленькое (-) смещенные оценки
- Много блоков
  - (-) Ненадежные оценки
  - (+) Несмещенные оценки

## Число блоков

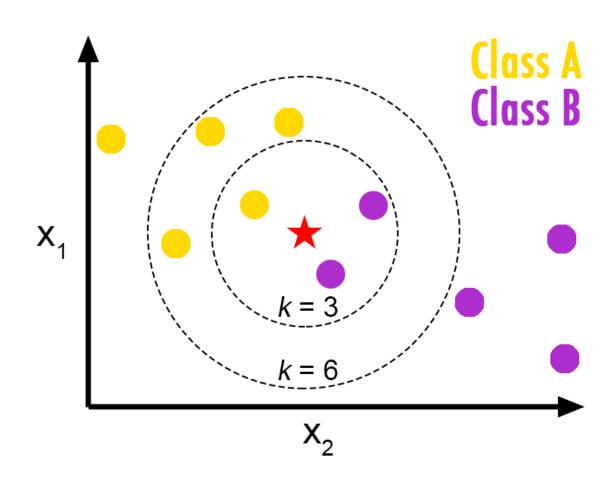
- Обычно: k = 3, 5, 10
- ullet Чем больше выборка, тем меньше нужно k
- Чем больше k, тем больше раз надо обучать алгоритм
- Крайний случай k=l называется leave-one-out оценкой

### Совет

- Перемешивайте выборку!
- Объекты могут быть отсортированы
- При разбиении в обучении могут оказаться только мальчики, в контроле только девочки

# Метрические методы классификации

# Метод k ближайших соседей



## kNN с весами

$$a(x) = \arg\max_{y \in \mathbb{Y}} \sum_{i=1}^{k} w_i [y_{(i)} = y]$$

Варианты:

$$w_i = \frac{k+1-i}{k}$$

$$w_i = q^i$$

• 
$$w_i = q^i$$

Все еще учитывается номер соседа, а не само расстояние до него

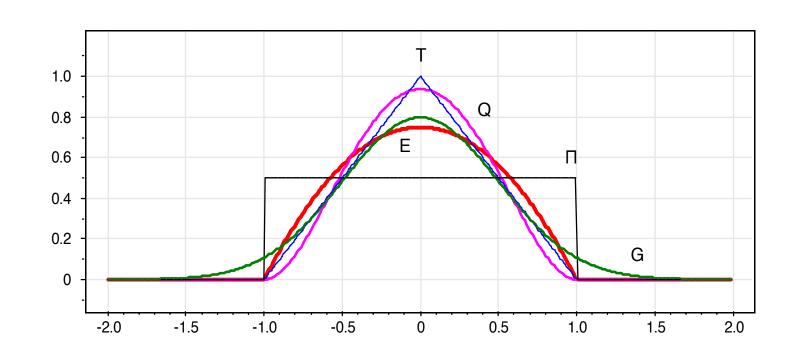
## kNN с весами

$$a(x) = \arg\max_{y \in \mathbb{Y}} \sum_{i=1}^{k} w_i [y_{(i)} = y]$$

#### Парзеновское окно:

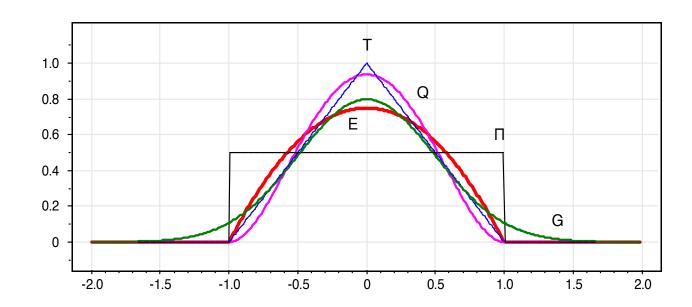
• 
$$w_i = K\left(\frac{\rho(x,x_{(i)})}{h}\right)$$

- *K* ядро
- *h* ширина окна

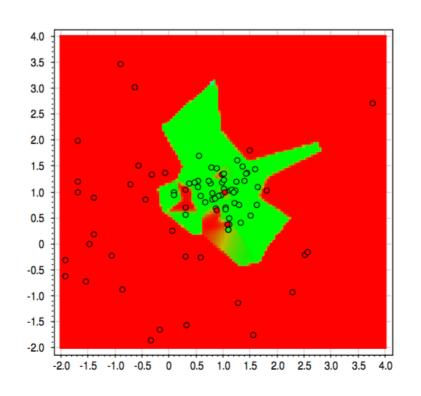


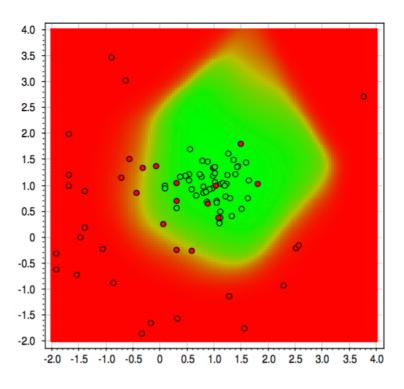
## Ядра

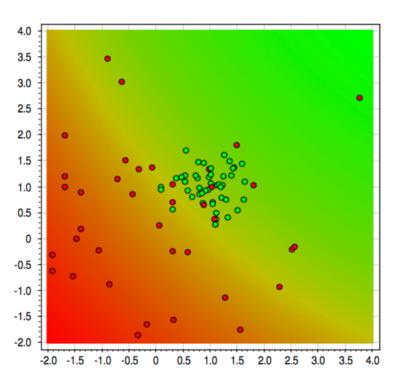
- Гауссовское ядро:  $K(z) = (2\pi)^{-0.5} \exp\left(-\frac{1}{2}z^2\right)$
- И много других



# Ядра







h = 0.05

h = 0.5

h = 5

• Классификация:

$$a(x) = \arg\max_{y \in \mathbb{Y}} \sum_{i=1}^{k} w_i [y_{(i)} = y]$$

• Регрессия:

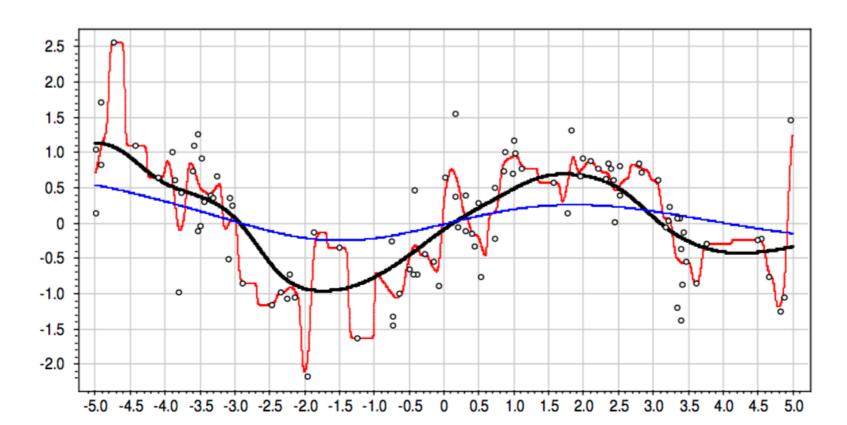
• Классификация:

$$a(x) = \arg\max_{y \in \mathbb{Y}} \sum_{i=1}^{\kappa} w_i [y_{(i)} = y]$$

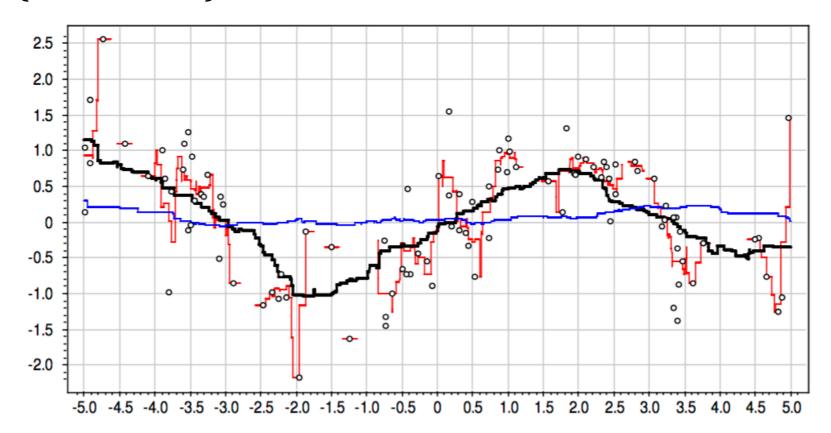
• Регрессия:

$$a(x) = \frac{\sum_{i=1}^{k} w_i y_{(i)}}{\sum_{i=1}^{k} w_i}$$

- Гауссовское ядро
- $h \in \{0.1, 1.0, 3.0\}$



- Прямоугольное ядро  $K(z) = [|z| \le 1]$
- $h \in \{0.1, 1.0, 3.0\}$

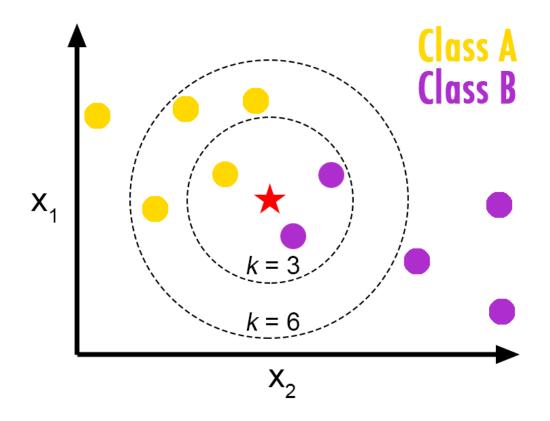


## Особенности kNN

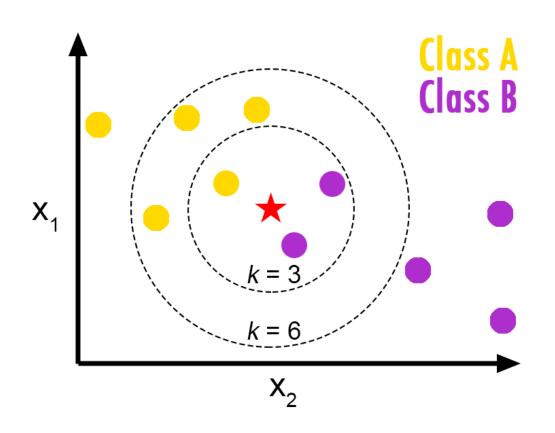
- Обучение как таковое отсутствует нужно лишь запомнить обучающую выборку
- Для применения модели необходимо вычислить расстояния от нового объекта до всех обучающих объектов
- Применение требует  $\ell d$  операций
- Существуют специальные методы для поиска ближайших соседей

- Как все-таки выбрать k?
- Хотим выбрать так, чтобы качество было хорошим
- ...на какой-то выборке

• Выберем так, чтобы минимизировать ошибку на обучающей выборке — какое k будет оптимальным?



• Выберем так, чтобы минимизировать ошибку на обучающей выборке — какое к будет оптимальным?



#### k=1

- Ближайший сосед совпадает с самим объектом!
- Поэтому при k=1 мы гарантированно будем относить каждый объект к правильному классу
- **Вывод**: подбирать k по обучающей выборке нельзя

- Идея: использовать отложенную выборку
- Тогда качество будет оцениваться по объектам, не входящим в обучение
- Для каждого потенциального значения k обучаем модель на обучающей выборке, считаем качество на тестовой
- k = 1, 3, 5, 7, 10
- Выбираем то значение, для которого качество на тестовой выборке лучше всего

Training Data

**Holdout Data** 

k	accuracy(holdout)
1	0.80
3	0.87
5	0.93
7	0.92
10	0.89

Training Data

Holdout Data

- Аналогично можно использовать другие способы оценки обобщающей способности (например, кросс-валидацию)
- Для каждого потенциального значения k считаем качество на кросс-валидации
- Берем лучшее значение k

- Количество соседей k гиперпараметр (или структурный параметр) модели
- Оптимальные значения гиперпараметров подбираются по валидационной выборке (не по обучающей!)
- Подробнее в следующих лекциях

- Количество соседей k гиперпараметр (или структурный параметр) модели
- Оптимальные значения гиперпараметров подбираются по валидационной выборке (не по обучающей!)
- Подробнее в следующих лекциях
- Ширина окна h, вид ядра K(z) тоже гиперпараметры

### Резюме

- Операции в векторных пространствах
  - Норма
  - Метрика
  - Скалярное произведение
- Переобучение не отличить от хорошей модели на обучающей выборке нужны оценки обобщающей способности
  - Их же можно использовать для выбора k в kNN
  - ...и любых других гиперпараметров
- kNN
  - Для регрессии берем среднее
  - Ядра чтобы веса соседей зависели от расстояния до них