

Numerical Optimization, 2020 Fall

Homework 4

Due on 14:59, Oct. 15, 2020

1. 请按要求写出下列线性规划问题对应的对偶问题.

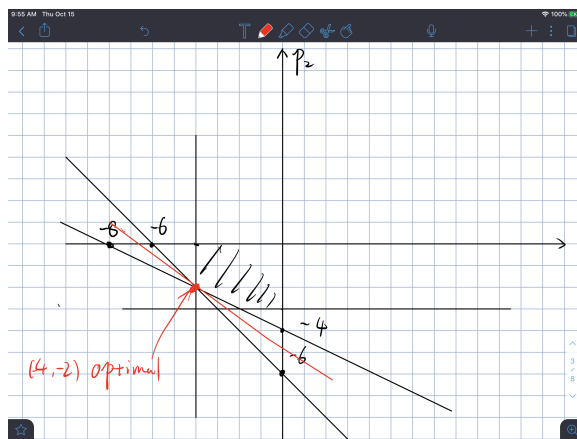
(1) 请参考 Lecture 5 提供的原-对偶表格法, 写出如下问题对应的对偶问题并使用图解法求解. [15pts]

$$\begin{aligned} \min \quad & 12x_1 + 8x_2 + 16x_3 + 12x_4 \\ \text{s.t.} \quad & -2x_1 - x_2 - 4x_3 \leq -2 \\ & -2x_1 - 2x_2 - 4x_4 \leq -3 \\ & x_i \geq 0, \quad i = 1, \dots, 4. \end{aligned} \tag{1}$$

解

根据表格我们写出对应的对偶问题

$$\begin{aligned} \min \quad & -2p_1 - 3p_2 \\ \text{s.t.} \quad & -2p_1 - 2p_2 \leq 12 \\ & -p_1 - 2p_2 \leq 8 \\ & -4p_1 \leq 16 \\ & -4p_2 \leq 12 \\ & p_1, p_2 \leq 0 \end{aligned} \tag{2}$$



解得 $p_1 = -4, p_2 = -2$, 最优值为 14。

(2) 请使用 Lagrange 方法写出如下问题对应的对偶问题. [10pts]

$$\begin{aligned}
 \min \quad & x_1 - x_2 \\
 \text{s.t.} \quad & 2x_1 + 3x_2 - x_3 + x_4 \leq 0 \\
 & 3x_1 + x_2 + 4x_3 - 2x_4 \geq 3 \\
 & -x_1 - x_2 + 2x_3 + x_4 = 6 \\
 & x_1 \leq 0 \\
 & x_2, x_3 \geq 0.
 \end{aligned} \tag{3}$$

解

首先写出拉格朗日函数

$$\begin{aligned}
 L(x, \lambda) &= x_1 - x_2 + \lambda_1(2x_1 + 3x_2 - x_3 + x_4) + \lambda_2(-3x_1 - x_2 - 4x_3 + 2x_4 + 3) \\
 &\quad + \lambda_3(-x_1 - x_2 + 2x_3 + x_4 - 6) + \mu_1 x_1 - \mu_2 x_2 - \mu_3 x_3 \\
 &= (1 + 2\lambda_1 - 3\lambda_2 - \lambda_3 + \mu_1)x_1 + (-1 + 3\lambda_1 - \lambda_2 - \lambda_3 - \mu_2)x_2 \\
 &\quad + (-\lambda_1 - 4\lambda_2 + 2\lambda_3 - \mu_3)x_3 + (\lambda_1 + 2\lambda_2 + \lambda_3)x_4 + 3\lambda_2 - 6\lambda_3 \\
 &\lambda_1, \lambda_2 \geq 0, \lambda_3 \text{ free}, \mu_1, \mu_2, \mu_3 \geq 0
 \end{aligned}$$

因此我们写出对偶问题

$$\begin{aligned}
 \min \quad & 3\lambda_2 - 6\lambda_3 \\
 \text{s.t.} \quad & 2\lambda_1 - 3\lambda_2 - \lambda_3 \leq -1 \\
 & 3\lambda_1 - \lambda_2 - \lambda_3 \geq 1 \\
 & -\lambda_1 - 4\lambda_2 + 2\lambda_3 \geq 0 \\
 & \lambda_1 + 2\lambda_2 + \lambda_3 = 0 \\
 & \lambda_1, \lambda_2 \geq 0.
 \end{aligned} \tag{4}$$

2. 考虑如下的两阶段法中第一阶段的辅助问题

$$\begin{aligned}
 \min_{\substack{\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n \\ \mathbf{y} \in \mathbb{R}^m}} \quad & \sum_{i=1}^m y_i \\
 \text{s.t.} \quad & \mathbf{Ax} + \mathbf{y} = \mathbf{b} \\
 & \mathbf{x} \geq \mathbf{0}, \mathbf{y} \geq \mathbf{0}
 \end{aligned} \tag{5}$$

其中 $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$, $\mathbf{c} \in \mathbb{R}^n$ 和 $\mathbf{b} \in \mathbb{R}^m$ 给定.

(1) 写出问题 (5) 的对偶问题. [15pts]

解

\mathbf{x}, \mathbf{y} 为优化变量, 根据原-对偶表格可得

$$\begin{aligned}
 \min_{\mathbf{p} \in \mathbb{R}^m} \quad & \sum_{i=1}^m p_i b_i \\
 \text{s.t.} \quad & \mathbf{p}^T \mathbf{A} \leq \mathbf{0} \\
 & \mathbf{p}^T \leq \mathbf{1}^T
 \end{aligned} \tag{6}$$

(2) 对于上述问题 (1) 中得到的对偶问题, 请问它有最优解吗? 请给出充分的理由. [15pts]

解

有最优解，原因如下。首先我们考虑原问题的最优解是否存在，由于 $x = 0, y = b$ 是原问题的一个基本可行解（ b 在两阶段法中会被处理为非负，非负基本解即为基本可行解），因此根据线性规划基本定理，原问题必定存在一个最优解在基本可行解中。在此基础上，根据强对偶定理：原问题有最优解能得出对偶问题也有最优解，并且最优值相等，因此我们得到 (1) 中得到的对偶问题有最优解。

3. 如图 1 示. 请解释: 为什么该定理成立? (提示: 利用强对偶定理.) [15pts]

定理. 设标准形线性规划问题有最优解 x^* , B 是最优基本可行解对应的基, 则

$$\lambda^* = (c_B^T B^{-1})^T$$

是其对偶问题的最优解.

图 1: Lecture 5 第 11 页给出的定理.

解

根据强对偶定理, 对于原函数 $f(x)$ 和对偶函数 $g(\lambda)$ 我们有

$$f(x^*) = g(\lambda^*)$$

进一步得到

$$\begin{aligned} c^T x^* &= \lambda^{*T} b \\ c_B^T (B^{-1}b - B^{-1}N x_N) &= \lambda^{*T} b \\ \Leftrightarrow c_B^T B^{-1}b &= \lambda^{*T} b \text{ (因为非基变量为 0, 利用基本定义即可得到)} \\ \Leftrightarrow \lambda^* &= (c_B^T B^{-1})^T \end{aligned}$$

4. 如图 2 示. 请解释: 如果初始单纯型表格含有单位阵, 为什么转轴完成后对应的最下方的位置是最优乘子? (注意: 回答需要针对一般的线性规划问题转轴, 不能仅仅解释给出的例子.) [15pts]

解

我们在单纯形表的最下行所存储的是 reduced cost, 定义是

$$r_j = c_j - c_B^T B^{-1} a_j$$

其中 c_j 代表着 cost, a_j 代表原矩阵的第 j 列。初始的单纯形表单位阵中的所有基变量对应的 $c_I = 0, a_I = I$ (下标 I 代表着由单位阵中变量对应的下标), 因此我们进一步可以得到在最优变量对应基 B 下的 reduced cost

$$r_I = c_I - c_B^T B^{-1} a_I = -c_B^T B^{-1}$$

即为最优的拉格朗日乘子的相反数。

5. 证明: 线性规划问题求解等价于求解一个线性可行性问题.(提示: 请参考 Lecture 5 第 14 页.) [15pts]
解首先我们先分别写出原对偶问题, 原问题:

$$\begin{aligned} \min \quad & c^T x \\ \text{s.t.} \quad & Ax = b \\ & x \geq 0 \end{aligned} \tag{7}$$

| | x_1 | x_2 | x_3 | x_4 | x_5 | $B^{-1}b$ | |
|-------|---------------|-------|---------------|---------------|----------------|-----------|--------------------|
| | 2 | 2 | 1 | 1 | 0 | 4 | 原问题 |
| | 1 | 2 | 2 | 0 | 1 | 6 | 最优解 |
| r^T | -1 | -4 | -3 | 0 | 0 | 0 | $x_1^* = 0$ |
| | | | | | | | $x_2^* = 1$ |
| | | | | | | | $x_3^* = 2$ |
| | x_1 | x_2 | x_3 | x_4 | x_5 | $B^{-1}b$ | |
| | 1 | 1 | $\frac{1}{2}$ | $\frac{1}{2}$ | 0 | 2 | 对偶问题 |
| | -1 | 0 | 1 | -1 | 1 | 2 | 最优解 |
| r^T | 3 | 0 | -1 | 2 | 0 | 8 | $\lambda_1^* = -1$ |
| | | | | | | | $\lambda_2^* = -1$ |
| | x_1 | x_2 | x_3 | x_4 | x_5 | $B^{-1}b$ | |
| | $\frac{3}{2}$ | 1 | 0 | 1 | $-\frac{1}{2}$ | 1 | |
| | -1 | 0 | 1 | -1 | 1 | 2 | |
| r^T | 2 | 0 | 0 | 1 | 1 | 10 | |

why?

数值最优化

线性规划

ShanghaiTech-SIST-CS

13

图 2: Lecture 5 第 13 页给出的单纯型表示例.

对偶问题:

$$\begin{aligned} \min \quad & b^T y \\ \text{s.t.} \quad & A^T y \leq c \end{aligned} \quad (8)$$

根据强对偶定理, 原问题若有最优解, 那么对偶问题也有最优解, 并且最优值相等。即下述线性系统中要存在可行解

$$\begin{aligned} Ax &= b \\ x &\geq 0 \\ A^T y + s &= c \\ s &\geq 0 \\ b^T y &= c^T x \end{aligned} \quad (9)$$

由于 $0 = c^T x - b^T y = (c - A^T y)^T x = s^T x$, 因此上述线性系统等价于

$$\begin{aligned} s^T x &= 0 \\ s, x &\geq 0 \end{aligned} \quad (10)$$

因此下面我们对是否存在最优解两种情况进行分类讨论

- 若该线性规划问题有最优解, 则对应10中存在一个可行解, 该可行解即为原对偶问题中对偶间隙为 0 的一个最优解。
- 若该线规问题没有最优解, 则根据线性规划基本定理, 原问题不存在一个可行解, 此时10无法满足 (不可能存在 $b^T y = c^T x$, 否则问题存在最优解), 即10中无法找到一个可行解。

综上所述, 线性规划问题等价于由原问题可行性条件、对偶问题可行性条件和互补条件组成的线性可行性问题。