# 偏微分方程数值解第二次大作业

## 陈奕行

## November 8, 2019

## Contents

1	问题	重述	2
	1.1	Dirichlet 边值条件	2
	1.2	混合边值条件	2
2	差分	格式及误差分析	2
	2.1	Dirichlet 边值条件	2
	2.2	混合边值条件:直接差分法	4
	2.3	混合边值条件:虚拟节点法——边界在网格线中间	5
	2.4	混合边值条件:虚拟节点法——边界在网格线上	6
3	线性	方程数值方法	7
4	结果	展示	8
	4.1	$0 \le \theta < 1/2$	8
	4.2	$\theta \ge 1/2$	10
	4.3	不同初边值条件处理	11
5	程序	使用说明	13

1 问题重述 2

### 1 问题重述

我们需要一个如下一维抛物型方程的  $\theta$  格式,其中  $u \in \mathcal{C}([0,1] \times [0,\infty))$ 

#### 1.1 Dirichlet 边值条件

$$\begin{cases}
 u_t - a(x,t)u_{xx} = p(x,t), & 0 < x < 1, \ t > 0, \\
 u(x,0) = h(x), & 0 \le x \le 1, \\
 u|_{x=0} = f(t), & t > 0, \\
 u|_{x=1} = g(t), & t > 0.
\end{cases} \tag{1}$$

#### 1.2 混合边值条件

$$\begin{cases}
 u_t - a(x,t)u_{xx} = p(x,t), & 0 < x < 1, \ t > 0, \\
 u(x,0) = h(x), & 0 \le x \le 1, \\
 [-u_x + \alpha(t)u]|_{x=0} = q(t), & t > 0. \\
 [u_x + \beta(t)u]|_{x=1} = r(t), & t > 0.
\end{cases} \tag{2}$$

其中  $a(x,t) \ge a_0 > 0, \alpha(t) \ge 0, \beta(t) \ge 0.$ 

### 2 差分格式及误差分析

#### 2.1 Dirichlet 边值条件

设空间方向步长  $\Delta x=1/n$ ,时间方向步长  $\Delta t$ 。 $U_j^m,u_j^m,a_j^m,f_j^m,g_j^m,h_j^m$  分别为 U,u,a,f,g,h 在  $(j\Delta x,m\Delta t)$  上的值。记  $f_0^m=f^m,g_n^m=g^m$ 。 $\theta$  差分格式写为

$$\frac{U_j^{m+1} - U_j^m}{\Delta t} = a_j^m ((1 - \theta) \frac{U_{j+1}^m - 2U_j^m + U_{j-1}^m}{\Delta x^2} + \theta \frac{U_{j+1}^{m+1} - 2U_j^{m+1} + U_{j-1}^{m+1}}{\Delta x^2}) + p_j^m.$$
 (3)

设  $\mu = \frac{\Delta t}{\Delta x^2}$ ,则上式可以重写为

$$(2\theta\mu a_{j}^{m}+1)U_{j}^{m+1}-\mu a_{j}^{m}\theta(U_{j+1}^{m+1}+U_{j-1}^{m+1}))=(-2(1-\theta)\mu a_{j}^{m}+1)U_{j}^{m}+\mu a_{j}^{m}(1-\theta)(U_{j+1}^{m}+U_{j-1}^{m})+\Delta tp_{j}^{m}$$

$$(4)$$

边值条件将对应的网格点的值取为边上值即可。从而可以写出差分格式  $Au^{m+1} + bd^{m,2} = Bu^m + bd^{m,1} + \Delta tp^m$ 。其中  $u^m = (u_1^m, u_2^m, \dots, u_{n-1}^m)^T, p^m = (p_1^m, p_2^m, \dots, p_{n-1}^m)^T, bd^{m,1}, bd^{m,2}$  为在从第 m 层至 m+1 层的迭代中,两层分别加入的边界项。其形式为  $bd^{m,1} = (\mu a_1^m (1 - \mu a_1^m)^T)^T$ 

 $\theta$ ) $f^m$ , 0, ..., 0,  $\mu a_{m-1}^m (1-\theta) g^m$ ) $^T$ ,  $b d^{m,2} = (-\mu a_1^m \theta f^{m+1}, 0, \ldots, 0, -\mu a_{n-1}^m \theta g^{m+1})^T$ 。已知  $u^0$ , 此后借助数值方法依次解出  $u^m$  即可。此部分代码为 diffusion\_dirichlet.m。

**误差分析** 使用 Fourier 波形  $U_i^m = \lambda_k^m e^{ik\pi j\Delta x}$ ,  $\theta$  格式的增长因子

$$\lambda_k = \frac{1 - 4(1 - \theta)\mu a_j^m \sin^2 \frac{k\pi \Delta x}{2}}{1 + 4\theta \mu a_j^m \sin^2 \frac{k\pi \Delta x}{2}}$$

因而增长因子与 a(x,t) 有关。设 a 在  $[0,1] \times [0,t_{\text{max}}]$  上最大值为  $a_m$ 。由此可以得到格式  $\theta$  格式  $\mathbb{L}^2$  稳定性充分必要条件:

$$\left\{ \begin{array}{ll} 2\mu(1-2\theta)a(x,t) \leq 1, & 0 \leq \theta < 1/2, \forall (x,t). \\ \mu < \infty, & 1/2 \leq \theta \leq 1 \end{array} \right.$$

即

$$\begin{cases}
2\mu(1-2\theta)a_m \le 1, & 0 \le \theta < 1/2 \\
\mu < \infty, & 1/2 \le \theta \le 1
\end{cases}$$
(5)

根据公式(5),满足最大值原理的条件是

$$a(x,t)\frac{\Delta t}{\Delta x^2}(1-\theta) \le \frac{1}{2}, \forall (x,t) \in [0,1] \times [0,t_{\text{max}}]$$

即

$$a_m \frac{\Delta t}{\Delta x^2} (1 - \theta) \le \frac{1}{2} \tag{6}$$

再来分析其截断误差,为书写简便起见,设a=1,p=0。从而

$$T_{j}^{m+1/2} = u_{t}(x_{j}, t_{m+1/2}) - (1 - \theta)u_{xx}(x_{j}, t_{m}) - \theta u_{xx}(x_{j}, t_{m+1})$$

$$-[(1 - \theta)u_{xxxx}(x_{j}, t_{m}) + \theta u_{xxxx}(x_{j}, t_{m+1})] \frac{(\Delta x)^{2}}{12} + \mathcal{O}((\Delta t)^{2} + (\Delta x)^{4})$$

$$= u_{t}(x_{j}, t_{m+1/2}) - u_{xx}(x_{j}, t_{m+1/2}) - \frac{(2\theta - 1)\Delta t}{2} u_{xxt}(x_{j}, t_{m+1/2})$$

$$- u_{xxxx}(x_{j}, t_{m+1/2}) \frac{(\Delta x)^{2}}{12} + \mathcal{O}((\Delta t)^{2} + (\Delta x)^{4} + \Delta t(\Delta x)^{2})$$

注意到  $u_t = u_{xx}$ ,因而当  $\theta = 1/2$  时, $T_j^{m+1/2} = \mathcal{O}((\Delta t)^2 + (\Delta x)^2)$ ; 当  $\theta = 1/2 - 1/12\mu$  时, $T_j^{m+1/2} = \mathcal{O}((\Delta t)^2 + (\Delta x)^4 + \Delta t(\Delta x)^2)$ ; 余下情况下  $\Delta t$  一项无法消去, $T_j^{m+1/2} = \mathcal{O}(\Delta t + (\Delta x)^2)$ 。利用极大值原理,可以得出收敛速度一般为  $\mathcal{O}(\Delta t + (\Delta x)^2)$ 。

#### 2.2 混合边值条件: 直接差分法

容易知道此时内点的差分格式与 2.1 相同,我们解决考虑边值条件的处理。 利用向前差分算子处理 x = 0 的情形,可以得到

$$-\frac{U_1^m - U_0^m}{\Delta x} + \alpha^m U_0^m = q^m \tag{7}$$

在式(4)中令j=1,并将式(7)代入可知

$$(2\theta\mu a_1^m + 1)U_1^{m+1} - \mu a_1^m \theta(U_2^{m+1} + \alpha_0^{m+1}(U_1^{m+1} + q^{m+1}\Delta x)) =$$
(8)

$$(-2(1-\theta)\mu a_1^m + 1)U_1^m + \mu a_1^m (1-\theta)(U_2^m + \alpha_0^m (U_1^m + q^m \Delta x)) + \Delta t p_1^m$$
(9)

其中  $\alpha_0^m = \frac{1}{1+\alpha^m \Delta x}$ 。类似地, 在 x=1 时, 可以得出

$$\frac{U_n^m - U_{n-1}^m}{\Delta x} + \beta^m U_n^m = r^m \tag{10}$$

在式(4)中令 j=n-1,并将式(10)代入可知

$$(2\theta\mu a_{n-1}^m + 1)U_{n-1}^{m+1} - \mu a_{n-1}^m \theta(U_{n-2}^{m+1} + \beta_0^{m+1}(U_{n-1}^{m+1} + r^{m+1}\Delta x)) =$$
(11)

$$(-2(1-\theta)\mu a_{n-1}^m + 1)U_{n-1}^m + \mu a_{n-1}^m (1-\theta)(U_{n-2}^m + \beta_0^m (U_{n-1}^m + r^m \Delta x)) + \Delta t p_{n-1}^m$$
 (12)

其中  $\beta_0^m = \frac{1}{1+\beta^m \Delta x}$ 。从而可以写出差分格式  $A_1 u^{m+1} + b d_1^{m,2} = B_1 u^m + b d_1^{m,1} + \Delta t p^m$ 。其中, $A_1, B_1, b d_1^{m,1}, b d_1^{m,2}$  均在上一节对应变量对 j=1, n-1 做出改动。由于  $\alpha_0^m, \beta_0^m \leq 1$ ,知  $A_1$  仍然主对角占优。由于将改动具体写出较为复杂,具体改动方式将会在代码中展现。此部分代码为 diffusion mixed direct.m

**误差分析** 由于此此节点差分格式不完全相同,我们不使用 Fourier 分析方法。转而使用最大值原理考虑  $\mathbb{L}^{\infty}$  稳定性。首先考虑在 j=1 处截断误差

$$T_{1}^{m} = \left[\frac{u_{1}^{m+1} - u_{1}^{m}}{\Delta t} - (1 - \theta) \frac{u_{2}^{m} - 2u_{1}^{m} + u_{0}^{m}}{(\Delta x)^{2}} - \theta \frac{u_{2}^{m+1} - 2u_{1}^{m+1} + u_{0}^{m+1}}{(\Delta x)^{2}} - (u_{t}(x_{1}, t_{m}) - u_{xx}(x_{1}, t_{m}))\right] - (1 - \theta) \frac{\alpha_{0}^{m} u_{1}^{m} + \alpha_{0}^{m} q^{m} \Delta x - u_{0}^{m}}{(\Delta x)^{2}} - \theta \frac{\alpha_{0}^{m+1} u_{1}^{m+1} + \alpha_{0}^{m+1} q^{m+1} \Delta x - u_{0}^{m+1}}{(\Delta x)^{2}}$$

$$(13)$$

由于  $q^m = -u_x(0, t_m) + \alpha^m u_0^m$ , 则

$$\frac{\alpha_0^m u_1^m + \alpha_0^m q^m - u_0^m}{(\Delta x)^2} = \frac{\alpha_0^m (u_1^m - u_0^m - (u_x)_0^m \Delta x)}{(\Delta x)^2} = \frac{1}{2} \alpha_0^m (u_{xx})_0^m + \mathcal{O}(\Delta x)$$
(14)

于是我们得到

$$T_1^m = \mathcal{O}(\Delta t + (\Delta x)^2) - \mathcal{O}(1) = \mathcal{O}(1) \tag{15}$$

同理在 j=n-1 处仍然为  $\mathcal{O}(1)$  的截断误差。再来分析此格式是否满足最大值原理,内部节点充分必要条件仍然是式(6),即  $(1-\theta)\mu a_m \leq 1/2$ 。边界上由于  $\alpha_0^m \leq 1$  可知,当  $(1-\theta)\mu a_1^m \leq 1/2$  即满足最大值原理。由上可知,此时最大值原理充分条件与 Dirichlet 边界条件时相同。于是在同样的条件下,我们可以证明此时收敛速度仍然一般为  $\mathcal{O}(\Delta t^2 + (\Delta x)^2)$ 。但由于边界处收敛速度较慢,我们引入虚拟节点,并引入如下两种改进。

#### 2.3 混合边值条件:虚拟节点法——边界在网格线中间

此时我们需要对网格线做适当平移,使得边界线 x=0, x=1 不落在网格线上,设  $\Delta x=1/n, x_j=(j-1/2)\Delta x$   $(j=0,1,\ldots,n+1)$ 。此时差分方程形式上与(3)相同。我们先 考虑 x=0 一侧,可知

$$-\frac{U_1^m - U_0^m}{\Delta x} + \frac{1}{2}\alpha^m (U_1^m + U_0^m) = q^m$$
 (16)

代入 j=1 得到等效差分方程

$$(2\theta\mu a_1^m + 1)U_1^{m+1} - \mu a_1^m \theta (U_2^{m+1} + \alpha_1^{m+1}U_1^{m+1} + \alpha_2^{m+1}q^{m+1}\Delta x) =$$

$$(-2(1-\theta)\mu a_1^m + 1)U_1^m + \mu a_1^m (1-\theta)(U_2^m + \alpha_1^m U_1^m + \alpha_2^m q^m \Delta x) + \Delta t p_1^m$$

$$(17)$$

其中  $\alpha_1^m = \frac{2-\alpha^m \Delta x}{2+\alpha^m \Delta x}, \alpha_2^m = \frac{2}{2+\alpha^m \Delta x}$ 。对 x = 1,可知

$$\frac{U_{n+1}^m - U_n^m}{\Delta x} + \frac{1}{2}\beta^m (U_{n+1}^m + U_n^m) = r^m$$
(18)

代入 j = n 得到等效方程

$$(2\theta\mu a_n^m + 1)U_n^{m+1} - \mu a_n^m \theta(U_{n-1}^{m+1} + \beta_1^{m+1}U_n^{m+1} + \beta_2^{m+1}r^{m+1}\Delta x)) =$$
(19)

$$(-2(1-\theta)\mu a_n^m + 1)U_n^m + \mu a_n^m (1-\theta)(U_{n-1}^m + \beta_1^m U_n^m + \beta_2^m r^m \Delta x)) + \Delta t p_n^m$$
 (20)

其中  $\beta_1^m = \frac{2-\beta^m \Delta x}{2+\beta^m \Delta x}, \beta_2^m = \frac{2}{2+\beta^m \Delta x}$ 。

从而可以写出差分格式  $Au^{m+1}+bd^{m,2}=Bu^m+bd^{m,1}+\Delta tp^m$ 。其中  $u^m=(u_1^m,u_2^m,\dots,u_n^m)^T,p^m=(p_1^m,p_2^m,\dots,p_n^m)^T$ , $bd^{m,1}$ , $bd^{m,2}$  为在从第 m 层至 m+1 层的迭代中,两层分别加入的边界项。特别的,由于  $\alpha_1^m,\alpha_2^m,\beta_1^m,\beta_2^m\leq 1$ ,知此时 A 仍然是主对角占优矩阵。具体形式将会在程序中给出。此部分程序代码见 diffusion mixed ghost1.m

#### 误差分析

$$\begin{split} T_1^m &= [\frac{u_1^{m+1} - u_1^m}{\Delta t} - (1 - \theta) \frac{u_2^m - 2u_1^m + u_0^m}{(\Delta x)^2} - \theta \frac{u_2^{m+1} - 2u_1^{m+1} + u_0^{m+1}}{(\Delta x)^2} - (u_t(x_1, t_m) - u_{xx}(x_1, t_m))] \\ &- (1 - \theta) \frac{\alpha_1^m u_1^m + \alpha_2^m q^m - u_0^m}{(\Delta x)^2} - \theta \frac{\alpha_1^{m+1} u_1^{m+1} + \alpha_2^{m+1} q^{m+1} - u_0^{m+1}}{(\Delta x)^2} \end{split}$$

(21)

由于 
$$q^m = -u_x(0,t_m) + \alpha^m u(0,t_m), u_1^m = u(0,t_m) + \frac{1}{2}\Delta x u_x(0,t_m) + \frac{1}{8}(\Delta x)^2 u_{xx}(0,t_m) + \mathcal{O}((\Delta x)^3), u_0^m = u(0,t_m) - \frac{1}{2}\Delta x u_x(0,t_m) + \frac{1}{8}(\Delta x)^2 u_{xx}(0,t_m) + \mathcal{O}((\Delta x)^3),$$
代人即知

$$\frac{\alpha_1^m u_1^m + \alpha_2^m q^m - u_0^m}{(\Delta x)^2}$$

$$= \frac{u(0, t_m)(\alpha_2^m \alpha^m \Delta x + \alpha_1^m - 1) + u_x(0, t_m)(\alpha_1^m / 2 - \alpha_2^m + 1/2) + \mathcal{O}((\Delta x)^3)}{(\Delta x)^2} = \mathcal{O}(\Delta x)$$
(22)

于是式(28)可写为

$$T_1^m = \mathcal{O}(\Delta t + (\Delta x)^2)) - \mathcal{O}(\Delta x) = \mathcal{O}(\Delta t + \Delta x)$$
(23)

较上一节的结果有较大提升。由于  $\alpha_1^m, \alpha_2^m, \beta_1^m, \beta_2^m \le 1$  利用上一节的分析方法,此时满足最大值原理的充分条件仍然为式(6),此时利用最大值原理,可以得到整体误差为  $\mathcal{O}(\Delta t + (\Delta x)^2)$ 。

#### 2.4 混合边值条件:虚拟节点法——边界在网格线上

设  $\Delta=1/n, x_j=j\Delta x (j=-1,0,1,\ldots,n+1)$ 。此时  $x_{-1}=-\Delta x$  为虚拟节点。利用 j=0 的一阶中心差商  $\frac{\Delta_{0x}}{2\Delta x}$  代替一阶微分算子,可得

$$-\frac{U_1^m - U_{-1}^m}{2\Delta x} + \alpha^m U_0^m = q^m \tag{24}$$

此时 j=0 亦为网格内点,需要借助(24)将其差分格式改为

$$(2\theta\mu a_0^m + 1)U_0^{m+1} - \mu a_0^m \theta (2U_1^{m+1} - 2\alpha^{m+1}U_0^{m+1}\Delta x + 2q^{m+1}\Delta x)) =$$

$$(-2(1-\theta)\mu a_0^m + 1)U_0^m + \mu a_0^m (1-\theta)(2U_1^m - 2\alpha^m U_0^m \Delta x + 2q^m \Delta x) + \Delta t p_0^m$$
(25)

同理在 i = n 一侧,可知

$$\frac{U_{n+1}^m - U_{n-1}^m}{2\Delta x} + \beta^m U_n^m = r^m \tag{26}$$

$$(2\theta\mu a_n^m + 1)U_n^{m+1} - \mu a_n^m \theta (2U_{n-1}^{m+1} - 2\beta^{m+1}U_n^{m+1}\Delta x + 2r^{m+1}\Delta x)) =$$

$$(-2(1-\theta)\mu a_n^m + 1)U_n^m + \mu a_n^m (1-\theta)(2U_{n-1}^m - 2\beta^m U_n^m \Delta x + 2r^m \Delta x) + \Delta t p_n^m$$
(27)

从而可以写出差分格式  $Au^{m+1}+bd^{m,2}=Bu^m+bd^{m,1}+\Delta tp^m$ 。其中  $u^m=(u_0^m,u_1^m,\dots,u_n^m)^T,p^m=(p_0^m,p_1^m,\dots,p_n^m)^T,bd^{m,1},bd^{m,2}$  为在从第 m 层至 m+1 层的迭代中,两层分别加入的边界项。特别的,A 仍然是主对角占优矩阵。具体形式将会在程序中给出。此部分程序代码见diffusion\_mixed\_ghost2.m

#### 误差分析 截断误差

$$T_0^m = \left[ \frac{u_1^{m+1} - u_1^m}{\Delta t} - (1 - \theta) \frac{u_1^m - 2u_0^m + u_{-1}^m}{(\Delta x)^2} - \theta \frac{u_1^m - 2u_0^m + u_{-1}^m}{(\Delta x)^2} - (u_t(x_0, t_m) - u_{xx}(x_0, t_m)) \right] - (1 - \theta) \frac{-2\alpha^m \Delta x u_0^m + 2q^m \Delta x + u_1^m - u_{-1}^m}{(\Delta x)^2} - \theta \frac{-2\alpha^{m+1} \Delta x u_0^{m+1} + 2q^{m+1} \Delta x + u_1^{m+1} - u_{-1}^{m+1}}{(\Delta x)^2}$$

$$(28)$$

由于  $q^m = -u_x(0, t_m) + \alpha^m u_0^m$ , 代入即知道

$$T_0^m = \mathcal{O}(\Delta t + (\Delta x)^2) - \frac{1 - \theta}{3} u_{xxx}(0, t_m) \Delta x - \frac{1 - \theta}{3} u_{xxx}(0, t_{m+1}) \Delta x + \mathcal{O}((\Delta x)^2) = \mathcal{O}(\Delta t + \Delta x)$$
(29)

注意到为使得式 $(25)U_0^m$  系数大于 0 且不小于  $U_1^m$  系数,此时满足最大值原理的充分必要条件为

$$2(1-\theta)\mu a_0^m (1+\alpha^m \Delta x) \le 1 \tag{30}$$

另一侧类似可知,从而整体满足最大值原理条件为

$$2(1 - \theta)\mu a_0^m (1 + \alpha^m \Delta x) \le 1 2(1 - \theta)\mu a_0^m (1 + \alpha^m \Delta x) \le 1$$
 (31)

在此条件之下,利用最大值原理,可以得到整体误差为 $\mathcal{O}(\Delta t + (\Delta x)^2)$ 。

### 3 线性方程数值方法

不难看出,以上问题从 m 层至 m+1 层求解过程转化为线性方程  $Ax=b,A\in\mathbb{R}^{n\times n},x,b\in\mathbb{R}^{n1}$ 求解。其中 A 为三对角主对角占矩阵,且利用稀疏方式存储。我们采取超松弛迭代求解。设  $A=D-L-U,B=D^{-1}(L+U),g=D^{-1}b$ ,超松弛迭代法(以  $\omega$  为参数)可以写为

$$x_i^{k+1} = (1 - \omega)x_i^k + \omega(\sum_{j=1}^{i-1} b_{ij}x_j^{k+1} + \sum_{j=i+1}^n b_{ij}x_j^k + g_i)$$
(32)

计算最佳松弛因子  $\rho(B)$  较为困难,经实验取  $\omega=1.1$  收敛较快。此部分代码见 sor.m

 $<sup>^{1}</sup>$ 这里 n 与上节定义不同。

4 结果展示 8

### 4 结果展示

我们以下设  $\Delta t = 1/M, u(x,t) = e^{-t}\cos(\pi x) + x,$  并根据此函数构建扩散方程及边值条件如下

$$a(x,t) = \frac{x+t+1}{\pi^2}$$
 (33)

$$p(x,t) = (x+t)e^{-t}\cos(\pi x)$$
 (34)

$$h(x) = \cos(\pi x) + x \tag{35}$$

$$f(t) = e^{-t} (36)$$

$$g(t) = 1 - e^{-t} (37)$$

$$\alpha(t) = e^{-t} \tag{38}$$

$$q(t) = -1 + e^{-2t} (39)$$

$$\beta(t) = e^t \tag{40}$$

$$r(t) = e^t (41)$$

如此可以让  $a, p, f, g, \alpha, \beta, q, r$  和 x, t 均相关。容易验证上述函数满足问题 (1), (2)。这些函数分别在以其名字命名的.m 文件中实现。

#### **4.1** $0 \le \theta < 1/2$

这里对于 Dirichlet 边界条件,我们讨论  $L^2$  误差,对于混合边值条件,我们讨论  $L^\infty$  误差,并且使用 2.4 中的差分方法。

**Dirichlet 边值条件** 由于  $a_m = \frac{3}{\pi^2}$ ,我们可以取  $\theta = 0.3$ ,取网格比  $\mu_1 = 0.5$ , $\mu_2 = 2$ , $\mu_3 = 10$ ,且 N = 10i, $10 \le i \le 20$ 。其中  $\mu_3$  不满足稳定性条件。得到结果如 1,其中 err 表示最后一层误差的二范数。<sup>2</sup>

混合边值条件 由于  $a_m = \frac{3}{\pi^2}$ ,我们可以取  $\theta = 0.3$ ,取网格比  $\mu_1 = 0.5$ ,  $\mu_2 = 2$ ,  $\mu_3 = 10$ ,且 N = 10i,  $10 \le i \le 20$ 。其中  $\mu_3$  不满足最大值原理。得到结果如 2,其中 err 表示误差在  $[0,1] \times [0,1]$  上无穷范数。

 $<sup>^{2}</sup>$ 其中  $N=100, \mu_{3}=10$  时由于初始误差过大共轭梯度法无法正常运行,但初始误差即为 6.7910e+153

Table 1: Dirichlet 边值,  $\theta = 0.3$ 

N	$  err  _2, \mu_1$	$  err  _2, \mu_2$	$  err  _2, \mu_3$
10	0.0017	0.0020	0.0039
20	6.0148e-04	7.0233e-04	2.3661
30	3.2703e-04	3.8205e-04	6.0451e+07
40	2.1232e-04	2.4809e-04	7.6903e+18
50	1.5190e-04	1.7750e-04	3.8515e + 33
60	1.1554e-04	1.3502e-04	6.9220e+51
70	9.1682e-05	1.0714e-04	4.2679e + 73
80	7.5038e-05	8.7692e-05	8.8084e + 98
90	6.2884e-05	7.3489e-05	5.9975e+127
100	5.3690e-05	6.2745e-05	6.7910e+153

Table 2: 混合边值条件,  $\theta = 0.3$ 

N	$  err  _2, \mu_1$	$  err  _2, \mu_2$	$  err  _2, \mu_3$
10	0.0032	0.0036	0.0064
20	7.8829e-04	9.0013e-04	1.9569
30	3.5007e-04	3.9965e-04	7.6956e + 07
40	1.9686e-04	2.2472e-04	1.8420e+19
50	1.2597e-04	1.4380e-04	1.9851e + 34
60	8.7476e-05	9.9850e-05	8.4807e + 52
70	6.4265e-05	7.3355e-05	1.3462e + 75
80	4.9202e-05	5.6160e-05	7.6493e + 100
90	3.8875e-05	4.4373e-05	1.5201e+130
100	3.1488e-05	3.5941e-05	1.0404e + 163

4 结果展示 10

#### **4.2** $\theta \ge 1/2$

**Dirichlet 边值条件** 由于此时  $\mathbb{L}^2$  无条件稳定,且最大值原理成立的充分必要条件为  $a_m\mu(1-\theta) \leq \frac{1}{2}$ 。我们取  $\theta_2 = 0.8$ ,再取  $\mu = 1, 5, 20, 50$ 。其中前三组满足最大值原理,余下不满足最大值原理。此时固定 N = 20, 40, 80, 160。比较不同网格比时误差的无穷范数,收敛用时,收敛阶。

$  err  _{\infty} \downarrow \mu$ $N$	1	5	20	50
20	5.3779e-04	0.0014	0.0046	0.0107
40	1.3588e-04	3.5621e-04	0.0012	0.0028
80	3.3981e-05	8.9172e-05	2.9600e-04	7.0820e-04
160	8.4959e-06	2.2301e-05	7.4093e-05	1.7759e-04
收敛阶	2	2	2	2

Table 3:  $\theta \ge 1/2$  时 Dirichlet 边界数值结果比较——误差

时间/s $\mu$	1	5	20	50
20	0.258675	0.154355	0.011466	0.042156
40	0.93992	0.249329	0.075908	0.051342
80	4.339699	1.233355	0.418977	0.211609
160	35.625795	7.165042	3.424582	1.468762

Table 4:  $\theta \ge 1/2$  时 Dirichlet 边界数值结果比较——收敛用时

迭代总步数 / μ	1	5	20	50
20	6565	2546	1145	687
40	27155	10615	4984	2946
80	109407	43836	20451	12454
160	441580	176523	83916	50267

Table 5:  $\theta \ge 1/2$  时 Dirichlet 边界数值结果比较——迭代总步数

比较上述结果,不难发现误差仍然遵循关于 N 二阶收敛,但是相较于遵循最大值原理的情形,对于同样的容许误差,不遵循最大值原理的情形所需空间方向网格数目较大。由

4 结果展示 11

于时间方向的网格为  $\mathcal{O}(N^2)$ ,故需要达到同样的容许误差,不满足最大值原理时的网格比满足最大值原理时格点数显著多。

**混合边值条件** 我们采取 2.3 中边值处理方法。最大值原理成立的充分必要条件为 2(1  $-\theta$ ) $\mu a_0^m(1+\alpha^m\Delta x)\leq \frac{1}{2}$ 。我们取  $\theta_2=0.8$ ,根据前面我们给出的  $a,\alpha$  相关的值,我们知道  $\mu\leq 10$  时候必然满足, $\mu\geq 15$  时必然不满足。于是再取  $\mu=1,5,20,50$ 。其中前两组组 满足最大值原理,余下不满足最大值原理。此时 N=20,40,80,160。比较不同网格比时误差的无穷范数,收敛用时,收敛阶。不难发现,是否满足最大值原理对收敛阶并无大影响,只是网格比越大,达到同样精度所需空间网格数显著增多,导致减少网格数目的效果不显著。但我们如果放弃让  $\mu$  为一个定值,转而让 M,N 成线性关系。得到结果附在表的最后一列,此时为一阶收敛。我们为使得此时误差能与  $\mu=1$  相比,令 N=800,M=8000,经过 49.189862s 计算之后,得到误差为 2.6945e-05。由于此时空间方向格点远远较固定格点时密集,因而整体误差会更小。

为了比较清晰地展现不满足最大值原理的情形,设 n=100, dt=0.01。可以得到结果如下。 其中 err\_1 为第一种虚拟节点,err\_2 为第二种虚拟节点,可以看出在 t 较大时,第二种 差分方法由于不满足最大值原理而发散。而第一种差分方法仍然具有较好的收敛性。这与 我们最大值原理的满足条件预测是一致的。

$  err  _{\infty} \setminus \mu$ $N$	1	5	20	50	M = 10N
20	0.0013	0.0034	0.0111	0.0257	0.0018
40	3.1994e-04	8.4828e-04	0.0028	0.0067	7.1627e-04
80	7.9988e-05	2.1228e-04	7.0792e-04	0.0017	3.1149e-04
160	1.9997e-05	5.3083e-05	1.7718e-04	4.2518e-04	1.4409e-04
收敛阶	2	2	2	2	1

Table 6:  $\theta \ge 1/2$  时混合边界数值结果比较——误差、收敛阶

#### 4.3 不同初边值条件处理

对于混合边值条件,我们比较三种不同边值方法(即 2.2,2.3.2.4 节)对数值结果的影响。

我们取  $theta=0.8, N=40, \mu=0.2$ ,即  $dt=\frac{1}{8000}$ ,这样的设计可以保证最大值原理在前若干层成立。下面计算在 t=1,10,100,1000 限制下不同方法可以计算至第几层,并且我们计算最后一层的  $l_{\infty}$  误差。

时间/s \ µ N	1	5	20	50	M = 10N
20	0.208959	0.046693	0.016621	0.009110	0.189806
40	0.930312	0.117874	0.053684	0.042900	0.365097
80	5.352800	1.135631	0.241478	0.181548	1.121615
160	46.285523	7.020728	2.258392	1.071055	1.4409e-04

Table 7:  $\theta > 1/2$  时混合边界数值结果比较——收敛用时

$t_{ m max}$	6	8	10	12	14	16
err_1	0.0011	0.0011	0.0011	0.0011	0.0011	0.0011
err_2	0.0011	0.0017	0.1064	6.2610	318.8845	1.3230e+04

Table 8: 时间方向较大时收敛状况

此时我们需要对 diffusion 若干函数适当改造,使得其能满足时间限制,以及输出最后一层的结果。此时估计误差将会在 main\_3.m 中运行。下表中 M 为算至层数,err 为该层的无穷范数。

M, err 时间/s 方法	1	10	100	1000
直接差分法	(3709, 0.0224)	(49133, 9.7793e-06)	(449091, 4.2997e-08)	(3298419, 4.2951e-07)
虚拟节点法 1	(4836, 3.3337e-04)	(46431, 7.1484e-08)	(458998,9.9428e-08)	(3369420,1.2322e-06)
虚拟节点法 2	(3716,2.1634e-04)	(45366,3.3560e-07)	(398581,NaN)	(4531621,NaN)

Table 9: 比较不同差分方法结果

由上表可知,同样时间内算到的层数接近,但误差差距较大。在 t=1000s 时误差反倒增大可能是由于使用 SOR 数值求解带来的误差。但是值得我们注意的是,其中第二种虚拟节点法迭代步数较多时解发散。其原因是由于层数过大,即 t 过大时不满足(31),不再满足最大值原理,从而出现解发散。因而,虽然第二种虚拟节点法在前若干层的误差明显小于直接差分法,但在 a(0,t) 关于 m 单增时,无法算到 t 非常大的情形,此时第一种虚拟节点差分方式或直接差分法较为合适。而我们从 4.2 节混合边值条件的比较而看,第二种虚拟节点法对网格比敏感度较低,可以容许较大的网格比。同时,直接差分法虽然在前几层劣势明显,单算至 1000000 层左右时与虚拟节点法差距不大。因而,选择差分法应该综合问题条件来考虑。此部分代码见 main 3.m

5 程序使用说明 13

### 5 程序使用说明

- 1. 问题中的若干函数,如 f,g,a 等等,均用相应的.m 文件表示。
- 2. main.m 通过改若干参数解决前两问, mian\_3.m 解决第三问。注意到 main\_3.m 以 运算时间作为收敛准则, 不同电脑运行结果会有一定差异。
- 3. diffusion\_dirichlet 给出 Dirichlet 边值条件处理方法。diffusion\_mixed\_direct.m, diffusion\_mixed\_ghost1.m, diffusion\_mixed\_ghost2.m 分别给出混合边值条件的处理方法,输出为在整个网格上的数值解。diffusion\_mixed\_ghost11.m 和 diffusion\_mixed\_ghost21.m 是对对应函数的适应第三问的改进,能够以  $t_{max}$  为时间限制,输出迭代终止层数 k 及该层的网格解 u。由于 diffusion\_mixed\_direct.m 仅在第三问中调用,我们将其直接改为满足此问的形式。
- 4. err\_estimate\_dirichlet.m, err\_estimate\_ghost\_1.m, err\_estimate\_ghost\_2.m 分别 给出在整个网格上的误差估计。并可以通过修改部分代码选择使用  $l_2$  范数和  $l_\infty$  范数。
- 5. sor.m 利用超松弛方法求解线性方程。