

## Képtárlátogatás

Egy  $n$  teremből álló képtárban teszünk látogatást. A termeket sorszámukkal azonosítják 1-től  $n$ -ig. Minden teremben minden ajtóra rá van írva, hogy az az ajtó melyik terembe vezet. A főbejárat az 1. terembe nyílik.

### Feladat

Ijunk olyan programot, amely megad egy olyan útvonalat, amely az 1. teremből indul, oda ér vissza és minden terembe eljut!

### Bemenet

A standard bemenet első sora egy egész számot tartalmaz, a termen  $n$  számát ( $1 \leq n \leq 2000$ ). A további  $n$  sor tartalmazza a képtár szerkezetét, megadva minden teremre, hogy abból melyik terembe nyílik ajtó. Az állomány  $i + 1$ -edik sorában azon termék sorszámait vannak felsorolva egy-egy szóközzel elválasztva, amelyekbe nyílik ajtó az  $i$ -edik teremből. A felsorolást egy 0 szám zárja.

A bemenet olyan képtárat ír le, amelynek biztosan van olyan bejárása, amely minden terembe eljut.

### Kimenet

A standard kimenet első és egyetlen sora egy alkalmas bejárást tartalmazzon, a termék sorszámait egy-egy szóközzel elválasztva. Több megoldás esetén bármelyik megadható.

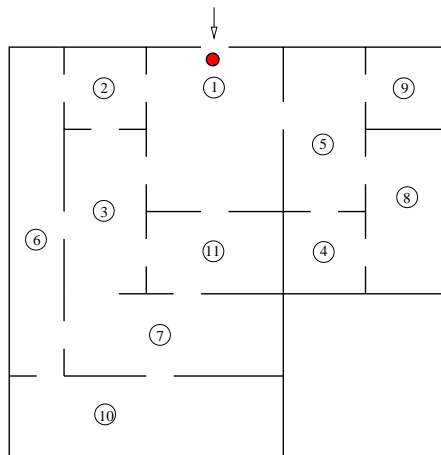
### Példa

Bemenet

```
11
3 2 11 5 0
1 3 6 0
1 7 11 6 2 0
5 8 0
4 9 1 0
2 3 7 10 0
11 6 3 10 0
4 5 0
5 0
7 6 0
1 3 7 0
```

Kimenet

```
1 3 7 11 7 6 2 6 10 6 7 3 1 5 4 8 4 5 9 5 1
```



### Korlátok

Időlimit: 0.1 mp.

Memórilimit: 32 MiB

Pontozás: a tesztesetek 40—

## Megoldás

- Mit kell tudnunk?

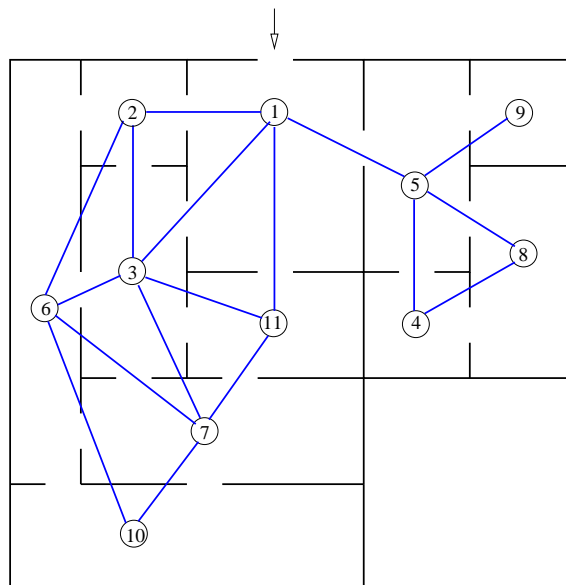
1. Jártunk-e már az adott teremben?
2. Melyik teremből léptünk először az adott terembe?

Az algoritmus:

```

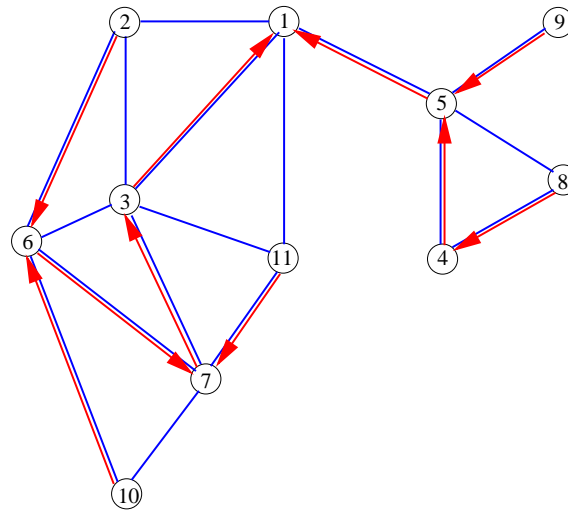
hol:=1;                // az aktuális terem
Honnan[1]:=0;          //az utcáról léptünk a főbejárat termébe
ciklus amíg (hol != 0) //amíg vissza nem értünk a bejárathoz
    ha (hol-nak van hova benemjárt szomszédos terme) akkor
        Honnan[hova] := hol
        hol := hova;
    egyébként
        hol := Honnan[hol]
    elágazás vége
ciklus vége

```



1. ábra. A képtár gráfja

Tekintsük azt az irányítatlan gráfot, amelynek pontjai a termek,  $U, V$  akkor és csak akkor él a gráfban, ha az  $U$  teremből nyílik ajtó a  $V$  terembe.



2. ábra. A képtár gráf mélységi feszítőfája

Az 2. ábrán minden  $U \rightarrow V$  piros nyíl azt mutatja, hogy az  $U$  terembe a  $V$  teremből léptünk először, tehát a  $V$  terembe kell visszalépni, ha az  $U$  teremnek nincs olyan szomszédja, amelyikben nem jártunk még. Ezt nevezzük a gráf mélységi feszítőfájának. Tehát  $U \rightarrow V$  akkor és csak akkor éle a feszítőfának, ha  $Honnan[U] = V$ . A feszítőfa alapján egyszerűen meg tudunk adni minden ponthoz a kiindulási pontból oda vezető utat.

Megjegyezzük, hogy a fenti algoritmus alkalmazható irányított gráf bejárására is.

## Megvalósítás C++ nyelven

```
1  #include <iostream>
2  #include <vector>
3  #define maxN 10001
4  using namespace std;
5  typedef vector<int> Graf[maxN];
6  Graf G;
7  int Honnan[maxN];
8  int n;
9  void Beolvas(){
10     int m,p,q;
11     cin>>n;
12     for (int i=1;i<=n;i++){
13         cin>>q;
14         while(q>0){
15             G[i].push_back(q);
16             cin>>q;
17         }
18     }
19 }
20 void NemrekurzivBejar(Graf G, int n, int p){
21     int Honnan[n+1];
22     for (int q=1;q<=n;q++)
23         Honnan[q]=-1;
24     Honnan[p]=0;
25     int hol=p,hova,i;
26
27     while(hol!=0){
28         cout<<hol<<"_";
29         i=0;
30         while(i<G[hol].size() && Honnan[G[hol][i]]>=0) i++;
31         if (i<G[hol].size()){
32             hova=G[hol][i];
33             Honnan[hova]=hol;
34             hol=hova;
35         }else{
36             hol=Honnan[hol]; //visszalépés
37         }
38     }
39     cout<<endl;
40 }
41 //rekurzív bejárás
42 void MelyBejar(int p){
43     //Globális: G,Honnan
44     cout<<p<<"_";
45     for(int q:G[p])
46         if (Honnan[q]<0){ //q-ban még nem jártunk
47             Honnan[q]=p;
48             MelyBejar(q);
49             cout<<p<<"_";
50         }
51 }
52
53
```

```
54 int main(){
55     Beolvas();
56     for (int i=1; i<=n;i++) Honnan[i]=-1;
57     Honnan[1]=0;
58     MelyBejar(1);
59
60     return 0;
61 }
```