

Orion Robotarm

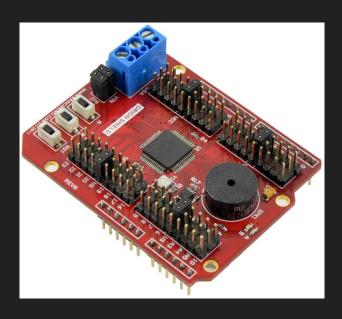
PXL – Tech: 3 eai a Door Dries Vandenberk & Brecht Bosmans

Inhoud

- O Hardware
- Software
- Foto's

Hardware

- O Servo motoren
- Orion Shield



Software

De code die uiteindelijk in dit geval de basis en de grip laat bewegen. Programma is geschreven met Arduino

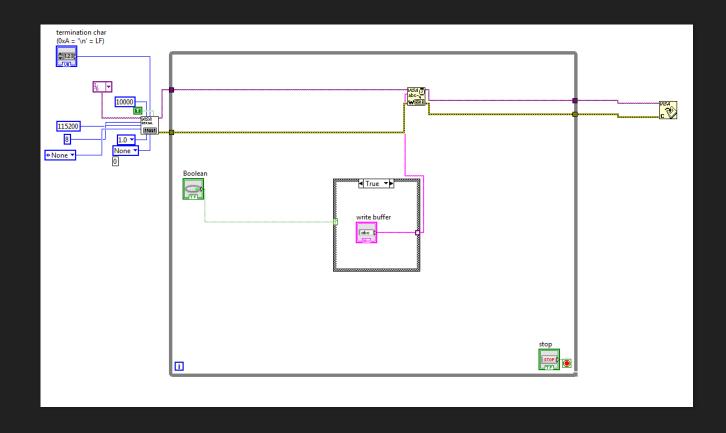


- void loop(){
- Orion.setAngle(BASE,156);
- Orion.setAngle(GRIP,90);
- Orion.execute();
- o delay(1000);

Software

Labview programma om serieel te communiceren met het Orion shield en zo de servomotoren aan te sturen.

We hebben het programma nooit kunnen testen.



Foto's

