

```
// PomeasDualDll.h : PomeasDualDll DLL 的宣告檔
//
//
//DrvIndex=0, 控制第一端口
//DrvIndex=1, 控制第二端口
//port+1 為對應的串口號

//打開埠口
extern "C" _declspec(dllexport) bool Pomeas_OpenComm(int DrvIndex, int port);

//關閉埠口
extern "C" _declspec(dllexport) void Pomeas_CloseComm(int DrvIndex);

//到最大倍數
extern "C" _declspec(dllexport) void Pomeas_MoveLimit(int DrvIndex);

//回機械原點
extern "C" _declspec(dllexport) void Pomeas_MoveHome(int DrvIndex);

//停止變倍
extern "C" _declspec(dllexport) void Pomeas_MoveStop(int DrvIndex);

//放大
extern "C" _declspec(dllexport) void Pomeas_MoveUp(int DrvIndex);

//int DrvIndex
extern "C" _declspec(dllexport) void Pomeas_MoveDown(int DrvIndex);

//復位
extern "C" _declspec(dllexport) void Pomeas_MoveRest(int DrvIndex);

//到指定位置
extern "C" _declspec(dllexport) void Pomeas_MoveGoto(int DrvIndex, long dest);

//獲取移動狀態, 返回 0 為移動中, 1 為停止狀態, 2 為初始化失敗
extern "C" _declspec(dllexport) int Pomeas_MoveStatus(int DrvIndex);

//取得最大行程
extern "C" _declspec(dllexport) int Pomeas_MoveMaxLength(int DrvIndex);

//取得當前位置
extern "C" _declspec(dllexport) int Pomeas_MovePos(int DrvIndex);
```