# Obsah

1	Elektrické obvody	2
2	Ideální součástky elektronických obvodů	7
3	Polovodičové součástky	12
4	Porovnání VA charakteristik různých typů fv článků	16
5	Nelineární rezistory	18
6	Vlastnosti vysokofrekvenčních cívek	21
7	Feroelektrické kondenzátory	24
8	Vlastnosti kondenzátorů a rezistorů při kmitočtech do 1 MHz	28
9	Vlastnosti kondenzátorů a rezistorů při kmitočtech nad 1 MHz	32
10	Osazování DPS	36

# 1 Elektrické obvody

# 1.1 Úvod

Alespoň určitá schopnost návrhu elektrického obvod musí patřit mezi základní vědomosti absolventa technického oboru se zaměřením na elektrotechniku. Elektrické obvody lze třídit z mnoha hledisek. Podle použitých součástek je lze rozdělit například na aktivní, tj. ty které obsahují zdroje energie a pasivní, tj. ty které energii pouze spotřebovávají. Dále pak na vysokofrekvenční, nízkofrekvenční, lineární, nelineární atd.

V tomto cvičení je pozornost zaměřena na pasivní děliče napětí. Ačkoliv se jedná o velice jednoduchý stavební blok elektrických obvodů, patří také mezi ty nejpoužívanější. Prakticky v žádném elektronickém obvodu je nelze vynechat. Lze se s nimi setkat ve zpětných vazbách zesilovačů, při nastavování pracovních bodů tranzistorů, lze jimi impedančně přizpůsobovat výstupy zdrojů napětí, používají se v sondách osciloskopů atd.

# 1.1.1 Dělič napětí

Pasivní dělič napětí je realizován dvěma rezistory. Vstupní napájecí napětí je rozděleno v podobě úbytků napětí v poměru daném hodnotami obou rezistorů. Výstupní napětí se obvykle získává pouze z rezistoru se společnou zemí s napájecím zdrojem. Vztah pro dělící poměr nezatíženého děliče lze získat z ohmova zákona:

$$U_{20} = R_2 \cdot I = R_2 \cdot \frac{U_1}{R_1 + R_2} \Longrightarrow \frac{U_{20}}{U_1} = \frac{R_2}{R_1 + R_2} = \frac{1}{1 + \frac{R_1}{R_2}}$$
(1)

Podle Theveninova teorému lze spojení děliče napětí a napěťového zdroje nahradit zdrojem napětí s napětím  $U_{20}$  a s vnitřním odporem  $R_i$ . Vnitřní odpor náhradního zdroje je získán jako odpor mezi výstupními svorkami po nahrazení všech zdrojů napětí v obvodu zkratem. V případě děliče jsou pak oba odpory paralelně a získáváme vztah:

$$R_i = \frac{R_2 \cdot R_1}{R_1 + R_2} \tag{2}$$

Uvedené úvahy neplatí jen pro rezistory, ale i pro obecnou impedanci (tj. v děliči mohou být i reaktance).

### 1.1.2 Frekvenční přizpůsobení

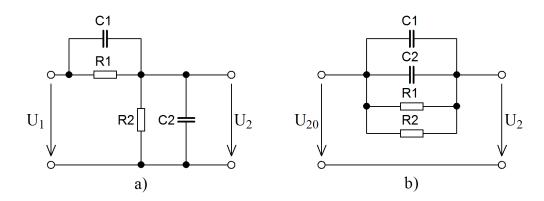
Výstupní napětí  $U_2$  odporového děliče může být frekvenčně závislé v důsledku přítomnosti parazitních rekatancí. Při spojování funkčních bloků, jako například zdroj napětí a zátěž, je obvykle třeba kompenzovat především kapacitu zátěže  $C_2$ . Pomyslný dělič napětí vzniká mezi vnitřním odporem zdroje  $R_1$  a odporem zátěže  $R_2$ . Připojená kapacita s rostoucí frekvencí snižuje výslednou impedanci zátěže a napětí na zátěži klesá. Daný jev lze kompenzovat připojením dalšího kondenzátoru  $C_1$  paralelně k vnitřnímu odporu zdroje  $R_1$ . Pro dělící poměr daného obvodu lze postupně odvodit:

$$\frac{U_2}{U_1} = \frac{\frac{R_2}{1+j\omega R_2 C_2}}{\frac{R_1}{1+j\omega R_1 C_1} + \frac{R_2}{1+j\omega R_2 C_2}} = \frac{1}{1 + \frac{R_1 \cdot (1+j\omega R_2 C_2)}{R_2 \cdot (1+j\omega R_1 C_1)}}$$
(3)

V rovnici (3) je  $\omega=2\cdot\pi\cdot f$  uhlova frekvence. Zřejmě bude dělící poměr frekvenčně nezávislý za předpokladu:

$$\frac{R_1 - \frac{j}{\omega \cdot C_1}}{R_2 - \frac{j}{\omega \cdot C_2}} = K,\tag{4}$$

kde K je určitá konstanta. Hodnotu konstanty lze odvodit při znalosti jednotlivých prvků obvodu a tento úkol je součástí následujících cvičení. Vnitřní impedanci náhradního zdroje napětí lze opět odvodit dle Theveninova teorému, čímž získáme všechny čtyři prvky děliče paralelně.



Obrázek 1: a) frekvenčně kompenzovaný dělič napětí, b) náhradní schéma zdroje podle Thevenina

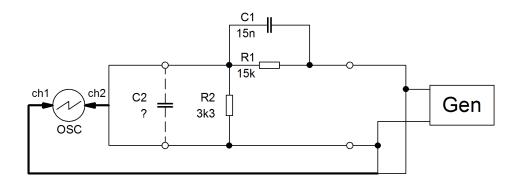
# 1.2 Frekvenční přizpůsobení pasivního děliče napětí

## 1.2.1 Úkol měření

- a) Pro daný frekvenčně nepřizpůsobený dělič spočtěte vhodnou hodnotu kapacity výstupního kondenzátoru, kterým zajistíte konstantní dělící poměr výstupního napětí v širokém rozsahu frekvencí.
- b) Svůj návrh ověřte měřením na přípravku pro vstupní napětí obdélníkového průběhu o frekvenci 500 Hz. Zaznamenejte výstupní průběh napětí pro překompenzovaný, nedostatečně kompenzovaný a frekvenčně kompenzovaný dělič napětí.
- c) Pomocí osciloskopu a generátoru sinusového napětí změřte frekvenční závislost výstupního napětí děliče po připojení kondenzátorů o hodnotách 150 nF, 68 nF a 33 nF. Měření proveďte pro rozsah frekvencí 100 Hz až 10 kHz.

Vysvětlete v závěru rozdíly mezi frekvenčními charakteristikami.

# 1.2.2 Schéma zapojení



#### 1.2.3 Postup měření

- ad a) Úkol lze vyřešit více způsoby. Hodnotu vhodné kapacity lze určit výpočtem úpravou vztahu (4). Tak získáme přímo závislost mezi jednotlivými prvky obvodu děliče. Druhou možností je odzkoušet jednotlivé měřené vzorky kondenzátorů připojováním na výstup děliče při napájení děliče obdélníkovým signálem. Pro správnou hodnotu kapacity bude výstupní obdélníkový signál nezkreslený. Při znalosti správné hodnoty kapacity pak lze dodatečně snadno vyvodit její závislost na ostatních prvcích obvodu.
- ad b) Při ověřování připojte 1. kanál osciloskopu na vstup funkčního generátoru a 2. kanál na výstup děliče. Generátor připojte na vstup děliče a nastavte na něm obdélníkový průběh o amplitudě 15 V a frekvenci 500 Hz. Jednotlivé výstupní průběhy obdélníkových signálů zaznamenejte na paměťové medium nebo překreslete do sešitu.
- ad c) Na funkčním generátoru nastavte výstupní sinusový průběh. Zapojení osciloskopu a generátoru je stejné jako v předchozím úkolu. Pomocí osciloskopu měřte amplitudu vstupního (nemění se) a výstupního sinusového průběhu. K měření amplitudy lze využít rastru stínítka osciloskopu nebo kursorů (seznamte se s uvedenými možnostmi). Frekvenci v daném rozsahu měňte s logaritmickým krokem 100 Hz, 200 Hz, 500 Hz, 1 kHz,..., 10 kHz. Části rychlých změn amplitudy výstupního napětí proměřte s menším krokem. Napěťový přenos určete jako poměr výstupního ke vstupnímu napětí a vyneste jej do společného grafu pro jednotlivé kondenzátory připojené k výstupu.

# 1.3 Impedanční přizpůspobení vstupu zesilovače

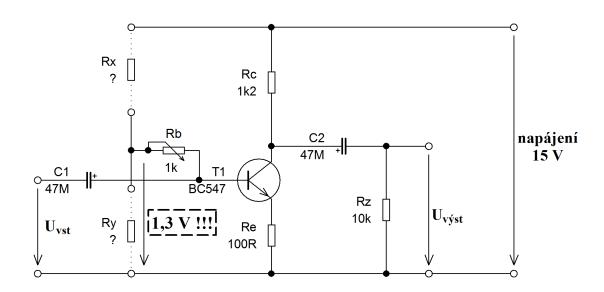
### 1.3.1 Úkol měření

- a) Spojení generátoru a kompenzovaného děliče z předchozí části měření uvažujte jako zdroj obdélníkového napětí s definovaným vnitřním odporem a sériovou výstupní kapacitou. Vrcholovou hodnotu obdélníkového průběhu napětí nastavte na generátoru na 5 V. Určete (a změřte):
  - vrcholovou hodnotu napětí naprázdno spočtěte a ověřte osciloskopem nebo voltmetrem při napájení stejnosměrným zdrojem 5 V,
  - vnitřní (výstupní) odpor děliče spočtěte a ověřte pomocí měření se stejnosměrným zdrojem,
  - vnitřní (výstupní) sériovou výstupní kapacitu děliče pouze spočtěte.

Do sešitu zakreslete náhradní schéma tohoto zdroje s určenými hodnotami prvků.

b) Upravený zdroj propojte s přípravkem tranzistorového zesilovače s napěťovým zesílením  $A_U = 20$  dB. Navrhněte a zapojte dělič v bázovém obvodu, kterým nastavíte stejnosměrný pracovní bod tranzistoru a zároveň definujete vstupní odpor zesilovače. Vstupní odpor zesilovače zvolte tak, aby po propojení s děličem byl na výstupu zesilovače obdélníkový signál o vrcholové hodnotě 4 V, 3 V nebo 2 V (určí vedoucí cvičení). Dělič napájejte z generátoru obdélníkovým signálem o vrcholové hodnotě 5 V a frekvenci 1 kHz. Zcela jistě bude třeba upravit paralelní kapacitu děliče, proveďte! Svůj návrh popište do sešitu a jeho správnost ověřte měřením pomocí osciloskopu.

# 1.3.2 Schéma zapojení



# 1.3.3 Postup měření

ad a) Jelikož je dělič frekvenčně kompenzovaný, bude napětí naprázdno  $U_0$  dáno buď poměrem obou rezistorů nebo obou kapacit (tj. dle příslušných vztahů!!!). Ověření měřením provedeme pro takřka nezatížený dělič, kdy na jeho výstup připojíme voltmetr a vstup budeme napájet stejnosměrným zdrojem o napětí 5 V. Vnitřní odpor děliče  $R_i$  lze spočítat po zjednodušení obvodu podle Theveninova teorému. Hodnotu lze ověřit měřením několika, avšak

podobnými způsoby. Ten nejjednodušší spočívá ve zkratování děliče pomocí ampérmetru při napájení děliče stejnosměrným zdrojem. Z ampérmetru odečteme zkratový proud náhradního zdroje napětí. Vnitřní odpor pak získáme jako podíl napětí naprázdno a zkratového proudu. Na základě zjednodušení obvodu podle Theveninova teorému vypočítáme i výslednou výstupní kapacitu  $C_i$  náhradního zdroje. Ověření její hodnoty měřením je obtížné. Její hodnotu je možné získat ze změřeného přechodného děje, nebo alespoň přibližně při měření na vyšších frekvencích. V případě zájmu o měření vnitřní kapacity zdroje pomůže cvičící.

ad b) Vstupní odpor zesilovače zatíží připojený zdroj signálu, v důsledku čehož poklesne jeho svorkové napětí. V prvním kroku je tedy nutné určit na jakou hodnotu může klesnout vstupní napětí. Pro příklad uvažujme, že výstupní špičkovou hodnotu napětí zesilovače požadujeme 6 V. Jelikož zesilovač zesiluje 10×, pak požadovaným vstupním napětím je 0.6 V.

Vnitřní odpor zdroje signálu  $R_i$  a vstupní odpor zesilovače  $R_{vst}$  společně vytvářejí dělič napětí napřázdno  $U_0$  zdroje signálu. Výstupní napětí daného děliče požadujeme právě spočtených 0,6 V. Ze vztahu pro výstupní napětí nezatíženého děliče vypočítáme požadovanou hodnotu vstupního odporu zesilovače  $R_{vst}$ . Zároveň pro jeho hodnotu podle dříve odvozených pravidel dopočítáme kapacitu  $C_{vst}$  kondenzátoru, který musí být připojen na vstup zesilovače, aby vstupní napětí bylo frekvenčně nezávislé.

Při návrhu děliče nastavující pracovní bod tranzistoru zanedbejte odběr bázového obvodu. Předpokládejte, že je dělič nezatížený a neuvažujte ani hodnotu připojeného potenciometru Rb, který slouží pouze k doladění výsledné hodnoty vstupního odporu. Pro správné nastavení pracovního bodu, musí být výstupní napětí děliče rovno 1,3 V při napájení 15 V. Vnitřní odpor navrhovaného děliče je roven požadovanému vstupnímu odporu zesilovače. Podle příslušných vztahů dopočítejte hodnoty prvků Rx a Ry.

Z řady E12 zvolte nejbližší hodnoty odporů a kapacity kompenzačního kondenzátoru. Obvodové prvky připojte na příslušné svorky přípravku zesilovače. Vstup celého obvodu napájejte obdélníkovým signálem o špičkové hodnotě 5 V a frekvenci 1 kHz. Výstup zesilovače zobrazte na osciloskoupu. Pokud je patrné zkreslení hran signálu, pokuste se doladit hodnotu vstupního odporu pomocí potenciometru na přípravku. Pokud nelze dosáhnout vykompenzovaného signálu nebo je špičková hodnota průběhu napětí odlišná (více jak o 0,4 V) od požadované, pak je třeba návrh děliče přehodnotit.

### 1.3.4 Použitý materiál

- 1. Rezistory řady hodnot E12, 1 k $\Omega$  82 k $\Omega$
- 2. Foliové kondenzátory, 33 nF, 68 nF, 150 nF
- 3. Keramické kondenzátory řady hodnot E12, 10 nF 330 nF
- 4. Přípravek tranzistorového zesilovače

# 2 Ideální součástky elektronických obvodů

# 2.1 Úvod

Při návrhu elektrických obvodů zpravidla jednotlivé obvodové prvky považujeme za ideální a vyjma polovodičových součástek také za lineární. Toto cvičení se zaměřuje na popis a chování elektronických obvodů složených z pasivních součástek, jakými jsou rezistor, cívka a kondenzátor při harmonickém (sinusovém) napájení. Přitom předpokládáme, že uvedené prvky vykazují pouze svůj hlavní charakter a neuvažujeme jejich parazitní vlastnosti, jako například svodový odpor u kondenzátoru nebo odpor vinutí u cívky.

# 2.1.1 Odpor, reaktance, impedance

Při harmonickém napájení lze průběhy obvodových veličin popsat fázorovým diagramem a využít možností operátorového počtu Steinmetzovy transformace (někde i Fourierovy transformace), který nahradí derivace a integrace násobením a dělením členem  $j\omega$ .  $\omega$  zde má význam úhlové frekvence zkoumaného signálu. Zřejmě se tento typ transformace hodí především pro analýzu harmonického ustáleného stavu obvodu. Tímto způsobem získáme pro ideální obvodové prvky operátorové impedance (odpor, induktivní reaktance, kapacitní reaktance), které jsou definované následující vztahy:

$$R = \frac{\widehat{U}_R}{\widehat{I}_R} \tag{5}$$

$$\frac{-j}{\omega C} = \frac{\widehat{U}_C}{\widehat{I}_C} \tag{6}$$

$$j\omega L = \frac{\widehat{U}_L}{\widehat{I}_L} \tag{7}$$

Ze vztahů plyne, že po zobrazení fázorů (vektorů, komplexních čísel) napětí a proudu v komplexní (Gaussově) rovině dochází u kapacitoru a induktoru mezi oběma veličinami k fázovému posunu o 90°. U ideální cívky (induktor) se proud za napětím zpožďuje o 90°, zatímco u ideálního kondenzátoru (kapacitor) proud napětí o 90° předbíhá. Dále je zřejmý i vliv frekvence, kdy v případě ideální cívky je reaktance úměrná frekvenci, tj. její hodnota roste, zatímco u kondenzátoru reaktance s frekvencí klesá a to nepřímo úměrně.

Při spojování více prvků využíváme počítání s komplexními čísly. Obecný komplexní výsledek nazýváme impedancí obvodu a označujeme jí  $\widehat{Z}$ . Platí pro ní stejná vyjádření jako pro komplexní čísla. Například impedanci sériového spojení rezistoru a induktoru lze popasat jako:

$$\widehat{Z} = R + jX_L = R + j\omega L \tag{8}$$

nebo

$$\widehat{Z} = |Z| \cdot e^{j\varphi} \tag{9}$$

Pro členy v rovnici (9) platí:

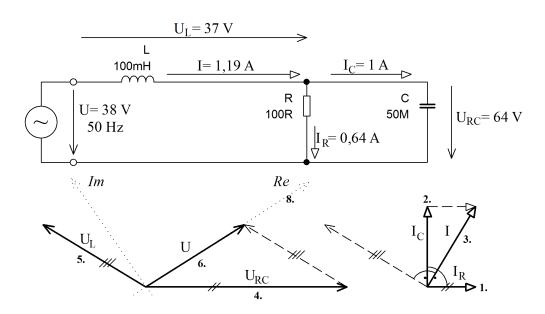
$$|Z| = \sqrt{R^2 + (\omega L)^2} \tag{10}$$

$$\varphi = arctg\left(\frac{\omega L}{R}\right) \tag{11}$$

# 2.1.2 Fázorový diagram

Fázorové diagramy jsou vlastně zobrazením hodnot obvodových veličin v komplexní rovině. Diagram musí vždy splňovat Kirchhoffovy zákony, proto součet všech fázorů proudů v jednom uzlu musí být nula a stejně tak i součet všech fázorů napětí jedné smyčky (jinými slovy, v diagram tyto fázory musí tvořit uzavřený obrazec). Pokud známe hodnoty napětí, proudů a fází v jednotlivých částech obvodu, je jedno, který fázor nakreslíme jako první. V ostatních případech vždy začínáme od fázoru, který je v obvodu nejdále od napájecích svorek, tak jako bychom obvod řešili postupným zjednodušováním. Dále máme možnost volby natočení reálné a imaginární osy vůči celému diagramu. U komplikovanějších obvodů bývá obvyklé (ne předepsané) u napájení napěťovým zdrojem umisťovat do reálné osy fázor napájecího napětí a při napájení zdrojem proudu fázor napájecího proudu. U jednoduchých zapojení (1-3 prvky) se do reálné osy obvykle umisťuje obvodová veličina, která je společná všem prvkům.

Pořadí kreslení jednotlivých fázorů pro určitý obvod ukazuje obrázek 2. Pro přehlednost jsou odděleny fázory napětí a proudu. Diagram začíná vyřešením fázorů proudu v RC obvodu. Proud rezistorem je v měřítku zakreslen horizontálně. Jelikož napětí na paralelní kombinaci je oběma prvkům společné a ve fázi s proudem rezistoru, musí proud kapacitorem předbíhat o 90°. Součet obou fázorů pak dává výsledný proud I. Následuje zakreslení napětí  $U_{RC}$  ve fázi s proudem rezistoru. Napětí na cívce musí o 90° předbíhat výsledný proud I a součet obou napětí dá výsledné napětí zdroje. Jako poslední se zakreslují osy, vůči kterým se měří všechny fázové úhly a podle potřeby se diagram otočí (překreslí).



Obrázek 2: Ukázka kreslení fázorového diagramu

### 2.1.3 Rezonance

Při sériovém resp. paralelním spojení induktoru a kapacitoru může dojít k jevu, kdy se o fázory napětí resp. proudu vzájemně kompenzují (odečtou) a obvod dosáhne nejnižší resp. nejvyšší možné impedance. K danému jevu dojde když se absolutní hodnoty kapacitní a induktivní reaktance rovnají. Z této podmínky lze odvodit tzv. Thomsonův vztah pro rezonanci:

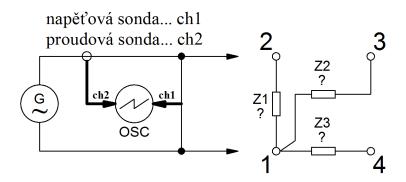
$$\omega_{REZ}L = \frac{1}{\omega_{REZ}C} \Longrightarrow \omega_{REZ} = 2 \cdot \pi \cdot f_{REZ} = \frac{1}{\sqrt{LC}}$$
 (12)

# 2.2 Měření impedance a frekvenční vlastnosti obvodových prvků

### 2.2.1 Úkol měření

- a) Pomocí funkčního generátoru a osciloskopu identifikujte typ obvodového prvku, který je připojen uvnitř měřeného přípravku mezi svorkami: 2-1, 3-1, 4-1;
- b) Určete hodnoty hlavních parametrů jednotlivých prvků (R, L, C);
- c) Změřte závislosti impedancí daných prvků na frekvenci v rozsahu 200 Hz až 2 kHz.

# 2.2.2 Schéma zapojení



# 2.2.3 Postup měření

- ad a) Dle schématu zapojení připojte osciloskop a funkční generátor k měřenému přípravku. Na funkčním generátoru nastavte sinusový průběh o amplitudě 5 V a frekvenci 500 Hz. Z průběhů na osciloskop u vysledujte, zda existuje kladný nebo záporný fázový posun mezi napětím a proudem. Dále změňte frekvenci na 200 Hz a 1 kHz a sledujte, zda a jak se mění amplituda měřeného proudu. Uvedené zopakujte pro všechny impedance.
- ad b) Z hodnot z předešlého měření nebo dalším měřením stanovte z Ohmova zákona hodnotu impedance. Podle typu obvodového prvku dopočítejte hlavní parametr:
- ad c) Zapojení zůstává nezměněno. Změřte závislost amplitudy (příp. efektivní hodnoty) proudu daným prvkem a napětí (nemění se) na frekvenci v rozsahu 200 Hz až 2 kHz. Frekvenci nastavujte pomocí funkčního generátoru. Ze změřených obvodových veličin určete podle Ohmova zákona impedance a vyneste je do společného grafu v závislosti na frekvenci.

# 2.2.4 Měřené vzorky

1. Black box - přípravek RLC s nepopsanými vstupy

# 2.3 Měření RLC - fázorové diagramy

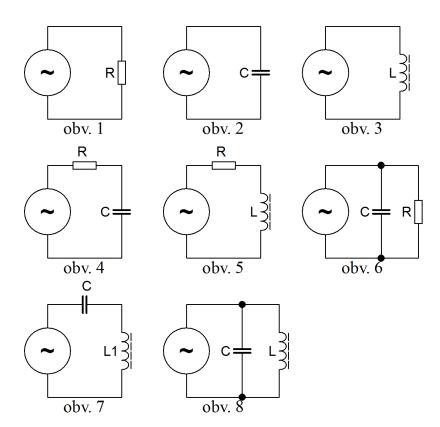
## 2.3.1 Úkol měření

Na osciloskopu zobrazte průběhy napětí a proudu u jednotlivých spojení pasivních obvodových prvků:

- obv. 1. rezistor samostatně,
- obv. 2. kapacitor samostatně,
- obv. 3. induktor samostatně,
- obv. 4. sériové spojení kapacitoru a rezistoru,
- oby. 5. sériové spojení induktoru a rezistoru,
- obv. 6. paralelní spojení rezistoru a kapacitoru,
- obv. 7. sériové spojení induktoru a kapacitoru,
- obv. 8. paralelní spojení induktoru a kapacitoru.

Naměřené obvodové veličiny zakreslete do vektorových diagramů. U obvodů obsahujících spojení induktoru a kapacitoru vypočtěte rezonanční frekvenci. Zjistěte, zda jsou tyto obvody v rezonanci. Hodnoty hlavního parametru jednotlivých obvodových prvků určete ohmovou metodou tak, jak byly určovány v předcházejícím úkolu měření v bodě b). Získané výsledky porovnejte s měřením na RLC můstku.

# 2.3.2 Schéma zapojení



### 2.3.3 Postup měření

Jednotlivé obvody zapojujte dle schémat zapojení. Pro napájení obvodů využívejte **výhradně** připraveného zdroje vyhlazené sinusovky o frekvenci 50 Hz. Tento zdroj má měkkou výstupní charakteristiku (nenulový vnitřní odpor), jelikož některá obvodová spojení vytvářejí velmi ma-

lou výslednou impedanci. Napájení jiným zdrojem (s tvrdou charakteristikou) může způsobit jeho zničení nebo destrukci součástek.

Každý zde měřený obvod má jednu společnou obvodovou veličinu. V případě sériových spojení teče skrz všechny součástky stejný proud, u paralelních spojení je na všech součástkách shodné napětí. Tuto společnou veličinu vždy uvažujte jako referenční (fázový úhel je  $\varphi=0^{\circ}$ , tj. fázor ukazuje ve směru reálné osy). Vůči referenční hodnotě obvodové veličiny měřte fázové posuny ostatních veličin. Pro takto jednoduché obvody tímto způsobem vždy získáme ve fázorovém diagramu veličiny na odporu ve směru reálné osy a na reaktancích ve směru imaginární osy.

**POZOR:** Při zobrazování průběhů by měly být sondy osciloskopu umisťovány ve stejném smyslu, v jakém uvažujeme tok proudu a jím vyvolané úbytky napětí (ať měření respektuje Kirchhoffovy zákony). Při prohazování konců sond může dojít k nežádoucímu posunu průběhu o 180°.

Fázorové diagramy vynášejte v amplitudách, tj. z osciloskopu odečítejte vždy amplitudy průběhů. Je vhodné zaznamenat si všechny naměřené hodnoty (vždy amplituda + fáze) do tabulky a pak teprve vynést jednotlivé fázorové diagramy.

### 2.3.4 Měřené vzorky

- 1. Drátový rezistor
- 2. Foliový kondenzátor
- 3. Cívka na jádře z magnetických plechů

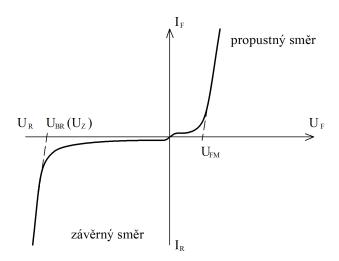
# 3 Polovodičové součástky

# 3.1 Úvod

Polovodičové součástky jsou nedílnou součástí moderních elektronických zařízení. Nejpoužívanějšími prvky jsou především diody a tranzistory. Oba prvky mají nelineární charakteristiky (vztah mezi proudy a napětími) a ke správnému návrhu obvodu je nutné tyto charakteristiky znát nebo změřit.

# 3.1.1 Diody

Diody jsou součástky s jedním přechodem PN nebo s přechodem kov polovodič (Schottkyho dioda). Tyto prvky mají různá uplatnění závisející na parametrech VA charakteristiky. Ta vypadá tvarově téměř vždy stejně, viz obrázek 3. Hlavní odlišnosti se týkají hodnot prahového napětí  $U_{FM}$  v propustném směru a průrazného napětí  $U_{BR}$  v závěrném směru. Usměrňovací diody se vyznačují malým napětím v propustném směru (0,3 V Schottkyho dioda, 0,6 V křemíková dioda s přechodem PN), ale velkým průrazným napětím (rádově stovky voltů). Naproti tomu Zenerovy diody mají průrazné napětí nízké. To bývá v závislosti na dotaci od zhruba 4 V do více než 100 V. Různá hodnota průrazných (Zenerových) napětí  $U_Z$  těchto diod se v obvodech využívá jako napěťová reference. Všimněte si v charakteristikách, že po překročení určité hodnoty proudu se napětí na diodě mění jen málo. Největší napětí v propustném směru mají zpravidla LED (Light Emitting Diode). Jelikož napětí v propustném směru i barva světelného záření jsou závislé na šířce zakázaného pásu polovodiče, liší se napětí LED navíc podle barvy vyzařovaného světla.



Obrázek 3: VA charakteristika diody

### 3.1.2 Bipolarni tranzistor

Bipolární tranzistor je polovodič se dvěma přechody PN, který je přévážně používán pro zesilování nebo pro spínací účely. Podle struktury rozlišujeme typ NPN a PNP. Jedná se o třívývodovou součástku s elektrodami: kolektor (C), emitor (E) a báze (B). Velikost protékajícího proudu mezi kolektorem a emitorem je závislá na velikosti proudu protékajícího mezi bází a emitorem. Obvodově lze tedy na tranzistor pohlížet jako na zdroj proudu řiditelný proudem.

Tranzistor je pokládán za dvojbran, přičemž v tomto měření je emitorový vývod společný oběma branám. Vlastnosti tohoto zapojení lze popsat pomocí různých typů charakteristik. V

katalozích se převážně uvádějí hybridní h parametry. Tranzistorový dvojbran je tedy popsán následující soustavou rovnic:

$$U_{BE} = h_{11E} \cdot I_B + h_{12E} \cdot U_{CE} \tag{13}$$

$$I_C = h_{21E} \cdot I_B + h_{22E} \cdot U_{CE} \tag{14}$$

Jednotlivé parametry, jak už jejich jednotky napovídají, mají různé významy:

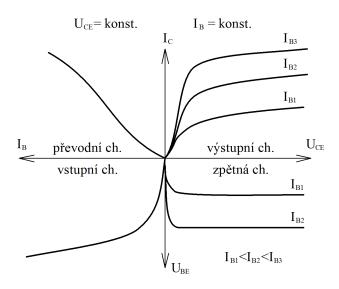
 $h_{11E}$  je vstupní impedance tranzistoru  $(\Omega)$ ,

 $h_{12E}$  je zpětný napěťový přenos (-),

 $h_{21E}$  je proudový zesilovací činitel (-),

 $h_{22E}$  je výstupní admitance tranzistoru (S).

h parametry lze pokládat za konstantní pouze pro určité okolí pracovního bodu. Pro různé pracovní body se jejich hodnoty obvykle liší. Proto se vlastnosti tranzistoru popisují mimojiné graficky vynesením jednotlivých charakteristik ze změřených dat.



Obrázek 4: VA charakteristika tranzistoru

### 3.1.3 Měření VA charakteristiky pulzní metodou

VA charakteristika polovodivého prvku vždy závisí na teplotě. Při statickém měření stejnosměrným proudem dochází vlivem ztrát k ohřívání měřeného prvku. Při pomalém měření jsou tak jednotlivé body charakteristiky změřeny při různých teplotách. Do VA charakteristiky můžeme takto zavléci i určitou hysterézy, pokud budeme měřit z nulového proudu do maxima a následně zpět. Pracovní bod ohřátého prvku totiž poběží po jiné křivce.

Ohřívání prvku se vyhneme napájením prvku co nejnižší efektivní hodnotou měřícího proudu. Snížení efektivní hodnoty proudu, aniž bychom museli měnit měřený rozsah proudu, dosahneme napájením pomocí pulzů. Celé měření tak proběhne v rámci jednoho krátkého pulzu a nedojde k výraznému ohřátí součástky.

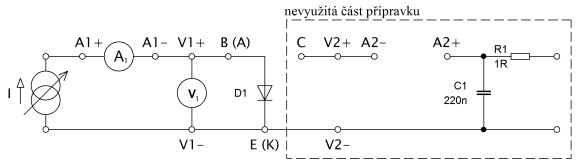
# 3.2 Měření VA charakteristik různých typů diod

## 3.2.1 Úkol měření

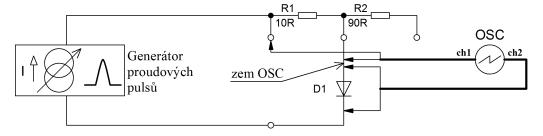
Změřte VA charakteristiky I=f(U) v propustném směru předložených polovodičových diod. Naměřené hodnoty vyneste do grafu a vzájmně je porovnejte. Vyberte si jednu diodu, jejíž charakteristiku změříte statickou metodou. Charakteristiky ostatních diod měřte pulzně generátorem a osciloskopem. U Zenerovy diody navíc změřte a vyneste i charakteristiku v závěrném směru.

# 3.2.2 Schéma zapojení

#### Statické měření



#### Pulzní měření



### 3.2.3 Postup měření

Při statickém měření použijte přípravek pro měření VA charakteristik tranzistoru a obvod zapojte dle příslušného schéma zapojení. Propustný směr diody bude měřen, pokud bude anoda připojena na svorku B (báze) a katoda na svorku E (emitor). Pro vzorky 1,2,3 a 5 měřte v rozsahu proudů 0-200 mA. U vzorku 4 měřte jen do maxima proudu 20 mA. Nastavený proud odečítejte z ampérmetru  $A_1$  a vzniklý úbytek napětí z voltmetru  $V_1$ . Charakteristika všech diod je prudce nelineární. Pro snadné vynášení do grafu je třeba podrobně proměřit oblast kolene vynášené křivky. Proto danou oblast, kde se napětí s proudem prudce mění, měřte s velmi malým krokem proudu.

U pulsního měření připojujte jednotlivé diody na měřící svorky dle schéma zapojení a zobrazujte jejich VA charakteristiky v XY režimu na osciloskopu. Data sejměte ve formátu CSV a uložte na vhodné medium (flash disk). V tomto případě grafy při zpracování vyneste za pomoci odpovídajícího softwaru - EXCEL, MATLAB apod. Napětí bude v datech zobrazeno přímo, avšak proud je snímán jako úbytek napětí na  $10~\Omega$  odporu. Proto proveď příslušný přepočet! Pokud máte tuto možnost otestujte, jak se změní VA charakteristika vlivem změny teploty.

### 3.2.4 Měřené vzorky

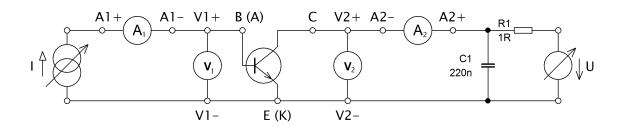
- 1. Shottkyho dioda typ 1N5819, parametry  $I_{max} = 1$  A,  $U_{max} = 40$  V.
- 2. Křemíkova dioda univerzální typ 1N4007, parametry  $I_{max} = 1$  A,  $U_{max} = 1000$  V.
- 3. LED 5 mm bílá 9000 mcd, parametry  $U_f = 4 \text{ V}$ ,  $I_{max} = 100 \text{ mA}$ .
- 4. LED 10 mm červená, parametry  $U_f = 1.9 \text{ V}$ ,  $I_{max} = 20 \text{ mA}$ .
- 5. Zenerova dioada typ 1N5337, parametry  $U_z = 4.7 \text{ V}$ ,  $I_{zmax} = 1 \text{ A}$ ,  $P_{max} = 5 \text{ W}$ .

# 3.3 Měření stejnosměrných charakteristik tranzistoru

# 3.3.1 Úkol měření

- a) Změřte výstupní charakteristiky předložených tranzistorů v zapojení se společným emitorem pro proudy báze  $I_B=5,\ 10,\ 20$  mA. Při měření nepřesáhněte maximální mez bezpečného napětí 50 V v kolektorovém obvodě tranzistoru.
- b) Změřte převodní charakteristiku předložených tranzistorů pro napětí  $U_{CE}=20 \text{ V}.$
- c) Změřte vstupní charakteristiku předložených tranzistorů pro napětí  $U_{CE}=20 \text{ V}.$

# 3.3.2 Schéma zapojení



# 3.3.3 Postup měření

- ad a) Regulovatelným proudovým zdrojem I (knofíkem na přípravku) nastavte požadovaný proud obvodem báze. Pomocí regulovatelného napěťového zdroje U, ampérmetru  $A_2$  a voltmetru  $V_2$  nastavujte napětí a měřte proud obvodem kolektoru. Napětí nastavujte v rozsahu 0-20 V.
- ad b) Regulovatelným napěťovým zdrojem U nastavte napětí  $U_{CE}$ = 20 V. Pomocí regulovatelného proudového zdroje I, ampérmetru  $A_1$  a  $A_2$  nastavujte proud bází  $I_B$  a měřte proud obvodem kolektoru  $I_C$ . Proud bází nastavujte v rozsahu 0 20 mA.
- ad c) Regulovatelným napěťovým zdrojem U nastavte napětí  $U_{CE}=20$  V. Pomocí regulovatelného proudového zdroje U, ampérmetru  $A_1$  a voltmetru  $V_2$  nastavujte proud bází  $I_B$  a měřte napětí mezi bází a emitorem. Proud bází nastavujte v rozsahu 0-20 mA.

Při měření zapisujte naměřené hodnoty do tabulek a zároveň je vynášejte na milimetrový papír v odpovídajícím měřítku. Tabulky i vynesenou charakteristiku si následně členové skupiny okopírují do vlastních sešitů (bude existovat minimálně 1 originál tabulky a 1 originál charakteristiky!!).

### 3.3.4 Měřené vzorky

- 1. BD239, tranzistor NPN,  $U_{CE} = 100 \text{ V}$ ,  $I_C = 2 \text{ A}$
- 2. BD137, tranzistor NPN,  $U_{CE} = 60 \text{ V}$ ,  $I_C = 1.5 \text{ A}$

- 4 Porovnání VA charakteristik různých typů fv článků
- 4.1 Úvod

# 4.2 Měření VA charakteristik fotovoltaických článků

## 4.2.1 Úkol měření

Změřte voltampérové charakteristiky přiložených fotovoltaických článků a určete o jaký typ článku se jedná. U každého typu článku určete:

- proud nakrátko  $I_{SC}$ ,
- napětí naprázdno  $U_{0C}$ ,
- paralelní odpor  $R_P$  reprezentující poruchy v článku,
- $\bullet$  sériový odpor  $R_S$  reprezentující elektrické ztráty,
- bod maximálního výkonu MPP (resp.  $P_{MAX}$ ),
- činitel plnění (fill factor) FF,
- účinnost článku  $\eta$ .

Proveď te vzájemné porovnání jednotlivých parametrů mezi různými články. Do společného grafu vyneste charakteristiky I=f(U) a P=f(U) všech testovaných článků a průběhy porovnejte.

# 4.2.2 Postup měření

Zátěž je realizována přepínatelnou odporovou kaskádou pro krystalické články a posuvným rezistorem v případě tenkovrstvého článku. S měřením začínáme v chodu naprázdno a poté postupně snižujeme odpor až do chodu nakrátko. Pro chod naprázdno rozpojíme svorky zátěže, pro chod nakrátko je zkratujeme. Odečítáme příslušné hodnoty napětí a proudu. Celé měření opakujeme pro všechny typy článků.

### 4.2.3 Měřené vzorky

- 1. ?
- 2. ?
- 3. ?

# 5 Nelineární rezistory

# 5.1 Úvod

V praxi se nejčastěji setkáváme s lineárními rezistory, tj. součástkami, u nichž předpokládáme konstantní velikost odporu nezávislou na vnějších podmínkách aplikace, tj. nezávislost na teplotě, frekvenci, mechanických vlivech apod. Odlišují se výkonovou zatížitelností, teplotní a frekvenční závislostí podle použitých materiálů a technologií výroby, tolerancí jmenovité hodnoty a provedením. Předpoklad konstantní velikosti odporu vyhovuje obvykle při aplikacích do frekvencí 50 kHz až 1 MHz (podle provedení). Pro vyšší frekvence je nutné uvažovat úplné náhradní schéma rezistoru s jeho reaktančními prvky.

Nelineární rezistory jsou na rozdíl od lineárních konstruovány tak, aby velikost odporu byla výrazně závislá na vnějších podmínkách, např. teplotě (termistory NTC, PTC) nebo přiloženému napětí (varistory) a pokud možno nezávisela na dalších vlivech aplikace. Vzhledem k těmto vlastnostem se využívají k měření teploty, v obvodech pro tepelnou ochranu přístrojů, strojů a zařízení, jako přepěťové ochrany atd.

# 5.1.1 Termistory

### 5.1.2 Varistory

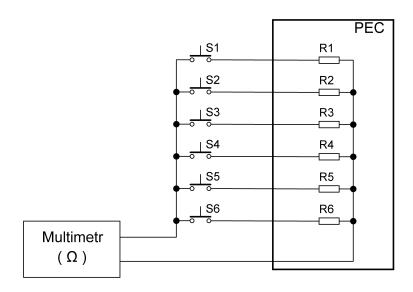
Varistor je odporový prvek, jehož odpor je závislý na přiloženém napětí.

# 5.2 Měření teplotní závislosti termistorů

## 5.2.1 Úkol měření

Změřte závislost odporu 6 vzorků rezistorů a termistorů pro změnu teploty 20 °C až 120 °C. Naměřené závislosti  $R = f(\vartheta)$  vyneste do grafu! Ověřte, zda dané charakteristiky odpovídají teoretickým vztahům (lineární závislost, exponenciální závislost apod.)

# 5.2.2 Schéma zapojení



# 5.2.3 Postup měření

Měřené vzorky jsou umístěny na destičce v pícce a vyvedeny na přepínač měřicích míst. K měření teploty slouží orientačně teploměr, který je součástí konstrukce pece. Pro přesné měření využijeme Pt odporový teploměr s lineární závislostí odporu na teplotě. Pro odpor Pt teploměru uvažujte následující vztah:

$$R_{\vartheta} = R_0 \cdot (1 + \alpha \cdot (\vartheta - \vartheta_0)) \tag{15}$$

 $R_0$  ... je odpor v  $\Omega$  při 0 °C,

 $\alpha$  ... je teplotní koeficient odporu, pro platinový teploměr je  $\alpha = 4, 5 \cdot 10^{-3} \text{ K}^{-1}$ ,

 $\vartheta$  ... je teplota okolí ve °C nebo K,

 $\vartheta_0$  ... je teplota ve °C nebo K, při které byl měřen odpor  $R_0$ , zde 0 °C.

# 5.2.4 Měřené vzorky

1. odporový Pt teploměr 100  $\Omega$  při 0 °C 4. rezistor uhlíkový TR 212 4,7 k $\Omega$ 

2. termistor NTC 100  $\Omega$  5. termistor NTC 6,8 k $\Omega$ 

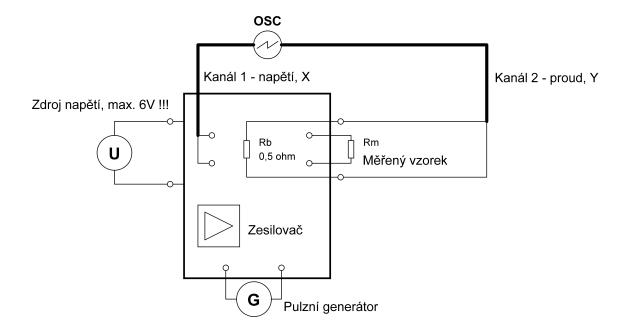
3. rezistor metaloxidový TR154 6,8 k $\Omega$  6. termistor PTC 60  $\Omega$ 

# 5.3 Měření VA charakteristiky varistorů

## 5.3.1 Úkol měření

Změřte voltampérovou charakteristiku 5 vzorků varistorů pomocí osciloskopu, který pracuje v režimu x/y (souřadnicový zapisovač). Ověřte, zda údaje uvedené k jednotlivým vzorkům odpovídají měření.

# 5.3.2 Schéma zapojení



### 5.3.3 Postup měření

Měřený vzorek umístíme do přípravku. Pro měření použijeme zdroj krátkých napěťových pulzů nastavitelné velikosti. Pozor při výměně vzorků - před manipulací snižte napětí na 0 V! Napětí na vzorku snímáme sondou s děličem 1:100 (nastaveno na osciloskopu – zkontrolovat!), proud je snímán jako úbytek napětí na odporu  $0.5~\Omega$  nebo pomocí proudové sondy. Sejmuté charakteristiky zaznamenejte na disketu v osciloskopu, přeneste do PC a uložte na vhodné paměťové medium pro vytisknutí do referátu z měření.

### 5.3.4 Měřené vzorky

- 1. 15D201K, 200 V, zelený
- 4. S20K20, 40 V, velký modrý
- 2. 14D220K, 22 V, modrý
- 5. TR 152, 100 Ohmů, lineární rezistor
- 3. 14D101K, 100 V, světle modrý

# 6 Vlastnosti vysokofrekvenčních cívek

# 6.1 Úvod

Indukčnost v elektrickém obvodu je obvykle realizována cívkou, tj. uspořádáním vodičů ve tvaru závitů. Cívka může být navinuta z vodičů obvykle kruhového průřezu do válcového nebo diskového tvaru nebo např. vytvořena jako obrazec na desce plošných spojů. Indukčnost cívky závisí na počtu závitů, rozměrech vinutí, vzájemné poloze závitů a na magnetické vodivosti prostředí, kterým se uzavírají siločáry magnetického toku cívky (vzduch, ferromagnetický materiál). Při použití cívky v obvodech s vysokými frekvencemi napětí se výrazně uplatní také odpor a kapacity vinutí, skinefekt a vf. vlastnosti magnetických materiálů.

# 6.1.1 Činitel jakosti - převýšení

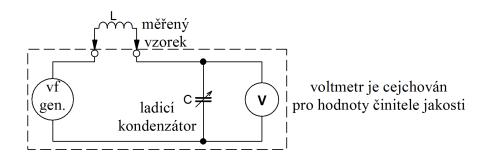
Narozdíl od kondenzátorů nelze u cívek zanedbat parazitní sériový odpor. Jen ve velmi ojedinělých případech není třeba při konstrukci obvodu hodnotu tohoto odporu uvažovat, neboť je hlavní příčinou vzniku ztrát a z toho plynoucího ohřevu cívky (Jouleovy ztráty ve vinutí, ztráty v mag. obvodu atd.). V rezonančních obvodech především kvůli tomuto odporu dochází ke ztrátám energie.

# 6.2 Měření frekvenční závislosti činitele převýšení Q

## 6.2.1 Úkol měření

Zjistěte měřením kmitočtové závislosti činitele převýšení Q daných vzorků cívek vliv konstrukčního provedení (délky vinutí, rozměrů a formy vodičů) na jejich kvalitu. Naměřené hodnoty vyneste do grafu! Diskutujte vliv provedení vinutí na vlastnosti cívky. Ověřte vliv feritového jádra na vlastnosti cívek.

### 6.2.2 Schéma zapojení



# 6.2.3 Postup měření

Měřte na Q-metru v kmitočtovém rozsahu určeném nejmenší a největší kapacitou ladicího kondenzátoru přístroje (obvod s cívkou se ladí do rezonance). Kmitočtový krok volte tak, abyste u každé cívky změřili alespoň 5 hodnot rovnoměrně rozložených v kmitočtovém intervalu. Vložením feritového jádra do cívek 1 až 3 (vzorky 4-6) zjistěte změnu jejich el. parametrů.

### 6.2.4 Měřené vzorky

- 1. cívka  $D = 40 \text{ mm}, l = 27 \text{ mm}, 13 závitů vodičem <math>\emptyset$  1,2 mm
- 2. cívka  $D = 40 \text{ mm}, 1 = 27 \text{ mm}, 27 \text{ závitů vodičem } \emptyset 0.6 \text{ mm}$
- 3. cívka  $D = 40 \text{ mm}, l = 27 \text{ mm}, 57 \text{ závitů vodičem } \emptyset 0,3 \text{ mm}$
- 4. cívka  $D = 40 \text{ mm}, l = 27 \text{ mm}, 13 závitů vodičem <math>\emptyset$  1,2 mm, feritové jádro z mat. N1
- 5. cívka  $D = 40 \text{ mm}, l = 27 \text{ mm}, 27 \text{ závitů vodičem } \emptyset 0,6 \text{ mm}, feritové jádro z mat. N1$
- 6. cívka  $D = 40 \text{ mm}, l = 27 \text{ mm}, 57 \text{ závitů vodičem } \emptyset 0,3 \text{ mm}, feritové jádro z mat. N1$
- 7. cívka MESC (GES Electronic), 10  $\mu$ H, feritové jádro tyčinka
- 8. cívka 09P (GM Electronic), 560 μH, feritové jádro cívka

# 6.3 Měření frekvenční závislosti indukčnosti $L_S$ a činitele převýšení Q vzorků na feritových jádrech

## 6.3.1 Úkol měření

Změřte sériovou indukčnost LS a činitel převýšení Q v závislosti na frekvenci. Najděte frekvenci pro maximální hodnotu Q a frekvenci vlastní rezonance fr. Měření proved'te pomocí LCR metru HP4284A.

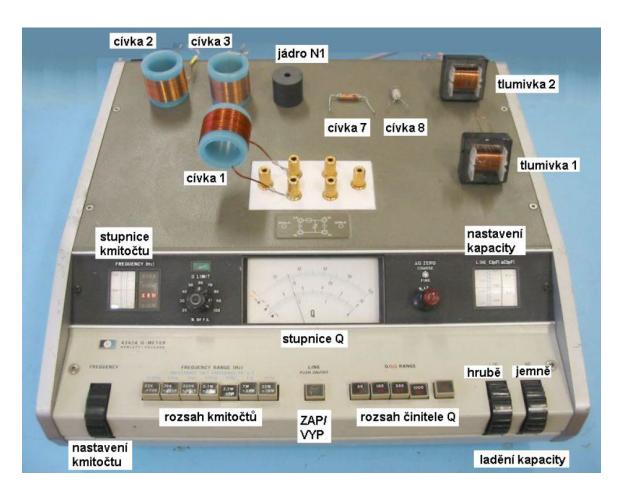
# 6.3.2 Postup měření

Měřte na Q-metru v kmitočtovém rozsahu určeném nejmenší a největší kapacitou ladicího kondenzátoru přístroje (obvod s cívkou se ladí do rezonance). Kmitočtový krok volte tak, abyste u každé cívky změřili alespoň 5 hodnot rovnoměrně rozložených v kmitočtovém intervalu. Vložením feritového jádra do cívek 1 až 3 (vzorky 4-6) zjistěte změnu jejich el. parametrů.

# 6.3.3 Měřené vzorky

- 1. tlumivka 3,7 mH (feritové jádro obdélníkové)
- 2. tlumivka 600  $\mu$ H (feritové jádro obdélníkové)

# 6.4 Obrázková příloha



# 7 Feroelektrické kondenzátory

# 7.1 Úvod

Kondenzátor je součástka, pomocí níž v elektrickém obvodu realizujeme kapacitu. Podobně jako ostatní součástky vykazuje řadu vedlejších závislostí (indukčnost, sériový a paralelní odpor, teplotní a napěťovou závislost). Hodnota kapacity C závisí, jak známo, na ploše elektrod (S), dielektrické konstantě  $(\epsilon)$  a nepřímo na vzdálenosti elektrod (d). Z toho vycházejí odlišné konstrukce kondenzátorů (plošné - např. slídové, svitkové, keramické, elektrolytické). Požadavek na minimální rozměry předpokládá použití materiálů dielektrika s vysokou poměrnou dielektrickou konstantou (tzv. feroelektrika). Tyto materiály jsou však při vyšších teplotách značně teplotně závislé a jejich  $\epsilon_r$  při vyšší teplotě rychle klesá.

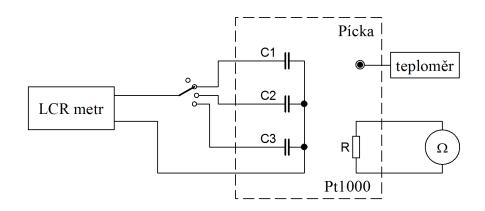
# 7.1.1 Ztrátový činitel

# 7.2 Měření teplotní závislosti kapacity a ztrátového činitele vybraných vzorků kondenzátorů

# 7.2.1 Úkol měření

Změřte závislost kapacity C a ztrátového činitele D u tří vzorků keramických kondenzátorů s odlišným dielektrikem na teplotě T pro teploty 20 °C až 120 °C. Závislosti C = f(T), D = g(T) vyneste do grafu.

## 7.2.2 Schéma zapojení



# 7.2.3 Postup měření

Měřené vzorky jsou umístěny na destičce v pícce a vyvedeny na přepínač měřicích míst. K měření teploty slouží orientačně dotykový teploměr zasazený do měrné jímky na tělese pícky. Kapacitu vzorků a ztrátový činitel měříme RLC metrem. K přesnému změření teploty slouží odporový teploměr (čidlo Pt1000,  $R_0 = 1008 \,\Omega$  při 0 °C,  $\alpha = 4,5\cdot10^{-3} \,\mathrm{K}^{-1}$ ), jehož odpor měříme pomocí multimetru. Teplotu vypočteme z údajů uvedených výše v návodu a za předpokladu linearní závislosti mezi hodnotou odporu a teplotou:

$$R_{\vartheta} = R_0 \cdot (1 + \alpha \cdot (\vartheta - \vartheta_0)) \tag{16}$$

 $R_0$  ...je odpor v  $\Omega$  při 0 °C,

 $\alpha$  ... je teplotní koeficient odporu, pro platinový teploměr je  $\alpha = 4, 5 \cdot 10^{-3} \text{ K}^{-1}$ ,

 $\vartheta$  ... je teplota okolí ve °C nebo K,

 $\vartheta_0$  ... je teplota ve °C nebo K, při které byl měřen odpor  $R_0$ , zde 0 °C.

# 7.2.4 Měřené vzorky

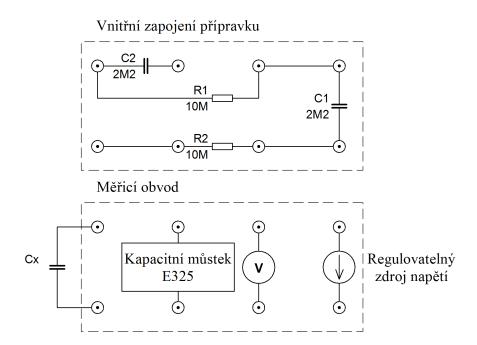
- 1. keramický kondenzátor 100 nF, hmota X7R
- 2. keramický kondenzátor 150 nF, hmota Z5U
- 3. keramický kondenzátor 150 nF, hmota Y5VV

# 7.3 Měření napěťové závislosti kapacity vybraných vzorků kondenzátorů

# 7.3.1 Úkol měření

Změřte závislost kapacity tří vzorků keramických kondenzátorů na velikosti přiloženého stejnosměrného napětí. Závislost C = f(U) vyneste do grafu.

# 7.3.2 Schéma zapojení



### 7.3.3 Postup měření

Měřené vzorky postupně zapojujeme na svorky " $C_X$ " měřicího přípravku, který umožňuje oddělení přiloženého napětí (z bateriového DC zdroje) a měřicího malého střídavého napětí, které využíváme pro měření kapacity. Při měření dbáme na to, aby nebylo překročeno jmenovité provozní napětí vzorku.

### 7.3.4 Měřené vzorky

- 1. keramický kondenzátor TK666, 40 V,100 nF, hmota Supermit (kotoučový, hnědý)
- 2. keramický kondenzátor 4H30, 40 V, 33 nF (zelený)
- 3. svitkový kondenzátor CF2, 63 V, 100 nF, tereftalátový (žlutý)

# 7.4 Měření uvolnění náboje feroelektrického kondenzátoru

V objemu dielektrika feroelektrického kondenzátoru je obecně vždy vázán malý zbytkový náboj  $Q_1$ . Jemu odpovídá nízké napětí  $U_1$  na svorkách kondenzátoru, které je dáno rovnicí:

$$U_1 = \frac{Q_1}{C_1} \tag{17}$$

Při zvýšení teploty dochází u feroelektrik k výraznému zmenšení jejich kapacity (z  $C_1$  na  $C_2$ ) díky zmenšení relativní permitivity z  $\epsilon_{r1}$  na  $\epsilon_{r2}$ . Aby zůstal zachován zbytkový náboj ( $Q_1 = Q_2$ ), musí na kondenzátoru výrazně vzrůst napětí ( $U_2$ ). V ideálním případě platí, že vzrůst napětí ( $U_2/U_1$ ) je roven změně permitivity ( $\epsilon_{r1}/\epsilon_{r2}$ ).

# 7.4.1 Úkol měření

Ověřte uvolnění elektrického náboje u předloženého vzorku kondenzátoru z feroelektrického materiálu.

# 7.4.2 Postup měření

Kondenzátor připojený k elektrostatickému voltmetru nabijte na plné napětí bateriového zdroje (asi 120 V). Kondenzátor vybijte a po chvíli ohřejte v olejové lázni na cca 150 °C. Odečtěte maximální napětí kondenzátoru.

# 8 Vlastnosti kondenzátorů a rezistorů při kmitočtech do 1 MHz

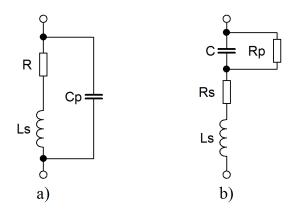
# 8.1 Úvod

Reálné součástky (obvodové prvky) vykazují kromě svého hlavního parametru také parametry parazitní. V případě rezistorů je to při frekvencích do 1 MHz paralelní kapacita nebo sériová indukčnost, v případě kondenzátorů především parazitní odpor. Na těchto frekvencích zpravidla ještě u většiny součástek nedochází k vlastní rezonanci. Přesto identifikování hodnoty parazitního parametru má svůj význam. Parazitní kapacita odporu například může způsobit frekvenční závislost výstupního napětí napěťového děliče, nebo v případě kondenzátorů působí parazitní odpor přídavné ztráty v obvodu, se kterými je třeba počítat. Cvičení se zaměřuje na identifikaci jednotlivých parazitních parametrů v závislosti na technologii součástky a hodnotě jejího hlavního parametru. Vliv parazit na součástku budeme posuzovat pomocí frekvenční závislosti její impedance.

# 8.1.1 Náhradní schémata pasivních prvků

Vlastnosti skutečných součástek lze přiblížit náhradními obvody na obrázku 5. Na frekvencích do 1 MHz se v náhradním obvodu kondenzátorů zpravidla neuplatní parazitní sériová indukčnost. Výjimku tvoří elektrolytické kondenzátory, které mimojiné kvůli své vysoké kapacitě často rezonují již v tomto pásmu. Podobně lze obvykle zanedbat i sériový odpor, jelikož jeho hodnota je relativně malá v porovnání s reaktancí kondenzátoru a vliv jeho ztrát se projeví až při větších proudech. Náhradní obvod kondenzátoru lze tedy pro dané frekvenční pásmo obvykle zjednodušit na paralelní spojení odporu a kapacity. Hodnoty parametrů náhradního schéma závisejí především na technologii konstrukce kondenzátorů.

Náhradní obvod rezistoru je na frekvencích do 1 MHz závislý na hodnotě odporu. Pro jeho nízké hodnoty (méně než 330  $\Omega$ ) převažuje vliv indukčnosti. Pro vysoké hodnoty odporu (více než 330  $\Omega$ ) převažuje vliv kapacity. Pro hodnoty kolem 330  $\Omega$  se oba vlivy dokonce kompenzují a součástka jeví jen malou frekvenční závislost. Pochopitelně frekvenční vlastnosti ovliňuje také konstrukce rezistoru. Drátové (vinuté) výkonové rezistory mají obvykle vyšší indukčnost než vrstvové rezistory se stejným odporem, ale na nižší výkony.



Obrázek 5: a) Náhradní schéma rezistoru, b) náhradní schéma kondenzátoru

# 8.1.2 Frekvenční závislost RL a RC prvku

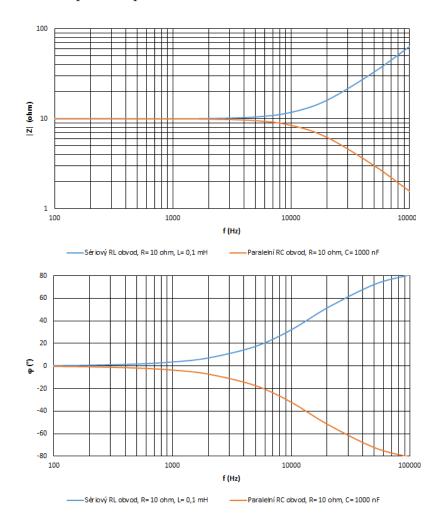
Po zjednodušení náhradních schémat pro frekvence do 1 MHz lze rezistory i kondenzátory modelovat buď sériovým spojení odporu a indukčnosti nebo paralelním spojením odporu a kapacity. Pro impedanci sériového RL obvodu platí vztah:

$$Z_{RL} = R + j\omega L \tag{18}$$

a pro impedanci paralelního RC obvodu platí vztah:

$$Z_{RC} = \frac{R}{1 + j\omega RC} \tag{19}$$

Frekvenční charakteristiky těchto obvodů jsou vyneseny na obrázku 6. Podobné výsledky očekáváme i při měření konkrétních součástek. Všimněte si, že v obvodu s dominantní sériovou indukčností impedance roste a fáze je kladná, zatímco u paralelní kapacity je to naopak. Pokud by tyto charakteristiky patřily například rezistoru, pak by jeho pužití mělo smysl zhruba do frekvencí 1 kHz. Zde si stále ještě uchovává přibližně počáteční hodnotu impedance a nedochází k velkému fázovému posunu mezi napětím a proudem.



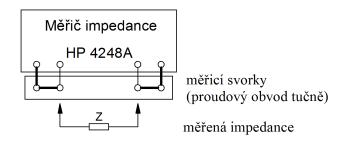
Obrázek 6: Frekvenční charakteristika impedance a fáze pro sériový RL a paralelní RC obvod.

### 8.2 Kmitočtová závislost rezistorů

## 8.2.1 Úkol měření

Pro zadané vzorky rezistorů změřte závislost impedance (absolutní hodnoty |Z|, fáze  $\varphi$ ) nebo jiných ekvivalentních složek (R, X) vyjadřujících komplexní impedanci rezistoru na kmitočtu. Naměřené hodnoty vyneste do grafu, volte vhodné (logaritmické) měřítko na kmitočtové ose!

# 8.2.2 Schéma zapojení



# 8.2.3 Postup měření

Měření proveďte v rozsahu kmitočtů od cca 50 Hz až do 1 MHz s použitím přístroje HP 4284A. Volte vhodný krok, abyste pokryli rovnoměrně všechny měřené řády (Hz, kHz, MHz). Pro vynášení v logaritmické měřítku je vhodný krok 1-2-5-10 nebo 1-3-10. Přístroj umožňuje nastavení kmitočtu jen s určitým krokem z předvolené řady hodnot. Dbejte, aby při upnutí součástek byl minimalizován vliv jejich přívodů (tj. připojovat krátkými přívody).

U odporů tzv. malých hodnot (řádově jednotky až desítky  $\Omega$ ) vyhodnoť te sériovou indukčnost  $L_S$  (z měření impedance), u odporů tzv. velkých hodnot (řádově od k $\Omega$  výše) paralelní kapacitu  $C_P$ . Povšimněte si též chování vykompenzovaných odporů s hodnotami rezistivity kolem 330  $\Omega$ . Při závěrečném hodnocení se věnujte i vlivu konstrukce rezistorů na jejich chování.

# 8.2.4 Měřené vzorky

- 1.  $10 \Omega/330 \Omega/10 k\Omega$  rezistor metalizovaný, 0,6 W, velikost 0207
- 2.  $10 \Omega/330 \Omega/10 k\Omega$  rezistor metalizovaný, 2 W, velikost 0414
- 3.  $10 \Omega/330 \Omega/10 k\Omega$  rezistor drátový, 5 W, keramické pouzdro

# 8.3 Kmitočtová závislost kondenzátorů

### 8.3.1 Úkol měření

Pro zadané vzorky kondenzátorů změřte závislost impedance (absolutní hodnoty |Z|, fáze  $\varphi$ ) nebo kapacity C a ztrátového činitele D na kmitočtu. Naměřené hodnoty vyneste do grafu, volte vhodné (logaritmické) měřítko na kmitočtové ose!

### 8.3.2 Postup měření

Měření proveď te v rozsahu kmitočtů od cca 50 Hz až do 1 MHz s použitím přístroje HP 4284A. Volte vhodný krok, abyste pokryli rovnoměrně všechny měřené řády (Hz, kHz, MHz). Pro vynášení v logaritmické měřítku je vhodný krok 1-2-5-10 nebo 1-3-10. Přístroj umožňuje nastavení kmitočtu jen s určitým krokem z předvolené řady hodnot. Dbejte, aby při upnutí součástek

byl minimalizován vliv jejich přívodů (tj. připojovat krátkými přívody). Pokuste se porovnat jednotlivé technologie kondenzátorů mezi sebou z pohledu jejich frekvenční charakteristiky.

POZN.: Během měření kapacity a ztrátového činitele se může stát, že kapacita i ztrátový činitel budou indikovány záporné. V takovém případě se nemusí jednat o chybu. Pokud k danému jevu došlo na vyšších frekvencích, prošla pravděpodobně součástka rezonancí a nadále se chová jako cívka.

# 8.3.3 Měřené vzorky

1. 1 nF/10 nF/68 nF miniaturní keramické

2. 10 nF plastový s radiálními vývody WIMA

3. 10 nF plastový s axiálními vývody

4. 330  $\mu$ F/25 V elektrolytický hliníkový

5.  $22 \mu F/10 V$  elektrolytický tantalový

# 8.4 Obrázková příloha



# 9 Vlastnosti kondenzátorů a rezistorů při kmitočtech nad 1 MHz

# 9.1 Úvod

Rezistory a kapacitory nejsou ideální součástky, takže mimo svou dominantní vlastnost (odpor, kapacita) vykazují ještě parazitní vlastnosti (indukčnost, kapacitu, sériový a paralelní odpor). Při frekvencích nad 1 MHz způsobují parazitní parametry vlastní rezonanci. Jelikož se po rezonanci mění charakter součástky, může dojít k chybné funkci obvodu v daném pásmu frekvencí. Problém je významný především u pasivních filtrů, kde se významně mění předpokládaná frekvenční charakteristika. Pro příklad jednoduchý RC filtr 1. řádu typu dolní propust se změní po vlastní rezonanci kondenzátoru na RL filtr 1. řádu typu horní propust. Výsledná frekvenční charakteriska odpovídá ve své podstatě pásmové zádrži. Obecně konstrukce obvodů nad 1 MHz je nesnadný úkol, který klade velké nároky na výběr součástek.

### 9.1.1 Vlastní rezonance součástek

Náhradní modely reálných rezistorů a kondenzátorů jsou na obrázku 5. Pro frekvence nad 1 MHz již nelze tyto obvody dále zjednodušit. Zřejmě v případě rezistoru se jedná o zapojení paralelního rezonančního obvodu a v případě kondenzátoru o zapojení sériového rezonančního obvodu. Impedance náhradních obvodů vyjadřují vztahy:

$$Z_R = \frac{R + j\omega L_S}{1 - \omega^2 L_S C_P + j\omega R C_P} \tag{20}$$

$$Z_C = \frac{R_P}{1 + j\omega R_P C} + R_S + j\omega L_S \tag{21}$$

Oba vztahy dosahují extrému v blízkosti frekvence dané podmínkou:

$$\omega^2 LC = 1 \tag{22}$$

Jde vlastně o vyjádření Thomsonova vztahu. Ve skutečnosti je rezonanční frekvence nižší, než by odpovídalo vztahu (22). Její přesná hodnota navíc závisí na útlumu, který je úměrný poměru odporu ku indukčnosti. Posun lze vidět na ilustračních obrázku 8, kde jsou vyneseny impedanční a fázové charakteristiky náhradního schéma rezistoru a kondenzátoru. Zřejmě pro zkoumané hodnoty prvků by podle vztahu (22) mělo dojít u obou součástek k rezonanci ve stejném místě (přibližně při 5 MHz). Nicméně u rezistoru, kde je poměr odporu k indukčnosti a tím i útlumu vyšší je maximální impedance posunuta mírně doleva. Všimněte si, že při rezonanci obě součástky vykazují výhradně odporový charakter. Ve fázové charakteristice je na rezonanční frekvenci fáze vždy 0°.

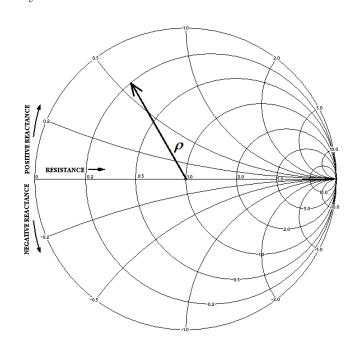
### 9.1.2 Smithův diagram

Měřící přístroj Agilent E5062A zobrazuje naměřené frekvenční charakteristiky pomocí Smithova diagramu. Smithův diagram graficky znázorňuje hodnotu činitele odrazu  $\rho$  v závislosti na zakončovací impedanci měřícího vedení Z.

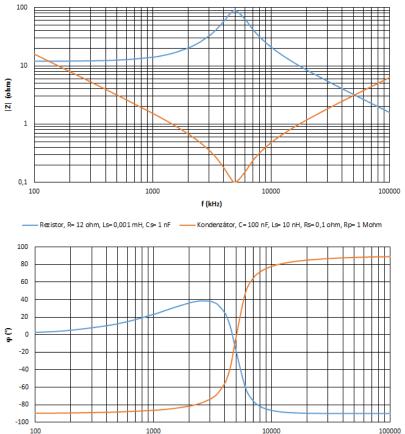
$$\rho = \frac{Z - Z_0}{Z + Z_0} = \frac{Z/Z_0 - 1}{Z/Z_0 + 1} \tag{23}$$

Při změřeném činiteli odrazu  $\rho$  lze při známé charakteristické impedanci vedení  $Z_0$  dopočítat určovanou impedanci Z. Charakteristická impedance je v tomto případě čistě reálná (odporová)  $Z_0 = 50~\Omega$ . Odtud plyne, že horizontální osa Smithova diagramu zobrazuje činitele odrazu pro

čistě odporové zakončení. Výchylky nad touto osou odpovídají přítomnosti indukčnosti a pod osou přítomnosti kapacity.



Obrázek 7: Smithův diagram



Obrázek 8: Frekvenční charakteristika impedance a fáze pro náhradní obvod rezistoru a kondenzátoru

Kondenzátor, C= 100 nF, Ls= 10 nH, Rs= 0,1 ohm, Rp= 1 Mohm

- Rezistor, R= 12 ohm, Ls= 0,001 mH, Cs= 1 nF

### 9.2 Kmitočtová závislost rezistorů

## 9.2.1 Úkol měření

Pro zadané vzorky rezistorů změřte závislost absolutní hodnoty impedance a fáze (|Z|,  $\varphi$ ) na kmitočtu. Naměřené hodnoty vyneste do grafu. V závěru diskutujte vliv hodnoty a technologie rezistoru na naměřené frekvenční charakteristiky.

# 9.2.2 Postup měření

Měření proveďte v rozsahu frekvencí 1 MHz až 100 MHz s použitím přístroje Agilent E5062A. Vyhodnoťte, jak se jednotlivé vzorky projevují v závislosti na jejich hodnotě a technologii. Zaznamenejte rezonanční frekvence jednotlivých součástek.

# 9.2.3 Měřené vzorky

- 1.  $10 \Omega/330 \Omega/10 k\Omega$  rezistor metalizovaný, 0,6 W, velikost 0207
- 2.  $10~\Omega/~330~\Omega/~10~\mathrm{k}\Omega$  rezistor metalizovaný, 2 W, velikost 0414
- 3.  $10~\Omega/~330~\Omega/~10~\mathrm{k}\Omega~$  rezistor drátový, 5 W, keramické pouzdro

## 9.3 Kmitočtová závislost kondenzátorů

# 9.3.1 Úkol měření

Pro zadané vzorky kondenzátorů změřte závislost kapacity a ztrátového činitele  $(C, tg\delta)$  na kmitočtu. Naměřené hodnoty vyneste do grafu. V závěru diskutujte vliv technologie kondenzátoru na naměřené frekvenční charakteristiky.

### 9.3.2 Postup měření

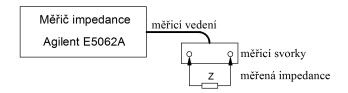
Měření proveď te v rozsahu frekvencí 1 MHz až 100 MHz s použitím přístroje Agilent E5062A. Vyhodnoť te, jak se jednotlivé vzorky projevují v závislosti na jejich technologii. Zaznamenejte rezonanční frekvence jednotlivých součástek.

### 9.3.3 Měřené vzorky

- 1. Elektrolytický kondenzátor hliníkový, 330  $\mu$ F/ 25 V 5. Keram. kondenzátor, 1 nF
- 2. Elektrolytický kondenzátor tantalový, 22 μF/ 10 V 6. Keram. kondenzátor, 10 nF
- 3. Foliový kondenzátor radiální, 10 nF/ 100 V 7. Keram. kondenzátor, 68 nF
- 4. Foliový kondenzátor axiální, 10 nF/ 100 V

# 9.4 Měření přístrojem Agilent E5062A

# 9.4.1 Schéma zapojení



# 9.4.2 Postup měření

Bez založeného vzorku na začátku měření zkontrolujeme kalibraci přístroje – kurzor ukazuje na pravý okraj kružnice na displeji (poloha 3 hodiny). Pokud ne, je třeba kalibrovat:

"Save/Recall" / "Recall/State" / "File Dialog" / "Lab.sta" / "Open" Založíme vzorek do čelistí. Tlačítky START a STOP lze zadat z klávesnice počáteční a konečnou frekvenci měření. Body křivky můžeme číst manuálně nebo zaznamenat celou křivku automaticky na paměťové medium.

### Manuální nastavení frekvence:

Aktuální frekvenci můžeme nastavit při nastavení volby Marker /Marker1. Frekvenci nastavujeme otáčením voliče nebo z klávesnice. Na displeji je možné odečíst údaje v následujícím pořadí: frekvence (f), odpor (R), reaktance (X), indukčnost (L) nebo kapacita (C) podle znaménka reaktance.

### Automatické měření:

Měření probíhá kontinuálně. Data zapisujeme na flash disk. Postupně volíme:

"Save/Recall" / "Save Trace Data"

Nezapomeňte zvolit vhodné uložiště!!!. Jméno souboru je nutné zadat z klávesnice. Stiskem "Save" se data uloží ve fotmátu CSV. Formát ukládání je CSV. Tento formát souborů lze běžně editovat softwary Excel, Matlab apod.

# 10 Osazování DPS

# 10.1 Úvod

Pájení je způsob spojování dvou kovových materiálů pomocí jiného roztaveného kovového materiálu, tzv. pájky. Teplota tání pájky je obvykle mnohem nižší, než je tomu u pájených materiálů, proto při pájení nedochází k tavení spojovaných součástí. V elektrotechnice se pro vytváření vodivých spojů používají téměř výhradně tzv. měkké pájky. To jsou materiály, u nichž je teplota tání nižší než 400 °C. Lze se setkat se dvěma skupinami používaných slitin: Pájky obsahující olovo – jsou založeny na slitině Sn-Pb. Jejich výhodou je nízký bod tání, který je pouze 183 °C. Nevýhodou je obsah olova, které je toxické. Používání těchto pájek je omezeno směrnicí RoHS pouze pro speciální účely. Pájky bez olova – jde o slitiny cínu a dalších kovů, jako například Ag, Zn, Cu a další. Teplota tání je vyšší než u pájek s olovem a její obvyklá hodnota je 217 °C. Tavidla jsou nekovové materiály usnadňující pájení. Zlepšují smáčivost daných materiálů pájkou a brání oxidaci roztavené pájky. Nejčastěji se pro tento účel používá kalafuna.

# 10.2 Osazování desky plošného spoje

### 10.2.1 Úkol měření

Osaď te připravený plošný spoj a pomocí přípravku ověřte jeho funkčnost.

# 10.2.2 Popis zapojení

Schéma zapojení osazovaného obvodu je na obrázku 9. Jedná se o akustickou signalizaci, která má upozornit řidiče na nutnost rozsvítit světla. Napájecí napětí a logické signály světel jsou přiváděny na konektor K1. Reproduktor je připojen mezi vývody J1 a J2. Ke generování obdélníkového signálu pro reproduktor je použit integrovaný obvod časovače TS555. Signál je odebírán proti zemi z výstupu Q. Hodnotu periody generovaného signálu lze ovlivnit změnou časové konstanty RC článku, který je složen z rezistoru R1 a kondenzátoru C3. Činnost časovače je ovlivňována logickou úrovní na vstupu R. Pokud je zde nízká úroveň, pak je časovač vyřazen z činnosti. Po připojení napájecího napětí (otočení klíčku automobilu) je na tomto vstupu napětí blízké 0 V díky rezistoru R2, který je připojen proti plovoucí zemi (bude vysvětleno dále). Casovač tedy nekmitá, dokud napětí na tomto vstupu nedosáhne požadované vysoké úrovně. Napětí je na vstup přiváděno přes diodu D5 z kondenzátoru C2, který je pozvolna nabíjen z napájecího zdroje přes diodu D3 a rezistor R4. Volbou hodnot rezistoru R4 a kondenzátoru C2 tak ovlivňujeme délku časové prodlevy před spuštěním akustické signalizace po zapnutí přípravku. Napájecí napětí pro časovač je vyvedeno mezi uzly V+ a GND. GND je zde značena plovoucí zem, což je uzel, který je oddělen od skutečné země napájecího zdroje rezistorem R5. Přivedením určitého napětí na tento rezistor přes diody D1 nebo D2 snížíme o jeho hodnotu napájecí napětí časovače. Pokud je toto napětí rovno napětí zdroje napájení, pak je napájecí napětí časovače rovno nule a obvod opět nemůže kmitat.

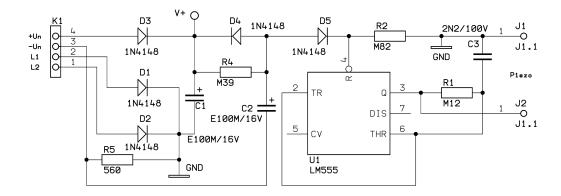
# 10.2.3 Postup pájeni

Desku plošného spoje osazujeme dle obrázku 10, který ukazuje pozice součástek ze strany součástek (druhá strana se nazývá strana plošného spoje a jsou na ní vyleptané vodivé trasy). Dbáme na polaritu diod a elektrolytických kondenzátorů a také na správné natočení pouzdra integrovaného obvodu, které je vyznačeno klíčem (symbol na pouzdře – tečka, výřez apod.). Při osazování je vhodné začít součástkami s nízkým profilem (výškou). Pájení bude jednodušší, pokud si desku plošného spoje upevníme do držáku. Spoje pájíme následujícím posupem:

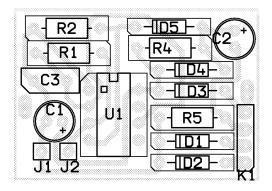
- 1. Páječku držíme v jedné ruce, trubičkovou pájku ve druhé.
- 2. Přiložíme páječku ke spoji a začneme jej prohřívat (případně ještě předtím namočíme páječku do kalafuny).
- 3. Dotkneme se pájkou prohřívaného spoje trocha pájky se roztaví a zůstane na páječce a spoji. Páječkou stále prohříváme spoj!!!
- 4. Poté co se pájka rozteče po spoji, páječku odejmeme. Vždy se snažíme, zkrátit dobu pájení na minimum.

Výsledný pájený spoj by měl mít vzhled sopky.

# 10.2.4 Schéma zapojení



Obrázek 9: Schéma zapojení signalizace rozsvícených světel



Obrázek 10: Pokládací (osazovací) schéma

# 10.2.5 Značení rezistorů

Barva	1. pruh	2. pruh	3. pruh	Násobitel	Tolerance
černá	0	0	0	1	
hnědá	1	1	1	10	1%
červená	2	2	2	100	2%
oranžová	3	3	3	$10^{3}$	
žlutá	4	4	4	$10^{4}$	
zelená	5	5	5	$10^{5}$	0,5%
modrá	6	6	6	$10^{6}$	0,25%
fialová	7	7	7	$10^{7}$	0,1%
šedá	8	8	8	$10^{8}$	0,05%
bílá	9	9	9	$10^{9}$	
zlatá				0,1	5%
stříbrná				0,01	10%