PJI - acelerometro

Breno, Brenda, Fernanda, Maria Eduarda

18/08/2024

Bibliotecas

```
library(ggplot2)
library(dygraphs)
library(dplyr)
library(patchwork)
```

Módulo 1

Importando arquivos

```
df1_controle <- read.table("Grupo3 Acelerometro Controle.txt", header = TRUE, sep = "\t")
df1_problema <- read.table("Grupo3 Acelerometro Problema Motor.txt", header = TRUE, sep = "\t")</pre>
```

Conversão de dados

```
#Convertendo o separador decimal de ',' para '.'

df1_controle <- as.data.frame(lapply(df1_controle, function(x) as.numeric(gsub(",", ".", x))))

df1_problema <- as.data.frame(lapply(df1_problema, function(x) as.numeric(gsub(",", ".", x))))

#Convertendo DataFrame para classe númerica

df1_controle[] <- lapply(df1_controle, as.numeric)

df1_problema[] <- lapply(df1_problema, as.numeric)
```

Plotando sinal

```
for (col in names(df1_controle)[-1]) {
    # Criar um gráfico para cada coluna
    dygraph(data.frame(time = df1_controle$Tempo, value = df1_controle[[col]]), main = paste("Gráfico de"
        dyAxis("x", label = "Tempo (s)") |>
        dyAxis("y", label = "Amplitude") |>
```

Observando espectro do sinal

```
fft_signal <- function(time, signal, name){</pre>
    dt <- time[2] - time[1] #Resolução temporal
    fs <- 1/dt #Frequência
    rfs <- fs/length(time) #Resolução de frequência
    final_frequency <- (length(time)-1) * rfs #Frequência final</pre>
    ff <- seq(from = 0, to = final_frequency, by = rfs) #Vetor de frequência
    signal_fft <- fft(signal) #Transformada de Fourier</pre>
    signal mag <- Mod(signal fft) #Magnitude do sinal</pre>
    signal_theta <- atan2(Im(signal_fft), Re(signal_fft)) #Fase do sinal</pre>
    df <- data.frame(ff = ff[1:(length(ff)/2)], mag = signal_mag[1:(length(signal_mag)/2)])
    #, theta = signal_theta[1:(length(signal_theta)/2)]
   plot_mag <- dygraph(df, main = paste("Gráfico de", name))|>
        dyAxis("x", label = "Frequência (Hz)") |>
        dyAxis("y", label = "Amplitude") |>
        dyRangeSelector(dateWindow = c(-1,25)) |> print()
    \#plot\_theta \leftarrow ggplot2::ggplot(df) + geom\_line(aes(x = ff, y = theta), color = "green") + xlab("Frequence for the first order of the first order or for first order or for the first order or for firs
    #plot_all <- plot_mag/plot_theta</pre>
    #print(plot_mag)
    return (df)
#Amplitude do sinal grupo controle
fft_C1 <- fft_signal(df1_controle$Tempo, df1_controle$C1, "C1 (grupo controle)")</pre>
fft_C2 <- fft_signal(df1_controle$Tempo, df1_controle$C2, "C2 (grupo controle)")</pre>
fft_C3 <- fft_signal(df1_controle$Tempo, df1_controle$C3, "C3 (grupo controle)")</pre>
fft_C4 <- fft_signal(df1_controle$Tempo, df1_controle$C4, "C4 (grupo controle)")</pre>
fft C5 <- fft signal(df1 controle$Tempo, df1 controle$C5, "C5 (grupo controle)")
#Amplitude do sinal grupo problema motor
fft_DP1 <- fft_signal(df1_problema$Tempo, df1_problema$DP1, "DP1 (grupo problema motor)")</pre>
fft_DP2 <- fft_signal(df1_problema$Tempo, df1_problema$DP2, "DP2 (grupo problema motor)")</pre>
fft_DP3 <- fft_signal(df1_problema$Tempo, df1_problema$DP3, "DP3 (grupo problema motor)")
fft_DP4 <- fft_signal(df1_problema$Tempo, df1_problema$DP4, "DP4 (grupo problema motor)")
fft_DP5 <- fft_signal(df1_problema$Tempo, df1_problema$DP5, "DP5 (grupo problema motor)")
```

Cálculo de amplitude MAV - Mean Absolute Value

```
MAV <- function(signal, name){
  MAV_signal <- mean(abs(signal))</pre>
  print(paste("Resultado MAV do sinal ", name, ":", round(MAV_signal,3)))
 return (MAV_signal)
MAV_C1 <- MAV(df1_controle$C1, "C1 (grupo controle)")</pre>
## [1] "Resultado MAV do sinal C1 (grupo controle) : 1.934"
MAV_C2 <- MAV(df1_controle$C2, "C2 (grupo controle)")
## [1] "Resultado MAV do sinal C2 (grupo controle) : 9.463"
MAV_C3 <- MAV(df1_controle$C3, "C3 (grupo controle)")
## [1] "Resultado MAV do sinal C3 (grupo controle) : 9.58"
MAV_C4 <- MAV(df1_controle$C4, "C4 (grupo controle)")
## [1] "Resultado MAV do sinal C4 (grupo controle) : 9.231"
MAV_C5 <- MAV(df1_controle$C5, "C5 (grupo controle)")
## [1] "Resultado MAV do sinal C5 (grupo controle) : 9.772"
print("")
## [1] ""
MAV_DP1 <- MAV(df1_problema$DP1, "DP1 (grupo problema motor)")
## [1] "Resultado MAV do sinal DP1 (grupo problema motor) : 1.334"
MAV_DP2 <- MAV(df1_problema$DP2, "DP2 (grupo problema motor)")
## [1] "Resultado MAV do sinal DP2 (grupo problema motor) : 8.514"
MAV_DP3 <- MAV(df1_problema$DP3, "DP3 (grupo problema motor)")
## [1] "Resultado MAV do sinal DP3 (grupo problema motor) : 9.48"
```

```
MAV_DP4 <- MAV(df1_problema$DP4, "DP4 (grupo problema motor)")
## [1] "Resultado MAV do sinal DP4 (grupo problema motor) : 8.878"
MAV_DP5 <- MAV(df1_problema$DP5, "DP5 (grupo problema motor)")
## [1] "Resultado MAV do sinal DP5 (grupo problema motor) : 9.114"
Cálculo de frequência - F80
F80 <- function(signal mag, name){
  #Espectro de potência
  power_spectrum <- signal_mag^2</pre>
  #Sequência unitária
  ff_unit <- seq(0,1, length.out = length(signal_mag)) * (length(signal_mag)/2)
  #Densidade espectral (PSD)
  psd <- power_spectrum/sum(power_spectrum)</pre>
  #Cumulativo da PSD
  cumulative_psd <- cumsum(psd)</pre>
  #Identificação da F80
  F80 detected <- ff unit[which(cumulative psd >= 0.80)[1]]
  print(paste("Frequência F80 do sinal", name, ":", round(F80_detected,3), "Hz"))
 return(F80 detected)
}
F80_C1 <- F80(fft_C1$mag, "C1 (grupo controle)")
## [1] "Frequência F80 do sinal C1 (grupo controle) : 28.614 Hz"
F80_C2 <- F80(fft_C2$mag, "C2 (grupo controle)")
## [1] "Frequência F80 do sinal C2 (grupo controle) : 0 Hz"
F80_C3 <- F80(fft_C3$mag, "C3 (grupo controle)")
## [1] "Frequência F80 do sinal C3 (grupo controle) : 0 Hz"
F80_C4 <- F80(fft_C4$mag, "C4 (grupo controle)")
## [1] "Frequência F80 do sinal C4 (grupo controle) : 0 Hz"
F80_C5 <- F80(fft_C5$mag, "C5 (grupo controle)")
## [1] "Frequência F80 do sinal C5 (grupo controle) : 0 Hz"
```

```
print("")
## [1] ""
F80 DP1 <- F80(fft DP1$mag, "DP1 (grupo controle)")
## [1] "Frequência F80 do sinal DP1 (grupo controle) : 39.659 Hz"
F80_DP2 <- F80(fft_DP2$mag, "DP2 (grupo controle)")
## [1] "Frequência F80 do sinal DP2 (grupo controle) : 0 Hz"
F80_DP3 <- F80(fft_DP3$mag, "DP3 (grupo controle)")
## [1] "Frequência F80 do sinal DP3 (grupo controle) : 0 Hz"
F80_DP4 <- F80(fft_DP4$mag, "DP4 (grupo controle)")
## [1] "Frequência F80 do sinal DP4 (grupo controle) : 0 Hz"
F80_DP5 <- F80(fft_DP5$mag, "DP5 (grupo controle)")
## [1] "Frequência F80 do sinal DP5 (grupo controle) : 0 Hz"
Cálculo estátisco - Diferença interquartil
dif_quartil <- function(signal_mag, name){</pre>
 quartil <- quantile(signal_mag)</pre>
  inter_quartil <- quartil[4] - quartil[2]</pre>
 print(paste("Diferença interquartil do sinal",name,":", round(inter_quartil,3)))
 return(inter quartil)
}
dif_quartil_C1 <- dif_quartil(df1_controle$C1, "C1 (grupo controle)")</pre>
## [1] "Diferença interquartil do sinal C1 (grupo controle) : 2.2"
dif_quartil_C2 <- dif_quartil(df1_controle$C2, "C2 (grupo controle)")</pre>
## [1] "Diferença interquartil do sinal C2 (grupo controle) : 1.678"
dif_quartil_C3 <- dif_quartil(df1_controle$C3, "C3 (grupo controle)")</pre>
## [1] "Diferença interquartil do sinal C3 (grupo controle) : 2.231"
```

```
dif_quartil_C4 <- dif_quartil(df1_controle$C4, "C4 (grupo controle)")</pre>
## [1] "Diferença interquartil do sinal C4 (grupo controle) : 1.968"
dif_quartil_C5 <- dif_quartil(df1_controle$C5, "C5 (grupo controle)")</pre>
## [1] "Diferença interquartil do sinal C5 (grupo controle) : 3.976"
print("")
## [1] ""
dif_quartil_DP1 <- dif_quartil(df1_problema$DP1, "DP1 (grupo problema motor)")</pre>
## [1] "Diferença interquartil do sinal DP1 (grupo problema motor) : 2.022"
dif_quartil_DP2 <- dif_quartil(df1_problema$DP2, "DP2 (grupo problema motor)")</pre>
## [1] "Diferença interquartil do sinal DP2 (grupo problema motor) : 3.251"
dif_quartil_DP3 <- dif_quartil(df1_problema$DP3, "DP3 (grupo problema motor)")</pre>
## [1] "Diferença interquartil do sinal DP3 (grupo problema motor) : 0.84"
dif_quartil_DP4 <- dif_quartil(df1_problema$DP4, "DP4 (grupo problema motor)")</pre>
## [1] "Diferença interquartil do sinal DP4 (grupo problema motor) : 2.003"
dif_quartil_DP5 <- dif_quartil(df1_problema$DP5, "DP5 (grupo problema motor)")</pre>
## [1] "Diferença interquartil do sinal DP5 (grupo problema motor) : 2.173"
```