

# HW1 Report

110550108 施柏江

## 1. Method

### 1.1 Rotation (Nearest neighbor interpolation)

在跑遍旋轉後圖片的每個像素時，根據計算出的新坐標去找到原始圖片中對應的像素值，將原始圖片中最接近新坐標的像素值複製到旋轉後圖片中。

### 1.2 Rotation (Bilinear interpolation)

首先在水平方向上使用兩個最近的像素進行線性插值，然後在垂直方向上使用這兩個線性插值的結果進行插值，最後將得到的插值填入旋轉後圖片的對應位置中。

### 1.3 Rotation (Bicubic interpolation)

在每個  $(x, y)$  坐標處，首先得到在原始圖片中最接近  $(x, y)$  的十六個像素的坐標，然後根據這十六個像素的值，分別在水平和垂直方向上進行三次插值。最後將得到的插值結果填入旋轉後圖片的對應位置中。為了避免出現超出 0 到 255 的像素值範圍，我使用了 `numpy.clip()` 將像素值限制在此範圍內。

### 1.4 Magnification (Nearest neighbor interpolation)

採用了四捨五入的方式來將目標像素位置  $(i, j)$  映射到原始圖片的位置  $(x, y)$ ，並取最近的整數坐標。這樣做是為了在放大時獲得最近鄰插值的效果。

### 1.5 Magnification (Bilinear interpolation)

計算  $(x, y)$  附近的四個像素的值  $(x1, y1)$ 、 $(x1, y2)$ 、 $(x2, y1)$ 、 $(x2, y2)$ ，並根據雙線性插值的公式計算了  $(x, y)$  的插值結果。最後將得到的插值結果填入放大後圖片的對應位置  $(i, j)$  中。

## 1.6 Magnification (Bicubic interpolation)

先取得  $(x, y)$  附近的16個像素的值，計算水平方向和垂直方向上的雙三次插值，最後將得到的插值結果填入放大後圖片的對應位置  $(i, j)$  中。為避免出現超出 0 到 255 的像素值範圍，我使用了 `numpy.clip()` 將像素值限制在此範圍內。

## 2. Result



2.1 Nearest Neighbor



2.2 Bilinear



2.3 Bicubic



2.4 Nearest Neighbor



2.5 Bilinear



2.6 Bicubic

### 3. Feedback

這次的作業讓我學會了如何使用 OpenCV 和 NumPy 來操作圖片，不僅熟悉了圖片的基本操作，還深入了解了如何進行圖片的放大和旋轉，以及如何利用不同的插值方法來實現這些操作。