#### 推薦文章<<心學新解>>

這篇文章比我在這裏分享的任何代碼和創業項目都重要,其中的發現關係到每一個人的方方面面。哲學比科學和技術更重要!哲學是 人生,科學和技術只是喫飯而已!

心智是可以被操控的!心智是可以被操控的!心智是可以被操控的!你所不知道的5G/6G微波腦機接口技術!

### 點擊下面鏈接訪問此文章

• https://github.com/brianwchh/worldofheart

# 智能指針box<T>

你是否也曾問,何謂智能指針?慾答此問,應先知rust之所有權機制,及其設計動機!

rust語言設計宗旨之一,就是在 **變量離開作用區域時,自動刪除其在內存上申請的空間**,而且是在 compilation階段確保這些變量的內存會被自動清除!不需要自己寫代碼手動去刪除,又沒有像Go語言那種背景線程去檢查和回收的機制,rust是既要C的效率,又不想要有田螺姑娘在背後運行佔用資源,請問,RUST是 如何做到的呢!?

其答案就是compiler在編譯的時候,自動幫你生成了這些刪除內存的代碼。在C++/C中,我們總是會出現申請了,卻忘記刪除的情況,因爲寫着寫着,人都難免會忘記,也因此,在golang和其他一些高級語言中有了一個defer語句,就是說讓你申請完一段內存,馬上寫一個刪除該內存的代碼,但在這代碼之前寫上defer,就是告訴編譯器:親愛的,把這個命令在生成彙編assemble指令時,放在該作用域(比如函數)退出之前。這種除了用於刪除變量,也常用在退出某個線程thread程序中。

但是,這麼高級的defer語句,RUST是唔憂啲。咁哩啲話,rust有咩呢? 它擔心有些懶鬼,連defer都會忘記。所以它就設計了一個飛常嚴格的變量所有權機制。它從每個變量的生成到結束一直在compile階段就排查,在這個變量退出作用域時,就幫你插入一段刪除該變量的程序。

如此,你就可以放心地申請內存,反正最後這個變量都會退出作用域,compile會幫你生成代碼,一一刪除內存。

這種排查機制,又如何工作的呢?

其原則也不難,就是保證塊heap內存某一時刻只有一個所有者,如果這個所有者在退出某作用域時,沒有將所有權轉交給別人,那麼其他所有想訪問該內存的變量都時無效的,你只要訪問了,編譯器就會報錯,告訴你,所有權在哪裏失去了,這樣你就可以去該處將所有權先轉交給需要的繼承人。所以,在heap上的一塊內存,在stack上可能有多個指針,但每一時刻,只有一個指針是有擁有權的,其他的指針,在這擁有者還活着的時候,能讀,也可以寫,只是它們在退出各自作用域的時候,不會刪除該變量。

因此這裏,又引入了一個作用域的 **生命週期**!即上面提到的,你必須要保證,在多線程的時候,有所有權的指針 針生命週期要比沒有所有權的指針,活得長!因爲在多線程的時候,compiler是沒辦法知道哪個子線程的退出 時間比較早的,因此,這個時候,所有權應該給主線程的變量,在主線程退出的時候,確保所有子線程都退出了,再清除該內存。如果你把所有權給某個線程,在程序運行的時候,如果那個線程在退出之時就把內存清除了,另一個線程就會奔潰了,因爲訪問不到該內存了。

在回到Box<T>。

### referencing & borrowing

感覺這Rust發明了好多亂七八糟的名稱,明明可以沿用C語言的詞彙,華華非要搞個borrowing,找了半天還是reference,中的一種(即只讀)。

用一個栗子來說明。

#### 以上是只讀的referencing

不管是只讀還是讀寫的referencing,s2只要還在其作用域,s1都將無法讀寫訪問,雖然s1仍然擁有所有權。問題是,多線程時如何處理?這搞定似乎有點複雜了?

#### 舉一個栗子:

mance if the data on the heap were large.

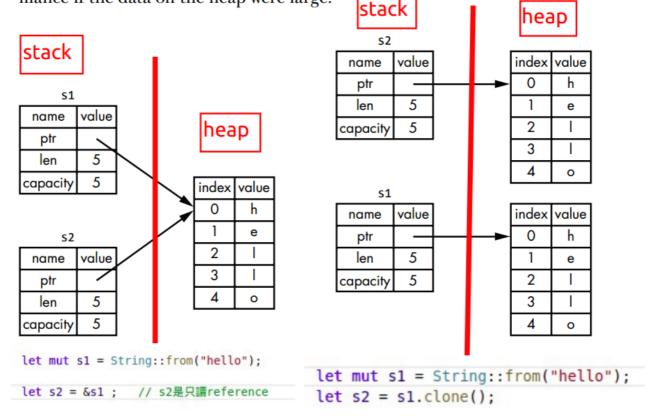


圖1

## referencing 與 raw pointer (\* const / \* mut )的區別

從上圖可以看出,reference其實就是將stack部分的數值(meta data/描述信息)拷貝了一份,命名爲 s2。然後s1和s2都指向heap上的同一塊內存。這就是語句(let s2 = &s1 //s2只讀; 或者let s2 = & mut s1; //s2 可寫)所做的事情。

\*\*而raw pointer\*\*的值就是其指向的變量首地址。還是以上圖1爲栗子。

let raw\_ptr\_of\_s1 = &s1 ; // &s1可以用C語言中的取s1變量的首地址來理解。&在此爲取地址操作符號。

#### ustLang/RustEbooks/practise\$ rustc box.rs box.rs - practise - Visual Studio Code Edit Selection View Go Run Terminal Help EXPLORER B box.rs ✓ PRACTISE B box.rs $\equiv$ box fn print type of<T>(string: String, : &T) { 3 B box.rs println!("{} {}",string, std::any::type name::<T>()) 4 5 6 7 fn main() { 8 9 let s1 = String::from("hello"); 10 $let ptr_s1 = \&s1;$ print type of("the type of s1 is ".to string(),&s1); 11 print\_type\_of("the type of ptr\_s1 is ".to\_string(),&ptr\_s1); 12 13 14

圖2

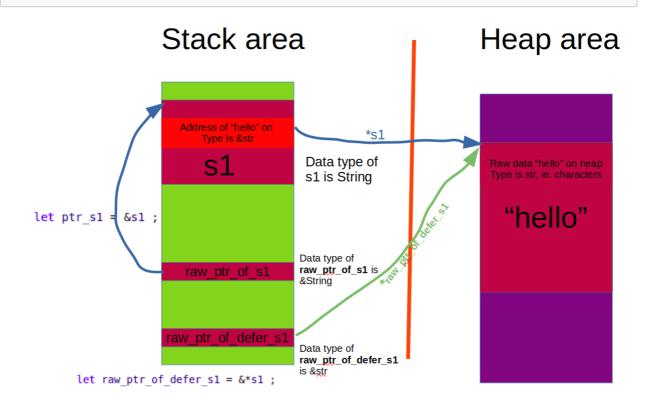
如果我們打印其類型,compiler自動infer的類型爲如下:

```
the type of s1 is alloc::string::String the type of ptr_s1 is &alloc::string::String
```

圖3

以一張圖來幫助理解raw pointer和reference在stack和heap上的存放方式:

<!-- image area, flex to make it center, it may not work for github, for html and pdf rendering only -->



現在我們來寫一個簡單的程序來驗證下上圖:

## · move, 轉移所有權

```
let mut s1 = String::from("hello");
let s2 = s1 ;
```

s1 將無效,當s2退出作用區域後,heap上的字符串hello空間將會被無效清除。除非在s2退出作用域之前將 s1=s2 move回給s1.

### ·什麼情況下用Box<T>

簡單來說,就是當你有一段數據,尤其是大小在compiler階段無法確定的數據,這種情況,一般都要把 raw data放在heap上,然後在stack上生成像描述信息,如上面提到的String類型。

Box是一種struct,好處是,自己可以添加trait的方法,比如 let GetValue = \* some\_box\_instance; // dereference 的方法。

當我們稱之爲智能指針時,一般都是說它能夠在退出作用域時,自動刪除heap上的內存(當然還有 stack上的)。Box實現這種自動刪除的智能方式就是通過自定義drop方法,在退出作用域時,會自動調 用這個drop方法,而我們則需要在這drop方法里寫上刪除某個變量的語句。