## 8 Groupes d'isométries du tétraèdre et du cube

Leçons 101, 105, 161, 191

Ref: [H2G2 Tome 1], XII Prop 3.12 & Prop 3.15

Ce développemment consiste à étudier les groupes d'isométries laissant stables le tétraèdre et le cube.

Si C est un ensemble de points de  $\mathbb{R}^n$ , on appelle groupe d'isométries de C, et on note Iso(C), l'ensemble des isométries affines de  $\mathbb{R}^n$  laissant stable l'ensemble C. On note aussi Iso $^+(C)$  l'ensemble des isométries affines positives de Iso(C). On appelle  $\Delta_4$  le tétraèdre régulier et  $C_8$  le cube, qui sont deux ensembles de  $\mathbb{R}^3$ .

**Théorème 1** Le groupe des isométries du tétraèdre est  $Iso(\Delta_4) \simeq \mathfrak{S}_4$ , et le groupes des isométries positives du tétraèdre est  $Iso^+(\Delta_4) \simeq \mathfrak{A}_4$ .

 $D\acute{e}monstration.$  On note A,B,C et D les sommets du tétraèdre, comme sur la figure 8.1a. On définit le morphisme

$$\varphi: \left| \begin{array}{ccc} \operatorname{Iso}(\Delta_4) & \longrightarrow & \mathfrak{S}(A,B,C,D) \simeq \mathfrak{S}_4 \\ f & \longmapsto & f_{|\{A,B,C,D\}} \end{array} \right|$$

Ce morphisme est bien défini puisque  $\{A, B, C, D\}$  est par définition stable par les éléments de Iso $(\Delta_4)$ . On va montrer que  $\varphi$  est bijectif.

- On se donne f tel que  $\varphi(f)$  est l'identité. Puisque les vecteurs AB, AC, et AD forment une base de  $\mathbb{R}^3$ , l'image de f sur cette base caractérise f, et donc f est l'identité sur  $\mathbb{R}^3$ . Donc  $\varphi$  est injectif.
- On veut maintenant montrer que  $\varphi$  est surjectif. On cherche tout d'abord un antécédent à la permutation  $(A\ B)$ . On doit trouver une isométrie qui échange A et B sans toucher à C et D. On note alors M le milieu de [AB], et on considère la réflexion de plan (CDM), qui est bien une isométrie, et qui effectue exactement les déplacements recherchés. Donc  $(A\ B)$  est dans l'image de  $\varphi$ , et par symétrie de la figure, toutes les transpositions aussi. Or les transpositions engendrent  $\mathfrak{S}_4$ , donc tous les éléments de  $\mathfrak{S}_4$  sont dans l'image. Donc  $\varphi$  est surjectif.

On en déduit donc que le groupe des isométries du tétraèdre est  $\mathfrak{S}_4$ .

De plus, comme  $SO_3(\mathbb{R})$  est d'indice 2 dans  $O_3(\mathbb{R})$ , et comme par symétrie centrale de  $\Delta_4$ , tout élément de  $Iso^+(\Delta_4)$  correspond bijectivement à un élément de  $Iso^-(\Delta_4)$ ,  $Iso^+(\Delta_4)$  est aussi d'indice 2 dans  $Iso(\Delta_4)$ . Or le seul sous-groupe d'indice 2 dans  $\mathfrak{S}_4$  est  $\mathfrak{A}_4$ , donc  $Iso^+(\Delta_4) = \mathfrak{A}_4$ .

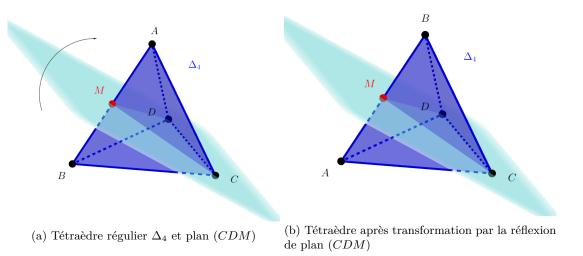
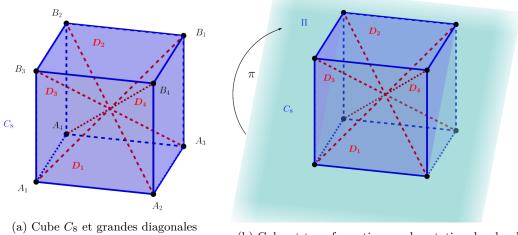


Figure 8.1 – Tétraèdre régulier  $\Delta_4$  et isométries

**Théorème 2** Le groupe des isométries du cube est  $\text{Iso}(C_8) \simeq \mathfrak{S}_4 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}$  et le groupe des isométries positives du cube est  $\text{Iso}^+(C_8) \simeq \mathfrak{S}_4$ .

Brieuc Frénais - @ (1) (3)



(b) Cube et transformation par la rotation du plan  $\Pi$ 

FIGURE 8.2 – Cube  $C_8$  et isométries

Démonstration. On numérote les sommets du cube selon la figure 8.2a. On remarque tout d'abord que toute isométrie laissant stable le cube doit laisser stable les quatre grandes diagonales  $D_i = [A_iB_i]$ . En effet, comme une isométrie conserve les distances, et comme les couples  $(A_i, B_i)$  sont les couples de points les plus éloignés de  $C_8$ , l'ensemble de ces couples est stable par toute isométrie du cube. On définit alors le morphisme de groupe

$$\varphi: \left| \begin{array}{ccc} \operatorname{Iso}^+(C_8) & \longrightarrow & \mathfrak{S}(\mathcal{D}) \simeq \mathfrak{S}_4 \\ f & \longmapsto & f_{\mid \mathcal{D}} \end{array} \right|$$

où  $\mathcal{D}$  désigne l'ensemble des couples  $(A_i, B_i)$ . On va montrer que  $\varphi$  est un isomorphisme.

- On se donne f tel que  $\varphi(f)$  est l'identité, et on suppose par l'absurde que f n'est pas l'identité. Comme f n'est pas l'identité, l'un des sommets  $A_i$  de la face du bas n'est pas stable par f (sinon, pour conserver les diagonales, f doit laisser stables tous les points du cube, et donc f est l'identité). Mais alors,  $f(A_i) = B_i$  puisque l'ensemble  $\{A_i, B_i\}$  est stable par f. Mais comme f conserve les distances, cela implique que pour tout j ∈ [1,4],  $f(A_j) = B_j$ . On en déduit que f est l'opposée de l'identité, ce qui est absurde puisque cette isométrie est négative. Donc f est l'identité, et  $\varphi$  est injectif.
- On note maintenant  $\Pi$  le plan engendré par les diagonales  $D_1$  et  $D_2$ , et on considère la rotation  $\rho$  d'angle  $\pi$  autour de autour de l'axe orthogonal à  $\Pi$  passant par le centre O du cube (qui est bien une isométrie positive). Alors, comme on le voit sur la figure 8.2b,  $D_1$  et  $D_2$  sont stables, mais  $D_3$  et  $D_4$  sont échangées. On en déduit que  $\varphi(\rho) = (D_3 \ D_4)$ . Un raisonnement similaire sur les autres couples de diagonales successives montre que toutes les transpositions  $(D_i \ D_{i+1})$  sont dans  $\varphi(\operatorname{Iso}^+(C_8))$ . Or ces transpositions engendrent  $\mathfrak{S}(\mathcal{D})$ , donc  $\varphi$  est surjectif.

On en déduit bien que  $\operatorname{Iso}^+(C_8) \simeq \mathfrak{S}_4$ .

Par le même argument que précédemment, Iso<sup>+</sup>( $C_8$ ) est d'indice 2 dans Iso( $C_8$ ). En particulier, il est distingué. De même, le sous-groupe  $\{\pm \operatorname{Id}\}$  est distingué puisque l'identité et son opposée commutent avec toutes les isométries de  $\mathbb{R}^3$ . De plus, l'intersection de ces deux groupes est triviale, et toute isométrie du cube est soit positive, soit opposée d'une isométrie positive. On en déduit que le groupe des isométrie du cube est le produit direct de ces deux groupes :

$$\operatorname{Iso}(C_8) = \operatorname{Iso}^+(C_8) \times \{\pm \operatorname{Id}\} \simeq \mathfrak{S}_4 \times \mathbb{Z}/2\mathbb{Z}.$$