论文标题

Real-Time Speech Separation by Semi-supervised Nonnegative Matrix Factorization

要点

NMF

给出非负的数据矩阵 $\mathbf{V} \in \mathbb{R}_{+}^{m \times n}$, NMF 的目标是寻找到两个非负矩阵, $\mathbf{W} \in \mathbb{R}_{+}^{m \times r}$ 和 $\mathbf{H} \in \mathbb{R}_{+}^{r \times n}$,从而最小化误差 $D(\mathbf{V}, \mathbf{W}\mathbf{H})$,D 是某种散度度量。在音频源分离的应用中, \mathbf{V} 代表原始的 magnitude spectrogram. \mathbf{W} 中的列代表了录音的特征化的 spectra。H 包含了这些基本的 spectra 的激活值。度量方法一般用 KL 散度:

$$D_{\mathrm{KL}}(\mathbf{X}, \mathbf{Y}) = \sum_{i,j} x_{i,j} \log \frac{x_{i,j}}{y_{i,j}} - x_{i,j} + y_{i,j}$$

更新的规则:

$$\mathbf{W} \leftarrow \mathbf{W} \cdot \frac{\frac{\mathbf{V}}{\mathbf{WH}} \mathbf{H}^T}{1 \mathbf{H}^T}$$

$$\mathbf{H} \leftarrow \mathbf{H} \cdot \frac{\mathbf{W}^T \frac{\mathbf{V}}{\mathbf{WH}}}{\mathbf{W}^T}$$

注意 1 代表 ones 矩阵 (全 1 的矩阵)

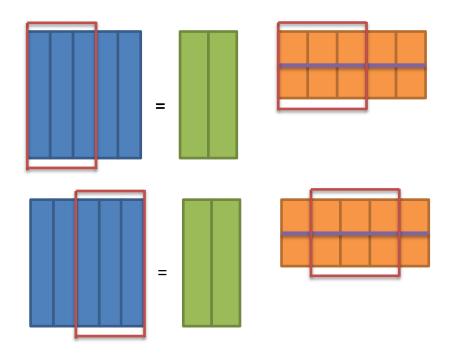
令 k=1,2...K 代表一共有 K 个源, 那么:

$$V \approx WH = \sum_{k} W_{k}H_{k}$$

加粗部分是矩阵加法, W_k , H_k 分别是W,H的子矩阵(加减法意义上),因此分离阶段复原出原来的各个音频源如下(比例的形式):

$$V_k = V \cdot \frac{W_k H_k}{WH}$$

On-Line Superivised NMF



这种学习方法中,假设所有的音频源是已知的(从开始的 spectrum 到结束的 spectrum),因此很适合用在线的学习方式(增量的学习方式),换言之可以使用 滑动窗口一帧帧处理,分离阶段 W 矩阵由隔离的源音频矩阵合成回来。用此方 法时,W 矩阵会保持为一个常量矩阵,只有 H 矩阵增量更新。

$$\mathbf{h}_{:,t} \leftarrow \mathbf{h}_{:,t} \cdot \frac{\mathbf{W}^T \mathbf{\overset{\mathbf{v}_{:,t}}{W} \mathbf{h}_{:,t}}}{\mathbf{W}^T \mathbf{1}_{:,t}}$$

小注: spectrum 为单数, spectra 和 spectrums 为其复数形式

On-Line Semi-supervised NMF

这种学习方法中,认为一种源是不可知的(可以是说话人的声音,也可以是噪音,很多时候是噪音),将未知源的 Wk 矩阵随机初始化,每一帧会在训练中更新,已知源的 Wk 矩阵则保持为常量矩阵。也正因为未知源的数据矩阵未知,混合音频的 H 矩阵和 W 矩阵会产生相互依赖,会因此不适合增量学习,而应该考虑全文信息(使用所有观测到的 spectra)。

Real-Time Implementation

Real-Time Implementation 是对 On-Line Semi-supervised NMF 的实时实现,这里有一个参数称为 delay 参数,它指示了滑动窗口要输出的帧的位置。如果该参数设置为 0,只考虑频谱中过去的上下文,否则会窗口外面(未来)的观测点。

激活值的精确性不仅依赖于对 W 矩阵的估计(可以由滑动窗口控制),还有迭代的次数(随着 delay 参数的增加而增加),总延迟 L=(d+1)s, d 为 delay 参数的大小, s 为帧的长度。

实验数据集

Buckeye database 采样频率为 16Hz,测试时的分析的帧的长度为 32ms,帧重叠 50%,实验中用 12 段随机选取的语音片段,长度在 3-20s 不等,每个训练序列 用 20 个来自同一个说话人的语音片段拼接到一起,最后长度在 1.5min-5.5min 之间。

除了语音部分,还有噪音部分,大部分噪音来自CHiME噪声录音(拼接1024个0.5s的短片段),这部分噪音涵盖了大部分的训练样本,另外,为了加强泛化效果,17min的训练序列由SiSEC 2010 noisy speech database,SPIB noise database,street noise(来自the soundcities website)组成,两部分噪声分别代表matched和mismatched训练噪声,在上面提到的算法中,On-Line Superivised NMF的成分数目:语音和噪声分别为 $\mathbf{c}_s = \mathbf{c}_n = \mathbf{50}$; on-line semi-supervised NMF,语音的成分为 $\mathbf{c}_s = \mathbf{50}$,噪声的成分数目则可以改变。

Table 1. Tested values of the parameters for the on-line semi-supervised NMF system

	Parameter	Tested Values
c_s	number of speech components	{50}
c_n	number of noise components	{1,2,4,8,12,16}
ℓ	sliding window length	{2,4,6,8,12,16,20,25,30}
d	delay	$\{0,1,2,3,4,5,6,7\}$
n	${\bf number\ of\ optimization\ iterations}$	$\{1,2,4,8,16,32,64\}$

几种评估标准:

the Source to Distortion Ratio (SDR)

the Source to Interference Ratio (SIR)

the Source to Artifact Ratio (SAR)

作为对比,提供一个离线版本的模型, $c_n \in \{1,2,4,8,12,16,20,25,30,35,40,45,50\}$,其中30最大化了测试数据库中的平均SDR,该模型的最优SDR为5.2dB,将作为一个基线。

实验结果分析

Supervised NMF的结果如下,SIR随着迭代次数的增加而增加,但是,对干扰的削弱也需要更多的加工代价,因此SAR同时也在下降。一种比较好的trade-off是用一次迭代实现该模型,得到4.2dB的结果,比起原始的混合音频,有0.6dB的提升,尽管最优的迭代次数与数据是独立的,但这也显示了一个比较小的迭代次数可以得到一个比较满意的分离。

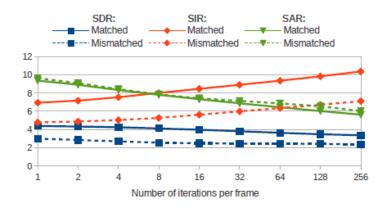


Fig. 1. Average source separation criteria (dB) for the supervised NMF systems, trained on the matched and mismatched noise

我们的模型显示了一个具有足够多的噪声的模型在分离上的重要性,而且实际上 supervised NMF模型比off-line semi-supervised模型要好。另外,这两种模型的 SAR粗略相同,但使用"matched" noise训练带来更高的SIRs,提升了2dB左右。 下面的图2-4展示了on-line semi-supervised系统的一些表现,可以看出它比 supervised NMF轻微好一些,最好的SDR大约为4.4dB。

最好的分数下的参数配置为: $c_n = 8$, $\ell = 20$, d = 0 i = 1 ,图2显示出随着迭代次数的增加,SIR在下降,这很可能是由于过拟合引起的(更新中的component试图将语音和噪声一起学习进去)。而图3显示出随着窗大小的增大,SIR下降而SAR反而改善,这可以认为模型对环境的适应能力变差了些(抗干扰能力)但应对过拟合问题的鲁棒性更强,而图3噪声中噪声成分变化带来的效应却恰好相反,因此 $c_n = 8$, $\ell = 20$ 和336ms的滑动窗口是一个合理的trade-off。图5中delay parameter的改变基本不会给模型带来任何变化,因此设置为0即可。由于迭代次数仅需1次,相应的好处是带来计算复杂度的降低。

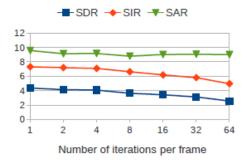


Fig. 2. Criteria (dB) as a function of i for constant $c_n = 8$, $\ell = 20$ and d = 0



Fig. 3. Criteria (dB) as a function of ℓ for constant $c_n = 8$, d = 0 and i = 1

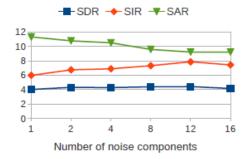


Fig. 4. Criteria (dB) as a function of c_n for constant l = 20, d = 0 and i = 1

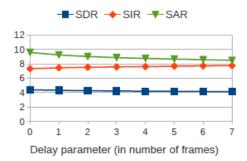


Fig. 5. Criteria (dB) as a function of d for constant $c_n = 8$, $\ell = 20$ and i = 1