Conditional Random Fields

BrightHush

2014年12月1日

目录

1 Model

1.1 Linear Chain CRFs

在介绍linear chain conditional random fields之前,首先介绍条件概率p(y|x),这个条件可以可以通过HMM中的联合概率得到。重点在于条件分布实际上是使用特定特征函数的条件随机场。

在这里我们首先重写HMM联合概率公式,当然是以更加通用的方式重写该公式,其中需要注意的是在HMM中变量y表示状态序列,x表示观察序列,因此注意下面公式中各变量的含义及公式本身表示的意义。

$$p(\mathbf{y}, \mathbf{x}) = \frac{1}{Z} \Pi_{t=1}^{T} exp \left(\sum_{i,j \in S} \theta_{ij} 1_{y_t=i} 1_{y_{t-1}=j} + \sum_{i \in S} \sum_{o \in O} \mu_{oi} 1_{y_t=i} 1_{x_t=o} \right)$$
(1)

其中 $\theta = (\theta_{ij}, \mu_{oi})$ 是该分布的实数参数,Z是归一化参数来保证最后的概率之和为1。上式可以认为是HMM模型的一种泛化,通常的HMM可以当成该模型的一个特例。当 $\theta_{ij} = logp(y'=i|y=j), \mu_{oi} = logp(x=o|y=i)$ 的时候,那么就是通常我们所熟知的HMM模型了。

通过引入 $feature\ functions$,我们可以更加紧密的表示上面的公式。每一个特征函数的形式为 $y_k(y_t,y_{t-1},x_t)$ 。为了能完整的表达上面的概率公式,需要有一个特征 $f_{ij}(y,y^{'},x)=1_{y=i}1_{y^{'}=j}$ 表示每一个状态转移(i,j),需要有一个特征 $f_{io}(y,y^{'},x)=1_{y=i}1_{x=o}$ 表示状态-观察值对(i,o)。我们使用 f_k 表示特征函数, f_k 需要遍历所有的 f_{ij} 和所有的 f_{io} 。因此我们可以写作下面的方

式:

$$p(\mathbf{y}, \mathbf{x}) = \frac{1}{Z} \Pi_{t=1}^{T} exp(\sum_{k=1}^{K} \theta_k f_k(y_t, y_{t-1}, x_t))$$
 (2)

最后一步,对于给定观察序列x,求状态序列y的条件概率如下:

$$p(y|x) = \frac{p(y,x)}{\sum_{y'} p(y',x)}$$
 (3)

$$= \frac{\prod_{t=1}^{T} exp(\sum_{k=1}^{K} \theta_k f_k(y_t, y_{t-1}, x_t))}{\sum_{y'} \prod_{t=1}^{T} exp(\sum_{k=1}^{K} \theta_k f_k(y'_t, y'_{t-1}, x_t))}$$
(4)

这是一个比较特别的linear chain CRF,因为仅仅考虑了单独当前词对应的特征。而对于其他很多的linear chain CRF 会使用丰富的特征,例如当前词的前缀、后缀,或者是周围词的等等。如果我们用更加通用的特征函数来替换当前词相关的特征函数,那么我们可以得到更加通用的linear chain CRF:

Definition: Let Y, X be random vactors. Then a linear chain conditional random field is a distribution $p(\mathbf{y}|\mathbf{x})$ that takes the form:

$$p(\mathbf{y}|\mathbf{x}) = \frac{1}{Z(\mathbf{x})} \Pi_{t=1}^{T} exp(\sum_{k=1}^{K} \theta_k f_k(y_t, y_{t-1}, x_t))$$
 (5)

where Z(x) is an instance specific normalization function

$$Z(\mathbf{x}) = \sum_{\mathbf{x}} \Pi_{t=1}^{T} exp(\sum_{k=1}^{K} \theta_{k} f_{k}(y_{t}, y_{t-1}, x_{t}))$$
 (6)

通过以上我们可以看到,如果对联合概率p(y,x)按照HMM的方式进行分解,那么相应的条件概率p(y|x) 就是一个线性的crf模型。举例来说,在HMM中,通过状态i转到状态j会得到相同的分数 $logp(y_t=j|y_{t-1}=i)$,而没有参考输入。在CRF中,我们可以令(i,j)转移得到的分数依赖于当前的观察序列,通过增加一个特征 $1_{y_t=j}1_{y_{t-1}=i}1_{x_t=0}$ 。使用这种特征的CRF模型被广泛的应用在文本领域。

最后,需要注意的是归一化常量Z(x)是对所有的可能的状态序列进行求和,这是一个指数级增长的数量。然而,这个可以被forward-backward 算法高效的计算。

2 References