Departamento de Eletrônica e Computação ELC 1011 – Organização de Computadores

Nome: Gabarito	
	_

1^a Prova

1 – (3,0 pontos) Considere duas máquinas, P1 e P2, que usam o mesmo conjunto de instruções mas possuem implementações diferentes. O conjunto de instruções possui 4 classes de instruções: A, B, C e D. A frequência de relógio e o CPI em cada uma das implementações é dada pela seguinte tabela:

	Frequência do relógio (GHz)	CPI das classes de Instruções			
		Α	В	С	D
P1	2,0	1	2	4	4
P2	?	2	2	2	2

Executamos um programa X, com 10^6 instruções, dividida nas classes da seguinte forma: 10% na classe A, 20% na classe B, 40% na classe C e 30% na classe D. (a) Qual a frequência do relógio da máquina P2, para que o desempenho das máquinas sejam iguais?

Solução:

Se o desempenho é igual, o tempo de execução do programa X nas duas máquinas é igual:

$$t_{EXE\ P1} = t_{EXE\ P2}$$

$$\frac{N_{P1}}{f_{P1}} = \frac{N_{P2}}{f_{P2}}$$

е

$$f_{P2} = \frac{N_{P2}}{N_{P1}} \ f_{P1}$$

onde

 N_{Pi} = Número de ciclos de relógio da máquina P_i f_{Pi} = frequência do relógio da máquina P_i

O número de ciclos de relógio durante a execução do programa X é dado por:

$$N_{Pi} = \sum_{j=A,B,C,D} CPI_j \ NI_j$$

Onde

$$CPI_j$$
 = número de ciclos por instrução da classe $j=A,B.C~{\rm ou}~D~NI_j$ = Número de instruções da classe $j=A,B.C~{\rm ou}~D$

Calculamos o número de ciclos de relógio para cada uma das máquinas. Para a máquina P1:

$$N_{P1}=(0,1\cdot 10^6)\cdot 1+(0,2\cdot 10^6)\cdot 2+(0,4\cdot 10^6)\cdot 4+(0,3\cdot 10^6)\cdot 4$$
 $N_{P1}=3,3\times 10^6$ ciclos de relógio

Para a máquina P2:

$$N_{P1}=(0,1\cdot 10^6)\cdot 2+(0,2\cdot 10^6)\cdot 2+(0,4\cdot 10^6)\cdot 2+(0,3\cdot 10^6)\cdot 2$$
 $N_{P1}=2,0\times 10^6$ ciclos de relógio

Calculamos a frequência da máquina P2:

$$f_{P2} = \frac{N_{P2}}{N_{P1}} f_{P1} = \frac{2.0 \cdot 10^6}{3.3 \cdot 10^6} 2 \cdot 10^9 = 1.2 \text{ GHz}$$

2 – (3,0 pontos) Um programa é executado em t segundos: 10 % do tempo é usado na execução de operações em ponto flutuante e 90 % do tempo é usado na execução de operações com inteiros. (a) Quantas vezes mais rápidas devem ser executadas as instruções em ponto flutuante para que o programa seja executado na metade do tempo? Justifique a resposta. (b) Qual a aceleração do programa se as instruções com inteiros forem executadas 5 vezes mais rapidamente?

Solução:

- (a) Não é possível executar o programa na metade do tempo otimizando somente as instruções em ponto flutuante. Mesmo que as instruções em ponto flutuante pudessem ser executadas em 0 s, o programa é executado em 0,9 t segundos. Não é possível reduzir este tempo somente otimizando as instruções em ponto flutuante.
- (b) A aceleração do sistema é calculada usando a fórmula relacionada à lei de Amdahl:

$$a_s = \frac{1}{(1-p) + \frac{p}{a}}$$

onde

 a_s = aceleração do sistema p = fração otimizada a = aceleração da fração otimizada

$$a_s = \frac{1}{(1-p) + \frac{p}{a}} = \frac{1}{(1-0,9) + \frac{0,9}{5}} = 3,57$$

3 – (2,0 pontos) Traduza o seguinte trecho de código, da linguagem C para a linguagem assembly para o MIPS:

```
a = b+ c;
d = a + a;
; seu código ← Completar
.data
varA: .space 4
varB: .word 5
varC: .word 89
varD: .word 56
```

Solução:

```
.text
# carregamos as variáveis b e c, da memória para registradores
# $s0 <- b
# $s1 <- c
                   $t0, varB
            la
                                      # carregamos em $t0 o endereço base da variável b
                                      # carregamos em $s0, o valor de b, do endereço efetivo $t0+0 # carregamos em $t0, o endereço base da variável b
                   $s0, 0($t0)
            1w
            la
                   $t0, varC
            1w
                   $s1, 0($t0)
                                      # carregamos em $s1, o valor de c, do endereço efetivo $t0+0
# calculamos b+c e a+a
            add
                   $t1, $s0, $s1
                                      # $t1 <- $s0 + $s1 = b + c
                                      # $t2 <- $t1 + $t1 = a + a
                   $t2, $t1, $t1
            add
# atualizamos as variáveis a e d na memória
            la
                   $t0, varA
                                   # carregamos em $t0 o endereço base da variável a
                   $t1, 0($t0)
                                      # atualizamos o valor da variável a na memória
            SW
                                     # carregamos em $t0 o endereço base da variável d
                   $t0, varD
            la
                   $t2, 0($t0)
            SW
                                     # atualizamos o valor da variável d na memória
.data
varA:
             .space 4
varB:
            .word 5
             .word 89
varC:
varD:
            .word 56
```

4 – (2,0 pontos) Traduza o seguinte trecho de código, da linguagem C para a linguagem assembly para o MIPS:

```
a[2] = a[3] + a[k]; \\ ; seu código \leftarrow Completar \\ .data \\ varK: .word 1 \\ vetorA: .word 1,2,3,4,5
```

Obs.: Nos problemas 3 e 4, as variáveis e elementos do vetor são inteiros (32 bits, 4 bytes).

Solução:

```
.text
# carregamos k, a[3] e a[k], da memória para os registradores:
# $s0 <- k
# $s1 <- a[3]
# $s2 <- a[k]
                                     # carregamos o endereco base da variável k para $t0
                   $t0, varK
            la
                                 # carregamos o valor da variável k da memória para o registrador $s0
            1w
                   $s0, 0($t0)
            la
                   $t0, vetorA
                                     # carrgamos o endereço base do vetor A para $t0
            1w
                   $s1, 12($t0)
                                     # carregamos o valor de a[3] do endereço efetivo $t0+12
                   $t1, $s0, 2
                                     # multiplicamos $s0 = k por 4
            s11
                   $t2, $t0, $t1
            add
                                     # t2 = endereço efetivo do elemento a[k]: end base + 4 * indice
            1w
                   $s2, 0($t2)
                                     # carregamos o valor do elemento a[3] em $s2
add $t3, $s1, $s2
# atualizamos o valor de a[2]
                                     # $t3 < -a[3] + a[k]
                                     # guardamos o valor atualizado de a[2]
                   $t3, 8($t0)
            SW
.data
varK:
             .word 1
            .word 1,2,3,4,5
vetorA:
```

Tabela 1. Algumas instruções e pseudoinstruções do MIPS.

Nome	Sintaxe	Significado	Nota
Add	add \$1,\$2,\$3	\$1 = \$2 + \$3	Adiciona dois registradores
Subtract	sub \$1,\$2,\$3	\$1 = \$2 - \$3	Subtrai dois registradores
Add immediate	addi \$1,\$2,CONST	\$1 = \$2 + CONST (signed)	Adiciona um registrador (\$2) com uma constante de 16 bits (com extensão de sinal)
Load word	lw \$1,CONST(\$2)	\$1 = Memory[\$2 + CONST]	Carrega 4 bytes da memória a partir do endereço de memória (\$2 + CONST)
Load byte	lb \$1,CONST(\$2)	\$1 = Memory[\$2 + CONST] (signed)	Carrega o byte armazenado do endereço de memória (\$2 + CONST).
Store word	sw \$1,CONST(\$2)	Memory[\$2 + CONST] = \$1	Armazena uma palavra a partir do endereço de memória (\$2 + CONST)
Store byte	sb \$1,CONST(\$2)	Memory[\$2 + CONST] = \$1	Armazena o byte menos significativo de \$1 no endereço de memória (\$2 + CONST)
And	and \$1,\$2,\$3	\$1 = \$2 & \$3	Operação AND bit a bit
And immediate	andi \$1,\$2,CONST	\$1 = \$2 & CONST	Operação AND entre \$2 e CONST
Or	or \$1,\$2,\$3	\$1 = \$2 \$3	Operação OR bit a bit
Or immediate	ori \$1,\$2,CONST	\$1 = \$2 CONST	Operação OR entre \$2 e CONST
Branch on equal	beq \$1,\$2,CONST	if (\$1 == \$2) go to PC+4+ (CONST<<2)	Desvie para o endereço PC + 4 + (const<<2) se \$1 é igual a \$2
Branch on not equal	bne \$1,\$2,CONST	if (\$1 != \$2) go to PC+4+(CONST<<2)	Desvie para o endereço PC + 4 + (const<<2) se \$1 e \$2 são diferentes
Jump	j CONST	goto address CONST	Salta incondicionalmente para o endereço
Jump register	jr \$1	goto address \$1	Desvia para o endereço armazenado em \$1
jump and link	jal CONST	\$31 = PC + 4; goto CONST	Usado para chamar um procedimento: Desvia para o endereço do procedimento e guarda o endereço de retorno em \$ra
Set on less than	slt \$1,\$2,\$3	\$1 = (\$2 < \$3)	\$1 é igual a 1 se (\$2<\$3) senão 0
Set on less than immediate	slti \$1,\$2,CONST	\$1 = (\$2 < CONST)	\$1 é igual a 1 se (\$2 <const) 0<="" senão="" td=""></const)>
Load Address	la \$1, LabelAddr		Carrega em \$1 o endereço LabelAddr
Load Immediate	li \$1, IMMED		Carrega no registrador \$1 o valor IMMED
Load upper immediate	Lui \$1, IMMED	\$1 = IMMED<<16	Carrega nos bits mais significativos IMMED
Shift left logical	sll \$1, \$2, IMMED	\$1 = \$2 << IMMED	Deslocamento lógico para a esqueda de IMMED bits

$$Tempo = \frac{Instruções}{Programa} \cdot \frac{Ciclos\ de\ Rel\'ogio}{Instrução} \cdot \frac{Segundos}{ciclos\ de\ rel\'ogio}$$

Equação 1 – Tempo de execução de um programa.

Tabela 5 – Nome e número dos registradores do MIPS

Nome	número	Nome	Número
\$zero	0	\$t8 a \$t9	24 a 25
\$at	1	\$k0 a \$k1	26 a 27
\$v0 a \$v1	2 a 3	\$gp	28

\$a0 a \$a3	4 a 7	\$sp	29
\$t0 a \$t7	8 a 15	\$fp	30
\$s0 a \$s7	16 a 23	\$ra	31