

Departamento de Eletrônica e Computação ELC 1011 – Organização de Computadores

Nome:					

2ª Prova – Gabarito

Nas questões a seguir, considere i, j e k inteiros de 32 bits e a um vetor com 20 elementos inteiros de 32 bits.

1 – (2,0 pontos, 15 min.) Traduza o seguinte código em C para assembly do MIPS.

```
for(i = 0; i < 10; i++){
    a[i] = a[i + 1] + i;
}</pre>
```

Solução:

```
.text
```

```
# $t0 <- endereço base do vetor a
# $t1 <- variável i, armazenada em um registrador.
# $t2 <- endereço de um elemento do vetor a
# $t3 <- conteúdo de um endereço
# $t4 <- resultado de comparações
            # instruções antes do laço for
            # carregamos o endereço do vetor em $t0
            la
                  $t0, vetor_a
            #inicialização do laço for
inicia_laco_for:
            addi $t1, $zero, 0
                                 # i = 0
                  verifica_condicao_laco_for
            j
instrucoes_laco_for:
            # calculamos o endereço de a[i]: end_base + 4*indice_i
                  $t2,$t1, 2 # end = 4 * indice_i
            sll
                  $t2, $t0, $t2 # end = end_base + 4*indice_i = endereço de a[i]
            add
            lw
                  $t3, 4($t2) # $t3 <- a[i+1]
                  $t3, $t3, $t1 # $t3 <- a[i+1] + i
            add
                  $t3, 0($t2) # a[i] <- a[i+1]+i
            SW
incremento_laco_for:
            addi $t1, $t1, 1
                                # i++
verifica_condicao_laco_for:
                                # se i<10 continue o laco em instrucoes _laço
            slti
                 $t4, $t1, 10
            bne
                  $t4, $zero, instrucoes_laco_for
fim_laco_for:
            # instruções após o laço for
            nop
# o vetor a foi incializado com valores para teste
vetor_a: .word 0,1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13,14,15,16,17,18,19
```

2 – (1,5 pontos, 15 min.) Traduza o seguinte código em C para assembly do MIPS.

```
if(i > j){
     ,,
k = i;
}else{
     a[i] = j;
```

Solução:

```
.text
```

```
# $t0 <- endereço base do vetor a
# $t1 <- i
# $t2 <- j
# $t3 <- k
# $t4 <- endereco de a[i]
# $t5 <- resultado da comparação de i>j
            #código antes da instrução if
            # carregamos alguns valores para i, j, k para teste
            li
                  $t1, 10
                  $t2, 20
$t3, 0
            li.
            li.
            # carregamos o endereço do vetor base a em $t0
            la
                  $t0, vetor_a
            # início da estrutura if
            slt
                  $t5, $t2, $t1 # $t5 = 1 se i>j (ou j < i)
            bne
                  $t5, $zero, condicao_if_verdadeira
condicao_if_falsa:
                  $t4, $t1, 2  # end(a[i]) = indice_i * 4
            sll
                  t4, t0, t4 # end(a[i]) = endereco_base + t^*indice_i
            add
                  t_2, 0(t_4) \# a[i] = j
            SW
            j
                  fim_instrucao_if
condicao_if_verdadeira:
            add
                  $t3, $zero, $t1
#fim da instrução if
fim_instrucao_if:
            # outras instruções
            nop
.data
# o vetor a foi incializado com valores, para teste
vetor_a: .word 0,1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13,14,15,16,17,18,19
```

```
3 – (2,0 pontos, 15 min.) Traduza o sequinte código em C para assembly do MIPS.
switch(i){
    case 0:
        a[i] = a[i] - 1;
        break;
    case 1:
        a[i] = a[i] + 1;
        break;
    case 2:
        a[i] = a[i] - 10;
        break;
};
Solução:
.text
# $t0 <- endereco base do vetor a
# $t1 <- i
# $t2 <- valor que será comparado com i
# $t3 <- endereço de a[i]
# $t4 <- valor de a[i]
            # instruções antes da instrução switch
            # carregamos um valor para i, para teste
            li.
                   $t1, 3
            # carregamos o endereço base do vetor a
            la
                   $t0, vetor_a
            # início da instrução switch
            # carregamos o vetor a[i]: todas as instruções case usam este valor.
            # o código e o desempenho médio diminuem. Para melhorar o desempenho
            # usar este código em cada instrução case
            sll
                   $t3, $t1, 2 # end = 4 * indice_i
                   t3, t0, t3 \# end(a[i]) = end_base(a[i]) + 4 * indice_i
            add
            lw
                   $t4, 0($t3)
                                # $t4 <- a[i]
            # início das verificações de i com os valores 0, 1 e 2
            addi
                   $t2, $zero, 0
                   $t1, $t2, case_i_igual_0
            beq
                   $t2, $zero, 1
            addi
                   $t1, $t2, case_i_igual_1
            beq
            addi
                   $t2, $zero, 2
                   $t1, $t2, case_i_igual_2
            beq
                   fim_instrucao_switch
             j
case_i_iqual_0:
                  $t4, $t4, -1 #
                                          $t4 <- a[i] -1
            addi
          # normalmente a instrução j a seguir desviaria para fim_instrucao_switch.
          # No entanto, como todos os cases atualizam a[i], saltamos para atualiza_vetor_a
          # economizando 2 instruções
                   atualiza_vetor_a
case_i_igual_1:
            addi
                   $t4, $t4, +1 #
                                          $t4 <- a[i] +1
                   atualiza_vetor_a
case_i_igual_2:
            addi
                  $t4, $t4, -10 #
                                          $t4 <- a[i] -10
                   atualiza_vetor_a
atualiza_vetor_a:
            # atualiza a[i].
                   $t4, 0($t3)
            SW
fim_instrucao_switch:
            # instruções após a instrução case
.data
# o vetor a foi incializado com valores, para teste
vetor_a: .word 0,1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13,14,15,16,17,18,19
```

4 – (3,0 pontos, 30 min.) Traduza o seguinte código em C para assembly do MIPS.

```
int fib(int a, int b)
{
    return a + b;
}
void preenche(int* f, int tamanho)
    int i;
    for(i = 3; i < tamanho; i++){
        f[i] = fib(f[i-1], f[i-2]);
}
int main(void)
    int f[10]; // f é uma variável local. Use a pilha.
    f[0] = 0;
    f[1] = 1;
    f[2] = 1;
    preenche(f, 10);
    return 0;
}
```

Solução:

.text

```
main:
# prólogo
            # ajustamos a pilha para receber 10 itens
            addiu $sp, $sp, -40 # int f[10];
# corpo do procedimento
            li
                  $t0, 0
                  $t0, 0($sp) # f[0] = 0;
            SW
                  $t0, 1
            li
                  $t0, 4($sp)
                               # f[1] = 1;
            SW
                  $t0, 8($sp) # f[2] = 1;
            SW
                  a0, zero, p # a0 <- endereço de f = <math>sp+0
            addu
                  $a1, 10
            li.
            jal
                  preenche
# epílogo
            addiu $sp, $sp, 40 # restauramos a pilha
# Este é o procedimento principal do programa. O programa deve ser encerrado.
            li
                  $v0, 17
                               # serviço exit2
                  $a0, 0
                                # programa terminou sem erros
            syscall # fazemos uma chamada ao sistema
preenche:
# prólogo
            # $t0 <- variável local i
            # $t1 <- condicao (i<tamanho)</pre>
            # $t2 <- endereço de a[i]</pre>
            # mapa da pilha
            # end($sp + 16) <- $ra. O procedimento não é um procedimento folha.
            # end($sp + 12) <- endereço de a[i]
```

```
\# end(\$sp + 8) <- \$a1
            \# end(\$sp + 4) <- \$a0
            \# end(\$sp + 0) <- int i;
            addiu $sp, $sp, -20 # ajustamos a pilha para receber 4 itens
                  $ra, 16($sp) # armazenamos o endereço de retorno na pilha
            SW
                  $a1, 8($sp) # armazenamos $a1 na pilha
            SW
            SW
                  $a0, 4($sp) # armazenamos $a0 na pilha
# corpo do procedimento
inicializacao_for:
            li.
                  $t0, 3 # i = 3
            j condicao_for
instrucoes_for:
            sll
                  $t2, $t0, 2
                                 # end = 4 * indice_i
            addu
                  t_2, t_3, t_4 = end(f[i]) = end_base(f) + 4 * indice_i
            1w
                  $a0, -4($t2) # $a0 <- f[i-1]
            1w
                  $a1, -8($t2)
                                # $a1 <- f[i-2]
                  $t2, 12($sp) # armazenamos na pilha o endereço de f[i]
            SW
            SW
                  $t0, 0($sp)
                                # armazenamos na pilha i
            jal
                  fib
            lw
                  $t2, 12($sp)
                                # restauramos o endereço de f[i]
            lw
                  $a1, 8($sp)
                                 # restauramos $a1
            lw
                  $a0, 4($sp)
                                 # restauramos $a0
                  $v0, 0($t2)
                                \# f[i] = fib(f[i-1], f[i-2])
            SW
            1w
                  $t0, 0($sp)
                               # restauramos i
incremento_for:
                 $t0, $t0, 1
            addi
condicao_for:
            slt
                  $t1, $t0, $a1 # $t1 = 1 se i<tamanho
            bne
                  $t1, $zero, instrucoes_for
fim_laco_for:
# epílogo
                  $ra, 16($sp) # restauramos o endereço de retorno
            1w
            addiu $sp, $sp, 20 # retauramos a pilha
                  $ra # retorna ao procedimento chamador
            ir
fib:
# prólogo
           # não precisamos usar a pilha. Não existem variáveis locais. O procedimento
           # é um procedimento folha.
# corpo do procedimento
# epílogo
            add
                  $v0, $a0, $a1 # $v0 <- a + b
                                 # retorna ao procedimento chamador
            jr
.data
```

5-(1,5 pontos (0,5 ponto por instrução assembly), 20 min.) Escreva as correspondentes instruções em linguagem de montagem para as seguintes instruções em linguagem de máquina:

Endereço	Código	Instruções em linguagem de montagem (completar)
0x00400000	0x12000001	beq \$s0, \$zero, loop # se \$s0 = \$zero salte 1 instrução. Na execução da instrução o valor de PC é 0x0040004 (PC+4). Se \$s0 = \$zero salte para a instrução de endereço 0x00400008.
0x00400004	0x022b4020	add \$t0, \$s1, \$t3 # \$t0 ← \$s1 + \$t3
0x00400008	0x23e80014	loop: addi \$t0, \$ra, 20 # \$t0 ← \$ra + 20

Se houver instruções de desvio incondicional ou condicional, adicionar um comentário, indicando o endereço do desvio.

Tabela 1. Algumas instruções e pseudoinstruções do MIPS.

Nome	Sintaxe	Significado	Nota	
Add	add \$1,\$2,\$3	\$1 = \$2 + \$3	Adiciona dois registradores	
Subtract	sub \$1,\$2,\$3	\$1 = \$2 - \$3	Subtrai dois registradores	
Add immediate	addi \$1,\$2,CONST	\$1 = \$2 + CONST (signed)	Adiciona um registrador (\$2) com uma constante de 16 bits (com extensão de sinal)	
Load word	lw \$1,CONST(\$2)	\$1 = Memory[\$2 + CONST]	Carrega 4 bytes da memória a partir do endereço de memória (\$2 + CONST)	
Load byte	lb \$1,CONST(\$2)	\$1 = Memory[\$2 + CONST] (signed)	Carrega o byte armazenado do endereço de memória (\$2 + CONST).	
Store word	sw \$1,CONST(\$2)	Memory[\$2 + CONST] = \$1	Armazena uma palavra a partir do endereço de memória (\$2 + CONST)	
Store byte	sb \$1,CONST(\$2)	Memory[\$2 + CONST] = \$1	Armazena o byte menos significativo de \$1 n endereço de memória (\$2 + CONST)	
And	and \$1,\$2,\$3	\$1 = \$2 & \$3	Operação AND bit a bit	
And immediate	andi \$1,\$2,CONST	\$1 = \$2 & CONST	Operação AND entre \$2 e CONST	
Or	or \$1,\$2,\$3	\$1 = \$2 \$3	Operação OR bit a bit	
Or immediate	ori \$1,\$2,CONST	\$1 = \$2 CONST	Operação OR entre \$2 e CONST	
Branch on equal	beq \$1,\$2,CONST	if (\$1 == \$2) go to PC+4+ (CONST<<2)	Desvie para o endereço PC + 4 + (const<<2) se \$1 é igual a \$2	
Branch on not equal	bne \$1,\$2,CONST	if (\$1 != \$2) go to PC+4+(CONST<<2)	Desvie para o endereço PC + 4 + (const<< se \$1 e \$2 são diferentes	
Jump	j CONST	goto address CONST	Salta incondicionalmente para o endereço	
Jump register	jr \$1	goto address \$1	Desvia para o endereço armazenado em \$1	
jump and link	jal CONST	\$31 = PC + 4; goto CONST	Usado para chamar um procedimento: Des para o endereço do procedimento e guarda endereço de retorno em \$ra	
Set on less than	slt \$1,\$2,\$3	\$1 = (\$2 < \$3)	\$1 é igual a 1 se (\$2<\$3) senão 0	
Set on less than immediate	slti \$1,\$2,CONST	\$1 = (\$2 < CONST)	\$1 é igual a 1 se (\$2 <const) 0<="" senão="" td=""></const)>	
Load Address	la \$1, LabelAddr		Carrega em \$1 o endereço LabelAddr	
Load Immediate	li \$1, IMMED		Carrega no registrador \$1 o valor IMMED	
Load upper immediate	Lui \$1, IMMED	\$1 = IMMED<<16	Carrega nos bits mais significativos IMMED	

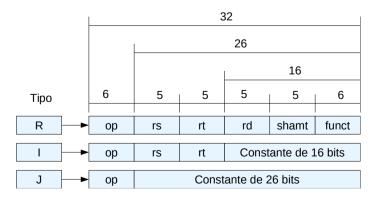


Figura 1 – Ilustração dos campos das instruções R, I e J de um processador MIPS.

Tabela 2 - Exemplos de instruções tipo R (opcode = 000000)

Instrução	Campo funct		
add rd, rs, rt	0x20		
addu rd, rs, rt	0x21		
and rd, rs, rt	0x24		
nor rd, rs, rt	0x27		
sll rd, rt, shamt	0x00		
sllv rd, rt, rs	0x04		
sra rd, rt, shamt	0x03		
sub rd, rs, rt	0x22		
subu rd, rs, rt	0x23		
slt rd, rs, rt	0x2A		
sltu rd, rs, rt	0x2B		

Tabela 3 – Exemplo de instruções tipo I

Instrução	Opcode		
addi rt, rs, imediato	0x08		
xori rt, rs, imediato	0x0E		
slti rt, rs, imediato	0x0A		
beq rs, rt, label	0x04		
lb rt, imediato(rs)	0x20		
lw rt, imediato(rs)	0x23		
sb rt, imediato(rs)	0x28		
sw rt, imediato(rs)	0x2b		

Tabela 4 – Exemplo de instruções tipo J

Instrução	Opcode		
j endereço-alvo	0x02		
jal endereço-alvo	0x03		

Tabela 5 – Nome e número dos registradores do MIPS.

Nome	número	Nome	Número
\$zero	0	\$t8 a \$t9	24 a 25
\$at	1	\$k0 a \$k1	26 a 27
\$v0 a \$v1	2 a 3	\$gp	28
\$a0 a \$a3	4 a 7	\$sp	29
\$t0 a \$t7	8 a 15	\$fp	30
\$s0 a \$s7	16 a 23	\$ra	31