Gestion de la mémoire

### Cas de la monoprogrammation

Programme Utilisateur

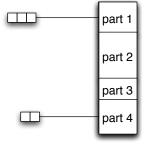
Système d'exploitation RAM Système d'exploitation ROM

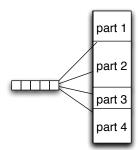
Programme Utilisateur Gestionnaire de périphériques en ROM

Programme utilisateur

Système d'exploitation RAM

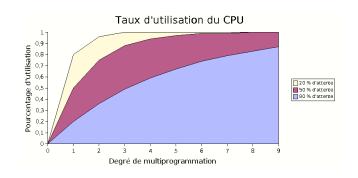
# Cas de la multiprogrammation





### Modélisation simplifié

- ▶ Soit *p* la probabilité pour un processus d'être en attente
- ▶ Pour *n* processus : probabilité d'attente est *p*<sup>n</sup>
- ▶ D'où Taux d'utilisation du CPU :  $1 p^n$



### La multiprogrammation

### Sur des systèmes à temps partagé

- Quand la mémoire est insuffisante pour maintenir tous les processus courants actifs :
  - Nécessité de sauvegarder les processus sur le disque
  - Et de les charger dynamiquement
- Deux approches existent :
  - ▶ Le va et vient
    - On considère chaque processus dans son intégralité
    - Exécution et sauvegarde sur le disque
  - ► La mémoire virtuelle
    - Exécution des processus, même quand ils sont partiellement en mémoire

#### Le va et vient

- ► Chargement des processus complets
- ▶ Puis sauvegarde complet sur le disque
- Au chargement : nécessité de relocaliser
- ▶ Différence avec partition de taille fixe :
  - ► La taille varie en fonction des chargements
  - ► Cela complique l'allocation et la libération

#### Le va et vient

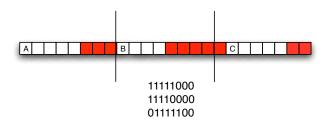
- Quand plusieurs trous en mémoire : technique du compactage de mémoire mais coûteux
- Quand la taille des processus est fixe
  - ▶ Le S.E. alloue exactement la taille nécessaire
- Quand un programme à besoin d'augmenter sa taille
  - Soit il y a de la place juste à coté : aucun problème
  - Soit il est contigu à un autre processus : déplacer tout le processus
  - Sinon, s'il n'y a plus de place en mémoire : attente ou terminaison

### Gestion avec tableaux de bits

- Les tableaux de bits
- La mémoire est répartie en unités d'allocation
- Chaque unité d'allocation possède une taille comprise entre quelques octets à plusieurs kilooctets
- A chaque unité correspond un bit dans le tableau :
  - ▶ 0 si l'unité est vide
  - ▶ 1 sinon
- Problème : trouver la bonne taille pour les unités

### Exemple

- ► Considérons des unités d'allocations de 8 bits
- ▶ 3 processus A, B, et C occupant respectivement 5, 4 et 6 unités et 3 emplacements libres de taille 3, 5 et 2



### Gestion par listes chaînées

- Liste chaînée des segments mémoires
- ► Chaque entrée indique
  - ▶ L'état du segment mémoire : libre (L), occupé (O)
  - ► l'adresse à laquelle il débute,
  - ► et sa longueur





# La gestion mémoire ?

- ► Où placer les processus ?
- ► Dans quelle espace libre ?
- Peut-on optimiser la taille des espaces libres ?
- ► Optimiser la recherche d'un espace libre ?

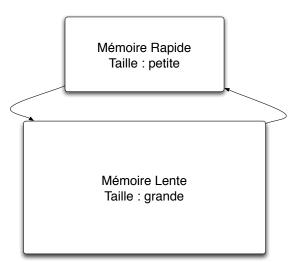
### Algorithmes

- ► Firtst Fit
- Next Fit
- ▶ Best Fit
- ▶ Worst Fit.

### La mémoire virtuelle

- ► La taille d'un programme + données + pile peut être supérieur à la capacité mémoire physique
- ► Le S.E. conserve en mémoire les parties d'un programme en cours d'exécution, le reste est stocké sur le disque
- ► Technique utilisée : la pagination

# La pagination



### Le défaut de page

- ► Le défaut de page = accès à une page non présente en mémoire rapide
- ▶ Dans ce cas,
  - ► Le S.E. choisi une page en mémoire rapide
  - ► Ecrit, si nécessaire, son contenu en mémoire lente
  - Charge en mémoire la page qui faisait défaut

### Algorithme de Belady

- ► A chaque page correspond le numéro de la ligne du programme ayant besoin de cette page
- Quand un défaut de page se produit, on remplace la page qui porte le plus grand numéro (c'est-à-dire celle qui sera utilisée le plus tard)
- Problème : impossible à implémenter
- Par simulation : on obtient le résultat de référence pour faire les comparaisons

## Algorithmes

- ► LRU (moins récemment utilisé)
- NRU (pas récemment utilisé)
- ► FIFO (premier entré premier sorti)
- ► LIFO (dernier entré premier sorti)
- FWF (Vider quand c'est plein)
- ► NFU (pas fréquemment utilisé)
- ▶ 2eme chance

## Algorithme NRU

- 2 bits d'états sont associés à chaque page
  - ► Le bit R est mis à 1 quand la page est référencée (lue ou écrite)
  - ► Le bit M est mis à 1 quand elle est modifiée
- ▶ Chaque page peut etre classée
  - ► Classe 0 : non référencée, non modifiée
  - ► Classe 1 : non référencée, modifiée
  - ► Classe 2 : référencée, non modifiée
  - ► Classe 3 : référencée, modifiée
- ► L'algorithme NRU choisit au hasard une page de classe basse pour la remplacer.

### Algorithme de la seconde chance

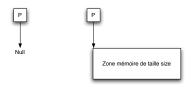
- ► Liste chainée des pages
- Lecture du bit R
- ► Si une page est ancienne et non référencée (R=0) alors on la remplace
- Sinon on met R à 0, puis on la place en fin de liste et on continue la recherche.

## Algorithme NFU

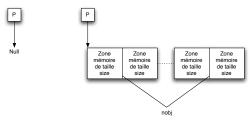
- Une solution pratique au LRU
- ► Associe un compteur à chaque page
- ▶ A chaque interruption d'horloge, le bit R de chaque page est ajouté à son compteur
- ► Celle avec le plus petit compteur qui est remplacée

### Allocation Dynamique

void \* malloc(size\_t size)

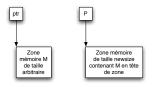


void \* calloc(size\_t nobj, size\_t size)



### Réallocation et libération

void \* realloc(void\* ptr, size\_t newsize)



void free(void\* ptr)

