Versuch 4: Pohlsches Rad

Jascha Fricker, Benedict Brouwer

6. April 2022

Einleitung

In diesen Versuch wird ein gedämpfter harmonischer Oszillator untersucht. Harmonische Oszillatoren sind ein wichtiges Modell in der Physik, da sie sehr viele systeme in der realen Welt beschreiben können. Ein berühmtes Thema sind z. B. Resonanzkatastrophen, bei dehnen große Bauwerke in iherer Eingenschwingung angeregt werden. Genau solche Schwingungen eines getriebenen Harmonischen Oszillators werden auch in diesem Versuch untersucht.

Inhaltsverzeichnis

1	\mathbf{Strc}	omsbhängigkeit der Dämpfungskonstanten	2
	1.1	Theorie	2
	1.2	Experimenteller Aufbau	2
	1.3	Auswertung	2

1 Stromsbhängigkeit der Dämpfungskonstanten

1.1 Theorie

Je nachdem wie stark ein harmonischer Oszillator gedämft wird, ändert sich seine Schwingfrequenz. Ein gedämpfter harmonischer Oszillator hat die Bewegungsgleichung

$$\phi(t) = \phi_0 \cdot exp(-\lambda t) \cdot cos(\omega_d - \beta), \tag{1}$$

mit Kreisfrequenz $\omega_d = \sqrt{\frac{k}{\Theta} - \lambda^2}$ (Drehmoment Θ und Federkonstante k) und β als Phasenverschiebun. Diese kann aus der Differtialgleichung der Kräfte hergeleitet werden (siehe Aufgabenblatt [1, (5)]). Bei der in diesem Experiement benutzten Wirbelstrombremse ist die Dämpfungskonstante λ proportional zum Quadrat des Stroms I durch die Bremse.

$$\lambda \propto I^2$$
. (2)

1.2 Experimenteller Aufbau

Die Stromstärke der Wirbelstrombremse wurde mit einem Labornetzteil eingestellt und mit einem VC130 Multieter gemessen. Nachdem das Phlsche Rad fast maximal ausgelenkt worden war, wurde der Winkel des Pohlschen Rades abhängig von der Zeit mit einem Hall Sensor gemessen und direkt digital aufgenommen.

1.3 Auswertung

Um die Eingenfrequenz und Dämpfungskonsante abhängig von der Stromstärke zu bestimmen, wurde auf jede Messreihe einzeln mit der Funkion optimize.curve_fit der Pythonbibliothek scipy die Theoriekurve 1 gefittet und auch die Unsicherheit ausgerechnet. Mit diesen 2x15 Datenpunkten können jetzt die Zusammenhänge zwischen ω_d , λ und I untersucht werden.

Die Eigenfrequenz lässt sich auch mithilfe der Schwingungsperiode ${\cal T}$ berechnen

$$\omega_d = \frac{2\pi}{T} \tag{3}$$

Bei einem gezwungenen Oszillator mit Drehmoment $M_0 sin(\omega t)$ kommt noch die partikuläre Lösung zur Bewegungsgleichung

$$\phi(t) = A(\omega) \cdot \sin(\omega t - \Phi) + C \cdot \exp(-\lambda t) \cdot \cos(\omega_d - \beta)$$

(4)

mit Amplitude
$$A(\omega) = \frac{M_o}{\Phi_{\checkmark}}$$
 (5)

Literatur

[1] Technische Universität München. Aufgabenstellung Pohlsches Rad (POR). https://www.ph.tum.de/academics/org/labs/ap/ap1/POR.pdf, August 2021.