

Circuitos Electricos II

Roberto Sanchez Figueroa
brrsanchezfi@unal.edu.co

Soluciones propuestas para los ejercicios del taller 7

Table of Contents

Circuitos Electricos II.....	1
Soluciones propuestas para los ejercicios del taller 7.....	1
EJERCICIO 1.....	1
Simulacion.....	6
simulacion cambiando el parametro de L.....	7
EJERCICIO 2.....	9
EJERCICIO 3.....	12

EJERCICIO 1

Problema 1

- 1 Muestre que la función de transferencia para el circuito resonante obedece,

$$T(s) = \frac{V_0(s)}{V_i(s)} = \frac{k}{(s^2 + 2\zeta_1\omega_1s + \omega_1^2)(s^2 + 2\zeta_2\omega_2s + \omega_2^2)(s + \alpha)}$$

Indicar $k, \zeta_1, \omega_1, \zeta_2, \omega_2, \alpha$.

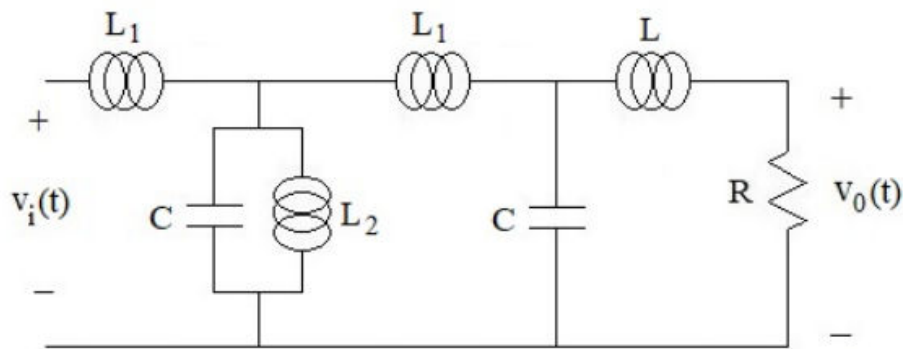


Figure: Circuito resonante.

- 2 Proponga valores numéricos para $\{L_1, L_2, C, L, R\}$, dibujar los diagramas de Bode para $T(j\omega)$.
- 3 Dibujar la salida $v_0(t)$ para entrada $v_i(t)$ escalón unitario.
- 4 Cómo se afecta la salida $v_0(t)$ cuando la inductancia L se incrementa, ilustre su respuesta con simulaciones para entrada $v_i(t)$ escalón unitario.

```
syms V_i L_1 L_2 C L R V_o s I_1 I_2 I_3

%valores

L1 = 2;
L2 = 2;
L0 = 4;
C1 = 2;
R1 = 100;

%en este ejercicio puedo plantear 4 mallas, sin embargo basta con hallas el
%equivalente entre el paralelo de c y l2, el cual llamo P_LCL2

P_CL2 = paralelo((1/(C*s)),(L_2*s));

%planteo las ecuaciones de cada malla

malla1 = V_i == (L_1*s + P_CL2)*I_1 - (P_CL2)*I_2;

malla2 = 0 == (P_CL2 + L_1*s + (1/(C*s)))*I_2 - (P_CL2)*I_1 - (1/(C*s))*I_3;

malla3 = 0 == ((1/(C*s)) + L*s + R)*I_3 - (1/(C*s))*I_2 ;

%armo la matriz y la soluciono con el comando solve

sys = [ malla1;
        malla2;
        malla3];

sol = solve(sys,[I_1 I_2 I_3]);

I_1d = simplify(sol.I_1);
I_2d = simplify(sol.I_2);
I_3d = simplify(sol.I_3)

I_3d =
```

$$I_3d = \frac{L_2 V_i}{L_1^2 s + L_1 R + L_2 R + L L_1 s + L L_2 s + 2 L_1 L_2 s + C L L_1^2 s^3 + C L_1^2 L_2 s^3 + C L_1^2 R s^2 + C^2 L L_1^2 L_2 s^5 + C}$$

```
%%ESTE ES OTRO METODO PARA RESOLVELA, DEPEJO I1 PARA LUEGO SUSTITUIR EN I2
%%Y POSTEIORMENTE SUSTITUIR EN I3
```

```
% I_1d = solve(malla1,I_1)
%
% malla2 = subs(malla2,I_1,I_1d)
%
% I_2d = solve(malla2,I_2)
%
% malla3 = subs(malla3,I_2,I_2d)
%
% I_3d = solve(malla3,I_3)
```

```
%Basicamente lo que quiero es hallar el voltaje en la resistencia por tanto
%solo me interesa I_3, por ley de ohm hallo el voltaje en la resistencia
```

```
V_o = R*I_3d;
```

```
%despejo la funcion de tranferencia
```

```
T_s = (V_o/V_i)
```

```
T_s =
```

$$\frac{L_2 R}{L_1^2 s + L_1 R + L_2 R + L L_1 s + L L_2 s + 2 L_1 L_2 s + C L L_1^2 s^3 + C L_1^2 L_2 s^3 + C L_1^2 R s^2 + C^2 L L_1^2 L_2 s^5 + C}$$

```
dem_T_s = (1/T_s)*(L_2*R)
```

$$\text{dem_T_s} = L_1^2 s + L_1 R + L_2 R + L L_1 s + L L_2 s + 2 L_1 L_2 s + C L L_1^2 s^3 + C L_1^2 L_2 s^3 + C L_1^2 R s^2 + C^2 L L_1^2 L_2 s^5 + C$$

```
%sustituyo valores
```

```
T_s = (subs(T_s,[L_1 L_2 C L R],[L1 L2 C1 L0 R1]))
```

```
T_s =
```

$$\frac{200}{128 s^5 + 3200 s^4 + 144 s^3 + 3200 s^2 + 28 s + 400}$$

```
%convierto
```

```
T_s = sym2tf(T_s,0)
```

```
T_s =
```

$$\frac{50}{32 s^5 + 800 s^4 + 36 s^3 + 800 s^2 + 7 s + 100}$$

```
Continuous-time transfer function.
```

```
%luego necesito hallar las raices para calcular los cortes de la funcion de
%tranferencia
```

```
[num,dem] = tfdata(T_s)
```

```
num = 1x1 cell array  
      {[0 0 0 0 0 50]}  
dem = 1x1 cell array  
      {[32 800 36 800 7 100]}
```

```
sympref('FloatingPointOutput',true);  
syms s  
factorizacion = (poly2sym(cell2mat(dem),s));  
factorizacion = factor(factorizacion,'FactorMode','real')
```

```
factorizacion = (32 s + 24.9950 s^2 + 0.0043 s + 0.1465 s^2 + 7.3153e-04 s + 0.8536)
```

```
conj_1 = sym2poly(factorizacion(3)) %complejo conjugado 1
```

```
conj_1 = 1x3  
      1.0000    0.0043    0.1465
```

```
conj_2 = sym2poly(factorizacion(4)) %complejo conjugado 2
```

```
conj_2 = 1x3  
      1.0000    0.0007    0.8536
```

```
a = sym2poly(-1*root(factorizacion(2)))
```

```
a = 24.9950
```

```
w_10 = (abs(imag(root(factorizacion(3)))))
```

```
w_10 =  
(0.3827)  
(0.3827)
```

```
w_20 = (abs(imag(root(factorizacion(4)))))
```

```
w_20 =  
(0.9239)  
(0.9239)
```

```
k = (double(factorizacion(1))/((conj_1(3)^2)*(conj_2(3)^2))) %num(1) expresion inicial
```

```
k = 2.0463e+03
```

```
%ganancia  
% k = cell2mat(num(1))./(((conj_1(3))*(conj_2(3))))  
k= cell2mat(num(1)) / ((conj_1(3))*(conj_2(3))) * sym2poly(factorizacion(1)) * a)
```

```
k = 1x6  
      0      0      0      0      0    0.4999
```

```
k = k(6)
```

```
k = 0.4999
```

```
ganancia = 20*log10(k)
```

```
ganancia = -6.0225
```

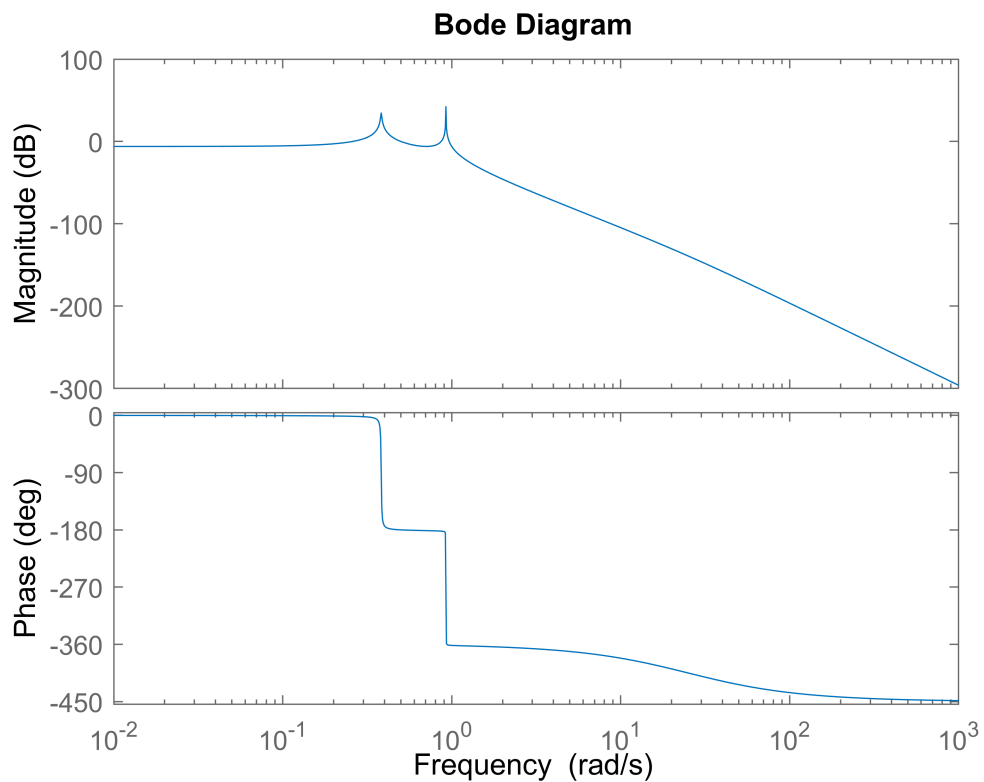
```
zita_1 = conj_1(2)/(2*sqrt(conj_1(3)))
```

```
zita_1 = 0.0056
```

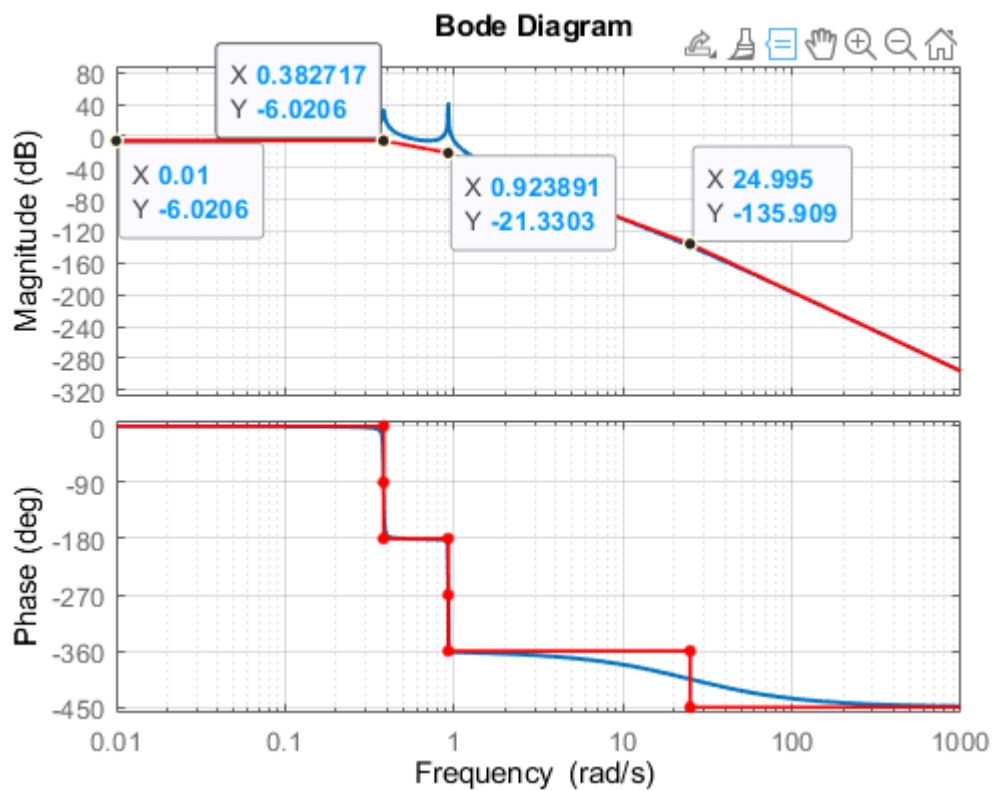
```
zita_2 = conj_2(2)/(2*sqrt(conj_2(3)))
```

```
zita_2 = 3.9589e-04
```

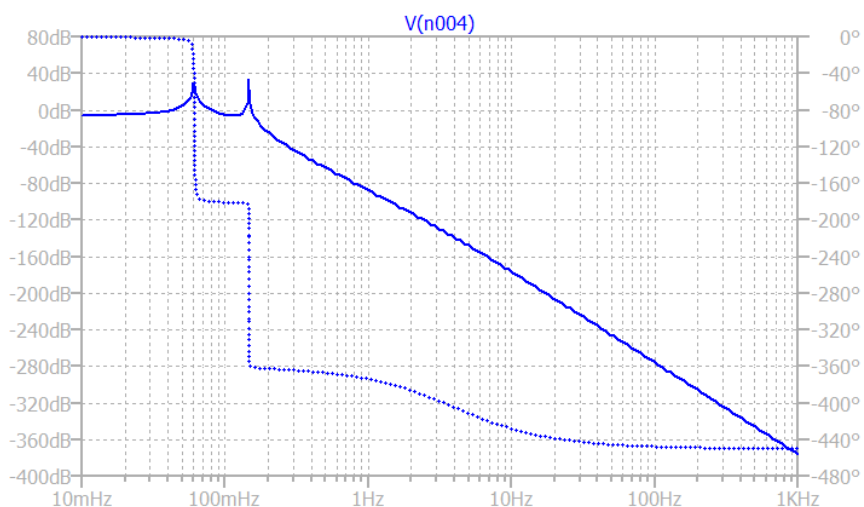
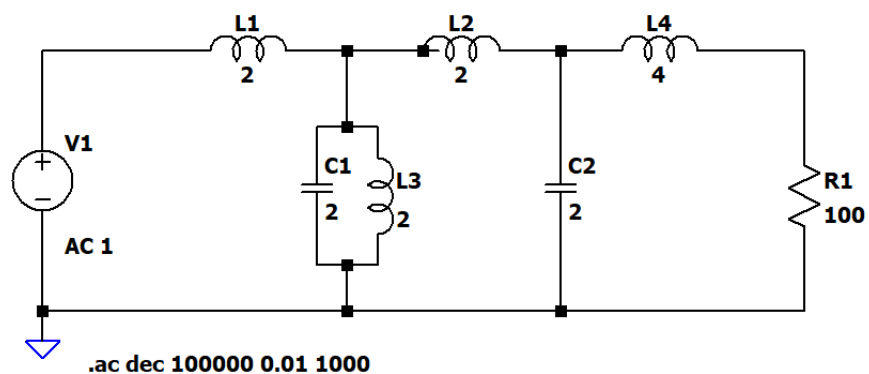
```
%diagrama de bode del sistema  
bode(T_s)
```



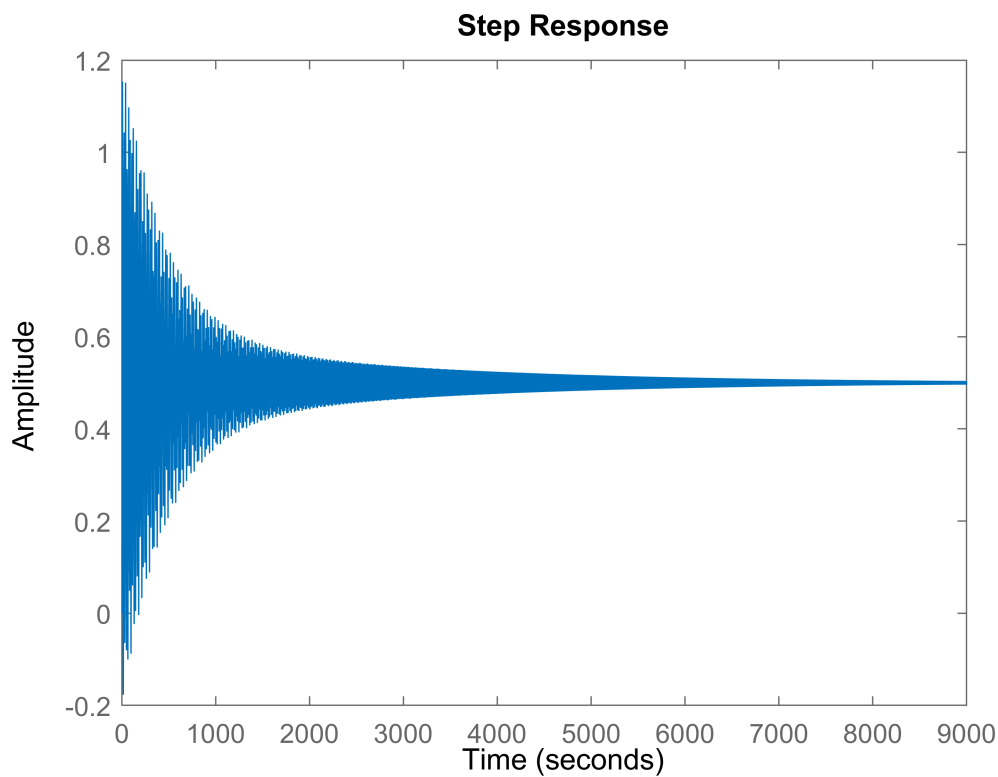
En esta grafica se puede observar todas las características obtenidas



Simulacion



```
step(T_s)
```

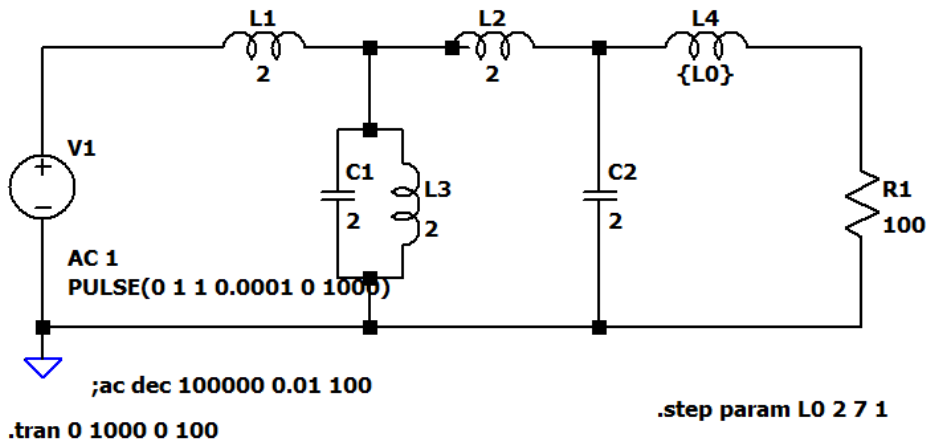
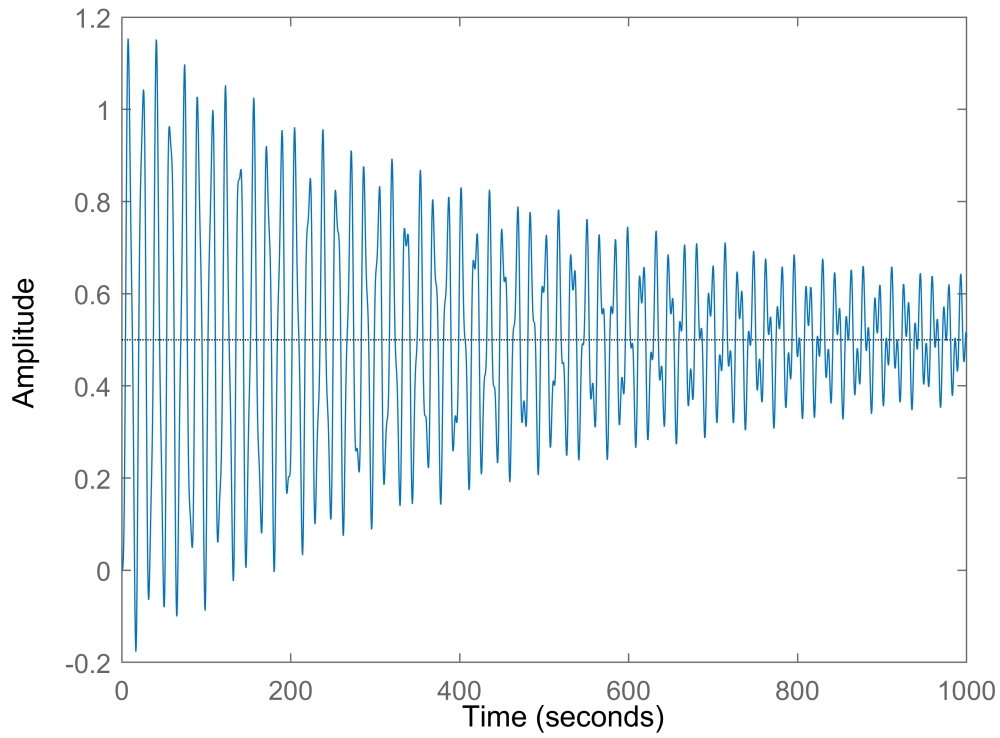


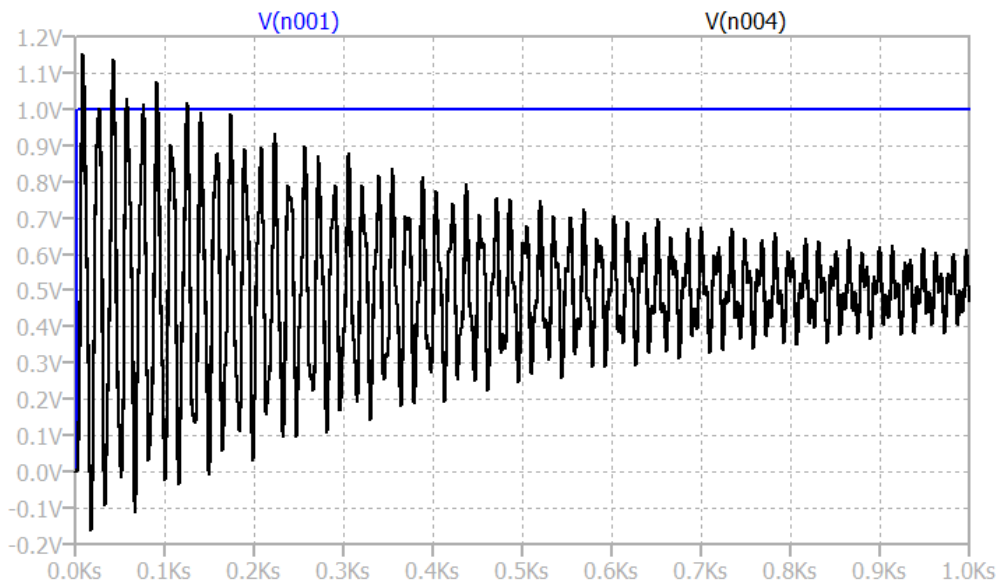
simulacion cambiando el parametro de L

```
% en LTSPICE se puede configurar un step param para tener elementos  
% variables, en el archivo de github dejo guardado el archivo de simulacion  
% para que se pueda ver con mas detalle por que la variacion en 'L' no es  
% muy notable
```

```
step(T_s)  
axis([0,1e3,-0.2, 1.2])
```

Step Response





EJERCICIO 2

Problema 2

Para el transformador lineal mostrado, dibujar las corrientes $i_1(t)$, $i_2(t)$ cuando el voltaje de entrada es un escalón de magnitud 50 V.

$$R_1 = 20.0\Omega, \quad R_2 = 1000\Omega$$

$$L_1 = 4H, \quad L_2 = 6H, \quad M = 2H$$

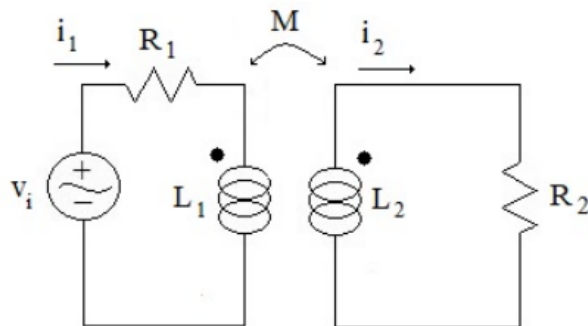


Figure: Transformador lineal.

```
% datos
syms R_1 R_2 L_1 L_2 M V_i I_1 I_2 s Vi

% el escalon con magnitud 50V convertida a laplace
V_i = 50/s;

R1 = 20;
R2 = 1000;
L1 = 4;
```

```
L2 = 6;
M1 = 2;
```

```
% mismo analisis de mallas
```

```
malla1 = Vi == (R_1 + L_1*s)*I_1 - (M*s)*I_2
```

```
malla1 = Vi = I_1 (R_1 + L_1 s) - I_2 M s
```

```
malla2 = 0 == -(L_2*s + R_2)*I_2 + (M*s)*I_1
```

```
malla2 = 0 = I_1 M s - I_2 (R_2 + L_2 s)
```

```
%matriz de mi sistema
sys2 = [malla1;malla2]
```

```
sys2 =
```

```
(Vi = I_1 (R_1 + L_1 s) - I_2 M s)
(0 = I_1 M s - I_2 (R_2 + L_2 s))
```

```
sol2 = solve(sys2,[I_1 I_2]);
```

```
%soluciones
```

```
I_1 = sol2.I_1
```

```
I_1 =
```

$$\frac{V_i (R_2 + L_2 s)}{R_1 R_2 - M^2 s^2 + L_1 R_2 s + L_2 R_1 s + L_1 L_2 s^2}$$

```
I_2 = sol2.I_2
```

```
I_2 =
```

$$\frac{M V_i s}{R_1 R_2 - M^2 s^2 + L_1 R_2 s + L_2 R_1 s + L_1 L_2 s^2}$$

```
%sustitucion
```

```
I_1 = subs(I_1,[R_1 R_2 L_1 L_2 M Vi],[R1 R2 L1 L2 M1 V_i])
```

```
I_1 =
```

$$\frac{50 (6 s + 1000)}{s (20 s^2 + 4120 s + 20000)}$$

```
I_2 = subs(I_2,[R_1 R_2 L_1 L_2 M Vi],[R1 R2 L1 L2 M1 V_i])
```

```
I_2 =
```

$$\frac{100}{20 s^2 + 4120 s + 20000}$$

```
%transformada inversa y respuesta
```

```
I_1t = simplify(ilaplace(I_1))
```

$$I_{1t} = 2.5000 - 2.5000 e^{-103 t} (\cosh(98.0255 t) + 0.9895 \sinh(98.0255 t))$$

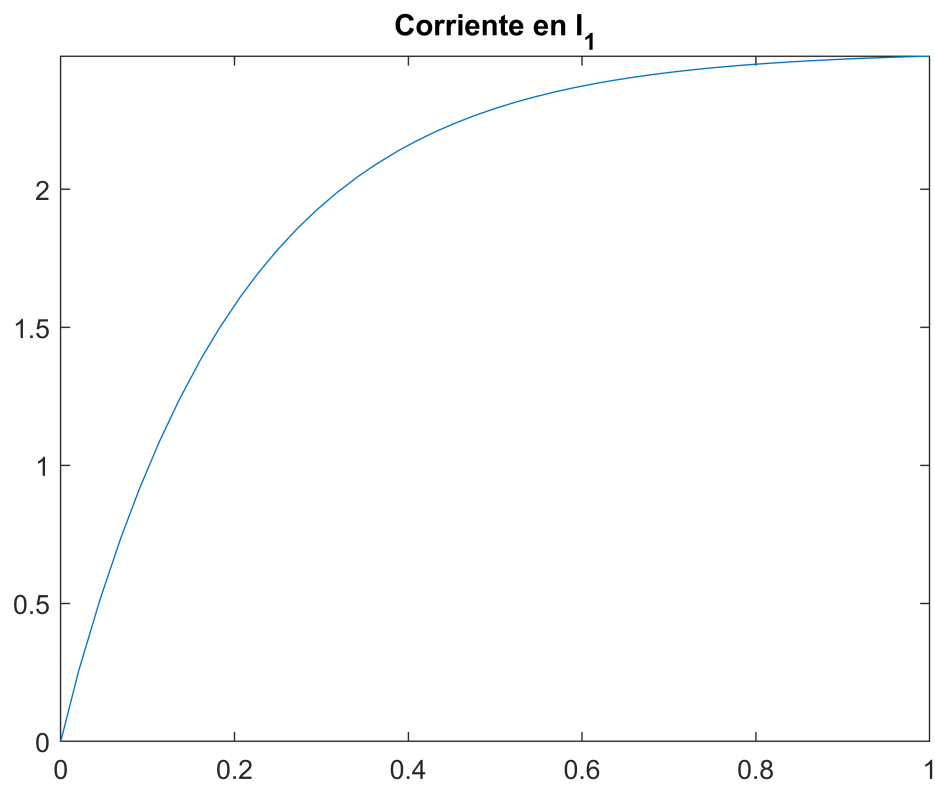
```
I_2t = simplify(ilaplace(I_2))
```

$$I_{2t} = 0.0510 e^{-103 t} \sinh(98.0255 t)$$

```
%%respuesta al escalon
```

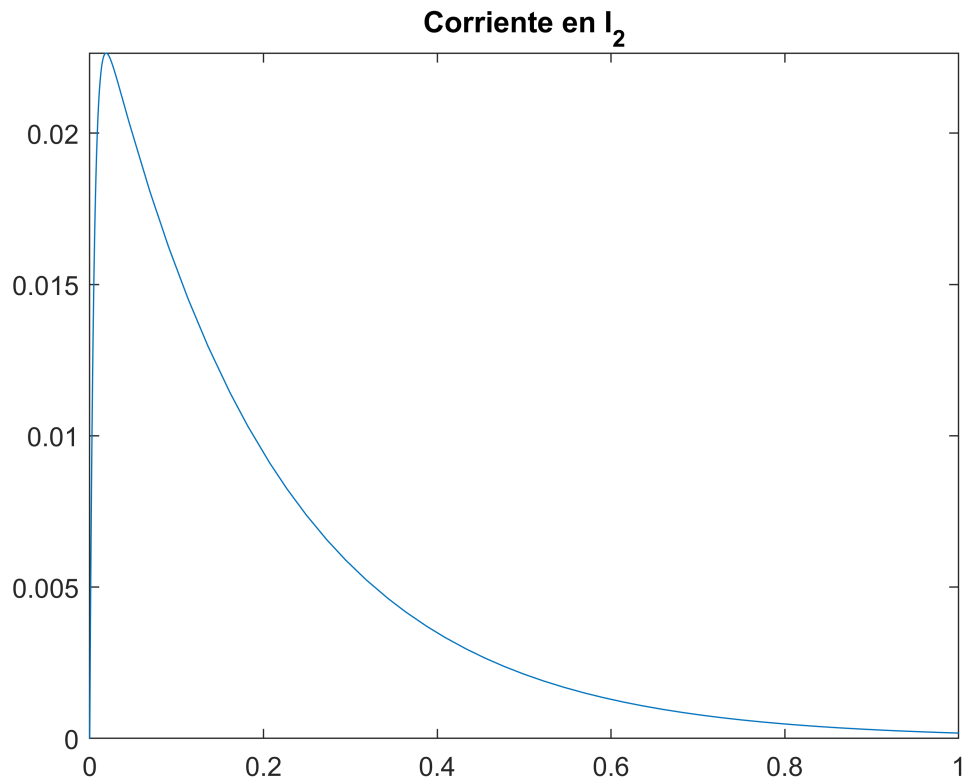
```
fplot(I_1t,[0 1])
```

```
title("Corriente en I1")
```



```
fplot(I_2t,[0 1])
```

```
title("Corriente en I2")
```



EJERCICIO 3

Problema 3

El amplificador mostrado tiene una impedancia interna de $100\text{ k}\Omega$ y la impedancia del altavoz es $10\text{ }\Omega$. Calcular el cociente de espiras del transformador (relación de transformación) para máxima transferencia de potencia.

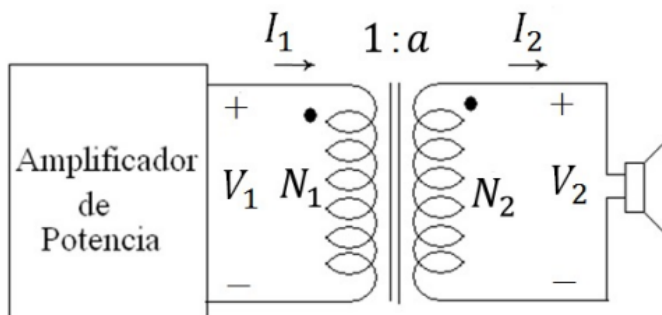


Figure: Transformador ideal con relación de transformación a .

Sadiku pag 464 Maxima tranferencia de potencia

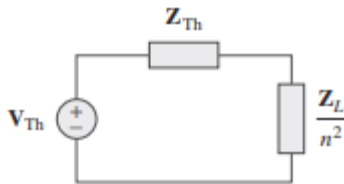
Maxima transferencia de potencia

$$p = i^2 R_L = \left(\frac{V_{Th}}{R_{Th} + R_L} \right)^2 R_L$$

esto lo que quiere decir es que si ambos sistemas tienen la misma impedancia, entonces la transferencia de potencia sera maxima

Luego:

$$Z_{Th} = \frac{Z_L}{n^2} \implies n^2 = \frac{Z_L}{Z_{Th}} = \frac{10\Omega}{100k\Omega} = \sqrt{\frac{1}{10}} = \frac{1}{100} = 0.01$$



```
function x = paralelo(n1,n2)

    x = (n1*n2)/(n1+n2);

end
```

```
function t_sym = tf2sym(H)
    [num,den] = tfdata(H);
    syms s;
    t_sym = simplify(poly2sym(cell2mat(num),s)/poly2sym(cell2mat(den),s));
end
```

```
function [ tfobj ] = sym2tf( symobj, Ts) %pasa de sym a tf    Ts es el samplin, para continuas
    % SYM2TF convert symbolic math rationals to transfer function

    if isnumeric(symobj)
        tfobj=symobj;
```

```
        return;
    end

    [n,d]=numden(symobj);
    num=sym2poly(n);
    den=sym2poly(d);

    if nargin==1
        tfobj=tf(num,den);
    else
        tfobj=tf(num,den,Ts);
    end
end
```