




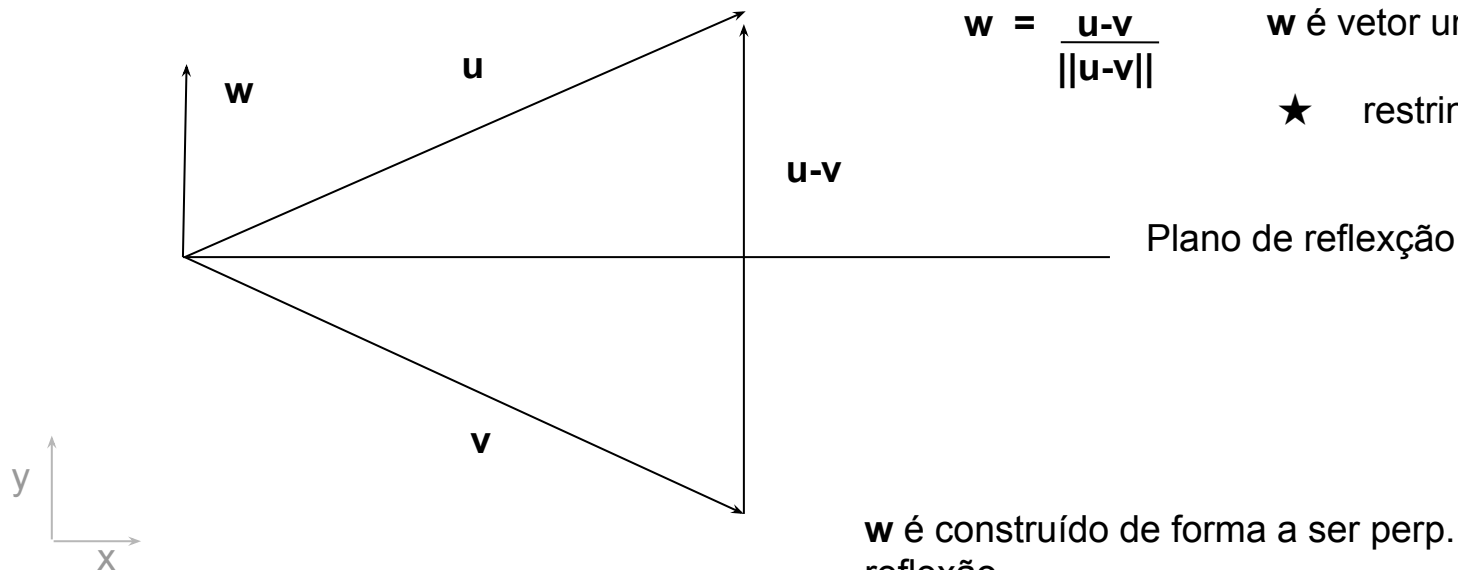
Decomposição QR

Bruno Nunes Cabral Tenório
Jorge Junio Moreira Antunes
Algebra Linear Computacional
Mauro Rincon
PPGI - UFRJ



Método de Householder & matriz de reflexão

Seja \mathbf{u} e $\mathbf{v} \in \mathbb{R}^k$



$$\mathbf{w} = \frac{\mathbf{u}-\mathbf{v}}{\|\mathbf{u}-\mathbf{v}\|}$$

\mathbf{w} é vetor unitário

★ restringimos $\|\mathbf{v}\| = \|\mathbf{u}\|$

\mathbf{w} é construído de forma a ser perp. ao plano de reflexão

Matriz de reflexão de Householder

Matriz de reflexão:

definimos:

$$H_k = I_k - 2\mathbf{w}\mathbf{w}^t$$

onde

H_k é simétrica e ortogonal ($\mathbf{w}^t\mathbf{w} = 1$ porque \mathbf{w} é unitário)

$$H_k H_k = I_k$$

Matriz de reflexão de Householder

Considere que H_k atua em dois vetores \mathbf{x} e $\mathbf{y} \in \mathbb{R}^k$ tais que

i) \mathbf{x} perpendicular a \mathbf{w}

ii) \mathbf{y} paralelo a \mathbf{w}

i) $H_k \mathbf{x} = (I_k - 2\mathbf{w}\mathbf{w}^t)\mathbf{x} = \mathbf{x} - 2\mathbf{w}\mathbf{w}^t\mathbf{x} = \mathbf{x}$

mas se $\mathbf{y} \parallel \mathbf{w} : \mathbf{y} = c.\mathbf{w}$

ii) $H_k \mathbf{y} = (I_k - 2\mathbf{w}\mathbf{w}^t)\mathbf{y} = \mathbf{y} - 2\mathbf{w}\mathbf{w}^t\mathbf{y} = \mathbf{y} - 2c.\mathbf{w}\mathbf{w}^t\mathbf{w} = \mathbf{y} - 2c.\mathbf{w} = \mathbf{y} - 2\mathbf{y} = -\mathbf{y}$

i) e ii) nos diz como acontece a reflexão!

Matriz de reflexão de Householder

Seja \mathbf{z} um vetor de \mathbb{R}^k , podemos escrever $\mathbf{z} = \mathbf{z}_{\text{perp}|\mathbf{w}} + \mathbf{z}_{//\mathbf{w}}$

$$H_k \mathbf{z} = H_k(\mathbf{z}_{\text{perp}|\mathbf{w}} + \mathbf{z}_{//\mathbf{w}}) = \mathbf{z}_{\text{perp}|\mathbf{w}} - \mathbf{z}_{//\mathbf{w}}$$

comparando com os vetores \mathbf{u} e \mathbf{v} da figura,

$$H_k \mathbf{u} = \mathbf{v}$$

$$H_k \mathbf{v} = \mathbf{u}$$

Como usamos isso para reduzir uma matriz simétrica A para a forma Tridiagonal??

Método de Holseholder

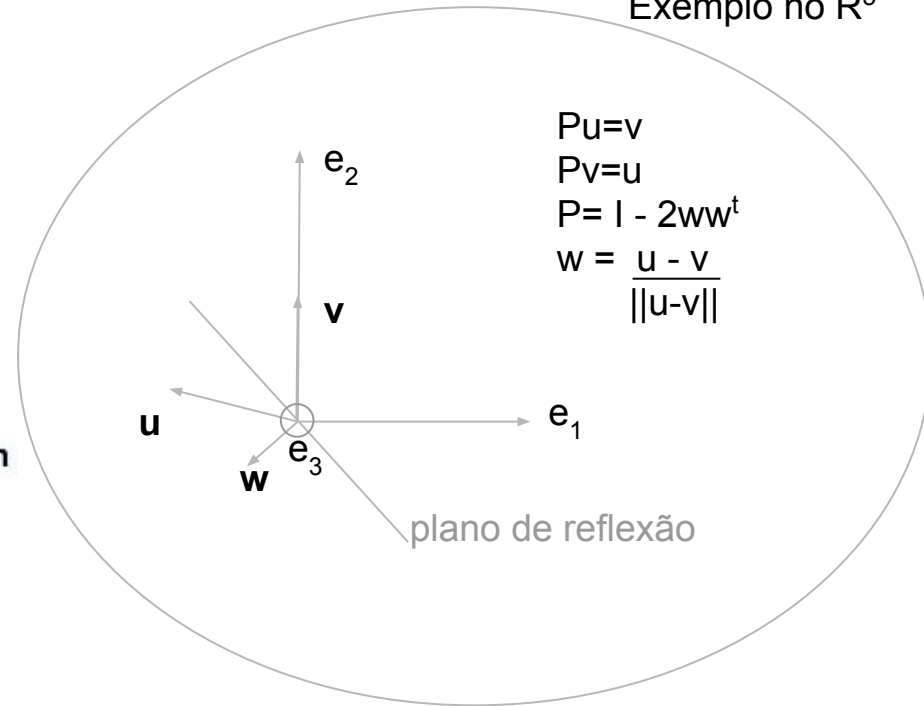
Consideramos a matriz simétrica A

$$A = \begin{bmatrix} \mathbf{A}_{11} & \mathbf{A}_{12} & \mathbf{A}_{13} & \dots & \mathbf{A}_{1n} \\ \mathbf{A}_{21} & \mathbf{A}_{22} & \mathbf{A}_{23} & \dots & \mathbf{A}_{2n} \\ \mathbf{A}_{31} & \mathbf{A}_{32} & \mathbf{A}_{33} & \dots & \mathbf{A}_{3n} \\ \mathbf{A}_{41} & \mathbf{A}_{42} & \mathbf{A}_{43} & \dots & \mathbf{A}_{4n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ \mathbf{A}_{n1} & \mathbf{A}_{n2} & \mathbf{A}_{n3} & \dots & \mathbf{A}_{nn} \end{bmatrix}_{n \times n}$$

$\mathbf{u} \in \mathbb{R}^{n-1}$

Quero projetar esse vetor \mathbf{u} tal que $\mathbf{v} \parallel \mathbf{e}_{n-1}$
 $\mathbf{v} = (||\mathbf{u}||, 0, 0, \dots)$

Exemplo no \mathbb{R}^3



Método de Holseholder

Preciso encontrar a matriz de reflexão P para aplicar em A^{n-1} e continuar o processo de tri-diagonalização.

$$PAP = \begin{pmatrix} a_{11} & ||u|| & 0 \\ ||u|| & P^1 A^1 P^1 \\ 0 & & \end{pmatrix}$$

$$A^1 = \begin{pmatrix} a_{22} & \cdots & a_{n2} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}$$

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & P^1 \end{pmatrix}$$

$$P^1 = I - 2ww^t$$

$$w = \frac{u - v}{||u - v||}$$

Método de Holseholder

Exemplo:

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ -2 & 0 & 3 & -2 \\ 2 & 1 & -2 & -1 \end{bmatrix}; u = (1, -2, 2)^t, \quad |u| = 3, \quad v = (|u|, 0, 0)^t = (3, 0, 0)^t$$

$$w = \frac{u - v}{||u - v||} = \frac{(-2, -2, 2)^t}{\sqrt{12}}$$

$$ww^t = \frac{1}{12} \begin{bmatrix} -2 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -2 & -2 & 2 \end{bmatrix} = \frac{1}{12} \begin{bmatrix} 4 & 4 & -4 \\ 4 & 4 & -4 \\ -4 & -4 & 4 \end{bmatrix} = \frac{1}{3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & -1 \\ 1 & 1 & -1 \\ -1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$P^1 = I - 2ww^t = \begin{bmatrix} \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{bmatrix}, \quad \text{onde verificamos,} \quad P^1 u = \begin{bmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} = v, \quad P^1 v = \begin{bmatrix} 1 \\ -2 \\ 2 \end{bmatrix} = u$$


```
In[1]:= ph = {{1, 0, 0, 0}, {0, 1/3, -2/3, 2/3}, {0, -2/3, 1/3, 2/3}, {0, 2/3, 2/3, 1/3}};
a = {{4, 1, -2, 2}, {1, 2, 0, 1}, {-2, 0, 3, -2}, {2, 1, -2, -1}};
```

```
In[5]:= Print["P=" MatrixForm[ph]]
Print["A=" MatrixForm[a]]
```

$$P = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & \frac{1}{3} & -\frac{2}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & -\frac{2}{3} & \frac{1}{3} & \frac{2}{3} \\ 0 & \frac{2}{3} & \frac{2}{3} & \frac{1}{3} \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 4 & 1 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ -2 & 0 & 3 & -2 \\ 2 & 1 & -2 & -1 \end{pmatrix}$$

```
In[7]:= Print["PAP=" MatrixForm[ph.a.ph]]
```

$$PAP = \begin{pmatrix} 4 & 3 & 0 & 0 \\ 3 & \frac{10}{3} & -\frac{4}{3} & -1 \\ 0 & -\frac{4}{3} & -1 & -\frac{4}{3} \\ 0 & -1 & -\frac{4}{3} & \frac{5}{3} \end{pmatrix}$$

```
In[9]:= Eigenvalues[a] // N
```

```
Out[9]:= {6.84462, 2.26853, -2.19752, 1.08436}
```

total

sort

mean ▾

max ▾

more...



Decomposição QR

Ideia:

- Reduzir a matriz para obter todos os autovalores
- Matriz A tridiagonal da seguinte forma:

$$A = \begin{bmatrix} a_1 & b_2 & 0 & \dots & 0 \\ b_2 & a_2 & b_3 & \dots & 0 \\ 0 & b_3 & a_3 & \dots & b_n \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 & b_n & a_n \end{bmatrix}$$

- Se b_2 ou b_n forem 0 $\rightarrow a_1$ ou a_n é o autovalor

Decomposição QR

- Existirá sequência de matrizes equivalentes: $A = A^{(1)}, A^{(2)}, A^{(3)}, \dots$
- Matriz A pode ser escrita como: $A^{(1)} = Q^{(1)}R^{(1)}$

$$A^{(i+1)} = R^{(i)}Q^{(i)}$$

- Como Q é uma matriz ortogonal: $R^{(i)} = Q^{(i)t}A^{(i)}$

$$A^{(i+1)} = R^{(i)}Q^{(i)} = (Q^{(i)t}A^{(i)})Q^{(i)} = Q^{(i)t}A^{(i)}Q^{(i)}$$

- Preserva os autovalores, simetria e tridiagonalidade.

Decomposição QR

- A fatoração QR utiliza $n-1$ Matrizes de rotação P da seguinte forma:

$$R^{(1)} = P_n P_{n-1} \cdots P_2 A^{(1)}$$

- A matriz de rotação:

$$P_{k+1} = \left[\begin{array}{c|cc|c} I_{k-1} & & O & O \\ \hline & c_{k+1} & s_{k+1} & \\ O & & & O \\ \hline & -s_{k+1} & c_{k+1} & \\ O & & O & I_{n-k-1} \end{array} \right]$$

$$s_{k+1} = \frac{b_{k+1}}{\sqrt{b_{k+1}^2 + x_k^2}}$$

$$c_{k+1} = \frac{x_k}{\sqrt{b_{k+1}^2 + x_k^2}}$$

Decomposição QR

$$A_{k+1}^{(1)} = \begin{bmatrix} z_1 & q_1 & r_1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & & & & & \\ 0 & & & & & \\ & 0 & z_k & q_k & r_k & \\ & & 0 & x_{k+1} & y_{k+1} & 0 \\ & & & b_{k+2} & a_{k+2} & b_{k+3} \\ & & & & & & 0 \\ & & & & & & 0 \\ & & & & & & b_n \\ 0 & \dots & 0 & & & & b_n & a_n \end{bmatrix}$$

- Q é a matriz ortogonal:

$$Q^{(1)} = P_2^t P_3^t \cdots P_n^t$$

- Com R e Q no primeiro passo, calcula-se A no passo seguinte.
- Repete o algoritmo até zerar b2 ou bn -> Acha-se o autovalor.

Decomposição QR

- A convergência do método pode ser lenta se $|\lambda_{j+1}/\lambda_j|$ é próximo de 1.
- A convergência é acelerada fazendo um “shift” da seguinte forma:

$$\begin{aligned}A^{(i)} - \sigma I &= Q^{(i)} R^{(i)} \\ A^{(i+1)} &= R^{(i)} Q^{(i)} + \sigma I\end{aligned}$$

- O autovalor da matriz é modificado por σ .
- Valor próximo a um dos autovalores de A
- Convergencia dada por $|(\lambda_{j+1} - \sigma)/(\lambda_j - \sigma)|$

Decomposição QR

Step 1 Set $k = 1$;
 $SHIFT = 0$. (Accumulated shift.)

Step 2 While $k \leq M$ do Steps 3–19.
 (Steps 3–7 test for success.)

Step 3 If $|b_n^{(k)}| \leq TOL$ then set $\lambda = a_n^{(k)} + SHIFT$;
 OUTPUT (λ);
 set $n = n - 1$.

Step 4 If $|b_2^{(k)}| \leq TOL$ then set $\lambda = a_1^{(k)} + SHIFT$;
 OUTPUT (λ);
 set $n = n - 1$;
 $a_1^{(k)} = a_2^{(k)}$;
 for $j = 2, \dots, n$
 set $a_j^{(k)} = a_{j+1}^{(k)}$;
 $b_j^{(k)} = b_{j+1}^{(k)}$.

Step 5 If $n = 0$ then
 STOP.

Step 6 If $n = 1$ then
 set $\lambda = a_1^{(k)} + SHIFT$;
 OUTPUT (λ);
 STOP.

Step 7 For $j = 3, \dots, n - 1$
 if $|b_j^{(k)}| \leq TOL$ then
 OUTPUT ('split into', $a_1^{(k)}, \dots, a_{j-1}^{(k)}, b_2^{(k)}, \dots, b_{j-1}^{(k)}$,
 'and',
 $a_j^{(k)}, \dots, a_n^{(k)}, b_{j+1}^{(k)}, \dots, b_n^{(k)}, SHIFT$);
 STOP.

Step 8 (Compute shift.)
 Set $b = -(a_{n-1}^{(k)} + a_n^{(k)})$;
 $c = a_n^{(k)} a_{n-1}^{(k)} - [b_n^{(k)}]^2$;
 $d = (b^2 - 4c)^{1/2}$.

Step 9 If $b > 0$ then set $\mu_1 = -2c/(b + d)$;
 $\mu_2 = -(b + d)/2$
 else set $\mu_1 = (d - b)/2$;
 $\mu_2 = 2c/(d - b)$.

Step 10 If $n = 2$ then set $\lambda_1 = \mu_1 + SHIFT$;
 $\lambda_2 = \mu_2 + SHIFT$;
 OUTPUT (λ_1, λ_2);
 STOP.

Step 11 Choose σ so that $|\sigma - a_n^{(k)}| = \min\{|\mu_1 - a_n^{(k)}|, |\mu_2 - a_n^{(k)}|\}$.

Step 12 (Accumulate the shift.)
 Set $SHIFT = SHIFT + \sigma$.

Step 13 (Perform shift.)
 For $j = 1, \dots, n$, set $d_j = a_j^{(k)} - \sigma$.

Decomposição QR

Step 14 (Steps 14 and 15 compute $R^{(k)}$.)

Set $x_1 = d_1$;

$y_1 = b_2$.

Step 15 For $j = 2, \dots, n$

set $z_{j-1} = \left\{ x_{j-1}^2 + \left[b_j^{(k)} \right]^2 \right\}^{1/2}$;

$$c_j = \frac{x_{j-1}}{z_{j-1}};$$

$$\sigma_j = \frac{b_j^{(k)}}{z_{j-1}};$$

$$q_{j-1} = c_j y_{j-1} + \sigma_j d_j;$$

$$x_j = -\sigma_j y_{j-1} + c_j d_j;$$

If $j \neq n$ then set $r_{j-1} = \sigma_j b_{j+1}^{(k)}$;

$$y_j = c_j b_{j+1}^{(k)}.$$

$(A_j^{(k)} = P_j A_{j-1}^{(k)}$ has just been computed and $R^{(k)} = A_n^{(k)}$.)

Step 16 (Steps 16–18 compute $A^{(k+1)}$.)

Set $z_n = x_n$;

$$a_1^{(k+1)} = \sigma_2 q_1 + c_2 z_1;$$

$$b_2^{(k+1)} = \sigma_2 z_2.$$

Step 17 For $j = 2, 3, \dots, n-1$

set $a_j^{(k+1)} = \sigma_{j+1} q_j + c_j c_{j+1} z_j$;

$$b_{j+1}^{(k+1)} = \sigma_{j+1} z_{j+1}.$$

Step 18 Set $a_n^{(k+1)} = c_n z_n$.

Step 19 Set $k = k + 1$.

Step 20 OUTPUT ('Maximum number of iterations exceeded');
(The procedure was unsuccessful.)
STOP.

Casos Testes

Casos:

1. Matriz nao upper-Hessenberg
2. Matriz upper-Hessenberg
3. Matriz tridiagonal

Tamanhos: $n = 3$ e $n = 4$

Casos Testes

Matrizes nao upper-Hessenberg

$n = 3$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 2 \\ 5 & 4 & 6 \end{bmatrix}$$

$n = 4$

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ -2 & 0 & 3 & -2 \\ 2 & 1 & -2 & -1 \end{bmatrix}$$

Casos Testes

n = 3

```
>>> runfile(r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads\QR2 (1).py', wdir=r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads')
dimensao da matriz: 3
linha 1 da matriz: 1,1,1
linha 2 da matriz: 4,1,2
linha 3 da matriz: 5,4,6
a matriz eh upper-Hessemberg (ou tridiagonal)?: sim ou nao nao
matriz upper-Hessemberg (ou tridiagonal)
[[ 1.          1.40556386  0.15617376]
 [ 6.40312424  6.97560976 -0.7804878 ]
 [ 0.          -2.7804878  0.02439024]]
Fim do metodo QR
autovalor 8.40513274623
autovalor 0.594865737978
autovalor -0.999998484208
QR steps: 6
```



Input:

eigenvalues

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 2 \\ 5 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

Results:

$$\lambda_1 \approx 8.40512$$


$$\lambda_2 = -1$$

$$\lambda_3 \approx 0.594875$$

Casos Testes

n = 4

```
>>> runfile(r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads\QR2 (1).py', wdir=r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads')
dimensao da matriz: 4
linha 1 da matriz: 4,1,-2,2
linha 2 da matriz: 1,2,0,1
linha 3 da matriz: -2,0,3,-2
linha 4 da matriz: 2,1,-2,-1
a matriz eh upper-Hessemberg (ou tridiagonal)?: sim ou nao nao
matriz upper-Hessemberg (ou tridiagonal)
[[ 4.         3.         0.         0.         ]
 [ 3.         3.33333333  1.66666667  0.         ]
 [ 0.         1.66666667 -1.32      -0.90666667 ]
 [ 0.         0.         -0.90666667  1.98666667 ]]
Fim do metodo QR
autovalor 6.84462110507
autovalor 2.26853141207
autovalor 1.08436446394
autovalor -2.19751698109
QR steps: 10
```



Input:

eigenvalues	$\begin{pmatrix} 4 & 1 & -2 & 2 \\ 1 & 2 & 0 & 1 \\ -2 & 0 & 3 & -2 \\ 2 & 1 & -2 & -1 \end{pmatrix}$
-------------	---

Results:

$$\lambda_1 \approx 6.84462$$

$$\lambda_2 \approx 2.26853$$

$$\lambda_3 \approx -2.19752$$

$$\lambda_4 \approx 1.08436$$

Casos Testes

Matrizes upper-Hessenberg

$n = 3$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 2 \\ 0 & 4 & 6 \end{bmatrix}$$


$n = 4$

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 4 & 1 \\ 0 & 5 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Casos Testes

$n = 3$

```
>>> runfile(r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads\QR2 (1).py', wdir=r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads')
dimensao da matriz: 3
linha 1 da matriz: 1,1,1
linha 2 da matriz: 4,1,2
linha 3 da matriz: 0,4,6
a matriz eh upper-Hessemberg (ou tridiagonal)?: sim ou nao sim
matriz upper-Hessemberg (ou tridiagonal)
[[ 1.  1.  1.]
 [ 4.  1.  2.]
 [ 0.  4.  6.]]
Fim do metodo QR
autovalor 7.70156211872
autovalor 1.29843788128
autovalor -1.0
QR steps: 2
```



Input:

eigenvalues

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 4 & 1 & 2 \\ 0 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

Results:

$$\lambda_1 \approx 7.70156$$


$$\lambda_2 \approx 1.29844$$

$$\lambda_3 = -1$$

Casos Testes

n = 4

```
>>> runfile(r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads\QR2 (1).py', wdir=r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads')
dimensao da matriz: 4
linha 1 da matriz: 4,1,2,2
linha 2 da matriz: 1,2,4,1
linha 3 da matriz: 0,5,3,2
linha 4 da matriz: 0,0,2,1
a matriz eh upper-Hessemberg (ou tridiagonal)?: sim ou nao sim
matriz upper-Hessemberg (ou tridiagonal)
[[ 4.  1.  2.  2.]
 [ 1.  2.  4.  1.]
 [ 0.  5.  3.  2.]
 [ 0.  0.  2.  1.]]
Fim do metodo QR
autovalor 7.93141307866
autovalor 3.34211799648
autovalor -2.23545348233
autovalor 0.961922407191
QR steps: 15
```



Input:

eigenvalues

$$\begin{pmatrix} 4 & 1 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 4 & 1 \\ 0 & 5 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Results:

$$\lambda_1 \approx 7.93146$$

$$\lambda_2 \approx 3.34208$$

$$\lambda_3 \approx -2.23545$$

$$\lambda_4 \approx 0.961922$$

Casos Testes

Matrizes tridiagonais

$n = 3$

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 4 & 1 & 2 \\ 0 & 4 & 6 \end{bmatrix}$$


$n = 4$

$$A = \begin{bmatrix} 4 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 4 & 0 \\ 0 & 5 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{bmatrix}$$

Casos Testes

n = 3

```
>>> runfile(r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads\QR2 (1).py', wdir=r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads')
dimensao da matriz: 3
linha 1 da matriz: 1,1,0
linha 2 da matriz: 4,1,2
linha 3 da matriz: 0,4,6
a matriz eh upper-Hessemberg (ou tridiagonal)?: sim ou nao sim
matriz upper-Hessemberg (ou tridiagonal)
[[ 1.  1.  0.]
 [ 4.  1.  2.]
 [ 0.  4.  6.]]
Fim do metodo QR
autovalor 7.38838459207
autovalor 2.20647135218
autovalor -1.59485594425
QR steps: 9
```



Input

eigenvalues

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 & 0 \\ 4 & 1 & 2 \\ 0 & 4 & 6 \end{pmatrix}$$

Results:

$$\lambda_1 \approx 7.38835$$


$$\lambda_2 \approx 2.2065$$

$$\lambda_3 \approx -1.59486$$

Casos Testes

n = 4

```
>>> runfile(r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads\QR2 (1).py', wdir=r'C:\Users\jorgeantunes\Downloads')
dimensao da matriz: 4
linha 1 da matriz: 4,1,0,0
linha 2 da matriz: 1,2,4,0
linha 3 da matriz: 0,5,3,2
linha 4 da matriz: 0,0,2,1
a matriz eh upper-Hessemberg (ou tridiagonal)?: sim ou nao sim
matriz upper-Hessemberg (ou tridiagonal)
[[ 4.  1.  0.  0.]
 [ 1.  2.  4.  0.]
 [ 0.  5.  3.  2.]
 [ 0.  0.  2.  1.]]
Fim do metodo QR
autovalor 7.47415282963
autovalor 4.01509965552
autovalor 1.11374723375
autovalor -2.60299971891
QR steps: 20
```



Input

eigenvalues

$$\begin{pmatrix} 4 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 4 & 0 \\ 0 & 5 & 3 & 2 \\ 0 & 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}$$

Results:

$$\lambda_1 \approx 7.47415$$

$$\lambda_2 \approx 4.0151$$

$$\lambda_3 \approx -2.603$$

$$\lambda_4 \approx 1.11375$$

Bibliografia

- Numerical Analysis, Richard L. Burden, J. Douglas Faires, 9.ed, Cengage Learning, 2010.
- Scientific Computing and Differential Equations: An Introduction to Numerical Methods, Gene H. Golub, M. Ortega, Academic Press, 1991.



Decomposição QR

Bruno Nunes Cabral Tenório
Jorge Junio Moreira Antunes
Algebra Linear Computacional
Mauro Rincon
PPGI - UFRJ

