

---

### Informações:

- i. O projeto consiste na implementação de propriedades e operações sobre grafos ponderados.
  - ii. A linguagem de programação utilizada pode ser a de sua preferência.
  - iii. Os algoritmos implementados devem seguir aqueles com a **menor complexidade possível** em termos assintóticos.
  - iv. Somente serão considerados para avaliação as operações que foram solicitadas explicitamente.
  - v. A clareza e concisão das implementações também são objetos de avaliação.
  - vi. As implementações devem seguir as especificações do projeto.
  - vii. Comentários de ajuda no código também serão levados em consideração.
  - viii. O projeto pode deve ser implementado de forma individual.
  - ix. O prazo máximo para entrega é o dia 03/11/2023.
  - x. A nota do projeto corresponderá a 30% da nota final.
  - xi. A entrega do projeto consistirá em um arquivo compactado contendo: os arquivos de código; um arquivo contendo instruções para a execução do seu código; links para vídeos contendo a explicação da implementação, **um para cada participante da equipe**; no vídeo, deverá ser explicado qual parte você foi responsável por implementar.
  - xii. Considere o grafo  $G = (V, E)$  com  $V(G) = \{1, 2, \dots, n\}$  e os algoritmos e definições vistos em sala. Considere também  $G$  representado por listas de adjacências, a menos que explícito o contrário.
- 

### Especificações:

1. **(10 pontos) - Implementar a leitura de um grafo dado como entrada através de arquivo de texto:**  
A entrada do programa principal consiste na leitura de um arquivo de texto, onde a primeira linha contém três campos: uma *string* para indicar o nome do grafo, por exemplo,  $G$ ,  $H$ ,  $G_1$ , etc; o número de vértices ( $n$ ); o número de arestas ( $m$ ) do grafo. Os valores serão separados por um espaço simples e devem ser lidos na ordem descrita anteriormente. A partir da terceira linha, as demais linhas consistem nas especificações das arestas (direcionadas), uma por linha. Cada linha contém apenas uma aresta ( $v_i v_j$ ) começando com o valor (vértice  $v_i$ ) e, após um espaço, o valor da outra extremidade  $v_j$ . Além das extremidades, cada linha terá um terceiro campo indicando o peso da aresta  $v_i v_j$ , especificado após um espaço em relação ao vértice  $v_j$ . O peso de cada aresta pode ser um número real positivo ou negativo, ou mesmo infinito, indicado como o valor máximo representável pela linguagem de programação escolhida.
2. **(10 pontos) - Representação do Grafo:** O arquivo, uma vez lido, deverá gerar uma estrutura de representação do grafo: uma lista de adjacências ou uma matriz de adjacências.
3. **(40 pontos) - Operações Básicas:** As seguintes operações sobre o grafo deverão ser implementadas:
  - a) **NovoGrafo()**: Retorna um grafo vazio, ou seja, com apenas um novo vértice;
  - b) **Grafo( $G$ )**: Retorna uma representação por listas de adjacências de  $G$ ;
  - c) **EVertice( $G, v$ )**: Verifica se  $v \in V(G)$  ou não;
  - d) **AddAresta( $G, v_i, v_j, \omega$ )**: Adiciona uma aresta em  $G$  entre os vértices  $v_i$  e  $v_j$  com peso  $\omega$ . Deve verificar se  $v_i, v_j \in V(G)$ , caso contrário a operação não poderá ser efetuada;
  - e) **RemoveAresta( $G, v_i, v_j, \omega$ )**: Remove uma aresta em  $G$  entre os vértices  $v_i$  e  $v_j$  com peso  $\omega$ . Deve verificar se  $v_i, v_j \in V(G)$  e se existe uma tal aresta, caso contrário a operação não poderá ser efetuada;

- f) **ExisteAresta**( $G, v_i, v_j, \omega$ ): Verifica se existe uma aresta em  $G$  entre os vértices  $v_i$  e  $v_j$  com peso  $\omega$ .
- g) **MudaPeso**( $G, v_i, v_j, \omega, \omega'$ ): Modifica valor de peso de uma aresta em  $G$  entre os vértices  $v_i$  e  $v_j$  de valor  $\omega$  para o valor  $\omega'$ . Deve verificar se  $v_i, v_j \in V(G)$  e se existe uma tal aresta, caso contrário a operação não poderá ser efetuada;
- h) **ImprimeGrafo**( $G$ ): Imprime todos os vértices e arestas de  $G$ ;
- i) **RemoveGrafo**( $G$ ): Libera todo o espaço utilizado pela representação de  $G$ ;
- j) **RecuperaPeso**( $G, v_i, v_j$ ): Devolve a lista de pesos de todas as arestas entre os vértices  $v_i$  e  $v_j$  em  $V(G)$ . Deve verificar se  $v_i, v_j \in V(G)$ , caso contrário a operação não poderá ser efetuada;
- k) **GrafoSimples**( $G$ ): Retorna se o grafo  $G$  é um grafo simples ou não;
- l) **EArvore**( $G$ ): Retorna se o grafo  $G$  é uma árvore ou não;
- m) **EBipartido**( $G$ ): Retorna se o grafo  $G$  é bipartido ou não;
- n) **Complemento**( $G$ ): Retorna o grafo complementar  $\overline{G}$  de  $G$ ;
- o) **EAdj**( $G, v_i, v_j$ ): Verifica se  $v_i v_j \in E(G)$ ;
- p) **Adjacencia**( $G, v$ ): Devolve a lista de adjacência de  $v$  em  $G$ . Deve verificar se  $v \in V(G)$ , caso contrário a operação não poderá ser efetuada;
- q) **Incidencia**( $G, v$ ): Devolve as arestas incidentes a  $v$  em  $G$ . Deve verificar se  $v \in V(G)$ , caso contrário a operação não poderá ser efetuada;
- r) **MatrizAdj**( $G$ ): Constrói a matriz de adjacência de  $G$ , onde a posição  $a_{i,j}$  corresponde ao peso da aresta  $v_i v_j$ , para todo  $1 \leq i \leq j \leq n$ ;
- s) **ImprimeMatrizAdj**( $G$ ): Imprime a matriz de adjacência de  $G$ ;
- t) **Conexo**( $G$ ): Retorna se  $G$  é conexo ou não.

4. (20 pontos) - **Percursos**: As seguintes operações sobre o grafo deverão ser implementadas:

- a) **DFS**( $G, v_i$ ): Percorre os vértices de  $G$  em profundidade, iniciando a busca em  $v_i \in V(G)$ . Imprime a árvore de busca gerada pelo percurso, ou seja, um vetor que indica, para cada vértice  $v_i \in V(G)$ , o vértice a partir do qual  $v_i$  foi alcançado pela primeira vez na busca;
- b) **BFS**( $G, v_i$ ): Percorre os vértices de  $G$  em largura, iniciando a busca em  $v_i \in V(G)$ . Imprime a árvore de busca gerada pelo percurso, ou seja, um vetor que indica, para cada vértice  $v_i \in V(G)$ , o vértice a partir do qual  $v_i$  foi alcançado pela primeira vez na busca.

5. (30 pontos) - **Caminhos mínimos**: Os seguintes algoritmos sobre o grafo deverão ser implementadas:

- a) **CaminhoMinimo**( $G, v_i, v_j$ ): Devolve um caminho mínimo (sequência de vértices) entre  $v_i$  e  $v_j$  no grafo  $G$ ;
- b) **CustoMinimo**( $G, v$ ): Devolve os custos dos caminhos mínimos entre  $v_i \in V(G)$  e todos os demais vértices de  $G$ ;
- c) **CaminhoMinimo**( $G, v$ ): Devolve os caminhos mínimos entre  $v_i \in V(G)$  e todos os demais vértices de  $G$ ;