

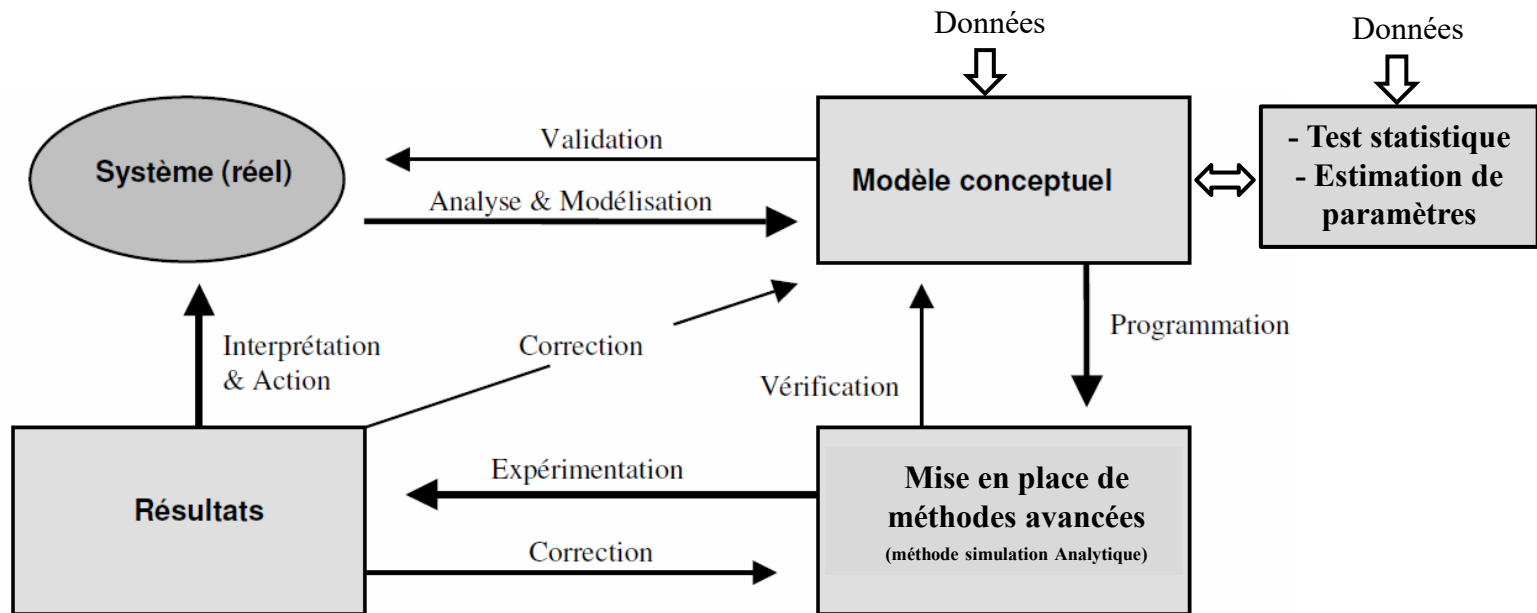
# Evaluation de performances

## Fondements mathématiques pour l'évaluation de performances

- Variables aléatoires
- Quelques lois de probabilité
- Intervalle de confiance
- Tests statistiques
- Notions de processus stochastiques

**1<sup>er</sup> contrôle continu à 11h30  
Lundi 28/11/2022**

## Vision générale sur l'évaluation de performances par des méthodes avancées

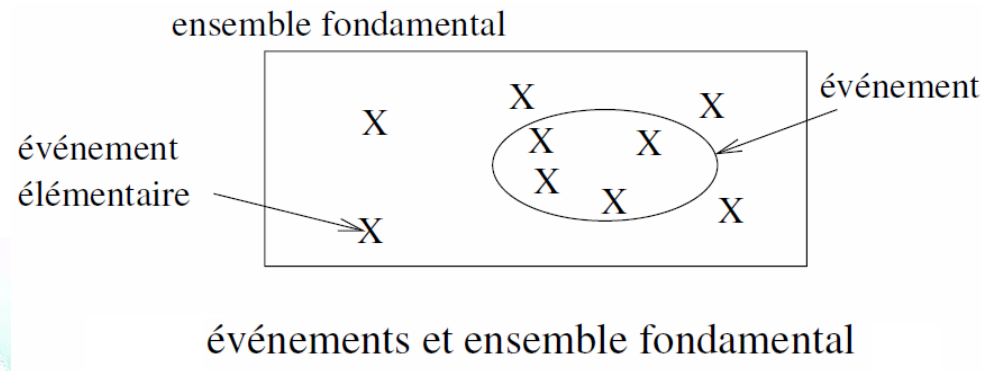


### Besoins:

- Modélisation
- Estimation des paramètres
- Simulation de comportements
- Calcul des indicateurs de perf.
- Interprétation de résultats obtenus
- ...

## ❑ Expérience aléatoire, événement

- Une **expérience aléatoire** est une expérience dont le **résultat n'est pas prévisible**
- Le résultat d'une expérience aléatoire est appelée **événement élémentaire**, ou encore épreuve ou réalisation.
- La réunion de tous les événements élémentaires que peut produire une expérience aléatoire est appelée **ensemble fondamental**, ou encore espace des épreuves (notation :  $\Omega$ ).
- Tout sous-ensemble de l'ensemble fondamental est un **événement**



## ❑ Concept de variables aléatoires

- Une v.a est une variable qui peut prendre, lors d'une expérience aléatoire, **une valeur quelconque, inconnue d'avance**, parmi un ensemble de valeurs possibles, appelé espace d'état, noté  $E$ .
- Une v.a  $X$  est parfaitement caractérisée par sa **fonction de répartition**  $F_X$  qui est l'application de  $\mathbb{R}$  dans  $[0, 1]$  définie par  $F_X(x) = P(X \leq x)$

## ❑ 2 types de variables aléatoires

- v.a discrète est une v.a  $X$  telle que l'ensemble des valeurs  $x_i$  qu'elle peut prendre est **dénombrable**
- v.a continue est une v.a  $X$  telle que l'ensemble des valeurs qu'elle peut prendre n'est **pas dénombrable**

## ❑ V.a discrètes

- La loi de probabilité d'une variable aléatoire discrète  $X$  est la fonction définie par

$$x \mapsto p_i = P[X = x_i] \text{ où } \sum_{i \in \mathbb{N}} p_i = 1$$

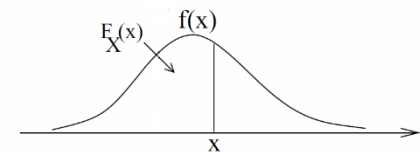
- La fonction de répartition:  $F(x) = \sum_{x_i \leq x} p(x_i)$

Ex: Etats d'un système: marche, panne, dégradé, ...

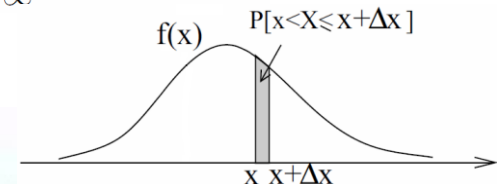
## ❑ V.a continues

- Une v.a absolument continue est une v.a  $X$  dont la fonction de répartition  $F_X(x)$  est absolument continue. Il existe alors une fonction  $f_X$ , appelée densité de probabilité de la variable aléatoire  $X$ , telle que:

$$\forall x \in \mathbb{R} \quad F_X(x) = \int_{-\infty}^x f_X(t) dt$$



- La densité de probabilité:  $f(x) = \frac{dF(x)}{dx}$  avec  $\int_{-\infty}^{+\infty} f(x) dx = 1$



Ex: Date de panne, niveau de dégradation, ...

## Moments d'une v.a

### ❑ Espérance mathématique:

- L'espérance mathématique d'une v.a  $X$  est, si elle existe, la moyenne des valeurs possibles de  $X$  pondérées par les probabilités correspondantes

❖ Si la variable est discrète:

$$E\{X\} = \sum_{i \in I} x_i p_i$$

❖ Si la variable est continue:

$$E\{X\} = \int_{\mathbb{R}} x f(x) dx$$

### ❑ Variance:

- Une mesure servant à caractériser la dispersion d'une distribution ou d'un échantillon
- La variance d'une variable aléatoire  $X$  est:  $\sigma_X^2 = E[X - E(X)]^2 = E(X^2) - [E(X)]^2$

❖ Si la variable est discrète:

$$\sigma_X^2 = \sum_{i \in I} (x_i - E\{X\})^2 p_i$$

❖ Si la variable est continue:

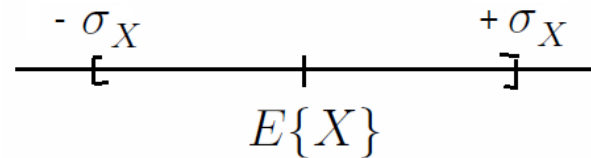
$$\sigma_X^2 = \int_{\mathbb{R}} (x - E\{X\})^2 f(x) dx$$

- L'écart-type, ou déviation standard:  $\sigma_X$

## Moments d'une v.a

### □ Variance:

- ❖ La variance donne une indication sur la **dispersion**, ou “étalement”, de la distribution autour de la valeur moyenne



### □ Coefficient de variation

- Le coefficient de variation mesure la dispersion relative de la variable  $X$  par rapport à sa moyenne

$$cv_X = \frac{\sigma_X}{E[X]}$$

# Quelques lois de probabilité

## ❑ Objectif:

- Analyser des données (mesures) disponibles
- Simuler des données
- Base de processus stochastiques



## Variables aléatoires discrètes

### ❑ Loi uniforme discrète

- C'est la loi de probabilité discrète à valeurs dans  $\{x_1, \dots, x_n\}$  telle que

$$P[X = k] = 1/n \quad \forall k \in [1, n]$$

- On a : 
$$E\{X\} = \frac{n+1}{2} \qquad \sigma_X^2 = \frac{n^2-1}{12}$$

Sous Matlab: `randi([a,b])`

### ❑ Loi de Bernoulli

- C'est la loi de probabilité discrète notée  $B(p)$  à valeurs dans  $\{0, 1\}$  telle que

$$P(X = 1) = p \quad \text{et} \quad P(X = 0) = 1 - p$$

$$E\{X\} = p \qquad \sigma_X^2 = p(1 - p)$$

- Ex:  $p=0,5$ :  $X=1$  = «Pile»;  $X=0$  = «Face»

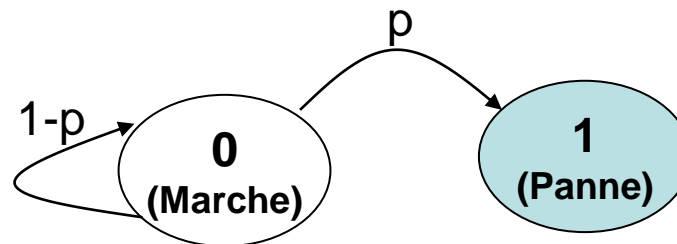
## Variables aléatoires discrètes

- **Loi géométrique:** la probabilité, lors d'une succession d'épreuves de Bernoulli indépendantes, d'obtenir  $k$  échecs suivi d'un succès

$$P(X = k) = (1 - p)^k p$$

➤ Avec  $E\{X\} = \frac{1}{p}$   $\sigma_X^2 = \frac{1-p}{p^2}$

- Ex: la probabilité qu'un composant tombe en panne dans une journée est  $p=0,2$ .



- 1- Quelle est la probabilité que le composant tombe en panne à la  $n$ -ème journée?
- 2- Déterminer la durée de vie moyenne du composant ?

## Variables aléatoires discrètes

### ❑ Loi de Poisson

- Une variable aléatoire  $X$  discrète suit une loi de Poisson de paramètre  $\lambda$ , et est notée  $P(\lambda)$ , si l'ensemble des valeurs  $k$  qu'elle peut prendre est  $\mathbb{N}$  et

$$P[X = k] = \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda} \quad \forall k \in \mathbb{N}, \quad \text{et où } \lambda \in \mathbb{R}^{+*}$$

- Fonction de répartition:  $F(x) = \sum_{k=0}^x \frac{\lambda^k}{k!} e^{-\lambda}$

- On a:  $E\{X\} = \lambda \quad \sigma_X^2 = \lambda$

### Exemple:

Le nombre moyen de requêtes envoyées à un serveur est de 10 requêtes/seconde. Sachant que le nombre de requêtes envoyées en une seconde suit une loi de Poisson. Déterminer:

- la probabilité que 5 requêtes soient envoyées en une seconde ?

$$P[X=5] = 0,0378$$

sous Matlab: `poisspdf(5,10)`

- la probabilité que le nombre de requêtes envoyées en une seconde soit inférieur ou égale à 10

$$F(10)=0,5830$$

sous Matlab: `poisscdf(10,10)`

## Variables aléatoires discrètes

### ❑ Loi empirique

- une loi ou une formule issue de faits expérimentaux, ou validée par l'expérience
- Fonction de masses:  $P(X = x_i) = p_i$  pour  $i = 1, \dots, m$
- Fonction de répartition:  $F(x_i) = \sum_{j=1}^i p_j$

### Exemple:

Dans un atelier de production, on étudie  $X$ , le nombre de pannes par jour. Pour cela, on fait 100 expériences d'une journée. On obtient les résultats suivants :

Nombre de pannes $x_i$	0	1	2	3	4	5
fréquence $n_i$	21	38	22	10	5	4

- Déterminer la loi empirique de  $X$  ?

## Variables aléatoires continues

### ❑ Loi uniforme continue

- Une variable aléatoire continue suit une loi uniforme sur un intervalle  $[a, b]$

$$f(x) = \begin{cases} \frac{1}{b-a} & \text{si } x \in [a, b] \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

$$F(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < a \\ \frac{x-a}{b-a} & \text{si } a \leq x \leq b \\ 1 & \text{si } x > b \end{cases}$$

$$E\{X\} = \frac{1}{2}(a + b) \qquad \sigma_X^2 = \frac{(b - a)^2}{12}$$

Sous Matlab:

- `rand()` pour  $a=0$  et  $b=1$
- `(b-a)*rand + a` pour  $a$  et  $b$  quelconques

## Variables aléatoires continues

### ❑ Loi exponentielle

- Une variable aléatoire  $X$  continue suit une loi exponentielle de paramètre  $\lambda$ , et est notée  $E(\lambda)$ , si

$$f(x) = \lambda e^{-\lambda x} U(x), \quad \text{où } \lambda \in \mathbb{R}^+ \quad \text{et } U(x) = \begin{cases} 0 & \text{si } x < 0 \\ 1 & \text{si } x \geq 0 \end{cases}$$

$$F(x) =$$

$$E\{X\} = 1/\lambda$$

$$\sigma_X^2 = 1/\lambda^2$$

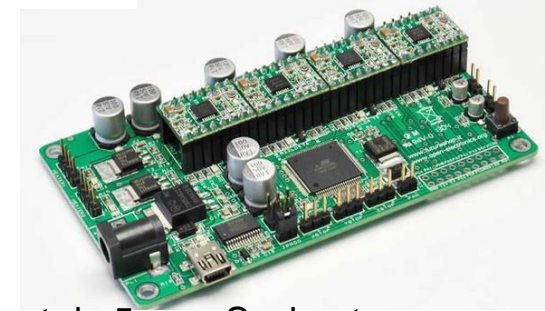
### Exemple:

Le temps moyen de la première défaillance d'un composant électronique est de 5 ans. Sachant que son temps de tomber en panne suit une loi exponentielle. Déterminer:

- la probabilité que ce composant soit défectueux avant 3 ans ?

$$F(3)=0,4512$$

Sous matlab: `expcdf(3,5)=0,4512`



## Variables aléatoires continues

### ❑ Loi Weibull

- Une variable aléatoire  $X$  continue suit une loi weibull de paramètres  $\alpha$  et  $\lambda$

$$f(t) = \begin{cases} \alpha \lambda^\alpha t^{\alpha-1} e^{-(\lambda t)^\alpha} & \text{pour } t > 0 \\ 0 & \text{sinon} \end{cases}$$

$\alpha$  : paramètre de forme,  $\lambda$  : paramètre d'échelle

$$F(x) =$$

$$E\{X\} = \frac{1}{\lambda} \Gamma\left(\frac{1}{\alpha} + 1\right) \quad \sigma_X^2 = \frac{1}{\lambda^2} \left( \Gamma\left(\frac{2}{\alpha} + 1\right) - \Gamma^2\left(\frac{1}{\alpha} + 1\right) \right)$$

( fonction Gamma  $\Gamma(a) = \int_0^\infty x^{a-1} \cdot e^{-x} dx$  )

- Si  $\alpha=1 \Rightarrow$  loi exponentielle



### Exemple:

Supposons que la défaillance d'un composant mécanique suit une loi Weibull de paramètres ( $\alpha = 5$ ,  $\lambda = 2$ ). Déterminer:

- la probabilité que ce composant soit défectueux avant 3 ans ?

Sous Matlab: `wblcdf(3,5,2)=0,302`

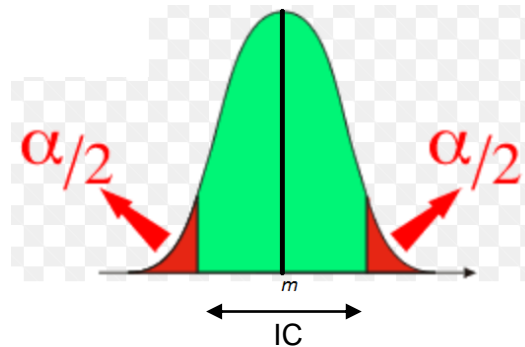


# Intervalle de confiance



## Intervalle de confiance

- ❑ Soient :  $X$  une v.a de loi paramétrée par  $\theta$  et  $X_1, \dots, X_n$   $n$  variables i.i.d selon la loi de  $X$
- ❑ Définition: On appelle intervalle de confiance de niveau de confiance  $1-\alpha$  du paramètre  $\theta$  tout intervalle  $IC$  tel que :  $P(IC \ni \theta) = 1-\alpha$  pour  $\alpha \in [0,1]$  fixé.



### ❖ Remarques:

- Les bornes de l'intervalle de confiance  $IC$  dépendent de l'**échantillon**, elles sont donc aléatoires
- si  $\alpha$  **augmente** (ou que si  $n$  augmente), l'amplitude de l'intervalle de confiance **diminue**

## ❑ Théorème limite centrale:

- Considérons un échantillonnage de taille  $N$
- Plus  $N$  est grand, plus la distribution d'échantillonnage de la moyenne s'apparente à une distribution normale

$$\bar{X} \sim N\left(\mu_x, \frac{\sigma_x}{\sqrt{N}}\right)$$

↓  
Distribution d'échantillonnage  
de la moyenne

↓  
erreur-type

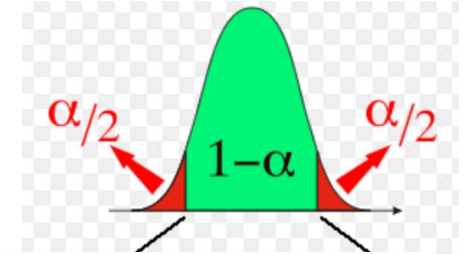
## Intervalle de confiance pour l'espérance

Considérons  $X \sim N(m, \sigma^2)$  et  $X_1, \dots, X_n$   $n$  variables i.i.d selon la loi de  $X$ .

❑ **Cas où la variance est connue**  $IC = \left[ \hat{m}_n - u \frac{\sigma}{\sqrt{n}}, \quad \hat{m}_n + u \frac{\sigma}{\sqrt{n}} \right]$

où  $u$  est le fractile d'ordre  $1 - \frac{\alpha}{2}$  de la loi  $N(0,1)$ , i.e.  $P(X \leq u) = 1 - \alpha/2$

moyenne empirique:  $\hat{m}_n = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n X_i$



❑ **Cas où la variance est inconnue**  $IC = \left[ \hat{m}_n - t_\alpha \frac{\hat{s}_n}{\sqrt{n}}, \quad \hat{m}_n + t_\alpha \frac{\hat{s}_n}{\sqrt{n}} \right]$ <sup>96</sup>

variance empirique modifiée:  $\hat{s}_n^2 = \frac{1}{n-1} \sum_{i=1}^n (X_i - \hat{m}_n)^2$

où  $t_\alpha$  est le fractile d'ordre  $1 - \frac{\alpha}{2}$  de la loi de Student à  $n-1$  degrés de libertés

Ex:  $n = 100 \Rightarrow t_\alpha = 1.98$

❖ **Remarque:** quand  $n \rightarrow \infty$  ( $n \geq 30$ ), on approxime la loi de Student par la loi normale centrée réduite. On retrouve alors le cas précédent

## Intervalle de confiance pour la variance

□ Cas où l'espérance est connue

$$IC(\sigma^2) = \left[ n \frac{s_n^{*2}}{\chi^2_{1-\frac{\alpha}{2}}}, n \frac{s_n^{*2}}{\chi^2_{\frac{\alpha}{2}}} \right]$$

$$s_n^{*2} = \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (X_i - m)^2$$

où  $\chi^2_{\alpha}$  est le fractile d'ordre  $\alpha$  de la loi  $\chi^2(n)$

□ Cas où l'espérance est inconnue

$$IC(\sigma^2) = \left[ (n-1) \frac{\hat{s}_n^2}{\chi^2_{1-\frac{\alpha}{2}}}, (n-1) \frac{\hat{s}_n^2}{\chi^2_{\frac{\alpha}{2}}} \right]$$

où  $\chi^2_{\alpha}$  est le fractile d'ordre  $\alpha$  de la loi  $\chi^2(n-1)$

# Tests statistiques

- Test du  $\chi^2$
- Test de Kolmogorov

## Tests statistiques

- ❑ Un test d'hypothèse est une démarche consistant à **rejeter ou à ne pas rejeter une hypothèse statistique**, appelée *hypothèse nulle* (ou hypothèse zéro), noté  $H_0$ , en fonction d'un jeu de données (échantillon),
  
- ❑ **Types de test:**
  - **Tests paramétriques** lorsque l'on stipule que les données sont issues d'une distribution paramétrée
  - **Tests non paramétriques** ne font aucune hypothèse sur la distribution sous-jacente des données
    - Test du  $X^2$
    - Test de Kolmogorov
    - ...

## Tests statistiques

### ❑ Test du $\chi^2$ :

- $H_0$  suppose que les données considérées proviennent de **variables aléatoires discrètes** suivant une loi de probabilité donnée
- On souhaite tester la validité de cette hypothèse selon un niveau de confiance (par défaut 95%).
- Sous Matlab: `chi2test`

### ❑ Test de Kolmogorov

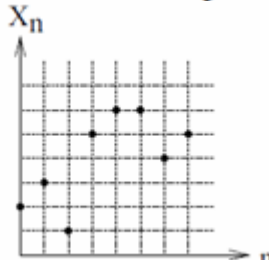
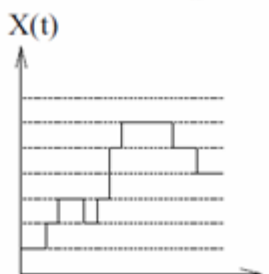
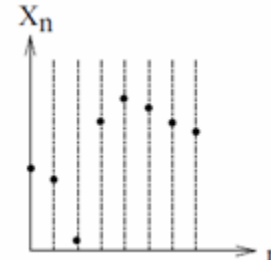
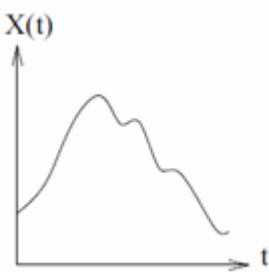
- $H_0$  suppose que les données considérées proviennent de **variables aléatoires continues** suivant une loi de probabilité donnée
- On souhaite tester la validité de cette hypothèse selon un niveau de confiance
- Sous Matlab: `kstest` ou `kstest2`

# Notion de processus stochastique



- ❑ Un processus stochastique  $\{X(t)\}_{t \in T}$  est **une famille de variables aléatoires**  $X(t)$  où  $t$  est un paramètre
- ❑ Pour chaque valeur de  $t$  **l'état du processus** est défini par la valeur prise par la variable aléatoire  $X(t)$ .
- ❑ **L'espace des paramètres**  $T$  est l'ensemble des valeurs que le paramètre peut prendre
- ❑ Lorsque  $T$  est **continu**, le processus est noté  $\{X(t)\}$  et lorsqu'il est **discret**, le processus est souvent noté  $\{X_n\}$ .
- ❑ **L'espace des états**  $E$  est l'ensemble des valeurs que les variables aléatoires peuvent prendre

# Notion de processus stochastique

	$T$ discret	$T$ continu
$E$ discret	<p><b>processus à temps discret et à espace d'état discret</b> ou chaîne à temps discret</p>  <p>Ex: Nombre de requêtes moyen dans le système suivant chaque minute</p>	<p><b>processus à temps continu et à espace d'état discret</b> ou chaîne à temps continu</p>  <p>Ex: nombre de clients dans le système à chaque instant <math>t</math></p>
$E$ continu	<p><b>processus à temps discret et à espace d'état continu</b></p>  <p>Ex: taux de retransmissions en fonction du jour</p>	<p><b>processus à temps continu et à espace d'état continu</b></p>  <p>Ex: processus de dégradation</p>