Quebrando CAPTCHAs

Julio Trecenti

03 de maio de 2018

Sumário

1	Introduction	4
2	Introdução 2.1 Objetivos	5 5 5
3	Problema 3.1 Variantes	6 7 7 7 7
4	Solução	8
5	Resultados	9
6	Considerações finais	10
7	Pacote decryptr	11
8	CAPTCHAs em áudio	12

Lista de Tabelas



Lista de Figuras



Introduction



Introdução

- 2.1 Objetivos
- 2.2 Resultados Esperados
- 2.3 Organização do trabalho

Problema

O problema do Captcha pode ser entendido como um problema de classificação de imagens. Especificamente, nosso interesse é criar uma função g que recebe uma imagem $\mathbf{X} = \{x_{nmr} \in [0,1]\}_{N\times M\times R}$ e retorna um vetor de índices \mathbf{y} , sendo que cada índice y_j corresponde a um caractere c_j , $j=1,\ldots,L$, onde L é o número de caracteres contidos na imagem.

Das afirmações anteriores podemos tirar três conclusões.

1. Nossa variável **explicativa**, a imagem, é uma matriz $\mathbf{X} = \{x_{ijk}\}_{N \times M \times R}$, em que N é o número de linhas, M é o número de colunas e R é o número de *cores*, ou *canais*.

O elemento x_{nm} . é denominado pixel. Um pixel representa a menor unidade possível da imagem. Em uma imagem colorida, por exemplo, temos R=3. Nesse caso, um pixel é um vetor de três dimensões com valores entre zero e um, representando a intensidade de vermelho, verde e azul da coordenada n,m da imagem. Numa imagem em escala de cinza, temos R=1 e o pixel, de uma dimensão, representa a intensidade do cinza (com 1=branco e 0=preto).

- 2. O objeto $C \in \mathcal{A}^L$ é um vetor de itens de um alfabeto \mathcal{A} com tamanho $|\mathcal{A}|$, finito e conhecido. Esse alfabeto contém todos os possíveis caracteres que podem aparecer na imagem.
- 3. Nossa **resposta** $\mathbf{y} \in \{1, \dots, |\mathcal{A}|\}^L$ é um vetor de índices de tamanho fixo. Cada elemento de \mathbf{y} representa um valor do alfabeto \mathcal{A} .

Além disso, existe uma função $\phi:\{1,\ldots,|\mathcal{A}|\}\to\mathcal{A}$ de tal forma que $\phi(y_j)=c_j, \forall j\in 1,\ldots,L$. Usualmente, definimos $\phi(y_j)=c_{y_j}$.

A construção de uma função g capaz de mapear \mathbf{y} a partir de uma nova imagem \mathbf{X} depende de uma amostra de imagens $\mathbf{X}_1, \dots, \mathbf{X}_S$ corretamente classificadas por $\mathbf{y}_1, \dots, \mathbf{y}_S$. A tarefa é, portanto, estimar uma função \hat{g} com o objetivo de minimizar.

$$L(g(\mathbf{X}), \mathbf{y}) = \mathbb{I}(g(\mathbf{X}) \neq \mathbf{y})$$

em que \mathbb{I} é a função indicadora.

3.1 Variantes

- 3.1.1 **Á**udio
- 3.1.2 Covariáveis e número de respostas variável
- 3.1.3 reCaptcha

Solução



Resultados



Considerações finais



Pacote decryptr



CAPTCHAs em áudio

