Relatório - Lista D

Grupo 17

Bruno Caixeta Piazza - 11260551, Gustavo Nunes Ribeiro - 11262212, Murilo Camargo Marchioni - 11260717, Vinícius Maia Neto - 11261785

28 de setembro de 2021

1 Exercício 1: simulação de um reservatório

Primeiramente, será simulado o sistema de um único reservatório. Para tanto, toma-se como base o código presente no enunciado da lista, apenas adicionando-se o trecho referente ao sistema não linear. A simulação retorna a variação do nível de água em relação ao equilíbrio, $x(t) = h(t) - \bar{h}$, sendo \bar{h} o nível de água no reservatório no ponto de equilíbrio. Assim, obtém-se a equação não linearizada

$$\dot{x} = \frac{1}{S} \left(Q_e - \sqrt{\frac{\rho g(x + \bar{h})}{R}} \right)$$

e a linearizada

$$\dot{x} = -\frac{1}{2S}\sqrt{\frac{\rho g}{R\bar{h}}}x + \frac{1}{S}u$$

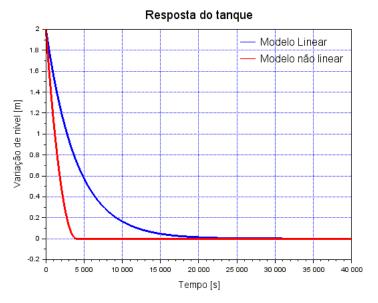
A função u(t) é dada pela expressão

$$u(t) = Q_e(t) - \bar{Q}_e$$

A primeira simulação feita foi aquela requerida no exercício 1, com uma vazão de entrada nula e o reservatório partindo do nível h=2~m. Nessa situação, tem-se que $u(t)=-\bar{Q}_e=0$. Escolheu-se um tempo de simulação de 40000~s, tempo suficiente para o reservatório praticamente esvaziar-se.

A figura 1 ilustra os resultados obtidos.

Figura 1: Evolução temporal da variação de nível



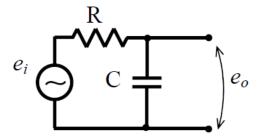
Fonte: autoria própria.

Nota-se que as curvas mantêm-se próximas nos estágios iniciais. Com a evolução da simulação, porém, as diferenças tornam-se visíveis. O modelo linear decai mais rapidamente que o não linear, como se percebe das curvas.

2 Exercício 2: simulação de um capacitor

Em seguida, simulou-se o circuito descrito pela figura 2.

Figura 2: Circuito a ser simulado



Fonte: enunciado da Lista D.

A equação do circuito é dada por

$$\dot{x} = Ax + Bu$$
 em que
$$\begin{cases} x = e(t) \\ u = e_i \end{cases}$$
 e
$$\begin{cases} A = -\frac{1}{RC} \\ B = \frac{1}{RC} \end{cases}$$

Nota-se que a equação é da mesma forma da equação linearizada do modelo de um reservatório 1. Os parâmetros utilizados para simulação seguem.

• $e_i = 12 \ V$

 $\bullet \ e_0 = 0 \ V$

• $C = 100 \ \mu F$

• $R = 100 \Omega$

• $t_f = 0.1 \ s$

Assim, obtiveram-se os resultado expressos na figura 3.

Resposta transitória da tensão

12
11
10
9
8
7
7
4
3
2
11
10
0 0.01 0.02 0.03 0.04 0.05 0.08 0.07 0.08 0.09 0.1

Tempo [s]

Figura 3: Evolução temporal da tensão no capacitor

Fonte: autoria própria.

Os resultados são, qualitativamente, análogos ao sistema linearizado do reservatório: a tensão tende a um valor (a tensão da bateria) conforme o tempo tende ao infinito. Tal fato corrobora a analogia dos sistemas hidráulicos e elétricos. Conforme se conhece da solução analítica, trata-se de uma função exponencial. O gráfico se assemelha ao que indica o nível de água no reservatório em função do tempo, conforme feito nas listas B e C.

3 Exercício 3: simulação de dois reservatórios

A etapa seguinte consistiu na implementação em Scilab do modelo linear desenvolvido na Lista C para o sistema de dois reservatórios. Retomando-se o trabalho anterior, na forma matricial $\dot{x} = Ax + Bu$, isto é.

$$x = Ax + Bu \iff$$

$$\begin{bmatrix} \dot{x_1} \\ \dot{x_2} \end{bmatrix} = \frac{\rho g}{2\bar{Q_e}} \begin{bmatrix} -\frac{1}{S_1 R_a} & \frac{1}{S_1 R_a} \\ \frac{1}{S_2 R_a} & \frac{(R_a + R_s)}{S_2 R_a R_s} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{1}{S_1} \\ 0 \end{bmatrix} u$$

Seguindo a convenção do enunciado, pode-se escrever uma expressão matricial para indicar as equações algébricas, sendo obtido o vetor de saídas, na forma y = Cx + Du, ou ainda,

$$\begin{bmatrix} y_1 \\ y_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$$

haja vista que \boldsymbol{D} é o vetor nulo, para o caso analisado.

Ante o exposto, de modo análogo ao feito nos exercícios anteriores, implementa-se a função syslin para resolver o sistema linearizado. Conforme foi verificado na Lista C, temos que, na situação de equilíbrio, $\bar{h}_1 = 4, 2$ m e $\bar{h}_2 = 2, 1$ m. Desse modo, as condições iniciais para a simulação, tomando-se $h_1(0) = h_2(0) = 2$ m,

$$x_1(0) = 2 - 4, 2 = -2, 2 m$$

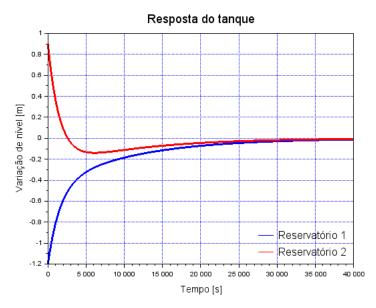
 $x_2(0) = 2 - 2, 1 = -0, 1 m$

Ademais, para o cálculo de u(t), calculou-se a vazão de equilíbrio com a expressão

$$\bar{Q_e} = \frac{\rho g \bar{h_1}}{R_a}$$

Com os parâmetros de simulação que constam no Apêndice E, obteve-se o gráfico:

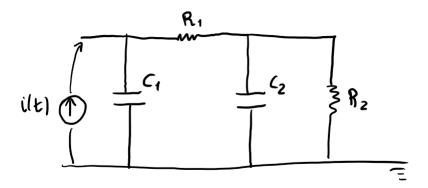
Figura 4: Evolução temporal da variação de nível no tanque



Fonte: autoria própria.

Conforme se esperava, conforme o sistema atinge o equilíbrio, as coordenadas x(t) anulam-se. Por fim, deve-se obter o circuito elétrico análogo, usando-se a analogia, $Q \to i$. $p \to V$:

Figura 5: Circuito análogo ao sistema de dois reservatórios



Fonte: autoria própria.

As equações do circuito análogo são:

$$\begin{cases} \left(C_1D + \frac{1}{R_1}\right)V_1 - \frac{V_2}{R_1} = i(t) \\ \left(C_2D + \frac{1}{R_2}\right)V_2 - \frac{V_1}{R_1} = 0 \end{cases}$$

Anexos

A Funções - 1 reservatório

```
function [xdot] = naolinear(t,x,Qe)
      xdot = (Qe(t) - sqrt((rho * g * (x+ho))/R)) * 1/S;
endfunction

function [Qe] = entrada(t)
Qe = Qei
endfunction
```

B Simulação - 1 reservatório

```
1 // Simulação de sistema linear
2 // Apagando as variáveis anteriores
3 clear all
4 // Fechando as janelas de gráficos
5 clc
6 close
7 // Abrindo o diretório
8 getd(".")
^{10} // Definindo parâmetros _{11} S = 10; // [m^2] Área da seção transversal do reservatório
12 rho = 1000; // [kg/m^3] massa específica da água
_{13} g = 10; // [m/s^2] aceleração da gravidade na superfície da Terra
14 \bar{R} = 2*10^8; // [Pa/(m^3/s)^2] parâmetro que relaciona pressão e vazão
15 ho = 2; // [m] nível do reservatório em regime
hi = 0.1; // [m] nível adicional desejado
17 Qei = 0; // [m^3/s] vazão na entrada
19 // Definir o sistema linear usando o comando syslin:
A = (-1/(2*S))*  sqrt ( rho *g/(R*ho ));
_{21} B=1/S;
22 C=1;
23 D=0;
25 tanque = syslin('c',A,B,C,D); // o parametro 'c' indica que o sistema é contínuo no tempo
27 // Definir a condição inicial:
28 x0=0; // [m] desvio inicial do nível em relação ao equilíbrio
30 // Definir o vetor de instantes de tempo:
31 t=0:10:2500;
32
33 // Definir o vetor de entradas:
u = (Qei-sqrt(rho*g*(ho+hi)/R))*ones(t);
36 // Simulando o sistema usando o comando csim:
[y,x] = csim(u,t,tanque,x0);
38
39
40 // Simulacao do sistema não linear
xnlinear = ode(x0,t(1),t,list(naolinear,entrada));
42
43
44 scf(1)
45 // Plotando o resultado linear em azul:
plot(t,y,'b-','LineWidth',2.7)
47 //Plotano o resultado não linear em vermelho:
48 plot(t,xnlinear,'r-','LineWidth',2.7);
49 // Usando a variável do tipo 'lista':
50 T=list("Resposta do tanque", "Variação de nível [m]", "Tempo [s]", "Modelo Linear", "Modelo n
      ão linear");
//Título do gráfico e configuração da fonte:
title(T(1),'fontsize',4);
_{55} // Colocando uma legenda na parte inferior direito da figura (parâmetro 2):
16 legends([T(4),T(5)],[2,5],1,'fontsize',3.5);
58 // Nomeando os eixos:
```

```
sylabel(T(3),'fontsize',3);
ylabel(T(2),'fontsize',3);

// Colocando uma grade azul no grafico:
    xgrid(2)

// Salvando a imagem:
    xs2png(1,'caso1.png');
```

C Funções - capacitor

```
function [edot] = tensao(t,e)
edot = (ei-e)/(R*C)
endfunction
```

D Simulação - capacitor

```
1 // Simulação de sistema linear
2 // Apagando as variáveis anteriores
3 clear
4 // Fechando as janelas de gráficos
5 clc
6 close
7 // Abrindo o diretório
8 getd(".")
10 // Definindo parâmetros
11 ei = 12.; //Tensão da bateria
12 C = 10^{(-4)}; //Capacitância
13 R =100; // Resistância do resistor
14 e0 = 0.; // Tensão inicial sobre o capacitor
15
16 //Vetor de tempo
t = 0:0.005:0.1;
18
19 //Chamada do ODE
et = ode(e0,t(1),t,tensao)
21
22 scf(1)
23 // Plotando o resultado em azul:
plot(t,et,'b-','LineWidth',2.7)
25 // Usando a variável do tipo 'lista':
26 T=list("Resposta transitória da tensão", "Tensão [V]", "Tempo [s]");
28 //Título do gráfico e configuração da fonte:
29 title(T(1), 'fontsize', 4);
31 // Nomeando os eixos:
xlabel(T(3), 'fontsize',3);
ylabel(T(2),'fontsize',3);
34
35 // Colocando uma grade azul no grafico:
36 xgrid(2)
37
38 // Salvando a imagem:
39 xs2png(1,'caso1.png');
```

E Simulação - 2 reservatórios

```
// Simulação de sistema linear
// Apagando as variáveis anteriores

clear
// Fechando as janelas de gráficos

clc
close

// Definindo parâmetros

S1 = 10; // [m^2] Área da seção transversal do reservatório 1

S2 = 10; // [m^2] Área da seção transversal do reservatório 2

rho = 1000; // [kg/m^3] massa específica da água

g = 10; // [m/s^2] aceleração da gravidade na superfície da Terra

Ra = 2*10^8; // [Pa/(m^3/s)^2] parâmetro que relaciona pressão e vazão no res. 1
```

```
Rs = 2*10^8; // [Pa/(m^3/s)^2] parâmetro que relaciona pressão e vazão no res. 2
16 ho = 2; // [m] nível do reservatório em regime
17 hi = 0.1; // [m] nível adicional desejado
18 Qei = sqrt ( rho *g*(ho+hi)/Ra); // [m^3/s] vazão na entrada
20 // Definir o vetor de instantes de tempo:
21 t=0:10:40000:
_{23} // Definicao das matrizes do sistema linearizado
24 A= rho *g/(2* Qei )*[-1/S1/Ra ,1/S1/Ra ;1/S2/Ra ,-1/S2*(1/Ra +1/Rs)];
B = [1 /S1 ; 0];
C = [1, 0; 0, 1];
D = [0;0];
29 tanque = syslin('c',A,B,C,D); // o parametro 'c' indica que o sistema é contínuo no tempo
31 // Definir a condição inicial:
_{32} x01 = -2.2; // [m] desvio inicial do nível em relação ao equilíbrio no res.1
_{33} x02 = -0.1; // [m] desvio inicial do nível em relação ao equilíbrio no res.1
x0 = [x01; x02];
36 // V azão de equilíbrio [m^3/s]
Qeo = sqrt ( rho *g*2*(ho+hi)/(Ra+Rs))
_{
m 39} // Definir o vetor de entradas:
u = (Qei-Qeo)*ones(t);
42 // Simulando o sistema usando o comando csim:
43 [y,x]=csim(u,t,tanque,x0);
44
45 scf(1)
46 // Plotando o resultado linear em azul:
plot(t,x(1,:),'b-','LineWidth',2.7)
48 //Plotano o resultado não linear em vermelho:
49 plot(t,x(2,:),'r-','LineWidth',2.7);
50 // Usando a variável do tipo 'lista':
51 T=list("Resposta do tanque", "Variação de nível [m]", "Tempo [s]", "Reservatório 1", "
      Reservatório 2");
//Título do gráfico e configuração da fonte:
title(T(1), 'fontsize', 4);
56 // Colocando uma legenda na parte inferior direito da figura (parâmetro 2):
1 legends ([T(4),T(5)],[2,5],4,'fontsize',3.5);
59 // Nomeando os eixos:
80 xlabel(T(3),'fontsize',3);
glabel(T(2), 'fontsize',3);
63 // Colocando uma grade azul no grafico:
64 xgrid(2)
66 // Salvando a imagem:
67 xs2png(1,'caso1.png');
```