

UNIVERSIDADE DE CAXIAS DO SUL CENTRO DE CIÊNCIAS EXATAS E DA TECNOLOGIA CIÊNCIA DA COMPUTAÇÃO

BRUNO EMER

Implementação de alta disponibilidade em uma empresa prestadora de serviços para Internet

> André Luis Martinotto Orientador

Implementação de alta disponibilidade em uma empresa prestadora de serviços para Internet

por

Bruno Emer

Projeto de Diplomação submetido ao curso de Bacharelado em Ciência da Computação do Centro de Ciências Exatas e da Tecnologia da Universidade de Caxias do Sul, como requisito obrigatório para graduação.

Projeto de Diplomação

Orientador: André Luis Martinotto Banca examinadora:

Maria de Fatima Webber do Prado Lima CCTI/UCS
Ricardo Vargas Dorneles CCTI/UCS

Projeto de Diplomação apresentado em x de x de 2016

Daniel Luís Notari Coordenador

SUMÁRIO

LIST	A DE SIGLAS	3
LIST	A DE FIGURAS	4
LIST	A DE TABELAS	5
RESU	JMO	6
$egin{array}{ccc} 1 & ext{II} \ 1.1 \ 1.2 \end{array}$	NTRODUÇÃO	8
2 A 2.1 2.2 2.3	Tolerância a falhas	9 11
3 V 3.1 3.2 3.2.1 3.2.2	S ,	15
4.1 4.2 4.3 4.4	Estrutura física Estrutura lógica Serviços Serviços críticos	20 20 20
REFE	ERÊNCIAS	23

LISTA DE SIGLAS

 $\begin{array}{ll} {\rm AMD\text{-}V} & AMD \ virtualization \\ {\rm ECC} & Error \ correction \ code \end{array}$

ISA Instruction set architecture IVT Intel virtualization technology

JVM Java virtual machine

 $\begin{array}{ll} {\rm KVM} & {\it Kernel-based \ virtual \ machine} \\ {\rm MTBF} & {\it Mean \ time \ between \ failures} \end{array}$

MTTR Mean time to repair PC Personal computer

RAID Redundant array of independent disks

SLA Service level agreement SPOF Single point of failure TI Tecnologia da informação

VM Virtual machine

VMM Virtual machine monitor

LISTA DE FIGURAS

Figura 3.1:	Máquinas virtuais de aplicação e de sistema	15
Figura 3.2:	Arquiteturas de máquinas virtuais de sistema	17

LISTA DE TABELAS

Tabela 2.1:	Níveis de alta disponibilidade e exemplos de sistemas	12
Tabela 4.1:	Configuração dos servidores físicos	21
Tabela 4.2:	Serviços por servidor	22

RESUMO

Palavras-chave: .

1 INTRODUÇÃO

O crescente avanço tecnológico e o desenvolvimento da internet, provocou um aumento no número de aplicações ou serviços que dependem da infraestrutura de Tecnologia da informação (TI). Além disso, percebe-se um aumento significativo no número de operações e negócios *on-line* que são realizados, tanto por organizações públicas ou privadas, quanto por grande parte da população.

Desta forma, a sociedade está cada vez mais dependente da tecnologia, de computadores e de sistemas. De fato, pode-se observar sistemas computacionais desde em uma farmácia, até em uma grande indústria. Sendo assim, a estabilidade e a disponibilidade destes sistemas apresentar um grande impacto em nosso dia-a-dia, pois um grande número de atividades cotidianas dependem deles.

Uma interrupção imprevista em um ambiente computacional poderá causar um prejuízo financeiro para a empresa que fornece o serviço, além de interferir na vida das pessoas que dependem de forma direta ou indireta deste serviço. Essa interrupção terá maior relevância para corporações cujo o serviço ou produto final é fornecido através da internet, como por exemplo, o comércio eletrônico, web sites, sistemas corporativos, entre outros. Em um ambiente extremo, pode-se imaginar o caos e o possível risco de perda de vidas que ocorreria em caso de uma falha em um sistema de controle aéreo (COSTA, 2009).

Para essas empresas um plano de contingência é fundamental para garantir uma boa qualidade de serviço, além de otimizar o desempenho das atividades, e também para fazer uma prevenção de falhas e uma recuperação rápida caso essas ocorram (COSTA, 2009). De fato, hoje em dia a confiança em um serviço é um grande diferencial para a empresa fornecedora deste serviço, sendo que a alta disponibilidade é fundamental para atingir este objetivo.

A alta disponibilidade consiste em manter um sistema disponível por meio da tolerância a falhas, isto é, utilizando mecanismos que fazem a detecção, mascaramento e a recuperação de falhas, sendo que esses mecanismos podem ser implementados a nível de software ou de hardware (REIS, 2009). Para que um sistema seja altamente disponível ele deve ser tolerante a falhas, sendo que a tolerância a falhas é implementada, frequentemente, utilizando redundância. No caso de uma falha em um dos componentes evita-se a interrupção do sistema, uma vez que o sistema poderá continuar funcionando, utilizando o outro componente (BATISTA, 2007).

Neste trabalho será realizado um estudo sobre a implementação de um sistema de alta disponibilidade em uma empresa de hospedagens. Essa empresa oferece serviços pela internet, como por exemplo hospedagens de sites, *e-mail*, sistemas de gestão, *e-mail marketing*, entre outros. A empresa possui aproximadamente 55 servidores físicos e virtuais, e aproximadamente 9000 clientes, sendo que em períodos

de pico atende em torno de 1000 requisições por segundo em um dos serviços mais importantes.

Atualmente, a empresa possui redundância de conexões de acesso a internet, refrigeração e energia, com *nobreaks* e geradores. Porém, essa empresa não possui nenhuma redundância nos serviços que estão sendo executados nos servidores. Desta forma, caso ocorra uma falha de *software* ou de *hardware*, os serviços ficarão indisponíveis. Neste trabalho será realizada uma análise dos serviços oferecidos pela empresa, sendo que mecanismos de alta disponibilidade serão desenvolvidos para os serviços mais críticos. Para a redução dos custos serão utilizadas ferramentas gratuitas e de código aberto.

1.1 Objetivos

Atualmente a empresa estudada não possui nenhuma solução de alta disponibilidade para seus serviços críticos. Desta forma, neste trabalho será desenvolvida uma solução de alta disponibilidade para estes serviços, sendo que essa solução será baseada no uso de ferramentas de código aberto e de baixo custo. Para que o objetivo geral seja atendido os seguintes objetivos específicos deverão ser realizados:

- Identificar os serviços críticos a serem integrados ao ambiente de alta disponibilidade;
- Definir as ferramentas a serem utilizadas para implementar tolerância a falhas;
- Realizar testes para a validação do sistema de alta disponibilidade que foi desenvolvido.

1.2 Estrutura do trabalho

O trabalho foi estruturado em quatro capítulos, que estão detalhados a seguir:

- O Capítulo 2 apresenta o conceito de alta disponibilidade e outros conceitos relacionados;
- No Capítulo 3 é descrito um breve histórico da virtualização, bem como o conceito de máquinas virtuais e também as suas classificações e estratégias;
- No Capítulo 4 é apresentado o ambiente atual da empresa, identificação dos serviços críticos...
- No Capítulo ?? ...

2 ALTA DISPONIBILIDADE

Alta disponibilidade é um termo muito conhecido, sendo cada vez mais empregada em ambientes computacionais. O objetivo de promover alta disponibilidade resume-se em garantir que um serviço esteja sempre disponível quando o cliente solicitar ou acessar (COSTA, 2009). A alta disponibilidade frequentemente é implementada com uma redundância de hardware ou de software para que o serviço fique mais tempo disponível, sendo que quanto maior for a disponibilidade desejada maior deverá ser a redundância no ambiente, assim reduzindo os pontos únicos de falha, que em inglês são chamados de Single point of failure (SPOF). A alta disponibilidade está diretamente relacionada aos conceitos de:

- Dependabilidade: indica a qualidade do serviço fornecido e a confiança depositada neste serviço. A dependabilidade envolve atributos como segurança de funcionamento, segurança de acesso, manutenabilidade, testabilidade e comprometimento do desempenho (WEBER, 2002);
- Confiabilidade: é o atributo mais importante, pois transmite a ideia de continuidade de serviço (PANKAJ, 1994). A confiabilidade refere-se a probabilidade de um serviço funcionar corretamente durante um dado intervalo de tempo;
- Disponibilidade: é a probabilidade de um serviço estar operacional no instante em que for solicitado (COSTA, 2009);
- Tolerância a falhas: procura garantir a disponibilidade de um serviço utilizando mecanismos capazes de detectar, mascarar e recuperar falhas, e seu objetivo é alcançar a dependabilidade, assim indicando uma boa qualidade de serviço (COSTA, 2009). A tolerância a falhas é um dos principais conceitos da alta disponibilidade, sendo melhor apresentada na Seção 2.1.

2.1 Tolerância a falhas

Sabe-se que o hardware tende a falhar, principalmente devido a fatores físicos, por isso utiliza-se métodos para a prevenção de falhas. A abordagem de prevenção de falhas é realizada na etapa de projeto, ou seja, consiste na criação de mecanismos que impeçam que que as falhas ocorram. Além disso, a prevenção de falhas melhora a disponibilidade e a confiabilidade de um serviço, uma vez que essa tem como objetivo prever e eliminar o maior número de falhas possíveis antes de colocar o sistema em uso.

A prevenção de falhas não resolverá todas as possíveis falhas. Sendo assim, a tolerância a falhas procura fornecer a disponibilidade de um serviço mesmo com

a presença de falhas. De fato, enquanto a prevenção de falhas tem foco nas fases de projeto, teste e validação, a tolerância a falhas tem como foco na utilização de componentes replicados para mascarar as falhas (PANKAJ, 1994).

O objetivo da tolerância a falhas é aumentar a disponibilidade de um sistema, ou seja, aumentar o intervalo de tempo em que os serviços fornecidos estão disponíveis aos usuários. Um sistema é dito tolerante a falhas se ele for capaz de mascarar a presença de falhas ou recuperar-se de uma falha sem afetar o funcionamento do sistema. A tolerância a falhas é implementada utilizando redundância (Seção 2.2). Um exemplo muito utilizado para tornar um sistema tolerante a falhas é a virtualização. Nestes ambientes normalmente existem dois servidores físicos onde máquinas virtuais são executadas, sendo que no caso de um dos servidores falhar, o software de monitoramento fará a transferência das máquinas virtuais para o outro servidor, de forma transparente aos usuários, evitando assim a indisponibilidade do serviço. Os principais conceitos de virtualização, são apresentados no Capítulo 3.

A tolerância a falhas pode ser dividida em dois tipos. O primeiro tipo, o mascaramento, não se manifesta na forma de erro sendo assim não necessita que o sistema trate este erro, pois as falhas são tratadas na origem. O mascaramento é utilizado principalmente em sistemas de tempo real crítico. Um exemplo são os códigos de correção de erros, em inglês *Error correction code* (ECC), que são utilizados em memórias para detecção e correção de erros.

O segundo tipo consiste em detectar, localizar a falha e reconfigurar o *software* ou *hardware* de forma a corrigir a falha. Esse tipo de tolerância a falha é dividido nas seguintes etapas (WEBER, 2002).

- Detecção: realiza o monitoramento e aguarda uma falha se manifestar na forma de erro, para então passar para a próxima fase. Um exemplo de detecção de erro é o cão de guarda (watchdog timer), que recebe um sinal do programa ou serviço que esta sendo monitorado e caso este sinal não seja recebido, o watchdog irá se manifestar na forma de erro. Um outro exemplo é o esquema de duplicação e comparação, onde são realizadas operações em componentes replicados com mesmos dados de entrada, e então os dados de saída são comparados. No caso de diferenças nos dados de saída um erro é gerado.
- Confinamento: responsável pela restrição de um erro para que dados inválidos não se propaguem para todo o sistema, pois entre a falha e a detecção do erro há um intervalo de tempo. Neste intervalo pode ocorrer a propagação do erro para outros componentes do sistema, sendo assim antes de executar medidas corretivas é necessário definir os limites da propagação. Na fase de projeto essas restrições devem ser previstas e tratadas. Um exemplo de confinamento é o isolamento dos processos de um sistema operacional, sendo que esse sistema faz o gerenciamento dos processos para isolar e impedir que as falhas de um processo gerem problemas em outros processos, com isso as falhas de um programa estão restritas ao processo.
- Recuperação: após a detecção de um erro ocorre a recuperação, onde o estado de erro é alterado para estado livre de erros. A recuperação pode ser feita de duas formas, que são:
 - forward error recovery (recuperação por avanço): ocorre uma condução para um estado que ainda não ocorreu. É a forma de recuperação mais

- eficiente, porém mais complexo de ser implementado.
- backward error recovery (recuperação por retorno): ocorre um retorno para um estado anterior livre de erros. Para retornar ao estado anterior pode ser utilizados pontos de recuperação (checkpoints). Assim quando ocorrer um erro, um rollback é executado, ou seja, o sistema retornará a um estado anterior a falha.
- Tratamento: procura prevenir que futuros erros aconteçam. Nesta fase ocorre a localização da falha para descobrir o componente que originou a falha. A substituição do componente danificado pode ser feita de forma manual ou automática. O reparo manual é feito por um operador que é responsável pelo reparo ou substituição de um componente. Como exemplo pode-se citar a troca de um disco rígido de um servidor. Já o reparo automático é utilizado quando existe um componente em espera para substituição, como por exemplo, um disco configurado como hot spare, ou seja, um componente de backup que assumirá o lugar do outro imediatamente após o componente principal falhar. Em storages ou servidores, o hot spare pode ser configurado através de um Redundant array of independent disks (RAID) (ROUSE, 2013).

2.2 Redundância

A redundância pode ser implementada através da replicação de componentes, e tem como objetivo reduzir o número de SPOF e garantir o mascaramento de falhas. Na prática, se um componente falhar ele deve ser reparado ou substituído por um novo, sem que haja uma interrupção no serviço. Além disso redundância pode ser implementada através do envio de sinais ou bits de controle junto aos dados, servindo assim para detecção e correção de erros (WEBER, 2002). Segundo (NøRVåG, 2000) existem quatro tipos diferentes de redundância que são:

- Hardware: utiliza-se a replicação de componentes, sendo que caso um falhe outro possa assumir seu lugar. Para fazer a detecção de erros a saída de cada componente é constantemente monitorada e comparada à saída do outro componente. Um exemplo prático de redundância de hardware são os servidores com fontes redundantes. Nestes são utilizadas duas fontes ligadas em paralelo, sendo que caso uma falhe a outra suprirá a necessidade de todo o servidor;
- Informação: ocorre quando uma informação extra é enviada ou armazenada para possibilitar a detecção e a correção de erros. Um exemplo são os *check-sums* (soma de verificação). Esses são calculados antes da transmissão ou armazenamento dos dados e recalculados ao recebê-los ou recuperá-los, assim sendo possível verificar a integridade dos dados. Outro exemplo bastante comum são os *bits* de paridade que são utilizados para detectar falhas que afetam apenas um *bit* (WEBER, 2002);
- Software: pode-se definir redundância de software como a configuração de um serviço ou software em dois ou mais locais diferentes. Pode-se citar como exemplo, um sistema gerenciador de banco de dados MySQL, que pode ser configurado com um modelo de replicação do tipo master-slave, onde um servidor principal (master) grava as operações em um arquivo, para então os servidores slaves recuperarem e executarem essas operações, com isso mantendo os dados

Nível	Uptime	Downtime por ano	Exemplos
1	90%	36.5 dias	computadores pessoais
2	98%	7.3 dias	
3	99%	3.65 dias	sistemas de acesso
4	99.8%	17 horas e 30 minutos	
5	99.9%	8 horas e 45 minutos	provedores de acesso
6	99.99%	52.5 minutos	CPD, sistemas de negócios
7	99.999%	5.25 minutos	sistemas de telefonia ou bancários
8	99.9999%	31.5 minutos	sistemas de defesa militar

Tabela 2.1: Níveis de alta disponibilidade e exemplos de sistemas

sincronizados. Neste caso, tanto o servidor master quanto os slaves executam o serviço MySQL, caracterizando uma redundância (SILVA VIANA, 2015). A redundância de software também pode ser implementada com o objetivo de tolerar falhas e bugs em um software crítico. Existem algumas técnicas que podem ser utilizadas para essa implementação, como por exemplo, a programação de n-versões, que consiste em criar n versões para um mesmo software, desta forma, possibilita-se o aumento da disponibilidade, uma vez que elas provavelmente não apresentarão os mesmos erros. Por outro lado a programação de n-versões possui um custo muito elevado, não sendo muito utilizada.

• Tempo: este é feito através da execução de um conjunto de instruções repetidas vezes em um mesmo componente, assim detectando uma falha caso ocorra. Essa técnica necessita tempo adicional, e é utilizada em sistemas onde o tempo não é crítico. Por exemplo, um software de monitoramento de serviços em servidores que faz um teste em cada serviço. No caso de ocorrência de alguma falha, uma ação corretiva será executada para reestabelecer este serviço. Essa técnica, diferentemente da redundância de hardware, não requer um hardware extra para sua implementação (COSTA, 2009).

2.3 Cálculo da alta disponibilidade

Um aspecto importante sobre alta disponibilidade é como medi-la. Para isso são utilizados os valores de *uptime* e *downtime*, que são respectivamente, o tempo em que os serviços estão em execução e o tempo em que não estão executando. A alta disponibilidade pode ser expressa pela quantidade de "noves", isto é, se um serviço possui quatro noves de disponibilidade, este possui uma disponibilidade de 99,99% (PEREIRA FILHO, 2004).

A Tabela 2.1 apresenta alguns níveis de disponibilidade, a suas porcentagens de *Uptime*, os *Downtime* por ano. Já na última coluna tem-se alguns exemplos de serviços relacionados ao nível de disponibilidade. Pode-se observar que para alguns serviços, como por exemplo, sistemas bancários ou sistemas militares é necessário um alto nível de disponibilidade (PEREIRA FILHO, 2004).

A porcentagem de disponibilidade (d) pode ser calculada através da equação

$$d = \frac{MTBF}{(MTBF + MTTR)} \tag{2.1}$$

onde *Mean time between failures* (MTBF) é o tempo médio entre falhas, ou seja, corresponde ao tempo médio entre as paradas de um serviço. Já o *Mean time to repair* (MTTR) é o tempo médio de recuperação, isto é, o tempo entre a queda e a recuperação de um serviço (GONçALVES, 2009).

A alta disponibilidade é um dos principais fatores que fornece confiança aos clientes ou usuários, sendo extremante importante em empresas que fornecem serviços on-line. Por isso, as empresas desenvolveram o Service level agreement (SLA), que é um acordo de nível de serviço, que garante que o serviço fornecido atenda as expectativas dos clientes. Um SLA é um documento contendo uma descrição e uma definição das características mais importantes do serviço que será fornecido. Esse acordo também deverá conter a porcentagem de disponibilidade exigida pelo negócio, sendo que esta deve ser minuciosamente definida. Por exemplo, um SLA deverá conter descrição do serviço, requerimentos, horário de funcionamento, uptime do serviço, downtime máximo do serviço, entre outros (SMITH, 2010).

3 VIRTUALIZAÇÃO

O conceito virtualização surgiu na década de 60, onde muitas vezes era necessário que um usuário utilizasse um ambiente individual, com suas próprias aplicações e totalmente isolado dos demais usuários. Esse foi um dos principais motivos para a criação de máquinas virtuais, mais conhecida como *Virtual machine* (VM), que apresentaram uma forte expansão com o sistema operacional 370 que foi desenvolvido pela *IBM* e foi um dos principais sistemas comerciais com suporte à virtualização da época. Esse sistema operacional executava sobre *mainframes*, que na época eram grandes servidores capazes de processar um grande volume de informações (LAU-REANO; MAZIERO, 2008).

Na década de 80, houve uma redução da utilização da virtualização devido a popularização do *Personal computer* (PC). Na época era mais vantajoso disponibilizar um PC para cada usuário, ao invés de investir em *mainframes*. Devido ao crescente avanço e o melhor desempenho do PC e ao surgimento da linguagem *Java*, no início da década de 90, a tecnologia de virtualização retornou com o conceito de virtualização de aplicação.

A virtualização foi definida nos anos 60 e 70 como uma camada entre o hardware e o sistema operacional que possibilitava a divisão e proteção dos recursos físicos. Porém, atualmente ela abrange outros conceitos, como por exemplo a Java virtual machine (JVM), que não virtualiza necessariamente um hardware. Ela proporciona que uma aplicação convidada execute em diferentes tipos de sistemas operacionais.

Atualmente define-se virtualização como uma camada de software que utiliza os serviços fornecidos de uma determinada interface de sistema para criar outra interface de mesmo nível. Essa camada irá permitir a comunicação entre interfaces distintas, de forma que uma aplicação desenvolvida para uma plataforma X possa também executar em uma plataforma Y (LAUREANO; MAZIERO, 2008).

Nesse Capítulo será apresentado as diferentes classificações de máquinas virtuais, porém antes disso deve-se conhecer os diferentes tipos de interfaces existentes em sistemas de computação:

- Conjunto de instruções ou *Instruction set architecture* (ISA): é a interface básica, que fica entre o *software* e o *hardware*, e é composta por instruções de código de máquina. Esta interface é dividida em dois grupos:
 - Instruções de usuário ou User ISA: são instruções de hardware disponíveis à aplicações de usuários. Essas executam em modo não-privilegiado. Um exemplo de instrução de usuário é uma instrução do processador que executa diretamente sobre a memória alocada para o programa;

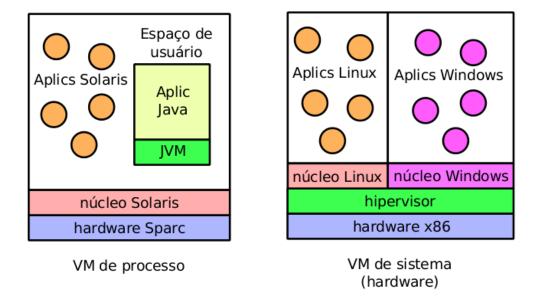


Figura 3.1: Máquinas virtuais de aplicação e de sistema. Fonte: LAUREANO; MAZIERO (2008)

- Instruções de sistema ou $System\ ISA$: são instruções exclusivamente acessíveis ao núcleo do sistema operacional. Essas são executadas em modo privilegiado. Pode-se citar as instruções de entrada e saída (E/S) como exemplo de instruções de sistema;
- Chamadas de sistema ou *syscalls*: são operações oferecidas pelo núcleo do sistema operacional para as aplicações dos usuários. Essas operações permitem o acesso controlado aos dispositivos, memória e processador. Um exemplo de chamada de sistema é uma operação de escrita em disco.

Máquinas virtuais podem ser divididas em dois grupos principais, que são: as máquinas virtuais de aplicação, na (Seção 3.1), e máquinas virtuais de sistema, na (Seção 3.2). As máquinas virtuais de aplicação fazem a virtualização de uma aplicação e suportam apenas um processo ou aplicação. Um exemplo de máquina virtual de aplicação é a JVM. Enquanto uma máquina virtual de sistema suporta sistemas operacionais convidados, com suas aplicações executando sobre ele (Figura 3.1). Uma máquina virtual executando com *Kernel-based virtual machine* (KVM) é um exemplo de máquina virtual de aplicação (LAUREANO; MAZIERO, 2008).

3.1 Máquinas virtuais de aplicação

As máquinas virtuais de aplicação, também chamadas de máquinas virtuais de processos são responsáveis por prover um ambiente onde um sistema operacional suporte uma aplicação convidada, sendo que esta aplicação possui um conjunto de instruções ou de chamadas do sistema diferentes da arquitetura do sistema hospedeiro. De fato quando temos chamadas do sistema operacional ou instruções de máquina que são diferentes das oferecidas pela máquina real, será necessário uma tradução dessas interfaces que será feita pela camada de virtualização. Abaixo são detalhados dois tipos de máquinas virtuais de aplicação:

- Máquinas virtuais de linguagem de alto nível: esse tipo de máquina virtual foi criado levando em consideração uma linguagem de programação e seu compilador. O código compilado gera um código binário que não pode ser executado em uma arquitetura real, mas pode ser executado em uma máquina virtual. Sendo assim para cada arquitetura ou sistema operacional deve existir uma máquina virtual que permita a execução da aplicação nesse ambiente. Como exemplo deste tipo de máquina virtual pode-se citar a *Microsoft Common Language Infrastructure*, base do .*Net* e a máquina virtual Java (JVM) (CA-RISSIMI, 2008);
- Emulação no sistema operacional: nesse caso é feito um mapeamento entre as chamadas de sistema que são utilizadas pela aplicação e as chamadas do sistema operacional real. A virtualização de aplicação pode ser encontrada em ferramentas que emulam uma aplicação desenvolvida para uma plataforma em outra plataforma distinta, como por exemplo o Wine, que permite executar aplicações Windows em plataformas Linux.

3.2 Máquinas virtuais de sistema

As máquinas virtuais de sistema também chamadas de hipervisor ou *Virtual machine monitor* (VMM), são uma camada de *software* que possibilita que um ou mais sistemas operacionais convidados executem sobre o mesmo computador físico independentemente. O hipervisor provê uma interface ISA virtual que pode ou não ser igual a interface real, e virtualiza outros componentes de *hardware*, para que cada máquina virtual convidada possa ter seus próprios recursos isolados.

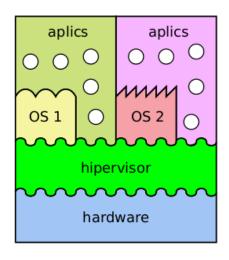
Nesse modelo, o ambiente de virtualização de sistema é composto basicamente por três componentes:

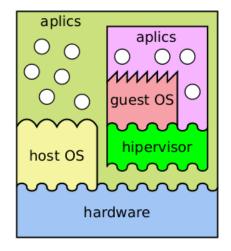
- Sistema real: também chamado de hospedeiro, que é o *hardware* onde o sistema de virtualização irá executar;
- Camada de virtualização: é conhecida como hipervisor ou também chamada de VMM, essa camada tem como função criar interfaces virtuais a partir de interfaces físicas, para a comunicação do sistema virtual com o sistema real;
- Sistema virtual: também conhecido como *guest*, ou sistema convidado, que executa sobre o sistema real. Geralmente existem vários sistemas virtuais executando simultaneamente sobre o sistema real.

Virtualização de sistema utiliza abstração em sua arquitetura, por exemplo, ela transforma um disco rígido físico em dois discos rígidos virtuais menores, sendo que esses discos virtuais são arquivos armazenados no disco físico. Sabendo que arquivos são uma abstração em um disco rígido físico, pode-se dizer que virtualização não é apenas uma camada de abstração do *hardware*, ela faz a reprodução do *hardware* (SMITH; NAIR, 2005).

Existem basicamente duas arquiteturas de hipervisor de sistema, que são apresentadas na Figura 3.2 e detalhadas abaixo (MAZIERO, 2013):

 Hipervisores nativos: esse hipervisor executa diretamente sobre o hardware, ou seja, sem um sistema operacional hospedeiro. O hipervisor nativo faz a multiplexação dos recursos do hardware como memória, disco rígido, interface de rede, entre outros, e diponibiliza esses recursos para as máquinas virtuais.





hipervisor nativo

hipervisor convidado

Figura 3.2: Arquiteturas de máquinas virtuais de sistema. Fonte: MAZIERO (2013)

Alguns exemplos que utilizam esse hipervisor são $IBM\ 370$, o Xen e o $VMware\ ESX\ Server;$

• Hipervisores convidados: esse tipo de hipervisor executa sobre um sistema operacional hospedeiro, e utiliza os recursos desse sistema para gerar recursos virtuais para as máquinas virtuais. Normalmente esse tipo suporta apenas um sistema operacional convidado para cada hipervisor. Exemplos deste tipo de sistema são: o *VirtualBox* e o *QEmu*.

Sabendo essas definições das arquiteturas pode-se concluir que hipervisores convidados são mais flexíveis que os nativos, pois podem ser implementados em diversos sistemas operacionais e *hardwares*. Já os hipervisores nativos possuem melhor desempenho pois acessam o *hardware* diretamente.

3.2.1 Estratégias de virtualização

As máquinas virtuais de sistema podem ser classificadas em diferentes tipos de estratégias. Atualmente as estratégias mais utilizadas são a virtualização total e a paravirtualização. Antes disso deve-se compreender uma técnica conhecida como tradução dinâmica. Nesta técnica o hipervisor adapta as instruções geradas pelo sistema convidado para a interface ISA do sistema real. Outra função da tradução dinâmica é analisar e reoganizar as instruções do sistema convidado, com o objetivo de melhorar o desempenho da execução.

• Virtualização total: nesta estratégia todas as interfaces de acesso ao hardware são virtualizadas. Desta forma possibilita-se que sistemas operacionais convidados executem como se estivessem diretamente sobre o hardware. Na virtualização total o conjunto de instruções do processador é acessível somente pelo hipervisor, sendo que essa estratégia utiliza tradução dinâmica para traduzir as instruções do sistema convidado. A grande vantagem dessa virtualização é a possibilidade de um sistema convidado executar sem a necessidade de ser

- modificado. Porém, existe uma redução significativa no desempenho devido ao hipervisor intermediar todas as chamadas de sistemas e operações do sistema convidado. Um exemplo de virtualização total é o QEmu;
- Paravirtualização: esta utiliza arquitetura de hipervisor nativo, sendo que essa estratégia provê um melhor acoplamento entre os sistemas operacionais convidados e o hipervisor. Para isso o sistema convidado deve ser adaptado para o hipervisor no qual executará, ou seja, a interface de sistema (system ISA) será acessada diretamente pelo sistema convidado, resultando em um desempenho melhor. São exemplos de sistemas que implementam a paravirtualização: o Xen e o VMware ESX Server.

A paravirtualização possui um desempenho melhor se comparada a virtualização total, pois acessa alguns recursos diretamente, sendo que o hipervisor é reponsável somente por impedir que o sistema convidado faça operações indevidas. Por exemplo, o gerenciamento da memória, na virtualização total o hipervisor reserva um espaço para cada sistema convidado, que por sua vez acessa a memória como se fosse a memória de uma máquina física iniciando seu endereçamento em zero. Sendo assim cada vez que o sistema convidado acessar a memória, o hipervisor precisará converter os endereços do sistema convidado para endereços reais de memória. Na paravirtualização o hipervisor informa ao sistema convidado a área de memória que ele pode utilizar, assim obtendo um melhor desempenho na execução de operações.

Por outro lado, a virtualização total possui maior portabilidade, ou seja, permite que sistemas operacionais convencionais executem como convidados, sem a necessidade de serem modificados. Pode-se, por exemplo, transferir um sistema operacional instalado diretamente em uma máquina física para um ambiente virtual, sem a necessidade de reinstalá-lo e reconfigurá-lo.

A virtualização total obteve um grande ganho de performance com a incorporação da virtualização aos processadores, através das tecnologias *Intel virtualization technology* (IVT) da *Intel e AMD virtualization* (AMD-V) da *AMD*. Elas possuem dois modos, um para execuções normais e para hipervisor, e outro específico para máquinas virtuais.

3.2.2 Vantagens

Em muitos casos as empresas utilizam serviços distribuídos entre servidores físicos, como, por exemplo, servidores de e-mail, hospedagens e banco de dados, com isso existe uma grande ociosidade de recursos. Portanto uma das grandes vantagens da virtualização de sistema é um melhor aproveitamento desses recursos, alocando vários serviços em um único servidor físico e assim gerando um melhor aproveitamento do hardware (MOREIRA, 2006). Além disso, pode-se ter uma redução de custos com a administração e a manutenção dos servidores físicos. Em um ambiente heterogênio pode-se também utilizar virtualização, pois ela permite a instalação de diversos sistemas operacionais em um único servidor. Considerando isso, esse tipo de virtualização favorece a implementação do conceito "um servidor por serviço", que consiste em ter um servidor para cada serviço. Outro fator relevante que favorece a implementação desse conceito é o isolamento de serviços, ou seja, caso ocorra uma falha de segurança em um serviço, essa falha comprometerá todo o sistema e seus respectivos serviços (CARISSIMI, 2008).

Outra motivação para a utilização de virtualização do sistema consiste no custo

da energia elétrica. A economia de energia pode ser obtida através da implantação de servidores mais robustos para substituir dezenas de servidores comuns. Outros fatores como refrigeração do ambiente e espaço físico utilizado também podem ser reduzidos com a implantação de virtualização de servidores, e consequentemente, reduzem os custos de energia.

A portabilidade é outra vantagem da virtualização, que também pode ser aplicada em desktops, pode-se citar como exemplo o desenvolvimento de software para diversos sistemas operacionais sem a necessidade de um computador para cada sistema operacional. Assim, máquinas virtuais em desktops podem ser utilizadas em ambientes de desenvolvimento, pois possibilita a execução de múltiplas plataformas sem comprometer o sistema operacional original (CARISSIMI, 2008). Pode-se citar como exemplo o VMware Workstation, que possibilita a virtualização em PC para fins de desenvolvimento de software (WMware, 2016).

4 ESTUDO DE CASO ? ESSE TITULO ?

Após terem sido compreendidos os conceitos de alta disponibilidade e de virtualização, pode-se iniciar a análise da estrutura atual da empresa. Essa empresa, que fornece serviços de hospedagens, será o foco desse trabalho, sabendo que ela atualmente possui redundância de refrigeração e energia. Assim, essas redundâncias tem como objetivo prover um ambiente físico estável e confiável.

Para ser possível propor uma solução de alta diponibilidade é necessário conhecer o cenário atual da empresa. Nas próximas seções serão detalhados: o ambiente físico (Seção 4.1); a estrutura lógica, com a relação de servidores físicos e virtuais (Seção 4.2); todos os serviços fornecidos pela empresa (Seção 4.3); e por fim o levantamento dos serviços críticos (Seção 4.4).

4.1 Estrutura física

A estrutura atual da empresa é composta por quatorze servidores montados em um rack. A configuração desses servidores esta listado na Tabela 4.1.

diagrama físico graficos cpu memoria disco

4.2 Estrutura lógica

Atualmente sete servidores são utilizados para virtualização. diagramas máquinas de virtualização

4.3 Serviços

A empresa fornece serviços diversos, desde hospedagens de sites até *DNS* recursivo para um provedor de internet. A Tabela 4.2 mostra todos os servidores, incluindo virtuais, e seus respectivos serviços.

4.4 Serviços críticos

Tabela 4.1: Configuração dos servidores físicos

Processador	Memória	Disco	Marca / modelo
Intel Core 2 Duo	2GB DDR2	5,5TB SATA	
CPU E6750 2.66GHz			
2 x Intel Xeon	24GB DDR2	$6 \times 300 \text{GB SAS}$	Dell PowerEdge 2950
CPU E5410 2.33GHz			
2 x Intel Xeon	12GB DDR2	2×73 GB SAS	Dell PowerEdge 2950
CPU E5310 1.60GHz			
2 x Intel Xeon	4GB DDR2	2×146 GB SCSI	Dell PowerEdge 1850
CPU 3.20GHz			
1 x Intel Xeon	32GB DDR3	6×2 TB SATA	IBM System x3650 M4
CPU E5-2650 2.00GHz			
Intel Core 2 Quad	4GB DDR2	120GB SSD	
CPU Q9550 2.83GHz			
Intel Core 2 Duo	4GB DDR2	500GB SATA	
CPU E4500 2.20GHz			
2 x Intel Xeon	32GB DDR3	$4 \times 500G$ SATA	Dell PowerEdge R410
CPU E5530 2.40GHz			
2 x Intel Xeon	32GB DDR3	$4 \times 300 \text{GB SAS}$	HP ProLiant DL360 G7
CPU E5630 2.53GHz			
Intel Xeon	8GB DDR2	750GB SATA	
CPU X3330 2.66GHz			
2 x Intel Xeon	32GB DDR3	5×1 TB SATA	Dell PowerEdge R620
CPU E5-2620 2.00GHz			
2 x Intel Xeon	32GB DDR3	$6 \times 300 \text{GB SAS}$	HP ProLiant DL380 G7
CPU E5649 2.53GHz		$2 \times 146 \text{GB SAS}$	
Intel Xeon CPU	16GB DDR3	2×3 TB SATA	Dell PowerEdge R210 II
E3-1220 3.10GHz			
Intel Pentium Dual	4GB DDR2	2,5TB SATA	
CPU E2180 2.00GHz			

Tabela 4.2: Serviços por servidor

Servidores	Serviços	Descrição
asp	HTTP/ASP	Servidor web linguagem ASP
backup	HTTP+SSH	Servidor de backup equipamentos de rede do provedor
bello	BACULA-STORAGE	Servidor de storage do bacula, para backup dos outros
brina	VIRTUALIZACAO	Servidor de virtualização
cacti	CACTI	
dati	MYSQL	
dio	HTTP/PHP4	
esibire	VIDEO STREAMING	
fatefurbo	GERENCIA FIBRA	
fiberhome	GERENCIA FIBRA	
fulmine	VIRTUALIZACAO	
hotspot		
ledriovardar		
masterauth		
merak		
miatanto		
mondoperso		
monete		
monit		
nino		
ns		
ottico		
parla		
passata		
passata2		
piova	VIRTUALIZACAO	
pomodoro		
postfix		
quebei		
raggio	VIRTUALIZACAO	
rauco		
roncon		
ronconradius		
servo		
servo6		
sfrunhon		
simplesip		
soldi		
speedauth		
tempesta	VIRTUALIZACAO	
trapel		
tuono	VIRTUALIZACAO	
venti	VIRTUALIZAÇÃO	
vigilante	. 1101 011111111111	
vinicolagaribaldi		
viiiicoiagai ibaidi		

REFERÊNCIAS

- BATISTA, A. C. **Estudo teórico sobre cluster linux**. 2007. Pós-Graduação (Administração em Redes Linux) Universidade Federal de Lavras, Minas Gerais.
- CARISSIMI, A. Virtualização: da teoria a soluções. In: **Minicursos do Simpósio Brasileiro de Redes de Computadores**. Porto Alegre: XXVI Simpósio Brasileiro de Redes de Computadores e Sistemas Distribuídos, 2008.
- COSTA, H. L. A. Alta disponibilidade e balanceamento de carga para melhoria de sistemas computacionais críticos usando software livre: um estudo de caso. 2009. Pós-Graduação em Ciência da Computação Universidade Federal de Viçosa, Minas Gerais.
- GONçALVES, E. M. Implementação de Alta disponibilidade em máquinas virtuais utilizando Software Livre. 2009. Trabalho de Conclusão (Curso de Engenharia da Computação) Faculdade de Tecnologia e Ciências Sociais Aplicadas, Brasilia.
- LAUREANO, M. A. P.; MAZIERO, C. A. Virtualização: conceitos e aplicações em segurança. In: **Simpósio Brasileiro em Segurança da Informação e de Sistemas Computacionais**. Gramado Rio Grande do Sul: VIII Simpósio Brasileiro em Segurança da Informação e de Sistemas Computacionais, 2008.
- MAZIERO, C. A. **Sistemas Operacionais**: conceitos e mecanismos. 2013. Dissertação (Mestrado em Ciência da Computação) DAInf UTFPR, Paraná.
- MOREIRA, D. Virtualização: rode vários sistemas operacionais na mesma máquina. <Disponível em: http://idgnow.com.br/ti-corporativa/2006/08/01/idgnoticia.2006-07-31.7918579158/#&panel1-3>. Acesso em 5 de abril de 2016.
- NøRVåG, K. An Introduction to Fault-Tolerant Systems. 2000. IDI Technical Report 6/99 Norwegian University of Science and Technology, Trondheim, Noruega.
- PANKAJ, J. Fault tolerance in distributed system. Nova Jérsei, Estados Unidos: P T R Prentice Hall, 1994.
- PEREIRA FILHO, N. A. Serviço de pertinência para clusters de alta disponibilidade. 2004. Dissertação para Mestrado em Ciência da Computação Universidade de São Paulo, São Paulo.

REIS, W. S. dos. Virtualização de serviços baseado em contêineres: uma proposta para alta disponibilidade de serviços em redes linux de pequeno porte. 2009. Monografia Pós-Graduação (Administração em Redes Linux) — Apresentada ao Departamento de Ciência da Computação, Minas Gerais.

ROUSE, M. Hot spare. <Disponível em: http://searchstorage.techtarget.com/definition/hot-spare>. Acesso em 12 de abril de 2016.

SILVA VIANA, A. L. da. MySQL: replicação de dados. <Disponível em: http://www.devmedia.com.br/mysql-replicacao-de-dados/22923>. Acesso em 21 de abril de 2016.

SMITH, J. E.; NAIR, R. The architecture of virtual machines. **IEEE Computer**, [S.l.], v.38, p.32–38, 2005.

SMITH, R. Gerenciamento de Nível de Serviço. <Disponível em: http://blogs.technet.com/b/ronaldosjr/archive/2010/05/25/gerenciamento-de-n-237-vel-de-servi-231-o.aspx/>. Acesso em 25 de março de 2016.

WEBER, T. S. Um roteiro para exploração dos conceitos básicos de tolerância a falhas. 2002. Curso de Especialização em Redes e Sistemas Distribuídos — UFRGS, Rio Grande do Sul.

WMware. VMware Workstation Pro. <Disponível em: http://www.vmware.com/br/products/workstation>. Acesso em 17 de maio de 2016.