Introdução ao Aprendizado de Máquina

Prof. Danilo Silva

EEL7514/EEL7513 - Tópico Avançado em Processamento de Sinais: Introdução ao Aprendizado de Máquina

EEL / CTC / UFSC

Introdução

 Ciência de fornecer aos computadores a habilidade de aprender sem ser explicitamente programados

Tom Mitchell (1997)

"A computer program is said to learn from experience E with respect to some class of tasks T and performance measure P, if its performance at tasks in T, as measured by P, improves with experience E."

 Experiência refere-se à observação de exemplos (conjunto de variáveis observadas) e/ou de feedback (recompensa/punição) sobre seu desempenho na tarefa

Geoffrey Hinton (2007)

- "It is very hard to write programs that solve problems like recognizing a face.
 - ▶ We don't know what program to write because we don't know how its done in our brain.
 - Even if we had a good idea about how to do it, the program might be horrendously complicated.
- Instead of writing a program by hand, we collect lots of examples that specify the correct output for a given input.
- ▶ A machine learning algorithm then takes these examples and produces a program that does the job.
 - The program produced by the learning algorithm may look very different from a typical hand-written program. It may contain millions of numbers.
 - ▶ If we do it right, the program works for new cases as well as the ones we trained it on.
- Massive amounts of computation are now cheaper than paying someone to write a task-specific program."

Traditional Programming



Machine Learning



- Ramo da inteligência artificial que combina estatística, otimização, ciência da computação e teoria da informação
- Difere-se fundamentalmente da inteligência artificial simbólica clássica (baseada em regras lógicas e buscas estruturadas programadas por humanos), por permitir o aprendizado a partir de dados e o tratamento estatístico da incerteza
- Difere-se da estatística convencional por dar ênfase aos métodos computacionais e ao modelamento preditivo (foco nos resultados)
- Aprendizado profundo (deep learning) é um subcampo do aprendizado de máquina focado em modelos que utilizam múltiplos níveis de representação, tipicamente baseados em redes neurais

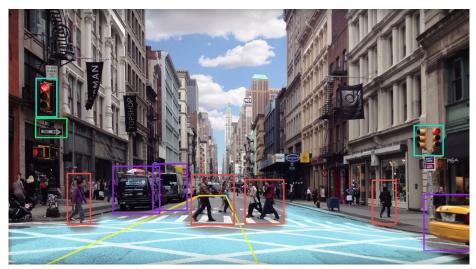
Exemplos de Tarefas

Reconhecimento de caracteres



Exemplos de Tarefas

▶ Detecção e localização de objetos em imagens:



Exemplos de Tarefas

- Navegação autônoma
- Reconhecimento de faces
- Reconhecimento de fala
- Tradução automática
- Detecção de spam
- Detecção de transações fradulentas
- Diagnóstico médico
- Predição de preços de ações
- Avaliação de risco
- Recomendação de produtos
- Segmentação de clientes
- Jogos eletrônicos

Tipos de Aprendizado

- Aprendizado supervisionado
- Aprendizado não-supervisionado
- Aprendizado por reforço

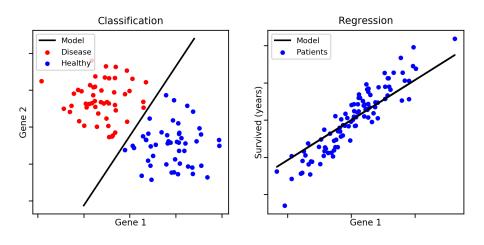
Aprendizado Supervisionado

- lacktriangle O objetivo é aproximar uma função desconhecida $f:\mathcal{X} o\mathcal{Y}$
- ▶ Dispõe-se de um conjunto de dados formado por exemplos de vetores de entrada $\mathbf{x}^{(i)}$ rotulados com a saída $y^{(i)} = f(\mathbf{x}^{(i)})$ correspondente

$$\mathcal{D} = \{ (\mathbf{x}^{(1)}, y^{(1)}), \dots, (\mathbf{x}^{(m)}, y^{(m)}) \}$$

- Problemas clássicos:
 - ▶ Classificação: a variável de saída é discreta: $\mathcal{Y} = \{1, \dots, K\}$
 - Exemplos: classificação de imagens, detecção de câncer, reconhecimento de fala, detecção de spam
 - ▶ Regressão: a variável de saída é contínua: $\mathcal{Y} = \mathbb{R}$
 - Exemplos: predição do preço de um imóvel, predição de demanda por um serviço, avaliação de risco de um empréstimo

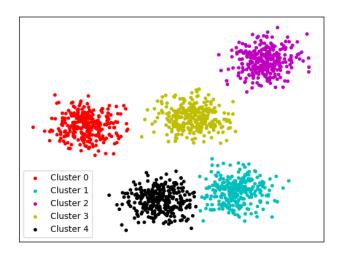
Exemplos: Classificação e Regressão



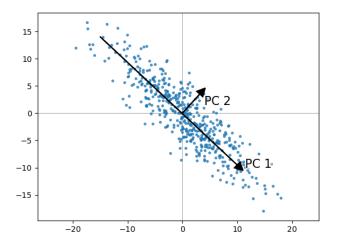
Aprendizado Não-Supervisionado

- ▶ Conjunto de dados não-rotulados: $\mathcal{D} = \{\mathbf{x}^{(1)}, \dots, \mathbf{x}^{(m)}\}$
- ▶ O objetivo é descobrir propriedades "interessantes" da estrutura do conjunto de dados (caracterizada pela densidade $p(\mathbf{x}) = p(x_1, \dots, x_n)$)
- Problemas clássicos:
 - Clustering: descobrir grupos de exemplos (dados) similares
 - Exemplos: segmentação de mercado, agrupamento de resultados de busca, identificação de famílias de genes, segmentação de imagens
 - Redução de dimensionalidade: encontrar uma representação mais simples dos dados para agilizar algoritmos ou permitir visualização
 - ▶ Detecção de anomalias: identificar casos que fogem ao padrão esperado
 - Exemplos: detecção de fraudes, detecção de falhas em sistemas, monitoramento de saúde
 - Sistemas de recomendação: prever a preferência de um usuário por um item a partir de suas preferências por outros itens

Exemplo: Clustering



Exemplo: Redução de Dimensionalidade



Aprendizado por Reforço

- O algoritmo interage com o ambiente, recebendo um sinal de feedback (recompensa/punição) a cada ação tomada
 - Formulação envolve um conjunto de estados \mathcal{S} , um conjunto de ações \mathcal{A} , uma probabilidade de transição de estados p(s'|s,a) e uma recompensa associada $R_a(s,s')$
- O objetivo é descobrir e executar as melhores ações em cada situação de forma a maximizar a recompensa obtida
- ➤ O aprendizado é feito por tentativa e erro e deve balancear descoberta (exploration) e aproveitamento (exploitation)
- Exemplos: movimentação de robôs, jogos eletrônicos, otimização de redes de comunicação, aplicações financeiras, publicidade
- Frequentemente combinado com técnicas de aprendizado supervisionado para aprender uma função utilidade Q(s,a)

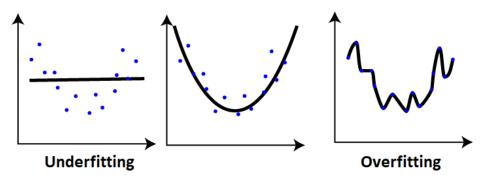
Conceitos Básicos (em Aprendizado Supervisionado)

- Assume-se a existência de uma distribuição (desconhecida) $p(\mathbf{x},y)$ relacionando um vetor de atributos (feature vector) $\mathbf{x}=(x_1,\ldots,x_n)\in\mathbb{R}^n$ e seu respectivo rótulo ou valor-alvo $y\in\mathcal{Y}$
- ▶ São conhecidas amostras dessa distribuição chamadas de exemplos de treinamento $(\mathbf{x}^{(1)}, y^{(1)}), \dots, (\mathbf{x}^{(m)}, y^{(m)})$
- ▶ Um modelo de aprendizado determina uma função hipótese $g:\mathbb{R}^n \to \mathcal{Y}$ que realiza a predição $y=g(\mathbf{x})$
 - lacktriangle A função g é escolhida dentre um espaço de hipóteses ${\cal G}$
 - ▶ Alguns métodos também modelam $p(\mathbf{x}, y)$ ou $p(y|\mathbf{x})$
- ightharpoonup Um modelo é dito paramétrico se g depende de um número fixo de parâmetros que independe de m (caso contrário é dito não-paramétrico)

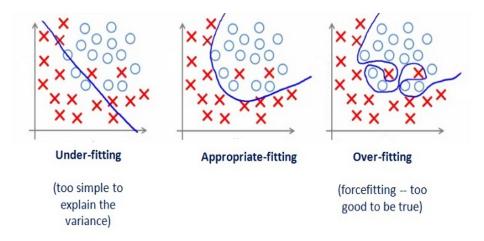
Conceitos Básicos (em Aprendizado Supervisionado)

- O desempenho do modelo é avaliado em um conjunto diferente de exemplos rotulados, denominado conjunto de teste
- A habilidade de desempenhar bem no conjunto de teste é chamada de generalização
- Se um modelo n\u00e3o consegue desempenhar bem nem mesmo no conjunto de treinamento, diz-se que ocorre underfitting
- Por outro lado, se o desempenho no conjunto de treinamento é muito melhor do que no conjunto de teste, diz-se que ocorre overfitting
- A habilidade de representar uma gama variada de funções (e portanto de desempenhar bem em qualquer conjunto de treinamento) é chamada de capacidade do modelo
 - A capacidade do modelo controla o tradeoff entre underfitting e overfitting

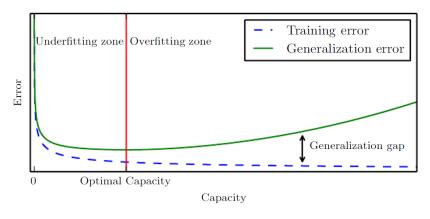
Underfitting e Overfitting: Regressão



Underfitting e Overfitting: Classificação



Underfitting e Overfitting: Tradeoff



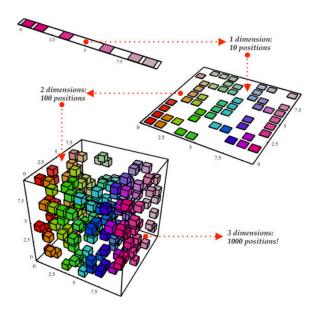
 O tradeoff entre underfitting e overfitting é um problema central na área de aprendizado de máquina

Hiperparâmetros e Validação

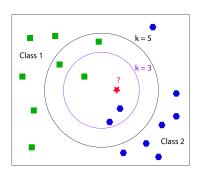
- ▶ Treinar um modelo corresponde a escolher a hipótese $g \in \mathcal{G}$ que melhor representa o conjunto de treinamento de acordo com alguma métrica de desempenho (função objetivo)
- Parâmetros que alteram o espaço de hipóteses G ou a métrica de desempenho (em particular, parâmetros que alteram a capacidade do modelo) são chamados de hiperparâmetros
- Estes parâmetros não podem ser escolhidos analisando o desempenho no conjunto de teste, pois isto causaria overfitting no conjunto de teste, comprometendo a generalização
 - O conjunto de teste só deve ser usado no teste final
- Para esse fim reserva-se outro conjunto de dados diferente, denominado conjunto de desenvolvimento ou conjunto de validação

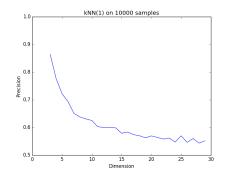
- Muitos problemas de aprendizado de máquina envolvem um grande número de atributos (centenas, milhares ou mesmo milhões)
- No entanto, a dificuldade de tais problemas tende a aumentar com o número de atributos, isto é, com a dimensão n do espaço de atributos
- Em particular, métodos que buscam particionar o espaço de atributos para realizar predições (baseando-se na hipótese de suavidade local) tem dificuldade de generalizar em dimensões elevadas, um problema conhecido como maldição da dimensionalidade
- ▶ Isto ocorre pois o número de exemplos de treinamento necessários para que estes métodos generalizem corretamente cresce exponencialmente com a dimensão

- O número de possíveis configurações distintas de um conjunto de variáveis cresce exponencialmente com o número de variáveis
 - ▶ Ex: se $x_j \in \{0,1\}$, então $(x_1,\ldots,x_n) \in \{0,1\}^n$ (2^n possibilidades)
- Exemplo:
 - Suponha que $x_j \in [0, 10]$ e que cada ponto $\mathbf{x} \in \mathbb{R}^n$ seja representativo de sua vizinhança a uma distância ≤ 1
 - ▶ Para n=1, são suficientes m=10 exemplos de treinamento para cobrir todo o espaço ($\mathcal{D}=\{0.5,1.5,\ldots,9.5\}$)
 - ightharpoonup Em geral, $m=10^n$ exemplos de treinamento são necessários



- Algoritmo k-NN (k-nearest neighbors): estima o rótulo de um vetor de entrada a partir dos rótulos dos k vizinhos mais próximos
 - calcula a média entre os rótulos, no caso de regressão
 - escolhe o rótulo mais comum, no caso de classificação
- Desempenho se degrada à medida que a dimensão aumenta





Como evitar a Maldição da Dimensionalidade?

- Aprendizado de máquina "tradicional":
 - ► Requer conhecimento específico do problema (domain-specific knowledge) para desenvolver atributos relevantes (feature engineering)
 - Técnicas de redução de dimensionalidade (como PCA) para extrair e/ou selecionar os melhores atributos
- Aprendizado profundo:
 - O uso de múltiplos níveis de representação hierárquicos resulta em uma extração automática e eficiente dos atributos mais importantes
 - Requer um número grande de exemplos de treinamento, porém que não cresce ou cresce de maneira suave com o número de atributos

No Free Lunch Theorem

- Embora possamos determinar empiricamente qual método funciona melhor para um problema específico, não existe um modelo universalmente melhor que todos os outros
- A razão é que cada modelo embute um conjunto de hipóteses sobre o problema, e hipóteses que funcionam bem em um problema podem não funcionar bem em outro
- Conclusão: conhecer uma única ferramenta é insuficiente. É preciso desenvolver inúmeros modelos diferentes para cobrir a ampla variedade de dados que ocorrem no mundo real

"All models are wrong, but some models are useful."

Plano de Ensino

Aulas

- 1. Apresentação da disciplina
- 2. Regressão linear (2 aulas)
- 3. Regressão logística
- 4. Redes neurais (2 aulas)
- 5. Máquinas de vetores de suporte (SVM)
- 6. Técnicas gerais e recomendações
- 7. Aprendizado não-supervisionado (clustering e PCA)
- 8. Redes profundas
- 9. Outros tópicos (1-3 aulas)

Metodologia

- Aula da quinta-feira: exposição da teoria
 - Será passado um exercício computacional para ser feito em casa
- Aula da terça-feira: resolução detalhada do exercício
 - Apresentado pelos alunos com correção pelo professor
- ▶ Total de 10 a 12 exercícios, valendo ao todo 50% da nota final

Projeto Final

- Corresponde aos demais 50% da nota final
- A ser feito necessariamente em dupla
- Consiste de:
 - Relatório
 - Apresentação de slides
 - Implementação comentada
- Opções:
 - ► Técnica abordada na disciplina ⇒ enfoque na aplicação (de interesse do aluno)
 - ► Técnica não abordada na disciplina ⇒ a aplicação pode ser mais modesta, para permitir mais ênfase na teoria

Software

- Python 3
- Bibliotecas científicas (numpy, matplotlib, etc)
- Jupyter notebook
- Recomendável instalar a distribuição Anaconda