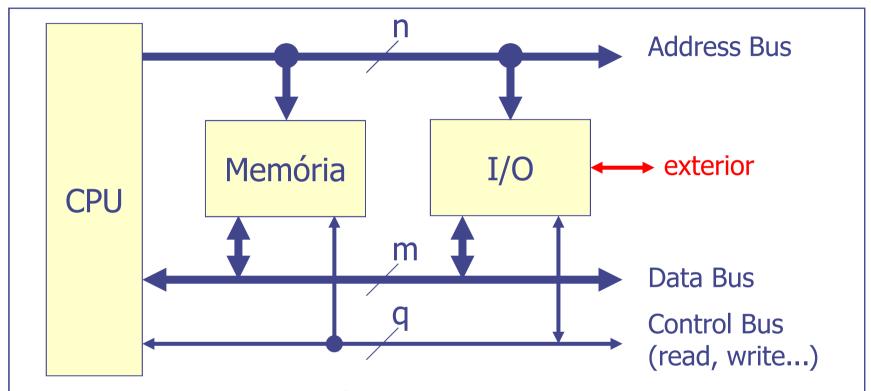
#### **Aulas 3, 4 e 5**

- Noção de periférico; estrutura básica de um módulo de I/O; modelo de programação
- Endereçamento das unidades de I/O
- Descodificação de endereços e geração de sinais de seleção de memória e unidades de I/O
- Mapeamento no espaço de endereçamento de memória
- Exemplo de um gerador de sinais de seleção programável
- Estrutura básica de um porto de I/O de 1 bit no microcontrolador PIC32. Estrutura dos portos de I/O de "n" bits.

José Luís Azevedo, Arnaldo Oliveira, Tomás Silva, Bernardo Cunha

## Introdução

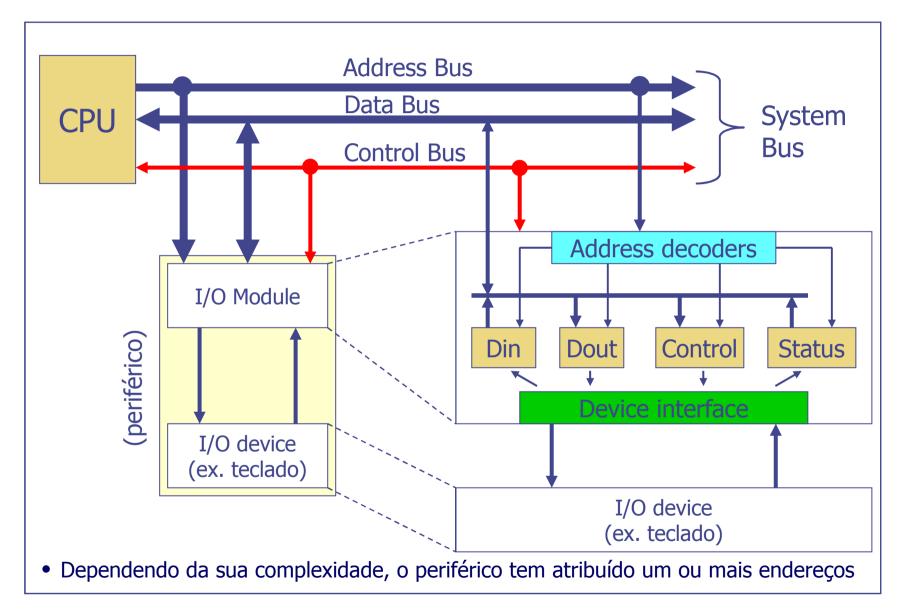


- O "sistema de entradas/saídas" providencia os mecanismos e os recursos para a comunicação entre o sistema computacional e o exterior
- Troca de informação com o exterior:
  - Processo é designado, genericamente, como Input/Output (I/O)
  - O dispositivo que assegura a comunicação designa-se por periférico

## Introdução

- Dispositivos periféricos:
  - grande variedade (por exemplo: teclado, rato, unidade de disco ...)
  - com métodos de operação diversos
  - assíncronos relativamente ao CPU
  - geram diferentes quantidades de informação com diferentes formatos a diferentes velocidades (de alguns bits/s a dezenas de Megabyte/s)
  - mais lentos que o CPU e a memória
- É necessária uma interface que providencie a adaptação entre as características intrínsecas do dispositivo periférico e as do CPU / memória
  - Módulo de I/O

## Módulo de I/O



### Módulo de I/O

- O módulo de I/O pode assim ser visto como um módulo de compatibilização entre as características e modo de funcionamento do sistema computacional e o dispositivo físico propriamente dito.
- Ao nível do hardware:
  - Adequa as características do dispositivo físico de I/O às características do sistema digital ao qual tem que se ligar. O periférico liga-se ao sistema através dos barramentos, do mesmo modo que todos os outros dispositivos (ex. memória)
- Interação com o dispositivo físico:
  - Lida com as particularidades do dispositivo, nomeadamente, formatação de dados, deteção e gestão de situações de erro, ...
- Ao nível do software:
  - Adequa o dispositivo físico à forma de organização do sistema computacional, disponibilizando e recebendo informação através de registos; esta solução esconde do processador a complexidade e os detalhes de implementação do dispositivo periférico

### Módulo de I/O

- O módulo de I/O permite ao processador ver um modelo simplificado do periférico, escondendo os detalhes de funcionamento interno
- Com a adoção do módulo de I/O, o dispositivo externo, independentemente da sua natureza e função, passa a ser encarado pelo processador como uma coleção de registos de dados, de controlo e de *status*
- A comunicação entre o processador e o periférico é assegurada por operações de escrita e de leitura, em tudo semelhantes a um acesso a uma posição de memória
  - Ao contrário do que acontece na memória, o valor associado a estes endereços pode mudar sem intervenção do CPU
- O conjunto de registos e a descrição de cada um deles são específicos para cada periférico e constituem o que se designa por modelo de programação do periférico

## Módulo de I/O – modelo de programação

- Data Register(s) (Read/Write)
  - Registo(s) onde o processador coloca a informação a ser enviada para o periférico (*write*) e de onde lê informação proveniente do periférico (*read*)
- Status Register(s) (Read only)
  - Registo(s) que engloba(m) um conjunto de bits que dão informação sobre o estado do periférico (ex. operação terminada, informação disponível, situação de erro, ...)
- Control Register(s) (Write only ou Read/Write)
  - Registo(s) onde o CPU escreve informação sobre o modo de operação do periférico (comandos)
- É comum um só registo incluir as funções de controlo e de *status*. Nesse caso, um conjunto de bits desse registo está associado a funções de controlo (*read/write* ou *write only bits*) e outro conjunto a funções de status (*read only bits*)

### Comunicação entre o CPU e outros dispositivos

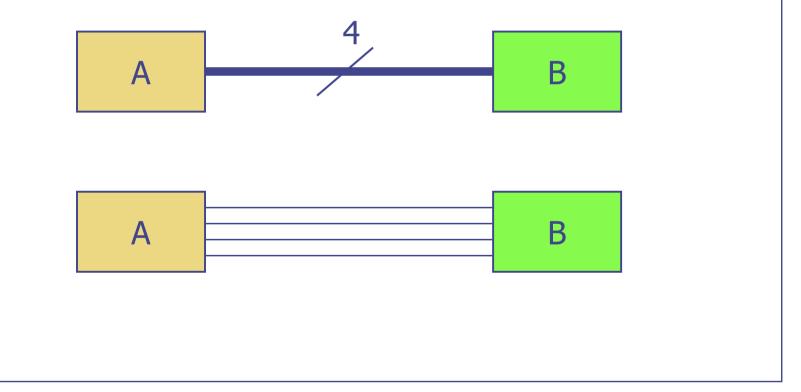
- A iniciativa da comunicação é sempre do CPU, no contexto da execução das instruções
- A comunicação entre o CPU e um dispositivo externo genérico envolve a existência de um protocolo que ambas as partes conhecem e respeitam
- Definem-se, assim, duas operações básicas:
  - Write (fluxo de informação: CPU → dispositivo externo)
  - Read (fluxo de informação: CPU ← dispositivo externo)
- Uma operação de acesso do CPU a um dispositivo externo envolve:
  - Usar o barramento de endereços para especificar o endereço do dispositivo a aceder
  - Usar o barramento de controlo para sinalizar qual a operação a realizar (read ou write)
  - O barramento de dados assegura a transferência de dados, no sentido adequado, entre as duas entidades envolvidas na comunicação

## Seleção do dispositivo externo

- Operação de escrita (CPU → dispositivo externo)
  - apenas 1 dispositivo deve receber a informação colocada pelo CPU no barramento de dados
- Operação de leitura (CPU ← dispositivo externo)
  - apenas 1 dispositivo pode estar ativo no barramento de dados
  - os dispositivos, quando inativos, têm que estar eletricamente desligados do barramento
  - é obrigatório utilizar circuitos com saída **Tri-State**
- Num sistema computacional há múltiplos circuitos ligados ao barramento de dados
  - unidades de I/O
  - circuitos de memória
- Há, pois, necessidade de, a partir do endereço gerado pelo CPU, selecionar apenas um dos vários dispositivos existentes no sistema

## Barramento simples (revisão)

- Barramento (bus) conjunto de ligações (fios) agrupadas, geralmente, segundo uma dada função; cada ligação transporta informação relativa a 1 bit.
- Exemplo barramento de 4 bits que liga os dispositivos A e B

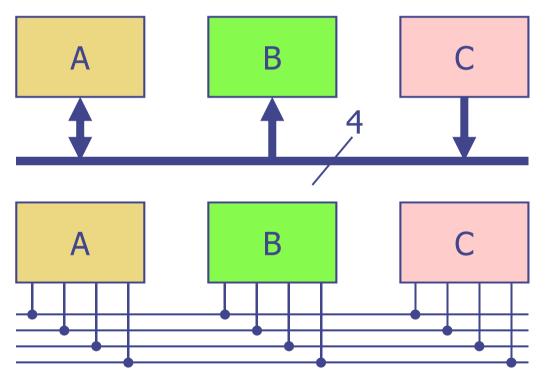


### Barramento partilhado (revisão)

• Barramento partilhado (*shared bus*) - barramento que interliga vários blocos do sistema de computação

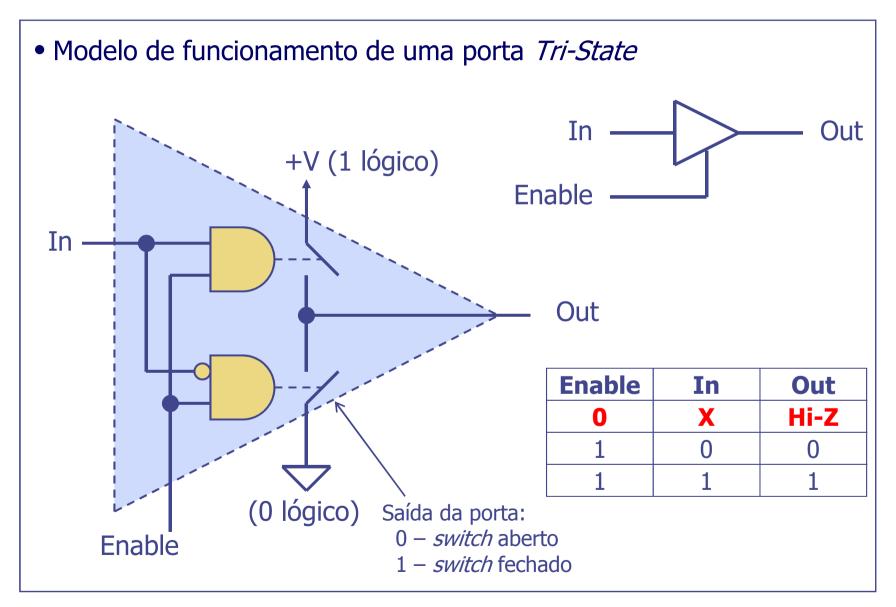
• Exemplo: barramento de interligação entre os blocos funcionais A, B

e C.

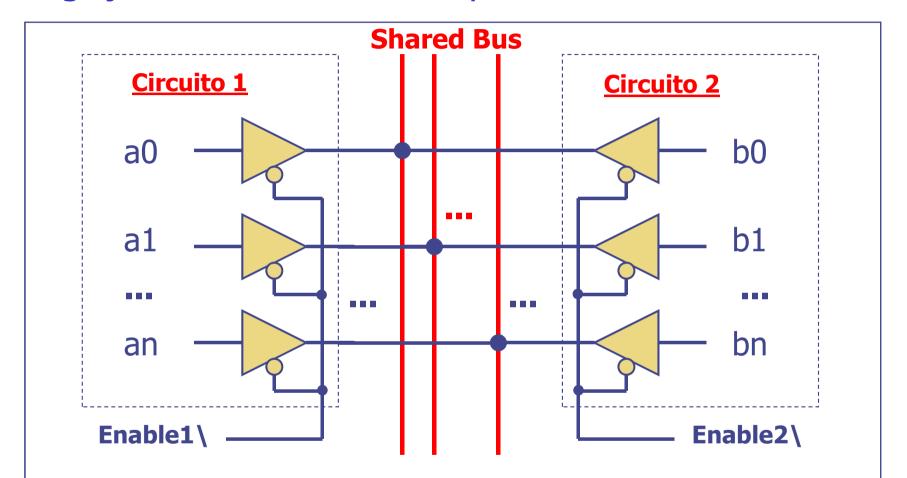


 Neste exemplo, a comunicação pode realizar-se de A para B, de C para A ou de C para B

#### Porta *Tri-State*

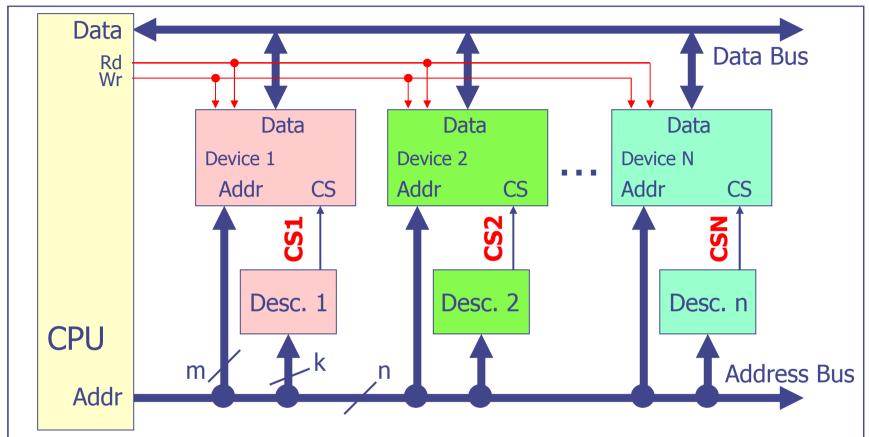


#### Ligação a um barramento partilhado



- Os dois sinais "Enablex\" nunca podem estar ativos simultaneamente (ou seja, os dois sinais têm que ser mutuamente exclusivos)
- Num sistema computacional, a estes dois circuitos teriam que ser atribuídos endereços distintos que dariam origem aos sinais **Enable1**\ e **Enable2**\

#### Seleção do dispositivo externo



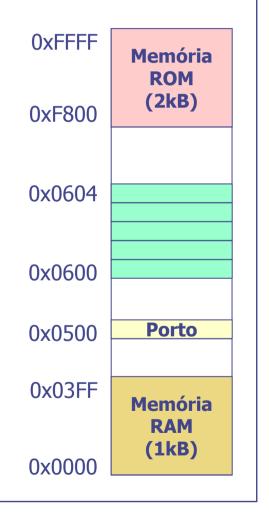
- CS = 0 -> Dispositivo inativo: linhas de dados em alta impedância, não é possível realizar qualquer operação sobre o respetivo dispositivo
- CS = 1 -> Dispositivo ativo; pode ser realizada uma operação (rd/wr)
- Geração dos sinais de seleção (CSn): descodificação de endereços

### Seleção do dispositivo externo

- Para ser possível o acesso individualizado a todos os recursos disponíveis, o dispositivo externo pode necessitar de apenas um endereço ou de uma gama contígua de endereços.
- Exemplos:
  - Para aceder a um porto de saída de 1 byte (por exemplo implementado como um registo de 8 bits) será apenas necessário 1 endereço
  - Para aceder a todas as posições de uma memória de 1kB são necessários, numa organização byte-addressable, 1024 endereços consecutivos (10 bits do barramento de endereços)
  - Para aceder a todos os recursos de um periférico com 5 registos internos, de 1 byte cada, são necessários 5 endereços distintos (3 bits do barramento de endereços)
- A implementação do descodificador de endereços para um dado dispositivo tem que ter em consideração, entre outros aspetos, as necessidades de endereçamento desse dispositivo

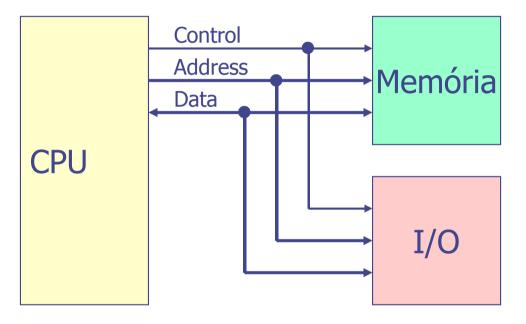
#### Mapeamento no espaço de endereçamento

- Exemplo de mapeamento de dispositivos no espaço de endereçamento do microprocessador:
  - Espaço de endereçamento de 16 bits  $(2^{16} = 64k, A_{15}-A_0)$
  - Organização *byte-addressable*
  - Dispositivos a mapear:
    - porto de saída de 8 bits,
    - memória RAM de 1k x 8 (1 kB) 10 bits
    - memória ROM de 2k x 8 (2 kB) 11 bits
    - periférico com 5 registos de 8 bits 3 bits
- Com estes dados, uma possível solução para o mapeamento dos 4 dispositivos é:
  - Memória de 1kB: [0x0000, 0x03FF]
  - Porto de 1 byte: 0x0500
  - Periférico: [0x0600, 0x0604]
  - Memória de 2kB: [0xF800, 0xFFFF]



#### Endereçamento das unidades de I/O

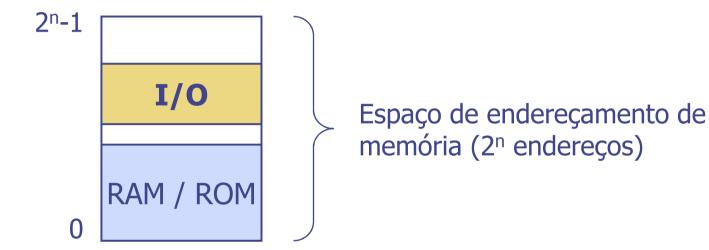
Memory-mapped I/O



- Memória e unidades de I/O coabitam no mesmo espaço de endereçamento
- Uma parte do espaço de endereçamento é reservada para periféricos

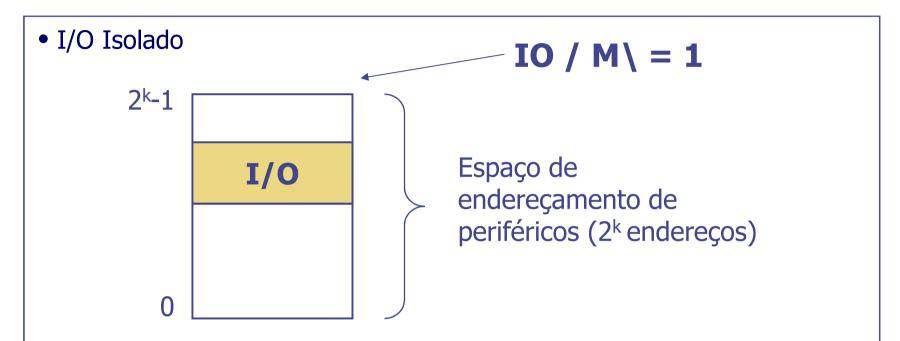
### Endereçamento das unidades de I/O

Memory-mapped I/O

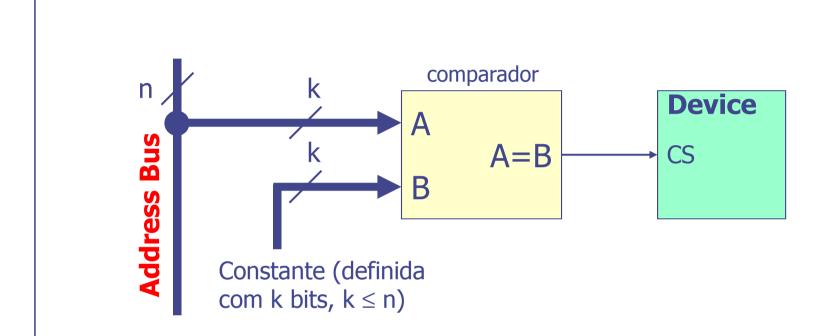


- Às unidades de I/O são atribuídos endereços do espaço de endereçamento de memória
- O acesso às unidades de I/O é feito com as mesmas instruções com que se acede à memória (1w, 1b, sw e sb no caso do MIPS)

#### Endereçamento das unidades de I/O



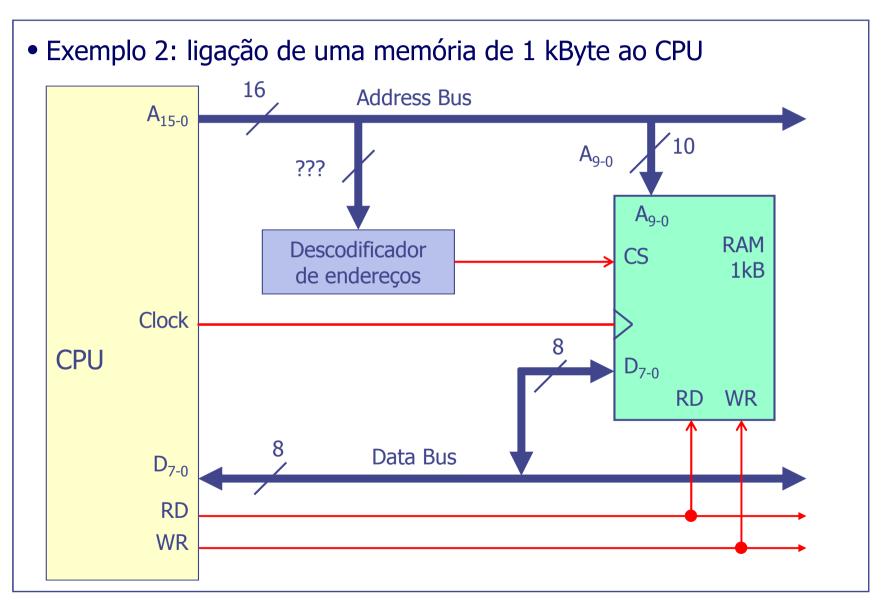
- Memória e periféricos em espaços de endereçamento separados
- Sinal do barramento de controlo indica a qual dos espaços de endereçamento (I/O ou memória) se destina o acesso; por exemplo IO/M\:
  - IO/M\=1 -> acesso ao espaço de endereçamento de I/O
  - IO/M\=0 -> acesso ao espaço de endereçamento de memória
- O acesso às unidades de I/O é feito com instruções específicas

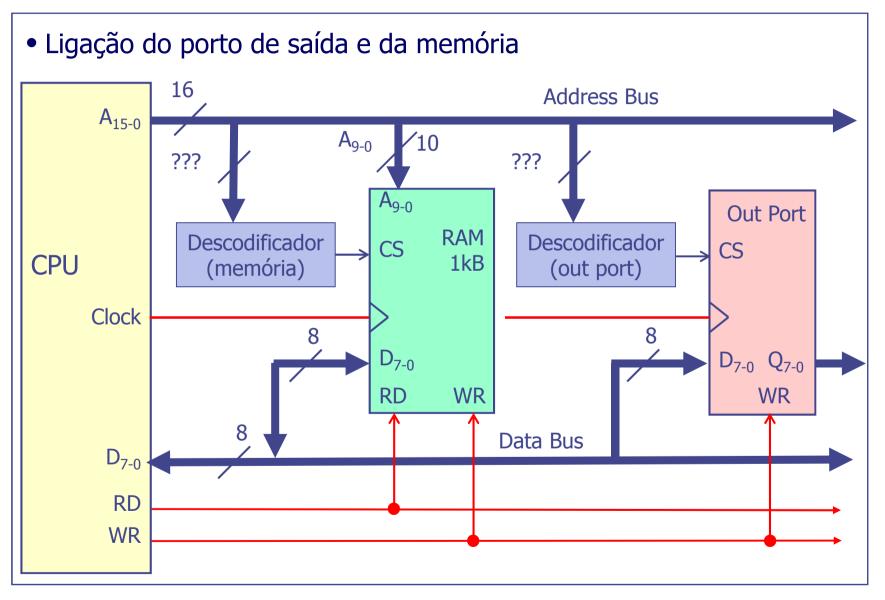


- O dispositivo é selecionado quando a combinação binária presente nos k bits do *address bus* for igual à constante (entrada B)
- "CS": Chip Select (ou "CE" Chip Enable)

- Supondo um CPU com um barramento de endereços de 16 bits e um barramento de dados de 8 bits
  - 16 bits  $(A_{15}-A_0) \rightarrow (2^{16}=64 \text{ k})$
  - 8 bits (D<sub>7</sub>-D<sub>0</sub>)
- Exemplo 1: ligação de um porto de saída de 1 byte ao CPU
- Exemplo 2: ligação de uma memória de 1 kByte ao CPU
  - 1 kByte (1k x 8) 10 bits de endereço (2<sup>10</sup>=1k)

• Exemplo 1: ligação de um porto de saída de 1 byte ao CPU 16 **Address Bus A**<sub>15-0</sub> ??? Porto Descodificador CS de de endereços saída Clock Saídas  $Q_{7-0}$ CPU digitais para  $D_{7-0}$ o exterior WR Data Bus  $D_{7-0}$ **RD** WR





- Descodificação total
  - Para uma dada posição de memória/periférico existe apenas um endereço possível para acesso
  - Todos os bits relevantes são descodificados
- Descodificação parcial
  - Vários endereços possíveis para aceder à mesma posição de memória/periférico
  - Apenas alguns bits s\u00e3o descodificados
  - Conduz a circuitos de descodificação mais simples (e menores atrasos)

- Descodificador de endereços da memória do exemplo anterior (1k)
  - Supondo que se pretende a memória mapeada a partir do endereço 0x0000 do espaço de endereçamento de 16 bits, quantos bits será necessário descodificar? Quais são esses bits?
- Descodificador de endereços do porto de saída
  - Supondo que se pretende o porto mapeado no endereço 0x0500 do espaço de endereçamento de 16 bits, quantos bits será necessário descodificar? Quais são esses bits?
- Descodificação total para o caso do porto:

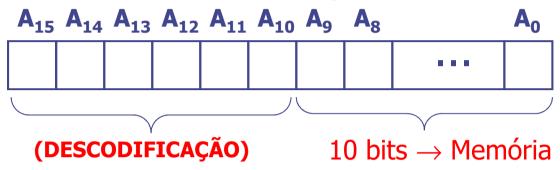
$$A0\ \Leftrightarrow \overline{A0}$$

```
0 \times 0500 = 0000 \ 0101 \ 0000 \ 0000
```

Qual a consequência de se remover da expressão acima o termo A0\?

Para o descodificador da memória do exemplo anterior

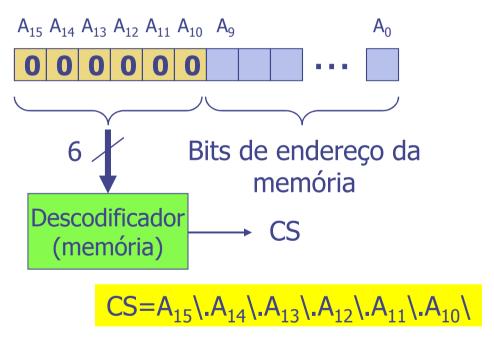
Bits do barramento de endereços

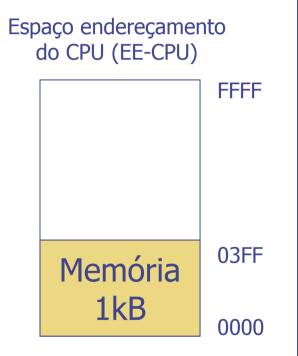


- Para garantir que a memória de 1kB está mapeada a partir do endereço 0x0000 (na gama 0x0000-0x03FF), há várias soluções possíveis. Vamos analisar as seguintes 3:
  - 1) descodificação total usar os 6 bits A15 a A10 (ex. 000000)
  - 2) descodificação parcial usar apenas A13, A12, A11 e A10 e ignorar A15 e A14 (e.g. xx0000)
  - 3) descodificação parcial usar A15, A14, A13 e A12 e ignorar A11 e A10 (e.g. 0000xx)
- Que implicações têm estas escolhas?

#### Descodificação de endereços - descodificação total

 Solução 1 – utilizar todos os bits possíveis, ex. 000000. Isto significa que um endereço só é válido para aceder à memória se tiver os 6 bits mais significativos a 0

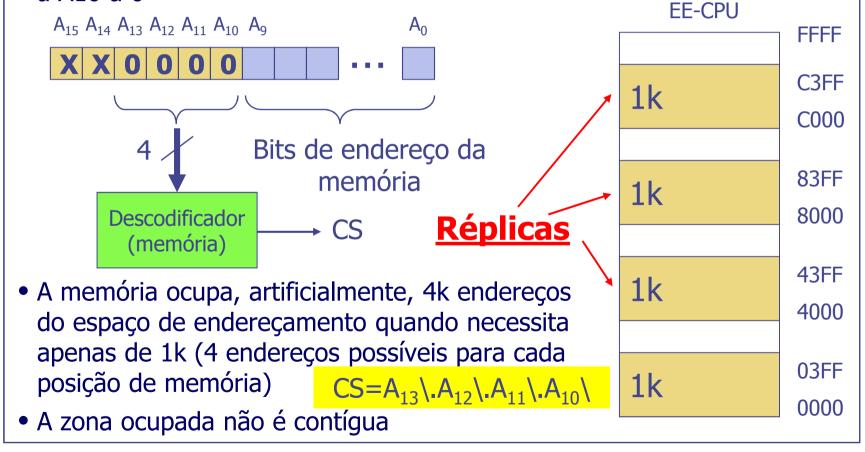




- A memória ocupa 1k do espaço de endereçamento
- Apenas 1 endereço possível para cada posição de memória

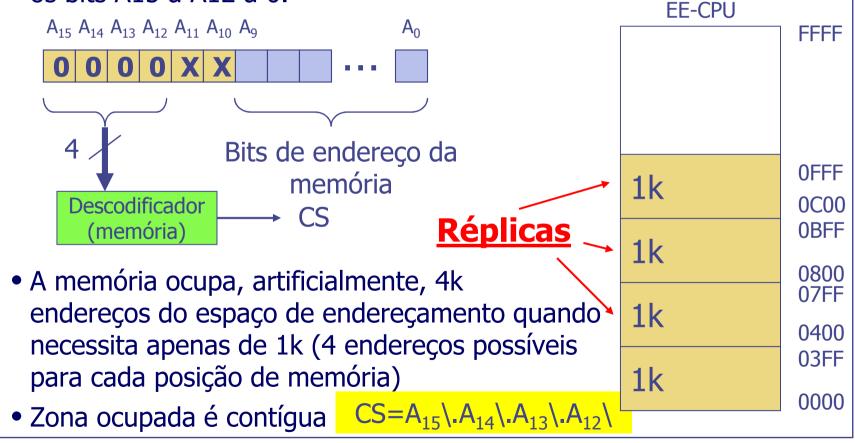
#### Descodificação de endereços – descodificação parcial

Solução 2 – usar A13, A12, A11 e A10 e ignorar A15 e A14, e.g.
 xx0000. Isto significa que um endereço válido para aceder à memória não depende do valor dos bits A15 e A14, mas tem que ter os bits A13 a A10 a 0



#### Descodificação de endereços – descodificação parcial

Solução 3 – usar A15, A14, A13 e A12 e ignorar A11 e A10, e.g.
 OOOOxx. Isto significa que um endereço válido para aceder à memória não depende do valor dos bits A11 e A10, mas tem que ter os bits A15 a A12 a 0.

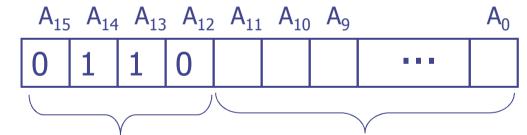


## Descodificação de endereços – exercício

- Escrever a equação lógica do descodificador de endereços para uma memória de 4 kByte, mapeada num espaço de endereçamento de 16 bits, que respeite os seguintes requisitos:
  - Endereço-base: 0x6000; descodificação total.

4 kByte = 
$$2^{12}$$
 ( $2^{12}$  -  $1$  =  $0x0FFF$ )

Endereço final da memória:  $0x6000 + 2^{12} - 1 = 0x6FFF$ 

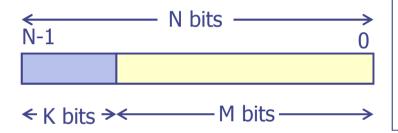


4 bits → Descodificação 12 bits → memória

- Lógica positiva: CS =  $A_{15} \setminus A_{14} \cdot A_{13} \cdot A_{12} \setminus$
- Lógica negativa: CS\ =  $A_{15} + A_{14} + A_{13} + A_{12}$

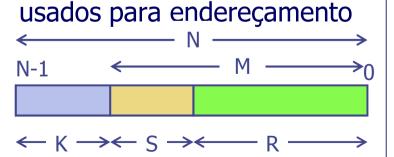
## Gerador de sinais de seleção programável

 Como se viu anteriormente, os N bits do espaço de endereçamento podem, para efeitos de descodificação de endereços e endereçamento, ser divididos em dois grupos: K bits, usados para descodificação, M bits, usados para endereçamento dentro da gama descodificada



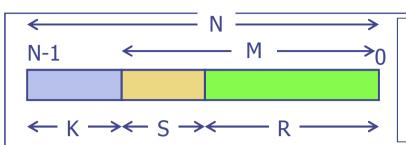
- Dimensão da gama descodificada: 2<sup>M</sup>
- Número de gamas que podem ser descodificadas: 2<sup>K</sup>
- Endereço inicial da gama descodificada é definida pela combinação binária dos K bits

 O mesmo método pode ser aplicado para a sub-divisão dos M bits da gama descodificada: S bits usados para descodificação, R bits

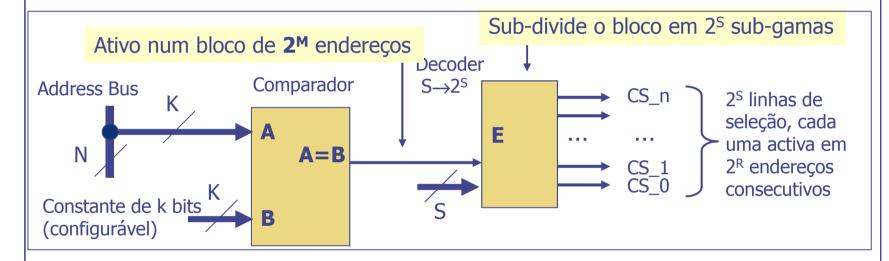


- Dimensão da sub-gama descodificada: 2<sup>R</sup>
- Número de sub-gamas que podem ser descodificadas: 2<sup>S</sup>
- Endereço inicial da sub-gama descodificada é definido pelo conjunto dos bits K e S

## Gerador de sinais de seleção programável

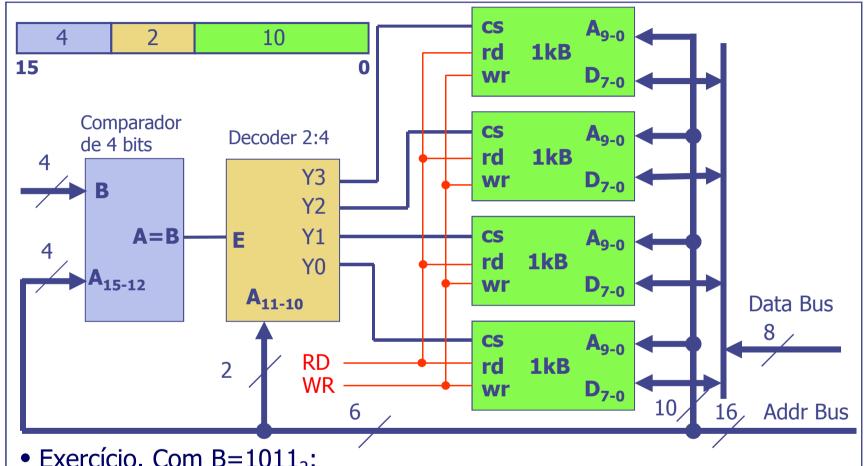


- Dimensão da sub-gama descodificada: 2<sup>R</sup>
- Número de sub-gamas que podem ser descodificadas: 2<sup>S</sup>
- Endereço inicial da sub-gama descodificada é definido pelo conjunto dos bits K e S



- Exemplo: N=16, K=4, S=3 (R=9); constante de comparação: 0010<sub>2</sub>
  - Bloco descodificado pelo comparador: 0x2000 a 0x2FFF (i.e. 2<sup>12</sup>=4K)
  - No de sub-gamas descodificadas: 23 (8)
  - Dimensão de cada sub-gama: 2<sup>9</sup> = 512
- Pergunta: Qual das linhas CS\_x é ativada pelo endereço 0x27C5?

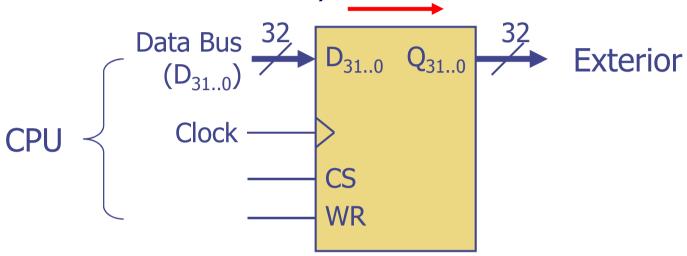
#### Gerador de sinais de seleção programável - exercício



- Exercício. Com B=1011<sub>2</sub>:
  - Indique qual a memória selecionada quando o endereço é 0xB935;
  - Construa o mapa de memória com os endereços inicial e final de cada uma das 4 memórias.

#### Exemplos de portos de E/S – porto de saída de 32 bits

 Porto de saída de 32 bits (um porto de saída é um dispositivo com capacidade de armazenamento)

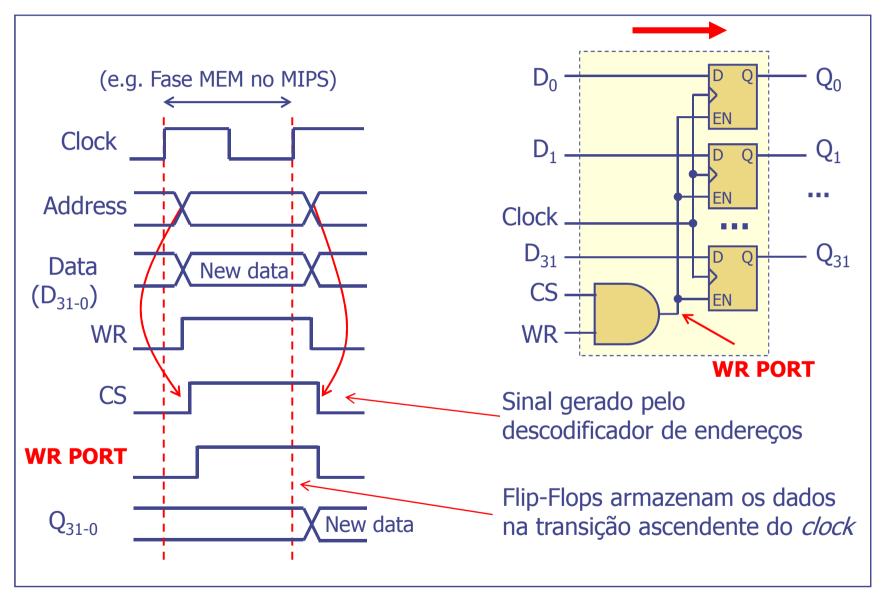


- O porto armazena informação proveniente do CPU, transferida durante uma operação de escrita na memória (fase MEM das instruções "sw" no caso do MIPS)
- A escrita no porto é feita na transição ativa do relógio se os sinais "CS"
   e "WR" estiverem ambos ativos
- O sinal "cs" é gerado pelo descodificador de endereços: fica ativo se o endereço gerado pelo CPU coincidir com o endereço atribuído ao porto

### Porto de saída de 32 bits (descrição em VHDL)

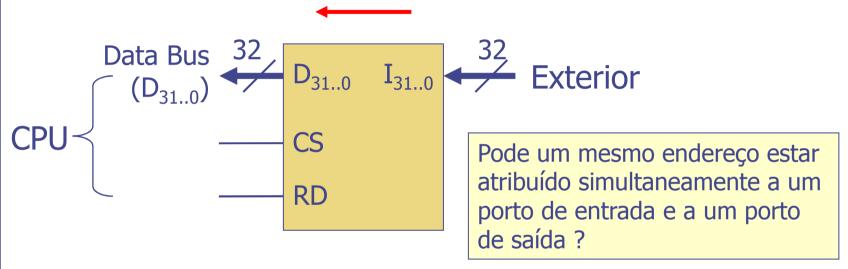
```
entity OutPort is
  port(clk, wr, cs : in std logic;
       dataIn : in std_logic_vector(31 downto 0);
       dataOut : out std logic vector(31 downto 0));
end OutPort;
architecture behav of OutPort is
begin
  process(clk)
  begin
     if(rising edge(clk)) then
        if(cs = '1' and wr = '1') then
          dataOut <= dataIn;</pre>
       end if;
     end if;
  end process;
end behav;
```

### Porto de saída de 32 bits



#### Exemplos de portos de E/S – porto de entrada de 32 bits

• Porto de entrada de 32 bits (em geral, um porto de entrada não tem capacidade de armazenamento)

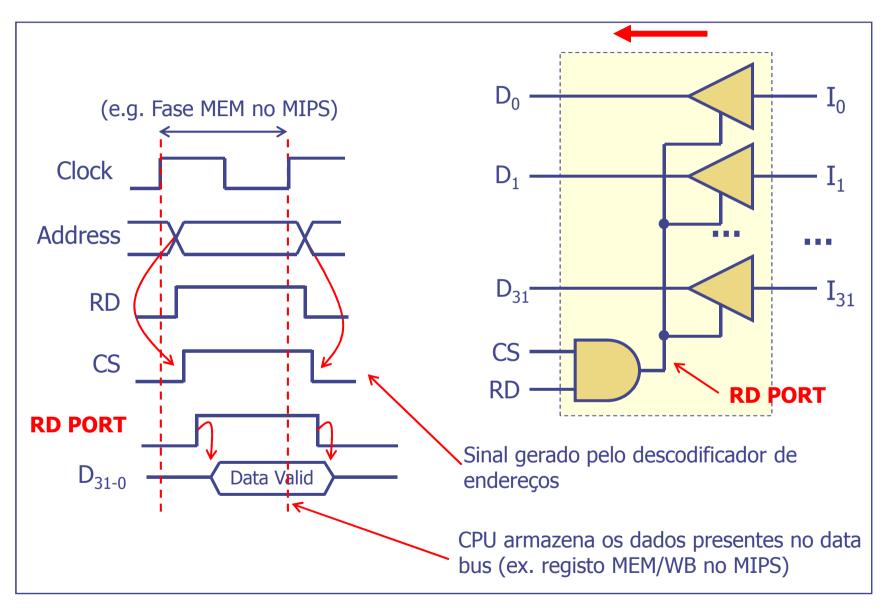


- A informação presente nas 32 linhas de entrada  $(I_{31..0})$  é transferida para o CPU durante uma operação de leitura (fase MEM das instruções "lw", no caso do MIPS)
- As saídas D<sub>31..0</sub> têm obrigatoriamente portas *tri-state* que só são ativadas quando estão ativos, simultaneamente, os sinais "Cs" e "RD"
- Ao nível do porto, a operação de leitura é assíncrona, pelo que não é necessário o sinal de relógio

# Porto de entrada (descrição em VHDL)

```
entity InPort is
  port(rd, cs : in std logic;
        dataIn : in std logic vector(31 downto 0);
        dataOut : out std logic vector(31 downto 0));
end InPort;
architecture behav of InPort is
begin
  process(rd, cs, dataIn)
  begin
     if(cs = '1' and rd = '1') then
        dataOut <= dataIn;</pre>
     else
        dataOut <= (others => 'Z');
     end if;
  end process;
end behav;
```

#### Porto de entrada de 32 bits



## Portos de I/O no PIC32

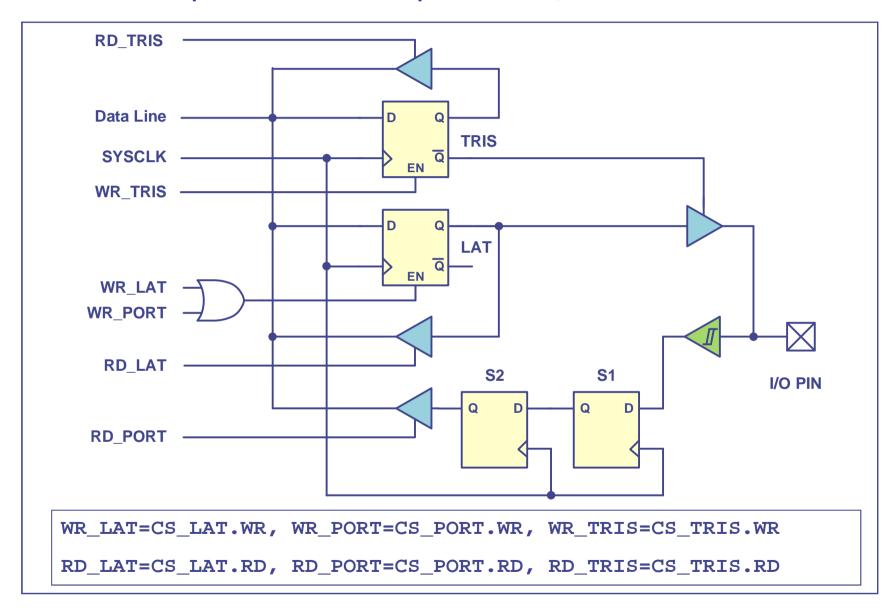
 O microcontrolador PIC32MX795F512H disponibiliza vários portos de I/O, com várias dimensões (16 bits, no máximo), identificados com as siglas:

```
RB (16 bits, I/O)
RC (1 bit, I/O)
RD (8 bits, I/O)
RE (4 bits, I/O)
RF (5 bits, I/O)
RG (4 de I/O + 2 I)
```

- Cada um dos bits de cada um destes portos pode ser configurado, por programação, como entrada ou saída
- Ou seja, um porto de I/O de n bits do PIC32 é um conjunto de n portos de I/O de 1 bit

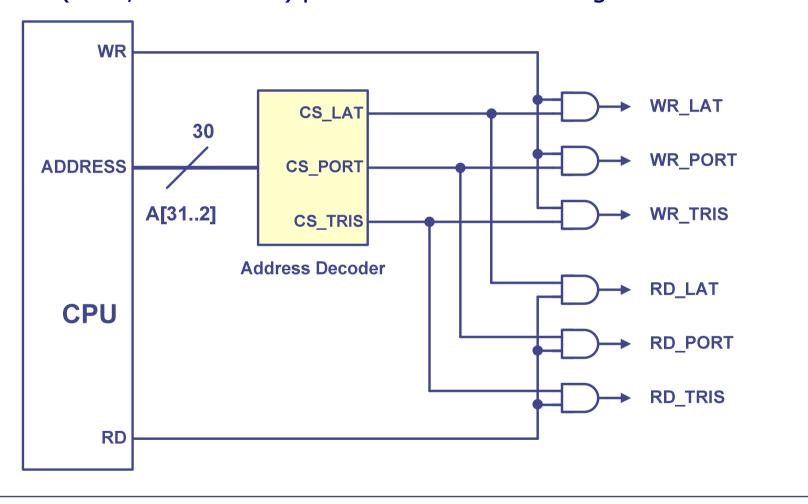
## Portos de I/O no PIC32

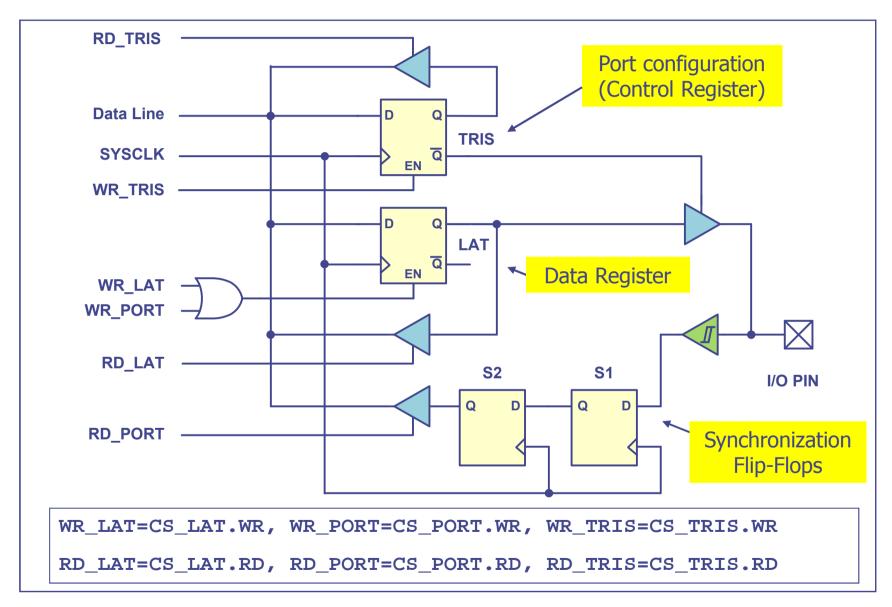
- Cada um dos portos (B a G) tem associado um total de 12 registos de 32 bits. Desses, os que vamos usar são:
  - TRIS usado para configuração do porto (entrada ou saída)
  - **PORT** usado para ler valores de um porto de entrada
  - LAT usado para escrever valores num porto de saída
- A configuração de cada um dos bits de um porto, como entrada ou saída, é feita através dos registos TRISx ("Tri-state" registers), em que x é a letra que identifica o porto (B a G)
  - TRISxn = 1, bit n do porto x configurado como entrada
  - TRISxn = 0, bit n do porto x configurado como saída



### Descodificação de endereços para acesso aos portos

• Os sinais que permitem a escrita e a leitura dos 3 registos de um porto (TRIS, PORT e LAT) podem ser obtidos do seguinte modo:





# Portos de I/O no PIC32

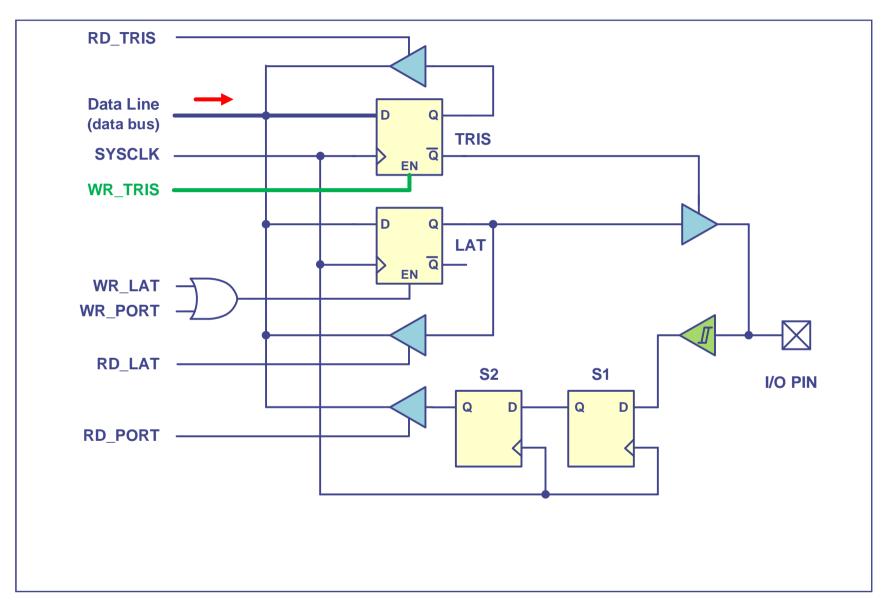
- A escrita no porto é efetuada no endereço referenciado pelo identificador **LATx**, em que x é a letra que identifica o porto
- A leitura do porto é feita do endereço referenciado por **PORT**x
- Os portos estão mapeados no espaço de endereçamento unificado do PIC32 (ver aula 2), em endereços definidos pelo fabricante

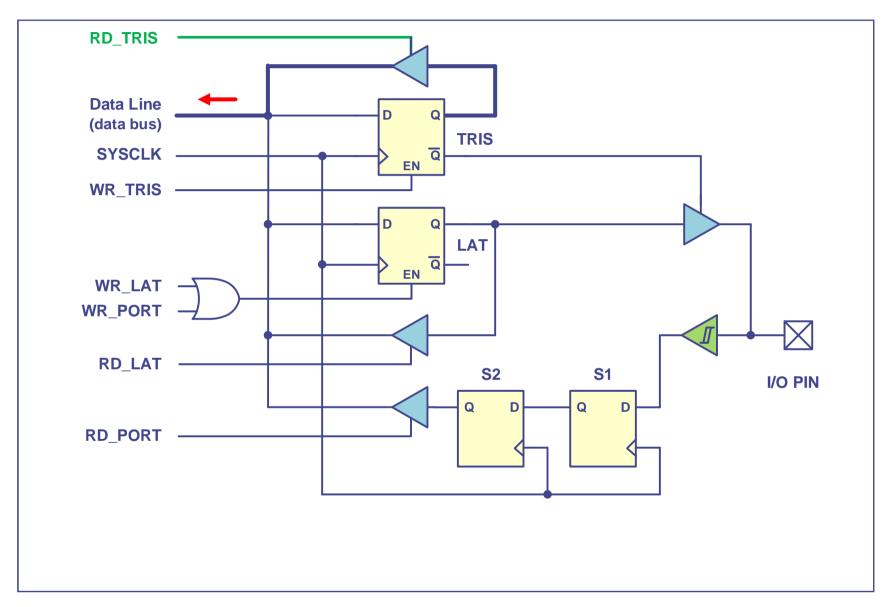
• Exemplos: Endereço de TRISB: 0xBF886040

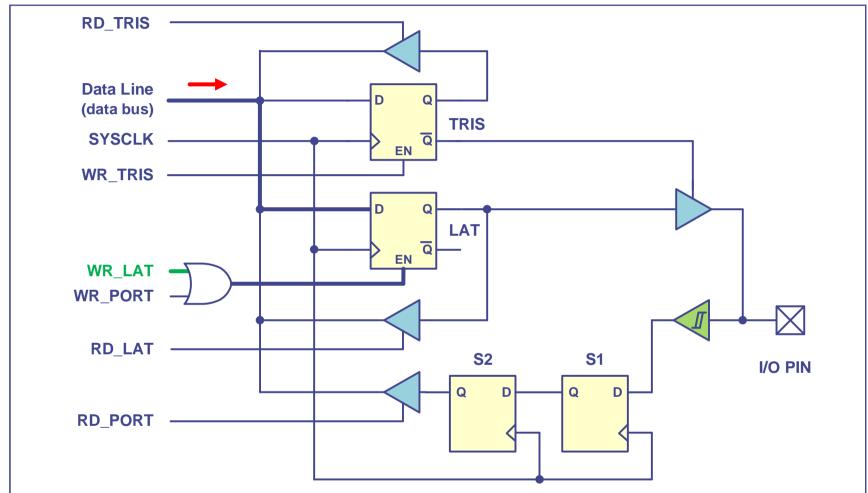
Endereço de PORTB: 0xBF886050

Endereço de LATB: 0xBF886060

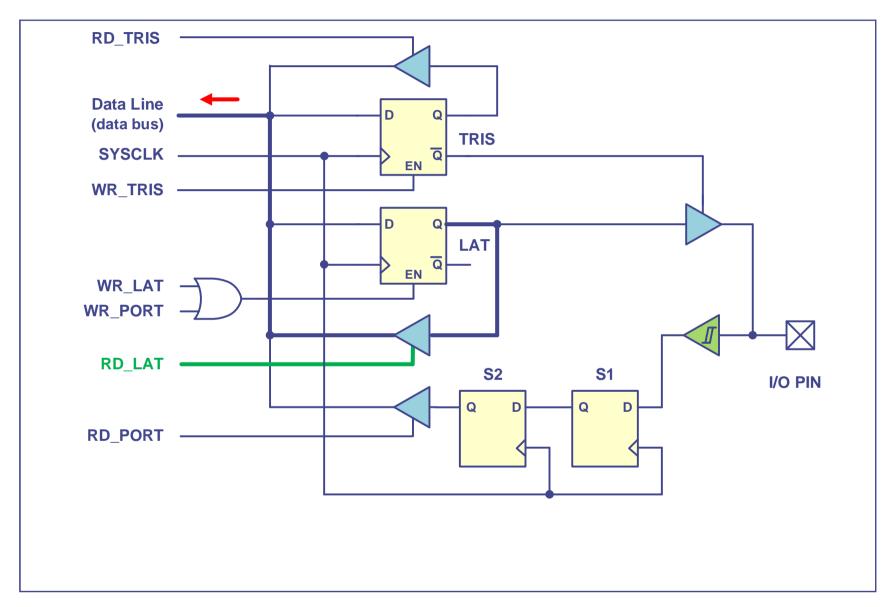
- Cada porto de entrada inclui uma porta *schmitt trigger* (comparador com histerese) que tem o objetivo de melhorar a imunidade ao ruído
- No porto de entrada, o sinal externo é sincronizado através de 2 flipflops. Esta configuração visa resolver os possíveis problemas causados por meta-estabilidade decorrentes do facto de o sinal externo ser assíncrono relativamente ao clock do CPU
- Os dois *flip-flops*, em conjunto, impõem um atraso de, até, dois ciclos de relógio na propagação do sinal até ao barramento de dados do CPU

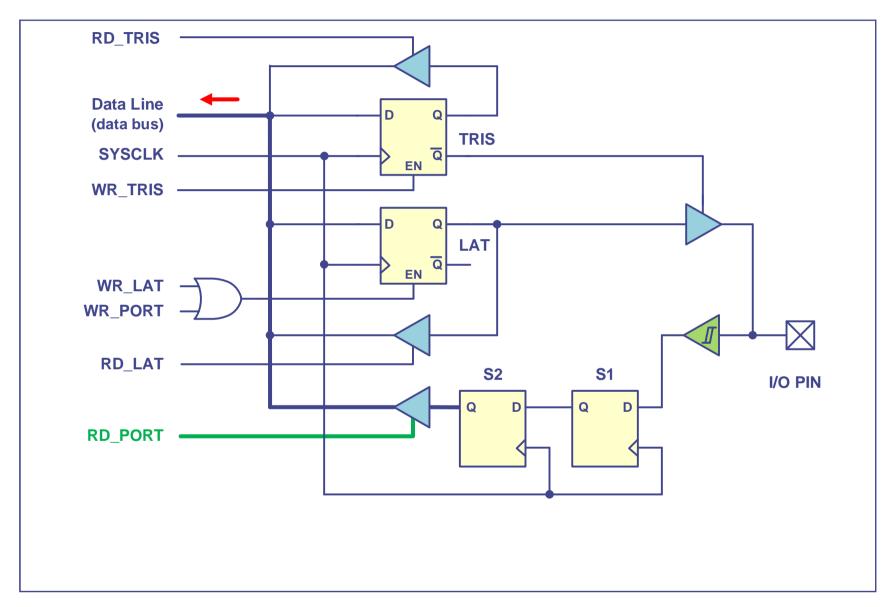


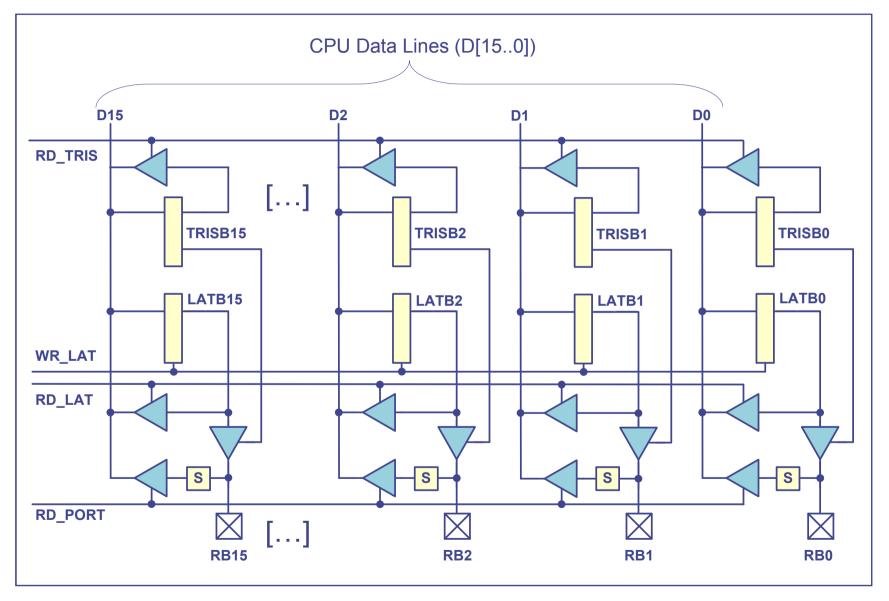




• O endereço "wr\_port" não deve ser usado para escrita no porto de saída (ver explicação detalhada no guião n.º 4 das aulas práticas)







## Exemplo de configuração/utilização dos portos

 Definição dos endereços dos portos: .equ SFR BASE HI, 0xBF88 .equ TRISD,0x60C0 # TRISD address is 0xBF8860C0 .equ PORTD, 0x60D0 # TRISD address is 0xBF8860D0 .equ LATD, 0x60E0 # LATD address is 0xBF8860E0 .equ TRISE,0x6100 # TRISE address is 0xBF886100 .equ PORTE, 0x6110 # PORTE address is 0xBF886110 .equ LATE, 0x6120 # LATE address is 0xBF886120 .data .text .globl main

## Exemplo de configuração/utilização dos portos

• Gerar no bit 0 do porto D (RD0) um sinal de 1 Hz com *duty-cycle* de 10% (i.e. RD0=1 durante 0.1s, RD0=0 durante 0.9s)

```
.text
     .globl main
main:lui $t0,SFR_BASE_HI # 16 MSbits of port addresses
     lw $t1,TRISD($t0) # Read TRISD register
     andi $t1,$t1,0xFFFE # Modify bit 0 (0 is OUT)
     sw $t1,TRISD($t0) # Write TRISD (port configured)
loop: lw $t1,LATD($t0) # Read LATD
     ori $t1,$t1,0x0001 # Modify bit 0 (set)
     sw $t1,LATD($t0) # Write LATD
# wait 100 ms (e.g., using MIPS core timer)
     lw $t1,LATD($t0) # Read LATD
     andi $t1,$t1,0xFFFE # Modify bit 0 (reset)
         $t1,LATD($t0) # Write LATD
     SW
# wait 900 ms (e.g., using MIPS core timer)
     j
         loop
```

## Exemplo de configuração/utilização dos portos

• Configurar os bit 0 e 1 do porto E (RE0 e RE1) como entrada e saída, respetivamente. Em ciclo infinito, ler o valor do porto de entrada e escrever esse valor, negado, no porto de saída

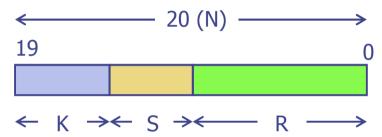
```
.text
     .globl main
main:lui $t0,SFR_BASE_HI # 16 MSbits of port addresses
     lw $t1,TRISE($t0) # Read TRISE register
     ori $t1,$t1,0x0001  # bit0 = 1 (IN)
     andi $t1,$t1,0xFFFD # bit1 = 0 (OUT)
     sw $t1,TRISE($t0) # TRISE configured
loop: lw $t1,PORTE($t0)
                         # Read PORTE register
     sll $t2,$t1,1
     andi $t2,$t2,0x0002
                        # Reset all bits except bit 1
     xori $t2,$t2,0x0002  # Negate bit 1
     andi $t1,$t1,0xFFFD # Reset bit 1 in port value
     or $t1,$t1,$t2 # Merge data
     sw $t1,LATE($t0) # Write LATE register
     j
         loop
```

# Descodificação de endereços - exercícios

- 1. Para o exemplo do slide 27, suponha que no descodificador apenas se consideram os bits A15, A13 e A11, com os valores 1, 0 e 0, respetivamente.
  - a) Apresente a expressão lógica que implementa este descodificador: i) em lógica positiva e ii) em lógica negativa.
  - b) Indique os endereços inicial e final da gama-base descodificada e de todas as réplicas.
- 2. Suponha que, no exercício do slide 31, não se descodificaram os bits A14 e A12, resultando na expressão CS\ = A15 + A13\
  - a) Indique as gamas do espaço de endereçamento de 16 bits ocupadas pela memória.
  - b) Indique os endereços possíveis para aceder à 15<sup>a</sup> posição da memória.
- 3. Escreva as equações lógicas dos 4 descodificadores necessários para a geração dos sinais de seleção para cada um dos dispositivos do exemplo do slide 16.
- 4. Para o exemplo do slide 33, determine a gama de endereços em que cada uma das linhas CS\_x está ativa, com a constante de comparação 0010<sub>2</sub>

## Gerador de sinais de seleção programável - exercícios

1. Pretende-se gerar os sinais de seleção para 4 memórias de 8 kByte, a mapear em gamas de endereços consecutivas, de modo a formar um conjunto de 32 kByte. O endereço inicial deve ser configurável. Para um espaço de endereçamento de 20 bits:



- a) Indique o número de bits dos campos K, S e R, supondo descodificação total.
- b) Esboce o circuito digital que implementa este descodificador
- c) Indique os endereços inicial e final para a primeira, segunda e última gamas de endereços possíveis de serem descodificadas.
- d) Para a última gama de endereços, indique os endereços inicial e final atribuídos a cada uma das 4 memórias de 8k
- e) Suponha que o endereço 0x3AC45 é um endereço válido para aceder ao conjunto de 32k. Indique os endereços inicial e final da gama que inclui este endereço. Indique os endereços inicial e final da memória de 8K à qual está atribuído este endereço

### Gerador de sinais de seleção programável - exercícios

- 1. Pretende-se gerar os sinais de seleção para os seguintes 4 dispositivos: 1 porto de saída de 1 byte, 1 memória RAM de 1 kByte (*byte-addressable*), 1 memória ROM de 2 kByte (*byte-addressable*), 1 periférico com 5 registos de 1 byte cada um. O espaço de endereçamento a considerar é de 20 bits.
  - a) Desenhe o gerador de linhas de seleção para estes 4 dispositivos, baseando-se no modelo discutido nos slides anteriores e usando a mesma sub-gama para o periférico e para o porto de saída de 1 byte.
  - b) Especifique a dimensão de todos os barramentos e quais os bits que são usados.
  - c) Desenhe o mapa de memória com o endereço inicial e final do espaço efetivamente ocupado por cada um dos 4 dispositivos, considerando para o conjunto um endereço-base por si determinado.
- 2. O periférico com 5 registos, do exercício anterior, tem um barramento de endereços com três bits. Suponha que esses bits estão ligados aos bits A0, A1 e A2 do barramento de endereços do CPU.
  - a) Usando o descodificador desenhado no exercício anterior, indique os 16 primeiros endereços em que é possível aceder ao registo 0 (selecionado com A0, A1 e A2 a 0)
  - b) Repita o exercício anterior supondo que os 3 bits do barramento de endereços do periférico estão ligados aos bits A2, A3 e A4 do barramento de endereços.

# Programação de portos I/O - exercício

- 1. Pretende usar-se o porto RB do microcontrolador PIC32MX795F512H para realizar a seguinte função (em ciclo fechado):
  - O byte menos significativo ligado a este porto é lido com uma periodicidade de 100ms. Com um atraso de 10ms, o valor lido no byte menos significativo é colocado, em complemento para 1, no byte mais significativo desse mesmo porto. Escreva, em *assembly* do MIPS, um programa que execute esta tarefa.
  - a) configure o porto RB para executar corretamente a tarefa descrita
  - b) efetue a leitura do porto indicado
  - c) execute um ciclo de espera de 10ms
  - d) efetue a transformação da informação lida para preparar o processo de escrita naquela porto
  - e) efetue, no byte mais significativo, o valor resultante da operação anterior
  - f) execute um ciclo de espera de 90ms
  - g) regresse ao ponto b)