

QUESTÕES UTILIZANDO O PYTHON

5.2 Método de Euler

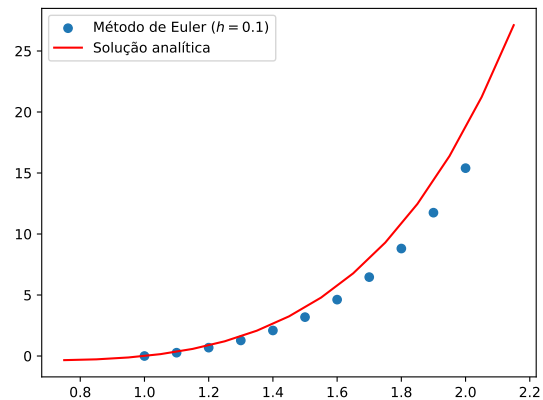
9. Dado o problema de valor inicial

$$\begin{cases} y' = \frac{2y}{t} + t^2 e^t & t \in [1, 2] \\ y(1) = 0 \end{cases}$$

com solução exata $y(t) = t^2(e^t - e)$

a. Use o método de euler com $h = 0.1$ para uma aproximação da solução e compare com os valores reais de y

| t_i | w_i | $y(t_i)$ | $ y(t_i) - w_i $ |
|-------|---------|----------|------------------|
| 1.0 | 0.0000 | 0.0000 | 0.0000 |
| 1.1 | 0.2718 | 0.3459 | 0.0740 |
| 1.2 | 0.6847 | 0.8666 | 0.1818 |
| 1.3 | 1.2769 | 1.6072 | 0.3302 |
| 1.4 | 2.0935 | 2.6203 | 0.5268 |
| 1.5 | 3.1874 | 3.9676 | 0.7802 |
| 1.6 | 4.6208 | 5.7209 | 1.1001 |
| 1.7 | 6.4663 | 7.9638 | 1.4974 |
| 1.8 | 8.8091 | 10.7936 | 1.9845 |
| 1.9 | 11.7479 | 14.3230 | 2.5750 |
| 2.0 | 15.3982 | 18.6830 | 3.2848 |



b. Utilize as respostas geradas na parte (a) e a interpolação linear para encontrar a aproximação dos seguintes valores de y e compare-os com os valores reais.

i. $y(1.04)$

ii. $y(1.55)$

iii. $y(1.97)$

Utilizando o método de Neville para interpolação linear temos que

| t_i | w_i | $y(t_i)$ | $ y(t_i) - w_i $ |
|-------|---------|----------|------------------|
| 1.04 | 0.1087 | 0.1199 | 0.0112 |
| 1.55 | 3.9041 | 4.7886 | 0.8839 |
| 1.97 | 13.8052 | 17.2792 | 3.4740 |

c. Calcule o valor de h necessário para que $|y(t_i) - w_i| \leq 0.1$

16. Em um circuito com tensão aplicada \mathcal{E} e com resistência R , indutância L e capacitância C , a corrente i satisfaz a equação diferencial

$$\frac{di}{dt} = C \frac{d^2 \mathcal{E}}{dt^2} + \frac{1}{R} \frac{d\mathcal{E}}{dt} + \frac{1}{L} \mathcal{E}$$

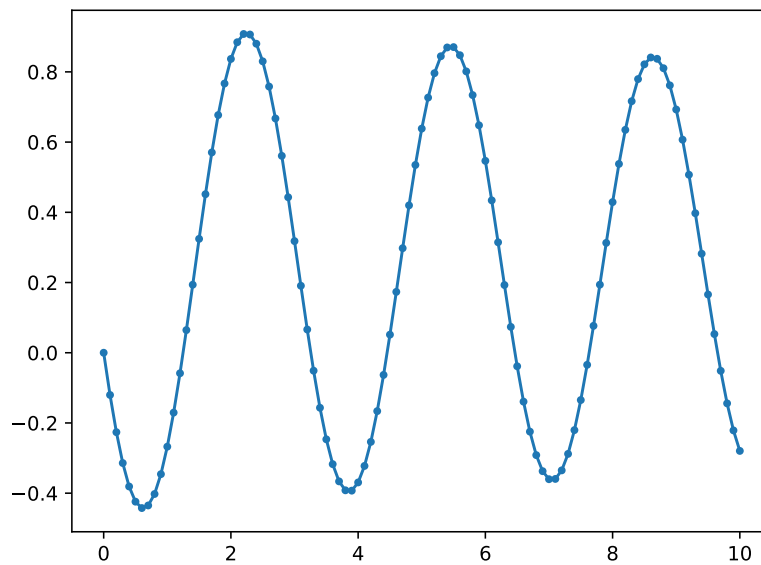
Suponha que $C = 0.3F$, $R = 1.4\Omega$, $L = 1.7H$ e que a tensão seja dada por

$$\mathcal{E}(t) = e^{-0.06\pi t} \sin(2t - \pi)$$

se $i(0) = 0$ encontre a corrente i para os valores $0.1k$ onde $k = 0, 1, \dots, 100$

$$\frac{d\mathcal{E}}{dt} = -e^{-0.06\pi t} (0.06\pi \sin(2t - \pi) + 2 \cos(2t - \pi))$$

$$\frac{d^2\mathcal{E}}{dt^2} = -e^{-0.06\pi t} (0.06\pi \sin(2t - \pi) - 4 \sin(2t - \pi) + 2 \cos(2t - \pi) + 0.12\pi \cos(2t - \pi))$$



5.3 Método de Taylor

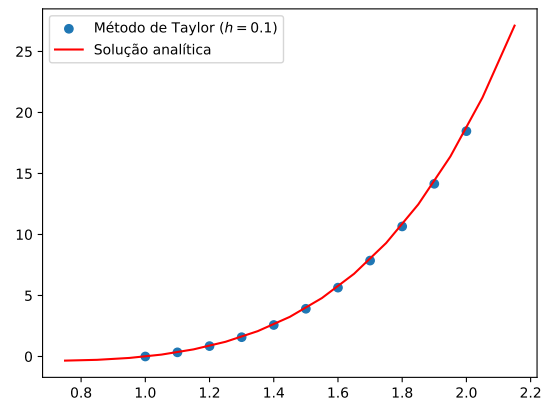
9. Dado o problema de valor inicial

$$\begin{cases} y' = \frac{2y}{t} + t^2 e^t & t \in [1, 2] \\ y(1) = 0 \end{cases}$$

com solução exata $y(t) = t^2(e^t - e)$

- Use o método de Taylor de segunda ordem com $h = 0.1$ para encontrar uma aproximação da solução e compare-a com os valores reais de y .

| t_i | w_i | $y(t_i)$ | $ y(t_i) - w_i $ |
|-------|---------|----------|------------------|
| 1.0 | 0.0000 | 0.0000 | 0.0000 |
| 1.1 | 0.3397 | 0.3459 | 0.0061 |
| 1.2 | 0.8521 | 0.8666 | 0.0144 |
| 1.3 | 1.5817 | 1.6072 | 0.0254 |
| 1.4 | 2.5809 | 2.6203 | 0.0393 |
| 1.5 | 3.9109 | 3.9676 | 0.0566 |
| 1.6 | 5.6430 | 5.7209 | 0.0778 |
| 1.7 | 7.8603 | 7.9638 | 0.1034 |
| 1.8 | 10.6595 | 10.7936 | 0.1341 |
| 1.9 | 14.1526 | 14.3230 | 0.1703 |
| 2.0 | 18.4699 | 18.6830 | 0.2131 |



b. Use as respostas geradas na parte (a) e a interpolação linear para encontrar aproximações de y nos valores a seguir e compare-as com os valores reais de y .

i. $y(1.04)$

ii. $y(1.55)$

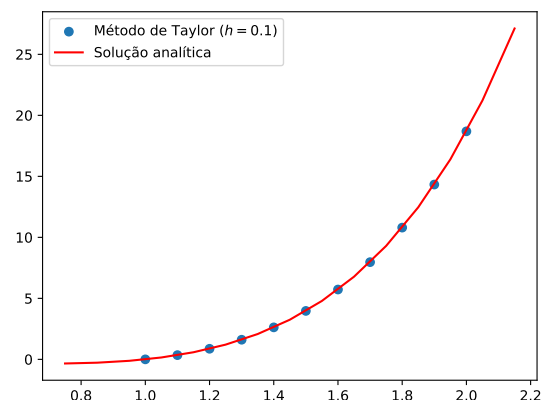
iii. $y(1.97)$

Utilizando o método de Neville para interpolação linear, temos que

| t_i | w_i | $y(t_i)$ | $ y(t_i) - w_i $ |
|-------|---------|----------|------------------|
| 1.04 | 0.1359 | 0.1199 | 0.016 |
| 1.55 | 4.7770 | 4.7886 | 0.011 |
| 1.97 | 17.1748 | 17.2792 | 0.104 |

c. Use o método de Taylor de quarta ordem com $h = 0.1$ para encontrar uma aproximação da solução e compare-a com os valores reais de y .

| t_i | w_i | $y(t_i)$ | $ y(t_i) - w_i $ |
|-------|---------|----------|------------------|
| 1.0 | 0.0000 | 0.0000 | 0.0000 |
| 1.1 | 0.3462 | 0.3459 | 0.0003 |
| 1.2 | 0.8672 | 0.8666 | 0.0006 |
| 1.3 | 1.6082 | 1.6072 | 0.0010 |
| 1.4 | 2.6219 | 2.6204 | 0.0015 |
| 1.5 | 3.9697 | 3.9677 | 0.0021 |
| 1.6 | 5.7237 | 5.7210 | 0.0027 |
| 1.7 | 7.9673 | 7.9639 | 0.0034 |
| 1.8 | 10.7979 | 10.7936 | 0.0043 |
| 1.9 | 14.3282 | 14.3231 | 0.0052 |
| 2.0 | 18.6893 | 18.6831 | 0.0062 |



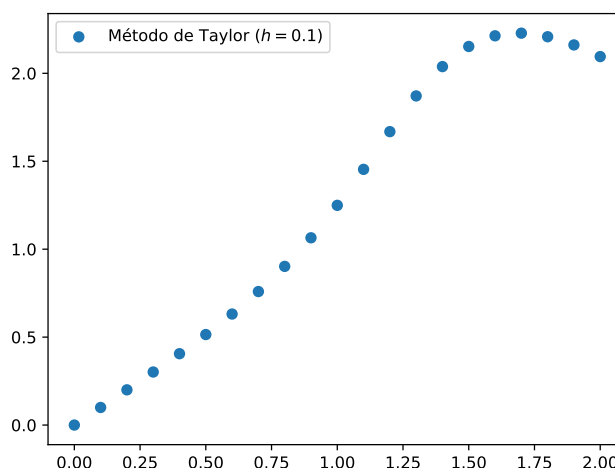
11. Use o método de Taylor com $h = 0.1$ para encontrar uma aproximação da solução de

$$y' = 1 + t \sin(ty), \quad 0 \leq t \leq 2, \quad y(0) = 0$$

Para utilizar o método de Taylor de segunda ordem precisamos calcular y'' , partindo de $y' = 1 + t \sin(ty)$ temos

$$\begin{aligned} y'' &= \sin(ty) + t \cos(ty)y' \\ &= \sin(ty) + (1 + t \sin(ty))t \cos(ty) \end{aligned}$$

| t_i | w_i | t_i | w_i |
|-------|--------|-------|--------|
| 0.0 | 0.0000 | | |
| 0.1 | 0.1000 | 1.1 | 1.4539 |
| 0.2 | 0.2002 | 1.2 | 1.6683 |
| 0.3 | 0.3016 | 1.3 | 1.8714 |
| 0.4 | 0.4057 | 1.4 | 2.0382 |
| 0.5 | 0.5146 | 1.5 | 2.1525 |
| 0.6 | 0.6312 | 1.6 | 2.2132 |
| 0.7 | 0.7590 | 1.7 | 2.2283 |
| 0.8 | 0.9022 | 1.8 | 2.2080 |
| 0.9 | 1.0647 | 1.9 | 2.1614 |
| 1.0 | 1.2493 | 2.0 | 2.0951 |



12. Um projétil de massa $m = 0.11\text{kg}$ jogado verticalmente para cima com velocidade inicial $v(0) = 8\text{m/s}$ tem sua velocidade diminuída pela força da gravidade, $F_g = -mg$, e pela resistência do ar, $F_r = -kv|v|$, em que $g = 9.8\text{m/s}^2$ e $k = 0.002\text{kg/m}$. A equação diferencial para velocidade v é dada por

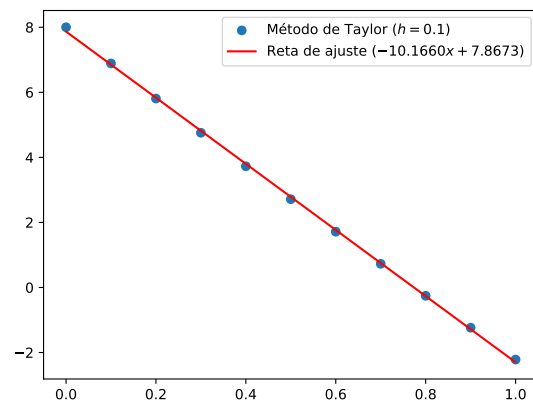
$$mv' = -mg - kv|v|. \quad (5.1)$$

- a. Encontre a velocidade após 0.1, 0.2, ..., 1.0 s.

| t_i | w_i | t_i | w_i |
|-------|--------|-------|---------|
| 0.1 | 6.8876 | 0.6 | 1.7154 |
| 0.2 | 5.8080 | 0.7 | 0.7270 |
| 0.3 | 4.7557 | 0.8 | -0.2552 |
| 0.4 | 3.7257 | 0.9 | -1.2355 |
| 0.5 | 2.7137 | 1.0 | -2.2149 |

- b. Com precisão de um décimo de segundo determine quando o projétil alcança sua altura máxima e começa a cair

A altura máxima é atingida quando $v = 0$, pelos pontos calculados com o método de Taylor de segunda ordem, é possível ver que a altura máxima acontece entre 0.7 e 0.8s. Usando a reta de ajuste $-10.1160t + 7.8673$, temos que a altura máxima é atingida em 0.77s

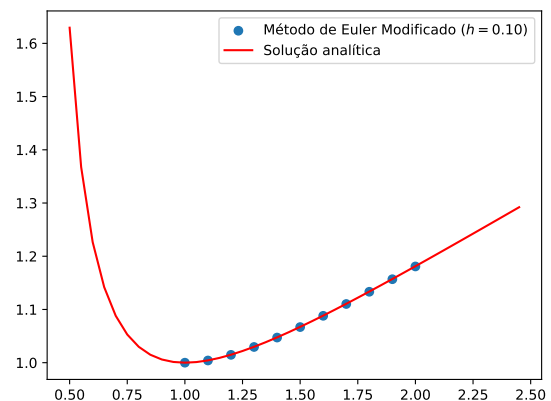


5.4 Método de Runge-Kutta

3. Use o método de Euler modificado pr encontrar aproximações das soluções de cada um dos seguintes problemas de valor inicial e compare os resultados com os valores reais

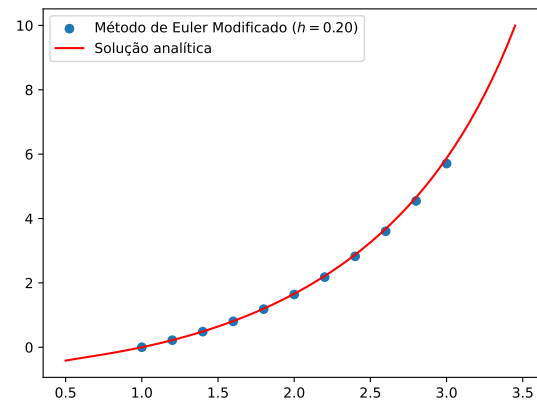
a. $y' = \frac{y}{t} - \left(\frac{y}{t}\right)^2$, $1 \leq t \leq 2$, $y(1) = 1$ com $h = 0.1$; solução real $y(t) = \frac{t}{1+\ln t}$

| t_i | w_i | $y(t_i)$ | $ y(t_i) - w_i $ |
|-------|--------|----------|------------------|
| 1.0 | 1.0000 | 1.0000 | 0.0000 |
| 1.1 | 1.0041 | 1.0043 | 0.0001 |
| 1.2 | 1.0147 | 1.0150 | 0.0002 |
| 1.3 | 1.0295 | 1.0298 | 0.0003 |
| 1.4 | 1.0472 | 1.0475 | 0.0003 |
| 1.5 | 1.0669 | 1.0673 | 0.0004 |
| 1.6 | 1.0881 | 1.0884 | 0.0004 |
| 1.7 | 1.1103 | 1.1107 | 0.0004 |
| 1.8 | 1.1333 | 1.1337 | 0.0004 |
| 1.9 | 1.1568 | 1.1572 | 0.0004 |
| 2.0 | 1.1808 | 1.1812 | 0.0004 |



b. $y' = 1 + \frac{y}{t} + \left(\frac{y}{t}\right)^2$, $1 \leq t \leq 2$, $y(1) = 0$ com $h = 0.2$; solução real $y(t) = t \tan(\ln t)$

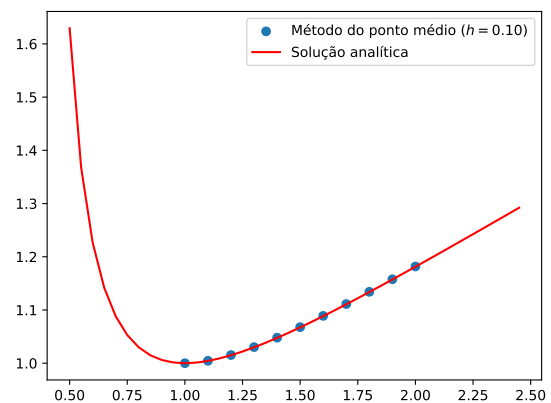
| t_i | w_i | $y(t_i)$ | $ y(t_i) - w_i $ |
|-------|--------|----------|------------------|
| 1.0 | 0.0000 | 0.0000 | 0.0000 |
| 1.2 | 0.2194 | 0.2212 | 0.0018 |
| 1.4 | 0.4850 | 0.4897 | 0.0046 |
| 1.6 | 0.8040 | 0.8128 | 0.0087 |
| 1.8 | 1.1849 | 1.1994 | 0.0146 |
| 2.0 | 1.6384 | 1.6613 | 0.0229 |
| 2.2 | 2.1789 | 2.2135 | 0.0346 |
| 2.4 | 2.8251 | 2.8766 | 0.0515 |
| 2.6 | 3.6025 | 3.6785 | 0.0760 |
| 2.8 | 4.5466 | 4.6587 | 0.1121 |
| 3.0 | 5.7076 | 5.8741 | 0.1665 |



7. Repita o exercício 3 usando o método do ponto médio

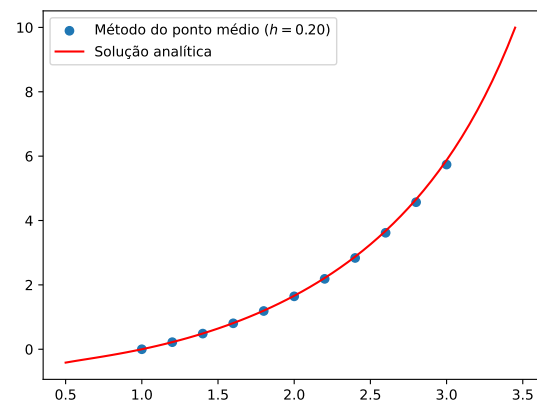
a. $y' = \frac{y}{t} - \left(\frac{y}{t}\right)^2$, $1 \leq t \leq 2$, $y(1) = 1$ com $h = 0.1$; solução real $y(t) = \frac{t}{1+\ln t}$

| t_i | w_i | $y(t_i)$ | $ y(t_i) - w_i $ |
|-------|--------|----------|------------------|
| 1.0 | 1.0000 | 1.0000 | 0.0000 |
| 1.1 | 1.0045 | 1.0043 | 0.0003 |
| 1.2 | 1.0153 | 1.0150 | 0.0004 |
| 1.3 | 1.0302 | 1.0298 | 0.0004 |
| 1.4 | 1.0480 | 1.0475 | 0.0005 |
| 1.5 | 1.0677 | 1.0673 | 0.0005 |
| 1.6 | 1.0889 | 1.0884 | 0.0005 |
| 1.7 | 1.1111 | 1.1107 | 0.0005 |
| 1.8 | 1.1341 | 1.1337 | 0.0005 |
| 1.9 | 1.1577 | 1.1572 | 0.0005 |
| 2.0 | 1.1817 | 1.1812 | 0.0005 |



b. $y' = 1 + \frac{y}{t} + \left(\frac{y}{t}\right)^2$, $1 \leq t \leq 2$, $y(1) = 0$ com $h = 0.2$; solução real $y(t) = t \tan(\ln t)$

| t_i | w_i | $y(t_i)$ | $ y(t_i) - w_i $ |
|-------|--------|----------|------------------|
| 1.0 | 0.0000 | 0.0000 | 0.0000 |
| 1.2 | 0.2198 | 0.2212 | 0.0014 |
| 1.4 | 0.4862 | 0.4897 | 0.0035 |
| 1.6 | 0.8062 | 0.8128 | 0.0066 |
| 1.8 | 1.1884 | 1.1994 | 0.0110 |
| 2.0 | 1.6439 | 1.6613 | 0.0174 |
| 2.2 | 2.1869 | 2.2135 | 0.0266 |
| 2.4 | 2.8364 | 2.8766 | 0.0401 |
| 2.6 | 3.6185 | 3.6785 | 0.0600 |
| 2.8 | 4.5689 | 4.6587 | 0.0898 |
| 3.0 | 5.7386 | 5.8741 | 0.1355 |



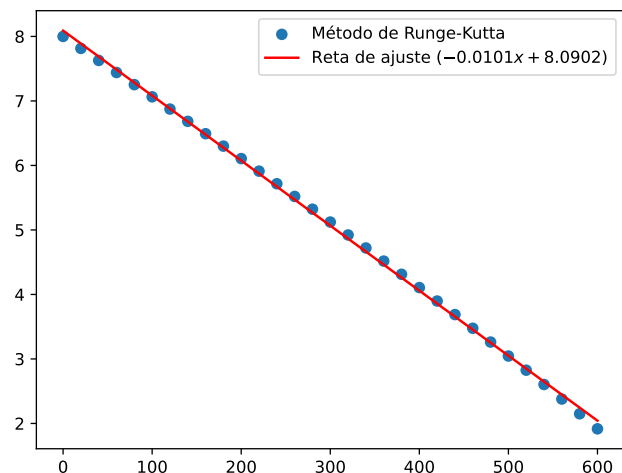
28. A água escoar de um tanque cônico invertido com orifício circular a uma taxa de

$$\frac{dx}{dt} = -0.6\pi r^2 \sqrt{2g} \frac{\sqrt{x}}{A(x)}$$

em que r é o raio do orifício x é altura do nível de líquido a partir do vértice do cone e $A(x)$ é a área da seção transversal do tanque x unidades acima do orifício. Suponha que $r = 0.1$ ft, $g = 32.1$ ft/s² e que o tanque tenha um nível inicial de água de 8 ft e volume inicial de $512\frac{\pi}{3}$ ft³. Utilize o método de Runge-Kutta de quarta ordem par encontrar o seguinte

a. Calcule o nível de água após 10 min com $h = 20$ s.

| t_i (s) | w_i | t_i (s) | w_i |
|-----------|--------|-----------|--------|
| 0 | 8.0000 | 320 | 4.9220 |
| 20 | 7.8142 | 340 | 4.7202 |
| 40 | 7.6277 | 360 | 4.5170 |
| 60 | 7.4405 | 380 | 4.3123 |
| 80 | 7.2524 | 400 | 4.1059 |
| 100 | 7.0636 | 420 | 3.8978 |
| 120 | 6.8739 | 440 | 3.6878 |
| 140 | 6.6833 | 460 | 3.4758 |
| 160 | 6.4918 | 480 | 3.2616 |
| 180 | 6.2993 | 500 | 3.0450 |
| 200 | 6.1059 | 520 | 2.8259 |
| 220 | 5.9114 | 540 | 2.6038 |
| 240 | 5.7159 | 560 | 2.3785 |
| 260 | 5.5193 | 580 | 2.1496 |
| 280 | 5.3214 | 600 | 1.9166 |



Após 10 min o nível da água é de 1.9166 ft que equivale a um volume de 128.4479 ft³

b. Determine, com precisão de 1 min quando o tanque ficará vazio.

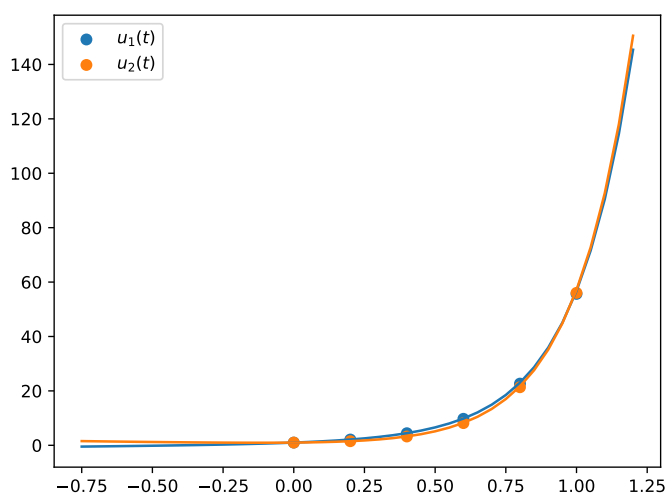
Pela reta de ajuste $-0.0101x + 8.0902$, o tanque ficará vazio em $t = 802$ s ou aproximadamente 13 min.

5.9 EDOs de ordem superior e sistemas

1. Use o método de Runge-Kutta para sistemas para encontrar aproximações das soluções dos seguintes sistemas de equações diferenciais de primeira ordem e compare os resultados com as soluções reais

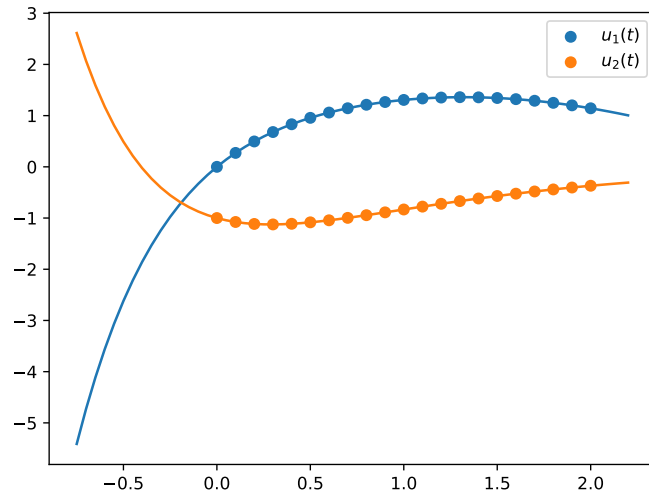
a.
$$\begin{cases} u_1' = 3u_1 + 2u_2 - (2t^2 + 1)e^{2t} & u_1(0) = 1 \\ u_2' = 4u_1 + u_2 + (t^2 + 2t - 4)e^{2t} & u_2(0) = 1 \end{cases} \quad 0 \leq t \leq 1 \text{ e } h = 0.2$$

| t_i | w_i^1 | $u_1(t_i)$ | $ u_1(t_i) - w_i^1 $ | t_i | w_i^2 | $u_2(t_i)$ | $ u_2(t_i) - w_i^2 $ |
|-------|---------|------------|----------------------|-------|---------|------------|----------------------|
| 0.0 | 1.0000 | 1.0000 | 0.0000 | 0.0 | 1.0000 | 1.0000 | 0.0000 |
| 0.2 | 2.1204 | 2.1250 | 0.0046 | 0.2 | 1.5070 | 1.5116 | 0.0046 |
| 0.4 | 4.4412 | 4.4651 | 0.0239 | 0.4 | 3.2422 | 3.2660 | 0.0237 |
| 0.6 | 9.7391 | 9.8324 | 0.0932 | 0.6 | 8.1634 | 8.2563 | 0.0929 |
| 0.8 | 22.6766 | 23.0026 | 0.3261 | 0.8 | 21.3435 | 21.6689 | 0.3253 |
| 1.0 | 55.6612 | 56.7375 | 1.0763 | 1.0 | 56.0305 | 57.1054 | 1.0749 |



b.
$$\begin{cases} u_1' = -4u_1 - 2u_2 + \cos t + 4 \sin t & u_1(0) = 0 \\ u_2' = 3u_1 + u_2 - 3 \sin t & u_2(0) = -1 \end{cases} \quad 0 \leq t \leq 1 \text{ e } h = 0.1$$

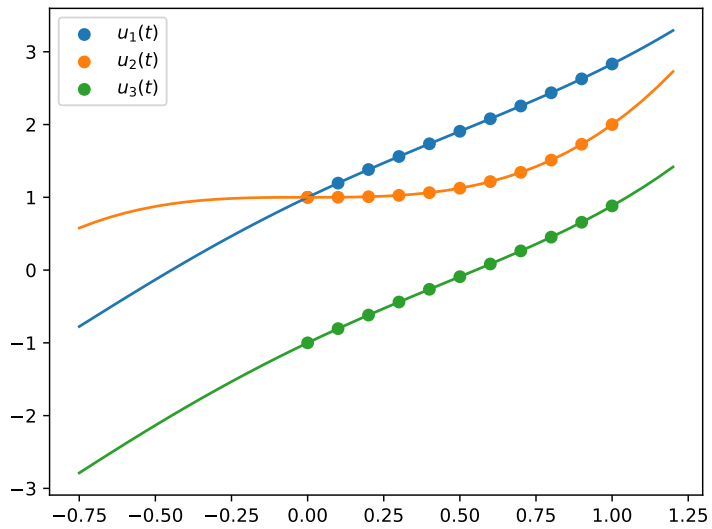
| t_i | w_i^1 | $u_1(t_i)$ | $ u_1(t_i) - w_i^1 $ | t_i | w_2^i | $u_2(t_i)$ | $ u_2(t_i) - w_2^i $ |
|-------|---------|------------|----------------------|-------|----------|------------|----------------------|
| 0.0 | 0.00000 | 0.00000 | 0.00000 | 0.0 | -1.00000 | -1.00000 | 0.00000 |
| 0.1 | 0.27204 | 0.27205 | 0.00001 | 0.1 | -1.07705 | -1.07705 | 0.00001 |
| 0.2 | 0.49548 | 0.49549 | 0.00001 | 0.2 | -1.11554 | -1.11555 | 0.00001 |
| 0.3 | 0.67952 | 0.67953 | 0.00001 | 0.3 | -1.12482 | -1.12483 | 0.00001 |
| 0.4 | 0.83139 | 0.83140 | 0.00001 | 0.4 | -1.11229 | -1.11230 | 0.00001 |
| 0.5 | 0.95671 | 0.95673 | 0.00001 | 0.5 | -1.08382 | -1.08383 | 0.00001 |
| 0.6 | 1.05986 | 1.05988 | 0.00001 | 0.6 | -1.04403 | -1.04405 | 0.00001 |
| 0.7 | 1.14418 | 1.14419 | 0.00001 | 0.7 | -0.99655 | -0.99656 | 0.00001 |
| 0.8 | 1.21221 | 1.21222 | 0.00002 | 0.8 | -0.94418 | -0.94419 | 0.00001 |
| 0.9 | 1.26585 | 1.26587 | 0.00001 | 0.9 | -0.88910 | -0.88911 | 0.00001 |
| 1.0 | 1.30654 | 1.30656 | 0.00001 | 1.0 | -0.83295 | -0.83297 | 0.00001 |
| 1.1 | 1.33533 | 1.33534 | 0.00001 | 1.1 | -0.77699 | -0.77701 | 0.00001 |
| 1.2 | 1.35298 | 1.35299 | 0.00001 | 1.2 | -0.72213 | -0.72215 | 0.00001 |
| 1.3 | 1.36006 | 1.36007 | 0.00001 | 1.3 | -0.66903 | -0.66905 | 0.00001 |
| 1.4 | 1.35701 | 1.35702 | 0.00001 | 1.4 | -0.61816 | -0.61817 | 0.00001 |
| 1.5 | 1.34417 | 1.34418 | 0.00001 | 1.5 | -0.56980 | -0.56982 | 0.00001 |
| 1.6 | 1.32183 | 1.32184 | 0.00001 | 1.6 | -0.52415 | -0.52417 | 0.00001 |
| 1.7 | 1.29027 | 1.29029 | 0.00001 | 1.7 | -0.48129 | -0.48130 | 0.00001 |
| 1.8 | 1.24978 | 1.24980 | 0.00001 | 1.8 | -0.44124 | -0.44125 | 0.00001 |
| 1.9 | 1.20068 | 1.20070 | 0.00001 | 1.9 | -0.40395 | -0.40396 | 0.00001 |
| 2.0 | 1.14332 | 1.14334 | 0.00001 | 2.0 | -0.36936 | -0.36937 | 0.00001 |



d.
$$\begin{cases} u_1' = u_2 - u_3 + t & u_1(0) = 1 \\ u_2' = 3t^2 & u_2(0) = 1 \\ u_3' = u_2 + e^{-t} & u_3(0) = -1 \end{cases} \quad 0 \leq t \leq 1 \text{ e } h = 0.1$$

| t_i | w_1^i | $u_1(t_i)$ | $ u_1(t_i) - w_1^i $ | t_i | w_2^i | $u_2(t_i)$ | $ u_2(t_i) - w_2^i $ |
|-------|---------|------------|----------------------|-------|---------|------------|----------------------|
| 0.0 | 1.00000 | 1.00000 | 0.00000 | 0.0 | 1.00000 | 1.00000 | 0.00000 |
| 0.1 | 1.00100 | 1.00100 | 0.00000 | 0.1 | 1.19519 | 1.19519 | 0.00000 |
| 0.2 | 1.00800 | 1.00800 | 0.00000 | 0.2 | 1.38165 | 1.38165 | 0.00000 |
| 0.3 | 1.02700 | 1.02700 | 0.00000 | 0.3 | 1.56108 | 1.56109 | 0.00000 |
| 0.4 | 1.06400 | 1.06400 | 0.00000 | 0.4 | 1.73557 | 1.73557 | 0.00000 |
| 0.5 | 1.12500 | 1.12500 | 0.00000 | 0.5 | 1.90753 | 1.90753 | 0.00000 |
| 0.6 | 1.21600 | 1.21600 | 0.00000 | 0.6 | 2.07970 | 2.07970 | 0.00000 |
| 0.7 | 1.34300 | 1.34300 | 0.00000 | 0.7 | 2.25504 | 2.25504 | 0.00000 |
| 0.8 | 1.51200 | 1.51200 | 0.00000 | 0.8 | 2.43669 | 2.43669 | 0.00000 |
| 0.9 | 1.72900 | 1.72900 | 0.00000 | 0.9 | 2.62793 | 2.62793 | 0.00000 |
| 1.0 | 2.00000 | 2.00000 | 0.00000 | 1.0 | 2.83212 | 2.83212 | 0.00000 |

| t_i | w_3^i | $u_3(t_i)$ | $ u_3(t_i) - w_3^i $ |
|-------|----------|------------|----------------------|
| 0.0 | -1.00000 | -1.00000 | 0.00000 |
| 0.1 | -0.80481 | -0.80481 | 0.00000 |
| 0.2 | -0.61833 | -0.61833 | 0.00000 |
| 0.3 | -0.43879 | -0.43879 | 0.00000 |
| 0.4 | -0.26392 | -0.26392 | 0.00000 |
| 0.5 | -0.09091 | -0.09091 | 0.00000 |
| 0.6 | 0.08359 | 0.08359 | 0.00000 |
| 0.7 | 0.26344 | 0.26344 | 0.00000 |
| 0.8 | 0.45307 | 0.45307 | 0.00000 |
| 0.9 | 0.65746 | 0.65746 | 0.00000 |
| 1.0 | 0.88212 | 0.88212 | 0.00000 |



3. Use o algoritmo de Runge-Kutta para sistemas para encontrar aproximações das seguintes equações diferenciais e compare com os resultados das soluções reais

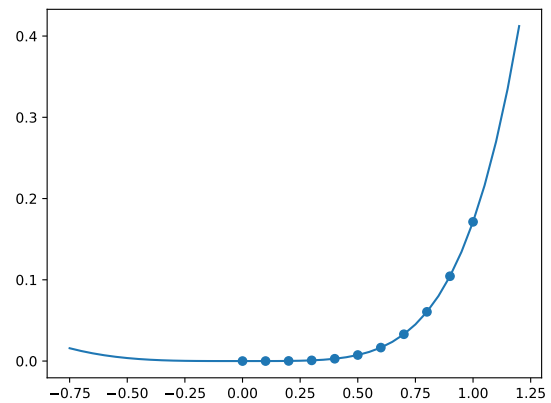
(a) $y'' - 2y' + y = te^t - t$, $0 \leq t \leq 1$, $y(0) = y'(0) = 0$ com $h = 0.1$

solução exata: $y(t) = \frac{1}{6}t^3e^t - te^t + 2e^t - 2$.

Transformando em um sistema, temos

$$\begin{cases} x' = 2x - y - te^t - t & x(0) = 0 \\ y' = x & y(0) = 0 \end{cases}$$

| t_i | w_i | $y(t_i)$ | $ y(t_i) - w_i $ |
|-------|---------|----------|------------------|
| 0.0 | 0.00000 | 0.00000 | 0.00000 |
| 0.1 | 0.00001 | 0.00001 | 0.00000 |
| 0.2 | 0.00015 | 0.00015 | 0.00000 |
| 0.3 | 0.00083 | 0.00083 | 0.00000 |
| 0.4 | 0.00283 | 0.00283 | 0.00000 |
| 0.5 | 0.00743 | 0.00743 | 0.00000 |
| 0.6 | 0.01656 | 0.01656 | 0.00000 |
| 0.7 | 0.03300 | 0.03300 | 0.00000 |
| 0.8 | 0.06056 | 0.06056 | 0.00000 |
| 0.9 | 0.10440 | 0.10441 | 0.00000 |
| 1.0 | 0.17132 | 0.17133 | 0.00001 |



A.1 Algoritmos para EDOs

```
def part(N, tmin, tmax):
    h = (tmax - tmin)/N

    t = np.zeros(N+1)
    for i in range(len(t)):
        t[i] = tmin + i*h

    return t

def metodo_de_euler(g, N, y, tmin, tmax):
    def f(t,x):
        f = eval(gx)
        return f

    h = (tmax - tmin)/N
    t = part(N, tmin, tmax)
    w = np.zeros(N+1)

    w[0] = y
    for i in range(1,len(w)):
        w[i] = w[i-1] + h*f(t[i-1], w[i-1]) #  $w_i = w_{i-1} + hf(t_{i-1}, w_{i-1})$ 

    return w,t
```

```

def metodo_de_taylor_ordem_2(N,y, tmin, tmax):
    h = (tmax - tmin)/N

    t = part(N, tmin, tmax)

    w = np.zeros(N+1)

    w[0] = y
    for i in range(1,len(w)):
        w[i] = w[i-1] + h*(f(t[i-1], w[i-1])) + 0.5*(h**2)*df(t[i-1], w[i-1])

    return w,t

def metodo_de_runge_kutta(N, y, tmin, tmax):
    h = (tmax - tmin)/N
    t = part(N, tmin, tmax)
    w = np.zeros(N+1)

    w[0] = y

    for i in range(1, len(w)):
        K1 = h*f(t[i-1], w[i-1])
        K2 = h*f(t[i-1] + 0.5*h, w[i-1] + 0.5*K1)
        K3 = h*f(t[i-1] + 0.5*h, w[i-1] + 0.5*K2)
        K4 = h*f(t[i], w[i-1] + K3)

        w[i] = w[i-1] + (K1 + 2*K2 + 2*K3 + K4)*(1/6)

    return w, t

def metodo_de_euler_modificado(N,y, tmin, tmax):
    w[0] = y
    for i in range(1,len(w)):
        w[i] = w[i-1] + 0.5*h*(f(t[i-1],w[i-1]) + f(t[i], w[i-1] + h*f(t[i-1], w[i-1])))

    return w,t

def metodo_do_ponto_medio(N,y, tmin, tmax):
    w[0] = y
    for i in range(1,len(w)):
        w[i] = w[i-1] + h*f(t[i-1] + 0.5*h, w[i-1] + 0.5*h*f(t[i-1],w[i-1]))

    return w,t

def metodo_de_runge_kutta(N, y, tmin, tmax): # para sistemas de duas EDOs
    h = (tmax - tmin)/N
    t = part(N, tmin, tmax)
    w = np.zeros((N+1,2))

    w[0,:] = y

```

```

for i in range(1, len(w)):
    K1 = h*f(t[i-1], w[i-1,0], w[i-1,1])
    K2 = h*f(t[i-1] + 0.5*h, w[i-1,0] + 0.5*K1[0], w[i-1,1] + 0.5*K1[1])
    K3 = h*f(t[i-1] + 0.5*h, w[i-1,0] + 0.5*K2[0], w[i-1,1] + 0.5*K2[1])
    K4 = h*f(t[i], w[i-1,0] + K3[0], w[i-1,1] + K3[1])

    w[i] = w[i-1] + (K1 + 2*K2 + 2*K3 + K4)*(1/6)

return w, t

```

A.2 Algoritmos para interpolação

```

def neville(A,x):
    X = A[:,0]
    Y = A[:,1]

    n = len(A)

    B = np.zeros((n,n))

    B[:,0] = Y

    for i in range(1,n):
        for j in range(1, i + 1):
            B[i,j] = (((x - X[i-j])*B[i,j-1])
                - ((x - X[i])*B[i-1,j-1]))/(X[i]-X[i-j]))

    for i in range(n):
        for j in range(n):
            print(f'{B[i,j]:.3f}', end='\t')
        print("")

    print(f"Solução aproximada para {x} ::: {B[n-1,n-1]}")

```