

# Diario di lavoro

---

Luogo	SAM Trevano
Data	12.12.2018

## Lavori svolti

Oggi abbiamo creato la libreria per il sensore tattile che contiene un metodo per impostare la porta ed uno per controllare se uno dei due sensori è premuto. Volevamo iniziare a lavorare con il robot Ev3 che avremmo dovuto ricevere ma non lo abbiamo ancora e quindi abbiamo fatto tutto per NXT. Abbiamo inoltre apportato delle modifiche al gantt consuntivo.

## Problemi riscontrati e soluzioni adottate

-

## Punto della situazione rispetto alla pianificazione

Siamo in orario

## Programma di massima per la prossima giornata di lavoro

Dovremmo installare il firmware su Ev3 e modificare le classi per farlo funzionare su di esso.