|  |
| --- |
| Diario di lavoro |

|  |  |
| --- | --- |
| Luogo | SAM Trevano |
| Data | 12.12.2018 |

|  |
| --- |
| Lavori svolti |
| Oggi abbiamo creato la libreria per il sensore tattile che contiene un metodo per impostare la porta ed uno per controllare se uno dei due sensori è premuto.  Volevamo iniziare a lavorare con il robot Ev3 che avremmo dovuto ricevere ma non lo abbiamo ancora e quindi abbiamo fatto tutto per NXT.  Abbiamo inoltre apportato delle modifiche al gantt consuntivo. |

|  |
| --- |
| Problemi riscontrati e soluzioni adottate |
| - |

|  |
| --- |
| Punto della situazione rispetto alla pianificazione |
| Siamo in orario |

|  |
| --- |
| Programma di massima per la prossima giornata di lavoro |
| Dovremmo installare il firmware su Ev3 e modificare le classi per farlo funzionare su di esso. |