第七周作业参考答案

3-10 已知二阶系统的单位阶跃响应为: $h(t) = 10 - 12.5e^{-1.2t} \sin(1.6t + 53.1^\circ)$ 。请求出该系统的百分比超调量 σ %,峰值时间 $T_{\rm p}$ 以及调节时间 $T_{\rm s}$ 。

解:方法一:从已知的系统单位阶跃响应 h(t)易知

$$\frac{10}{\sqrt{1-\zeta^2}} = 12.5$$
; $\sqrt{1-\zeta^2} = 0.8$; $\dot{\alpha}\zeta = 0.6$

又,
$$-\zeta\omega_n=1.2$$
;代入 $\zeta=0.6$,得 $\omega_n=2$; $\omega_d=\omega_n\sqrt{1-\zeta^2}=1.6$

以下即可直接求得系统的超调量 σ %、峰值时间 t_p 和调节时间 t_s 。

方法二:

(1) 因为: 超调量 σ % = $e^{-\frac{\zeta\pi}{\sqrt{1-\zeta^2}}} \cdot 100$ %

$$\overrightarrow{m} \zeta = \cos \beta = \cos 53.1^{\circ} = 0.6$$

故:
$$\sigma\% = e^{-\frac{\zeta\pi}{\sqrt{1-\zeta^2}}} \cdot 100\% = 9.48\%$$

(2)因为: $t_p = \frac{\pi}{\omega_d}$; 从已知的 h(t)中 $\sin(1.6t+53.1)$ 可知: $\omega_d = 1.6$

故: 其
$$t_p = \frac{\pi}{\omega_d} = \frac{3.14}{1.6} = 1.9625$$
 s

(3) 因为: $t_s = \frac{3.5}{\zeta \omega_n}$; 从已知的 $\omega_d = 1.6 = \omega_n \sqrt{1-\zeta^2}$ 中可知: $\omega_n = 2$

故:
$$t_s = \frac{3}{\zeta \omega_s} = \frac{3}{0.6 \cdot 2} = 2.5$$
, $\Delta = 0.05$ 或 $t_s = \frac{4}{\zeta \omega_s} = \frac{4}{0.6 \cdot 2} = 3.3$, $\Delta = 0.02$

$$\mathbf{E} t_s = \left| \frac{\ln \left(\Delta \sqrt{1 - \zeta^2} \right)}{\zeta \omega_n} \right| = 2.68, \quad \Delta = 0.05 \ \mathbf{E} t_s = \left| \frac{\ln \left(\Delta \sqrt{1 - \zeta^2} \right)}{\zeta \omega_n} \right| = 3.45, \quad \Delta = 0.02$$

 $G(s) = \frac{4}{(2s+1)^2}$,控制器是比例作用,比例系

数为 Kc, 求:

- (1) 使衰减比达到 4: 1 时的 Kc值;
- (2) 如果采用 K_c =0.75,问衰减比和振荡频率是多少?

解: (1) 系统的开环传递函数:
$$G_{open}(s) = \frac{4Kc}{(2s+1)^2}$$

系统的特征方程:
$$\Delta = s^2 + s + 0.25 + Kc = 0$$

写成标准形式:
$$\Delta = s^2 + s + 0.25 + Kc = s^2 + 2\zeta\omega_n s + \omega_n^2 = 0$$

当系统产生 4:
$$1$$
 衰减振荡时,因为 $n=e^{\frac{2\zeta\pi}{\sqrt{1-\zeta^2}}}=4\Rightarrow \frac{2\zeta\pi}{\sqrt{1-\zeta^2}}=\ln 4\Rightarrow \zeta=0.2156$

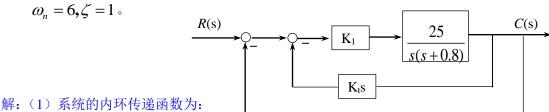
$$\leq \zeta = 0.216 \Rightarrow \omega_n = \frac{1}{2\zeta} = 2.32$$

$$0.25 + Kc = \omega_n^2 = 5.38 \Longrightarrow Kc = 5.128$$

(2) 如果采用 Kc=0.75,则 $\omega_n^2 = 0.25 + Kc = 1 \Rightarrow \omega_n = 1 \Rightarrow \zeta = 0.5$

$$n = e^{\frac{2\zeta\pi}{\sqrt{1-\zeta^2}}} = e^{3.63} = 37.6$$
, $\omega_d = \omega_n \sqrt{1-\zeta^2} = 0.866$

3-13 设图 3-36 是简化的飞行控制系统结构图,试选择参数 K_1 和 K_t ,使系统的



$$G(s) = \frac{25K_1}{s(s+0.8) + 25K_1K_t s}$$

图 3-36 简化的飞行控制系统结构图

系统的闭环传递函数为

$$G(s) = \frac{25K_1}{s(s+0.8) + 25K_1K_ts + 25K_1} = \frac{25K_1}{s^2 + s(0.8 + 25K_1K_t) + 25K_1}$$

比较得:
$$\begin{cases} 25K_1 = \omega_n^2 = 6^2 = 36 \\ 0.8 + 25K_1K_t = 2\xi\omega_n = 12 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} K_1 = 1.44 \\ K_t = 0.31 \end{cases}$$