

第二章 连续信号的分析

第四节 连续信号的复频域分析



浙江大学控制科学与工程学系

CONTROL SCIENCE AND ENGINEERING

SINCE 1956

主要内容

- 拉普拉斯变换
- 常用信号的拉普拉斯变换
- 双边拉普拉斯变换的性质
- 周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换
- 拉普拉斯反变换
- 单边拉普拉斯变换

拉普拉斯变换

——基本内容

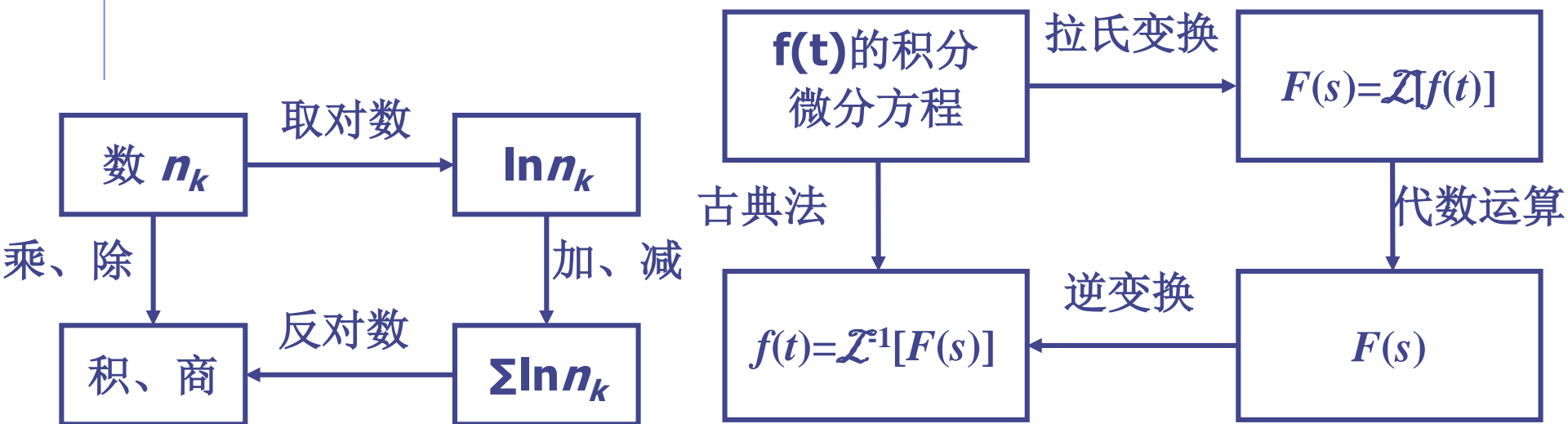
➤ 拉普拉斯变换

- ❖ 引言
- ❖ 从**Fourier**变换到拉普拉斯变换
- ❖ 拉普拉斯变换的收敛域
- ❖ 拉普拉斯变换的几何表示
- ❖ **$x(t)$** 的时域特性与其拉普拉斯变换 **$X(s)$** 的收敛域的关系

拉普拉斯变换

——引言

- 19世纪末，英国工程师 **O. Heaviside (1850-1925)** 算子法
- **P.S. Laplace (1749-1825)** 数学依据 拉普拉斯变换



拉氏变换与对数变换的比较

拉普拉斯变换

——从Fourier变换到拉普拉斯变换（1）

Fourier变换

$$x(t) \xrightarrow{F} X(j\omega)$$

$$X(j\omega) \xrightarrow{F^{-1}} x(t)$$

$$X(j\omega) = \underbrace{|X(j\omega)|}_{\text{幅度谱}} e^{j\underbrace{\theta(j\omega)}_{\text{相位谱}}}$$

F变换把时域分析的卷积运算转化为频率域的乘积运算。

F变换为信号与系统的频域分析提供了手段，但进行**F**变换的前提是信号满足收敛条件

拉普拉斯变换

——从Fourier变换到拉普拉斯变换（2）

连续时间傅里叶变换收敛的条件为：

若 $\mathbf{x(t)}$ 能量有限 $\int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)|^2 dt < \infty$ ，则 $\mathbf{x(t)}$ 与 $\hat{x}(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(j\omega) e^{j\omega t} dt$ 在能量上无差别，但不能保证在时域上处处相等。

狄里赫利条件

- 1) $\mathbf{x(t)}$ 绝对可积，即 $\int_{-\infty}^{+\infty} |x(t)| dt < \infty$
- 2) 在任何有限区间内， $\mathbf{x(t)}$ 只有有限个最大值和最小值
- 3) 在任何有限区间内， $\mathbf{x(t)}$ 只有有限个不连续点，且不连续点上信号具有有限值。

一些常见的信号如阶跃、斜坡、周期都不满足绝对可积的条件，不能直接求F变换——虽然借助广义函数可求，然而出现冲激函数 $\delta(t)$

周期信号：

$$x(t) \xleftrightarrow{F} 2\pi X_1(j\omega) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} 2\pi a_k \delta(\omega - k\omega_0)$$

分析不可积原因：当 $t \rightarrow \pm\infty$ ， $\mathbf{x(t)}$ 不趋于零，有的还增大

拉普拉斯变换

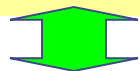
——从Fourier变换到拉普拉斯变换 (3)

解决办法：引入衰减因子 $e^{-\sigma t}$ ，乘以 $x(t)$ ，使 $t \rightarrow \pm\infty, x(t)e^{-\sigma t} \rightarrow 0$ ，可F变

换

S

$$F\{x(t)e^{-\sigma t}\} = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-\sigma t} e^{-j\omega t} dt = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-t(\sigma+j\omega)} dt$$



$$X(\sigma + j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-(\sigma+j\omega)t} dt$$



$$L\{x(t)\} = X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-st} dt$$

双边Laplace变换正变换

$$x(t)e^{-\sigma t} = F^{-1}\{X(\sigma + j\omega)\} = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\sigma + j\omega)e^{j\omega t} d\omega$$

$$x(t) = \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} X(\sigma + j\omega)e^{(\sigma+j\omega)t} d\omega, \text{ 令 } s = \sigma + j\omega$$

$x(t)$ 的
象函数



$$x(t) = L^{-1}\{X(s)\} = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} X(s)e^{st} ds$$

Laplace反变换

拉普拉斯变换

——从Fourier变换到拉普拉斯变换（5）

Fourier变换:

$$x(t) \Rightarrow \sum_{-\infty}^{\infty} X(j\omega) \frac{d\omega}{2\pi} \cdot e^{j\omega t}$$

将信号表示为无限多个频率为 ω 、复振幅为 $X(j\omega) \frac{d\omega}{2\pi}$ 的虚指数分量之和

F变换: 时域与频域的联系, t, ω 为实数

Laplace变换:

$$x(t) \Rightarrow \sum_{-\infty}^{\infty} X(s) \frac{ds}{2\pi j} \cdot e^{st}$$

将信号表示为无限多个复频为 s 、复振幅为 $X(s) \frac{ds}{2\pi j}$ 的复指数分量之和

L变换: 时域与复频域的联系, t 为实数, s 为复数

F变换与L变换的关系

$$x(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega) = X(s) \Big|_{s=j\omega}$$

注意: 若 $x(t)=0$ 当 $t<0$, 则

$$X(s) = \int_0^{+\infty} x(t) e^{-st} dt$$

单边Laplace变换

拉普拉斯变换

——从Fourier变换到拉普拉斯变换（6）

衰减因子 $e^{-\sigma t}$

$$e^{st} = e^{(\sigma + j\omega)t} = e^{\sigma t} e^{j\omega t}$$

数学含义：

原函数乘以衰减因子以满足绝对可积条件

物理含义：频率 ω 变换为复频率 s 。

ω 只能描述振荡的重复频率，

而 s 不仅描述重复频率，还描述振荡幅度的增长速率或衰减速率

稳定性的问题

拉普拉斯变换

——从算子符号法的概念引出拉普拉斯变换（1）

$$\left. \begin{array}{l} x(t) \rightarrow X(s) \\ \frac{dx(t)}{dt} \rightarrow sX(s) \end{array} \right\}$$

假定此变换可通过以下积分实现：

$$X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)h(t,s)dt$$

$$\Rightarrow sX(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{dx(t)}{dt} h(t,s)dt = x(t)h(t,s) \Big|_{-\infty}^{+\infty} - \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)h'(t,s)dt$$

要保证 $x(t)h(t,s)$ 的积分收敛，规定：

当 $t \rightarrow \pm\infty$ 时， $x(t)h(t,s) \rightarrow 0$

拉普拉斯变换

——从算子符号法的概念引出拉普拉斯变换（2）

$$sX(s) = - \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)h'(t,s)dt$$

$$\Rightarrow s \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)h(t,s)dt = - \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)h'(t,s)dt$$

$$\Rightarrow sh(t,s) = -h'(t,s) = -\frac{dh(t,s)}{dt}$$

$$\Rightarrow \frac{dh(t,s)}{h(t,s)} = -sdt \quad \xRightarrow{\text{积分}} \quad \ln[h(t,s)] = -st$$

$$\Rightarrow h(t,s) = e^{-st} \quad \Rightarrow X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-st}dt$$

拉普拉斯变换

——拉普拉斯变换的收敛域 (1)

双边Laplace变换正变换

$$L\{x(t)\} = X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-st} dt$$

Laplace反变换

$$x(t) = L^{-1}\{X(s)\} = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-\infty}^{\sigma+\infty} X(s)e^{st} ds$$

➤ 因为Fourier变换对某些信号不收敛而引入衰减因子 $e^{-\sigma t}$, 乘以 $x(t)$ 后再求F变换—— Laplace变换: $X(s) = F\{x(t)e^{-\sigma t}\}$

➤ 问题: Laplace变换一定收敛吗? 回答: 不一定。

显然: 不同的 $\sigma = \text{Re}\{s\}$ 对应不同的信号, Laplace变换存在收敛域问题

➤ 收敛域ROC (Region of Convergence)概念: 能使 $x(t)$ 的Laplace变换存在的 s 值范围 ($\sigma = \text{Re}\{s\}$) 称为 $x(t)$ 的Laplace变换ROC, 通常用 s 平面上的阴影表示。

拉普拉斯变换

——拉普拉斯变换的收敛域 (2)

例 设信号

$$x(t) = e^{-at}u(t), a > 0, \text{ 求 } \mathbf{X(s)} \text{ 及 } \mathbf{ROC} \text{。}$$

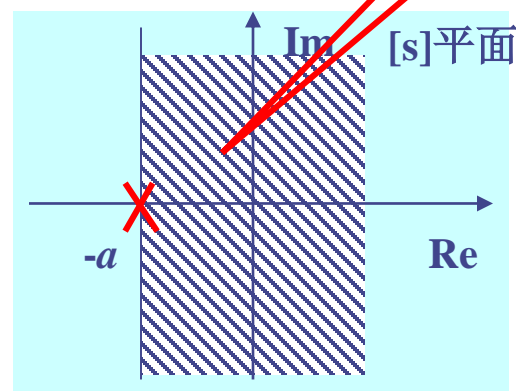
解: $\because X(j\omega) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-j\omega t} dt = \int_0^{+\infty} e^{-at} e^{-j\omega t} dt = -\frac{e^{-(a+j\omega)t}}{a+j\omega} \Big|_0^{+\infty} = \frac{1}{a+j\omega}, a > 0$

$$\begin{aligned} X(s) &= \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-at} u(t) e^{-st} dt \stackrel{s=\sigma+j\omega}{=} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-at} e^{-\sigma t} u(t) e^{-j\omega t} dt & a+\sigma > 0 \\ &= \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-(a+\sigma)t} u(t) e^{-j\omega t} dt = F\{e^{-(a+\sigma)t} u(t)\} = \frac{1}{a+\sigma+j\omega} = \frac{1}{s+a}, \end{aligned}$$

$\sigma > -a$

即: $x(t) = e^{-at}u(t) \xleftrightarrow{L} X(s) = \frac{1}{s+a}, \text{Re}\{s\} > -a$

结论: Laplace变换对某些 $\text{Re}\{s\}$ 收敛, 对某些 $\text{Re}\{s\}$ 不收敛。所以, 在给出L变换的同时要给出变量 s 收敛域。显然 $\sigma=0$ 即为F变换。故, 若收敛域包含 $j\omega$ 轴, 则F变换一定存在。



$\mathbf{X(s)}$ 的收敛域示意图

拉普拉斯变换

——拉普拉斯变换的收敛域 (3)

例

设信号

$$x(t) = -e^{-at}u(-t) \quad \text{求 } \mathbf{X(s)}.$$

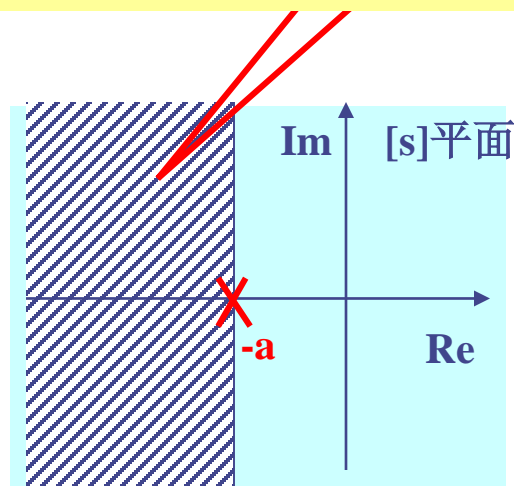
解:

$$\begin{aligned} X(s) &= \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-st} dt = - \int_{-\infty}^{+\infty} e^{-at}u(-t)e^{-st} dt \\ &= - \int_{-\infty}^0 e^{-(a+s)t} dt = - \frac{e^{-(a+s)t}}{-(s+a)} \Big|_{-\infty}^0 = \frac{1}{s+a}, \quad \operatorname{Re}\{s+a\} < 0 \Rightarrow \operatorname{Re}\{s\} < -a \end{aligned}$$

要绝对可积的话, 必须满足**ROC**条件。

即: $x(t) = -e^{-at}u(-t) \xleftrightarrow{L} X(s) = \frac{1}{s+a}, \quad \operatorname{Re}\{s\} < -a$

对照: $x(t) = e^{-at}u(t) \xleftrightarrow{L} X(s) = \frac{1}{s+a}, \quad \operatorname{Re}\{s\} > -a$



X(t)的收敛域示意图

结论: Laplace变换式虽然相同, 但**ROC**不同, 它们表示了完全不同的原信号。

拉普拉斯变换

——拉普拉斯变换的收敛域 (4)

例

设信号 $x(t) = e^{-b|t|}, (b > 0)$ 求 $X(s)$ 及收敛域。

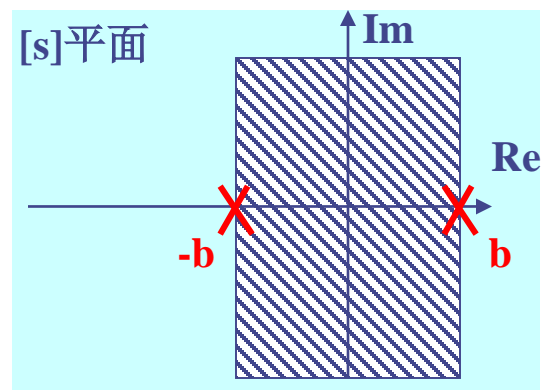
解:
$$X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-st} dt = \int_{-\infty}^0 e^{bt} e^{-st} dt + \int_0^{+\infty} e^{-bt} e^{-st} dt$$
$$= -\frac{e^{-(s-b)t}}{s-b} \Big|_{-\infty}^0 - \frac{e^{-(s+b)t}}{s+b} \Big|_0^{+\infty}; \text{第1项ROC: } \operatorname{Re}\{s\} - b < 0 \Rightarrow \operatorname{Re}\{s\} < b$$
$$= \frac{-2b}{s^2 - b^2}, \quad \text{第2项ROC: } \operatorname{Re}\{s\} + b > 0 \Rightarrow \operatorname{Re}\{s\} > -b$$
$$\text{整个积分的ROC: } -b < \operatorname{Re}\{s\} < b$$

而当 $b < 0$ 时, $X(s)$ 不存在。

即: $x(t) = e^{-b|t|} (b > 0) \xrightarrow{L} X(s) = \frac{-2b}{s^2 - b^2}, \quad -b < \operatorname{Re}\{s\} < b$

结论:

并非所有的信号都存在Laplace变换, 有一个收敛域ROC问题。



$X(s)$ 的收敛域示意图

拉普拉斯变换

——拉普拉斯变换的几何表示:零极点图

➤ 许多信号 $x(t)$ 的Laplace变换式可表示成 s 的有理函数

$$X(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = \frac{b_0 + b_1s + \cdots + b_ms^m}{a_0 + a_1s + \cdots + a_ns^n}, (n > m)$$

更常见或更方便

$$X(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = \frac{A \prod_{i=1}^m (s - z_i)}{\prod_{j=1}^n (s - p_j)}$$

$$A = \frac{b_m}{a_n} \quad : \quad \text{常数}$$

➤ 在一个有理Laplace变换式中，除去一个常数因子 A 外，分子分母多项式都能用它们的根（零点和极点——零点 z_i 使 $X(s)$ 为零；极点 p_j 使 $X(s)$ 为无穷大）来表示，而常数因子 A 只影响 $X(s)$ 的大小，不影响 $X(s)$ 的性质。虽然 $X(s)$ 不能像 F 变换画出幅度谱与相位谱，但在 s 平面上可以标出零极点位置（ \times —极点， \circ —零点），—— $X(s)$ 的零极点图。

拉普拉斯变换

——拉普拉斯变换的收敛域及零极点图 (1)

例 求2个实指数信号之和的**LT**及**ROC**

$$x(t) = 3e^{-2t}u(t) - 2e^{-t}u(t)$$

解:
$$X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} [3e^{-2t}u(t) - 2e^{-t}u(t)]e^{-st} dt = 3 \int_0^{\infty} e^{-2t}u(t)e^{-st} dt - 2 \int_0^{\infty} e^{-t}u(t)e^{-st} dt$$

$$= \frac{3}{s+2} - \frac{2}{s+1} = \frac{s-1}{(s+2)(s+1)}$$

第1项ROC: $\text{Re}\{s\} > -2$
第2项ROC: $\text{Re}\{s\} > -1$

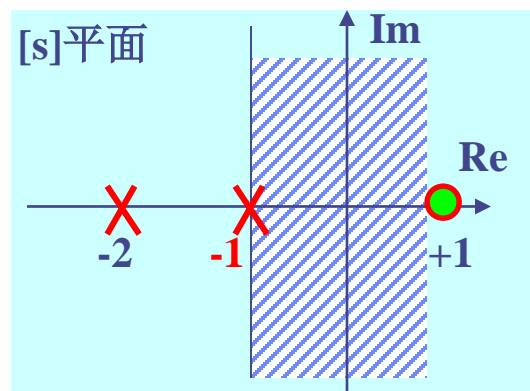
$$= \frac{s-1}{s^2+3s+2}; \text{整个积分的ROC: } \text{Re}\{s\} > -1$$

零点: o

极点: x

Laplace 变换式
常表示为**s**的**2**个
多项式之比

$$X(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = \frac{A \prod_{i=1}^m (s - z_i)}{\prod_{j=1}^n (s - p_j)}$$



x(t)的收敛域示意图

拉普拉斯变换

——拉普拉斯变换的收敛域及零极点图（2）

例 求实指数复指数信号之和的**LT**及**ROC**

$$x(t) = e^{-2t}u(t) + e^{-t}(\cos 3t)u(t)$$

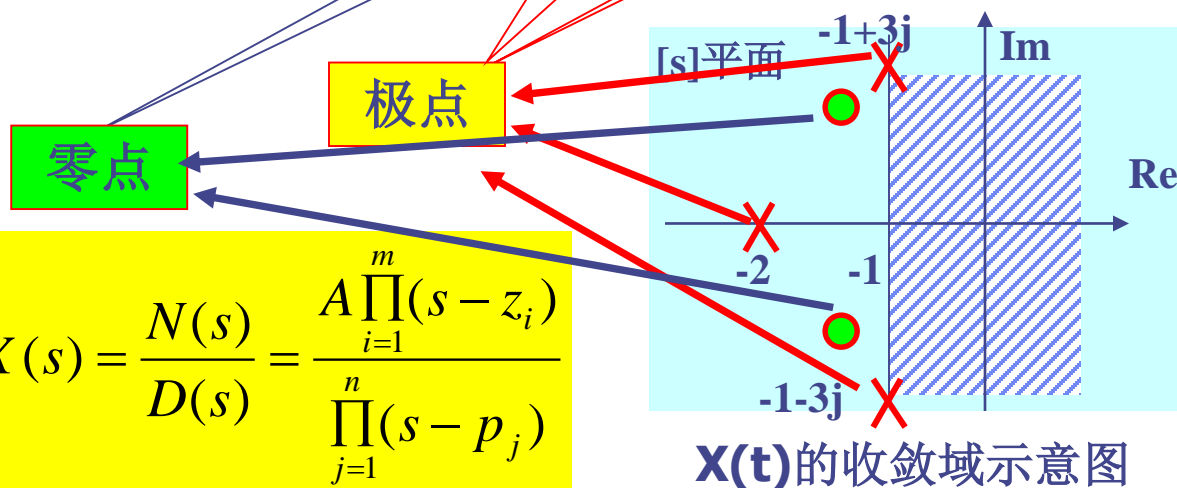
解：由欧拉公式：

$$\begin{aligned} X(s) &= \int_{-\infty}^{+\infty} [e^{-2t}u(t) + \frac{1}{2}e^{-(1-3j)t}u(t) + \frac{1}{2}e^{-(1+3j)t}u(t)]e^{-st}dt \\ &= \frac{1}{s+2} + \frac{1/2}{s+1-3j} + \frac{1/2}{s+1+3j} = \frac{2s^2 + 5s + 12}{(s^2 + 2s + 10)(s+2)} \end{aligned}$$

$$\text{ROC: } \text{Re}\{s\} > -2; \text{Re}\{s\} > -1; \text{Re}\{s\} > -1 \Rightarrow \text{Re}\{s\} > -1$$

Laplace 变换式
常表示为**s**的**2**个
多项式之比
有理函数

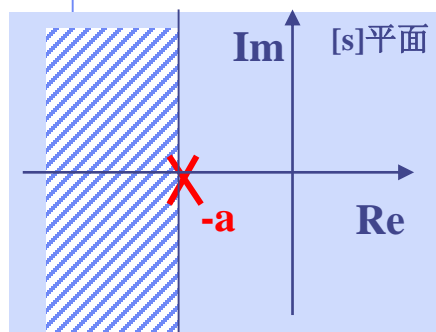
$$X(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = \frac{A \prod_{i=1}^m (s - z_i)}{\prod_{j=1}^n (s - p_j)}$$



拉普拉斯变换

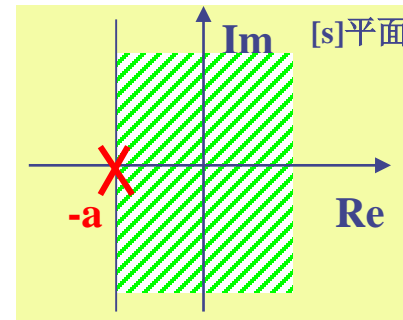
—— $x(t)$ 的时域特性与其Laplace变换的ROC的关系(1)

Review:

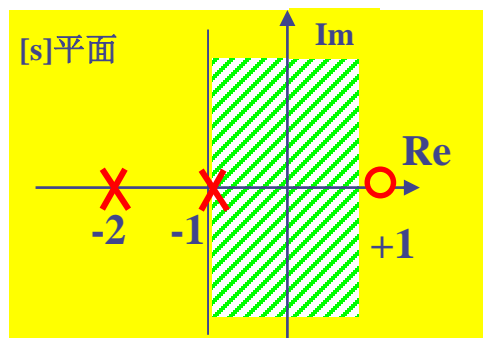
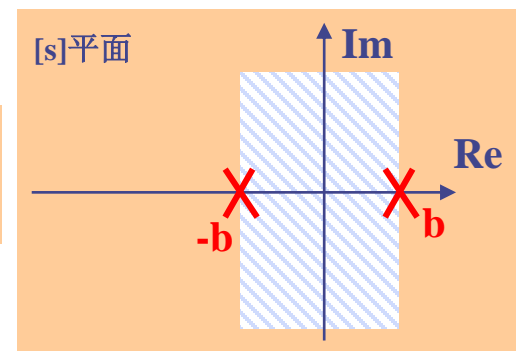


$$x(t) = e^{-at}u(t) \xleftrightarrow{L} X(s) = \frac{1}{s+a}, \quad \text{Re}\{s\} > -a$$

$$x(t) = -e^{-at}u(-t) \xleftrightarrow{L} X(s) = \frac{1}{s+a}, \quad \text{Re}\{s\} < -a$$



$$x(t) = e^{-|b|t}(b>0) \xleftrightarrow{L} X(s) = \frac{-2b}{s^2 - b^2}, \quad -b < \text{Re}\{s\} < b$$



$$x(t) = 3e^{-2t}u(t) - 2e^{-t}u(t) \xleftrightarrow{L} X(s) = \frac{s-1}{(s+2)(s+1)}; \text{Re}\{s\} > -1$$

➤ **ROC**的某些具体特性与 $x(t)$ 的特性有关，**ROC**的边界位置可以由 $X(s)$ 的极点决定。

拉普拉斯变换

—— $x(t)$ 的时域特性与其Laplace变换的ROC的关系(2)

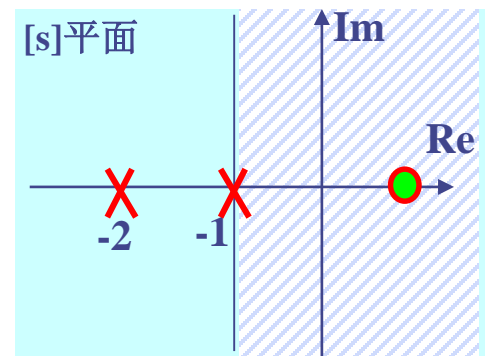
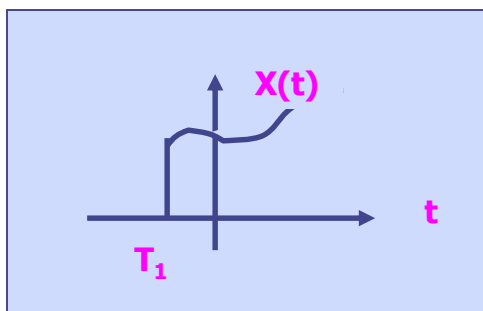
- **性质1** $X(s)$ 的收敛域在 s 平面上由平行于虚轴 $j\omega$ 的带状区域组成（即收敛域与 S 的虚部无关，因为在 $X(s)$ 的ROC内的这些 s 值都是绝对可积的，该条件只与实部有关）。
- **性质2** 对有理Laplace变换来说，ROC内不包括任何极点（因为若包含一个极点，则 $X(s)$ 在该点为无穷大，积分不收敛）。
- **性质3** 若 $x(t)$ 是时限的，且绝对可积，则其 $X(s)$ 的ROC是整个 s 平面。
直观理解： 时限信号 $x(t)(T_1 \leq t \leq T_2)$ ，乘以衰减因子 $e^{-\sigma t}$ （ $\sigma > 0$ —指数衰减； $\sigma < 0$ —指数增长），因为 $x(t)$ 是时限的， $e^{-\sigma t} x(t)$ 不可能无界，所以一定可积。

拉普拉斯变换

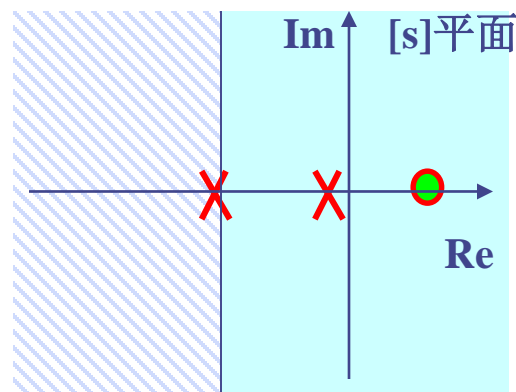
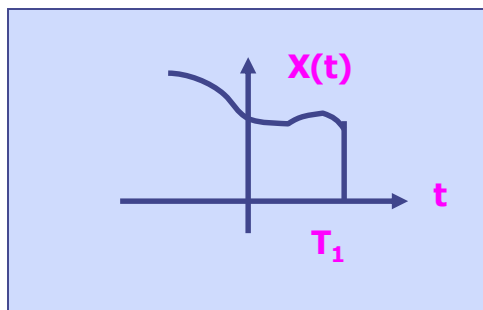
—— $x(t)$ 的时域特性与其Laplace变换的ROC的关系(3)

- **性质4** 若 $x(t)$ 是右边信号，且 $X(s)$ 存在，则 $X(s)$ 的ROC一定在其最右边极点的右边。

指 $t < T_1$, $x(t) = 0$ 的信号



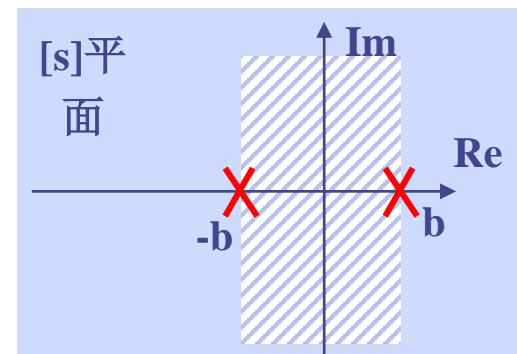
- **性质5** 若 $x(t)$ 是左边信号，且 $X(s)$ 存在，则 $X(s)$ 的ROC一定在其最左边极点的左边。



拉普拉斯变换

—— $x(t)$ 的时域特性与其Laplace变换的ROC的关系(4)

➤ **性质6** 若 $x(t)$ 是双边信号，且 $X(s)$ 存在，则 $X(s)$ 的ROC一定在由 s 平面的一条带状域所组成。



➤ 一个信号 $x(t)$ 要么不存在Laplace变换，否则就一定属于性质3~性质6这4类情况中的某一种，即整个 s 平面（有限长信号），某一左半平面（左边信号），某一右半平面（右边信号），带状收敛域（双边信号）。

例6-5 设 $X(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)}$ ，试画出该变换式的零极点图及其ROC的几种可能情况（P219例6—4）。

解：极点 $s=-1, s=-2$ 。画出零极点图后，分信号是右、左、双边3种情况讨论，由性质4~6可得到相应的ROC。参见P219图6—11。

主要内容

- 拉普拉斯变换
- 常用信号的拉普拉斯变换
 - 阶跃、指数、冲激、正弦。。
- 双边拉普拉斯变换的性质
- 周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换
- 拉普拉斯反变换
- 单边拉普拉斯变换
- **LTI**系统的复频域分析

常用信号的拉普拉斯变换

——由拉普拉斯变换定义推导(1)

(1) 单位阶跃信号 $u(t)$ —— (右边信号)

$$L\{u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-st} dt = -\frac{e^{-st}}{s} \Big|_0^{\infty} = \frac{1}{s}; \text{Re}\{s\} > 0$$

(2) 单边指数信号 $e^{-at}u(t)$ —— (右边信号)

$$L\{e^{-at}u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-at} e^{-st} dt = \frac{1}{s+a}; \text{Re}\{s\} > -a$$

(3) 单位冲激信号 $\delta(t)$

$$L\{\delta(t)\} = \int_{-\infty}^{\infty} \delta(t) e^{-st} dt = 1; \text{ROC为整个}s\text{平面}$$

如果冲激出现在 $t=t_0 (t_0 > 0)$, 则

$$L\{\delta(t-t_0)\} = e^{-st_0}$$

常用信号的拉普拉斯变换

——由拉普拉斯变换定义推导(2)

(4) 信号 $t^n u(t)$ —— (右边信号)

由分部

积分法:

$$\begin{aligned} L\{t^n u(t)\} &= \int_0^{\infty} t^n e^{-st} dt = \int_0^{\infty} t^n \cdot \frac{1}{(-s)} \cdot de^{-st} \\ &= -\frac{t^n}{s} e^{-st} \Big|_0^{\infty} - \int_0^{\infty} e^{-st} \cdot \frac{n}{(-s)} \cdot t^{n-1} dt = \frac{n}{s} \int_0^{\infty} t^{n-1} e^{-st} dt = \frac{n}{s} L\{t^{n-1} u(t)\} \end{aligned}$$

特别地: 当 $n=1$, 为单位斜坡函数

$$L\{tu(t)\} = \frac{1}{s} L\{t^0 u(t)\} = \frac{1}{s} L\{u(t)\} = \frac{1}{s^2}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

当 $n=2$, 为抛物线函数

$$L\{t^2 u(t)\} = \frac{2}{s^3}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

⋮

⋮

当 n 为任意值, 则

$$L\{t^n u(t)\} = \frac{n!}{s^{n+1}}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

常用信号的拉普拉斯变换

——由拉普拉斯变换定义推导(3)

(5) 正弦信号 $\cos \omega_0 t \cdot u(t)$ —— (右边信号)

$$\begin{aligned} L\{\cos \omega_0 t \cdot u(t)\} &= \int_0^{\infty} \cos \omega_0 t \cdot e^{-st} dt = \int_0^{\infty} \frac{1}{2} (e^{j\omega_0 t} + e^{-j\omega_0 t}) e^{-st} dt \\ &= \frac{1}{2} \int_0^{\infty} e^{-(s-j\omega_0)t} dt + \frac{1}{2} \int_0^{\infty} e^{-(s+j\omega_0)t} dt \\ &= \frac{1}{2} \cdot \frac{e^{-(s-j\omega_0)t}}{-(s-j\omega_0)} \Big|_0^{\infty} + \frac{1}{2} \cdot \frac{e^{-(s+j\omega_0)t}}{-(s+j\omega_0)} \Big|_0^{\infty} \\ &= \frac{1}{2} \left(\frac{1}{s-j\omega_0} + \frac{1}{s+j\omega_0} \right) = \frac{s}{s^2 + \omega_0^2}; \text{Re}\{s\} > 0 \end{aligned}$$

同理：正弦信号 $\sin \omega_0 t \cdot u(t)$ —— (右边信号)

注意到： $p_1, p_2 = \pm j\omega_0$

$$L\{\sin \omega_0 t \cdot u(t)\} = \int_0^{\infty} \sin \omega_0 t \cdot e^{-st} dt = \frac{\omega_0}{s^2 + \omega_0^2}; \text{Re}\{s\} > 0$$

常用信号的拉普拉斯变换

——由拉普拉斯变换定义推导(4)

(6) 衰减正弦信号 $e^{-at}\cos\omega_0 t \cdot u(t)$ —— (右边信号)

$$\begin{aligned} L\{e^{-at} \cos \omega_0 t \cdot u(t)\} &= \int_0^{\infty} e^{-at} \cos \omega_0 t \cdot e^{-st} dt = \int_0^{\infty} e^{-at} \cdot \frac{1}{2}(e^{j\omega_0 t} + e^{-j\omega_0 t}) e^{-st} dt \\ &= \frac{1}{2} \cdot \frac{e^{-(s+a-j\omega_0)t}}{-(s+a-j\omega_0)} \Big|_0^{\infty} + \frac{1}{2} \cdot \frac{e^{-(s+a+j\omega_0)t}}{-(s+a+j\omega_0)} \Big|_0^{\infty} \\ &= \frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega_0^2}; \operatorname{Re}\{s\} > -a \end{aligned}$$

注意到: $p_1, p_2 = -a \pm j\omega_0$

同理: 衰减正弦信号 $e^{-at}\sin\omega_0 t \cdot u(t)$ —— (右边信号)

$$L\{e^{-at} \cdot \sin \omega_0 t \cdot u(t)\} = \int_0^{\infty} e^{-at} \cdot \sin \omega_0 t \cdot e^{-st} dt = \frac{\omega_0}{(s+a)^2 + \omega_0^2}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

主要内容

- 拉普拉斯变换
- 常用信号的拉普拉斯变换
- 双边拉普拉斯变换的性质
- 周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换
- 拉普拉斯反变换
- 单边拉普拉斯变换
- **LTI**系统的复频域分析

双边拉普拉斯变换的性质 (1)

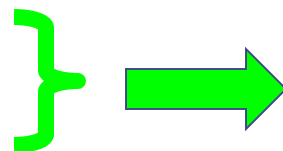
作用：利用拉普拉斯变换性质，可以简化求解过程

注意：(1)**Laplace**变换是**Fourier**变换的推广 ($X(s)=F\{e^{-\sigma t}x(t)\}$)，所以性质与**F**变换类似，不同处是**Laplace**变换要考虑收敛域问题；(2)单边**Laplace**变换与双边变换性质大部分相同，仅时域微分与时域积分不同

(1) 线性

$$x_1(t) \xleftrightarrow{LT} X_1(s); ROC = R_1$$

$$x_2(t) \xleftrightarrow{LT} X_2(s); ROC = R_2$$

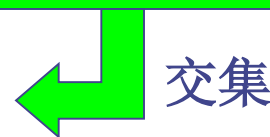


$$a_1 x_1(t) + a_2 x_2(t) \xleftrightarrow{LT} a_1 X_1(s) + a_2 X_2(s); ROC \text{ 至少包含 } R_1 \cap R_2$$

1) $R_1 \cap R_2$ 小于 R_1 与 R_2 ，**ROC** 为交集；

2) $R_1 \cap R_2 = \phi$ 说明 $a_1 X_1(s) + a_2 X_2(s)$ 不存在；

3) 在相加过程发生零极点相消，**ROC** 可能扩大



交集

双边拉普拉斯变换的性质 (1-2)

例 已知

$$x_1(t) \xleftrightarrow{LT} X_1(s) = \frac{1}{s+1}; \operatorname{Re}\{s\} > -1$$

$$x_2(t) \xleftrightarrow{LT} X_2(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)}; \operatorname{Re}\{s\} > -1$$

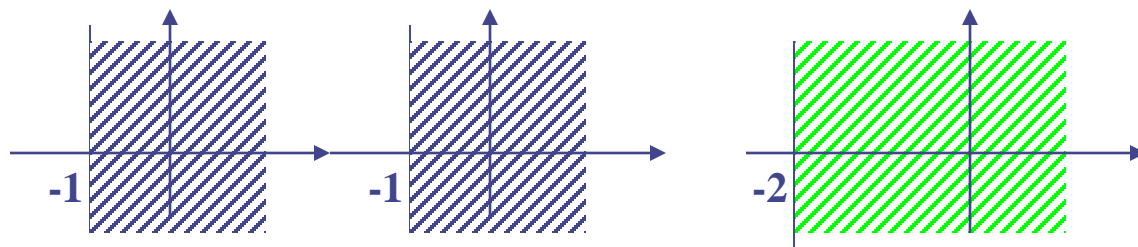
求 $L\{x_1(t) - x_2(t)\}$.

解:

$$X(s) = L\{x_1(t) - x_2(t)\} = \frac{1}{s+1} - \frac{1}{(s+1)(s+2)} = \frac{1}{s+2}; \operatorname{Re}\{s\} > -2$$

$$\operatorname{Re}\{s\} > -1; \operatorname{Re}\{s\} > -1$$

ROC示意图



注意：因为该例产生了零极点相消情况，所以收敛域扩大。

双边拉普拉斯变换性质 (2)

(2) 时域平移性质

$$x(t - t_0) \xleftrightarrow{F} e^{-j\omega t_0} X(j\omega)$$

$$x(t) \xleftrightarrow{LT} X(s); ROC = R$$



$$x(t - t_0) \xleftrightarrow{LT} e^{-st_0} X(s), ROC = R$$

即，函数时移后的**Laplace**变换为原函数的**Laplace**变换式 **$X(s)$** 乘以 **e^{-st_0}** ，而其收敛域不变——因为极点位置没有变化。

证明思路：**Laplace**变换的定义式+变量替代

例 求 **$u(t-1)$** 的**Laplace**变换。

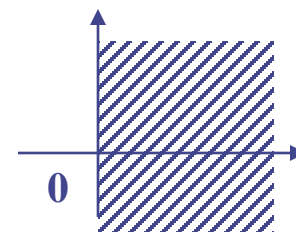
解： 因为单位阶跃信号 **$u(t)$**

$$L\{u(t)\} = \frac{1}{s}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

由时域平移性质得：

$$L\{u(t-1)\} = L\{u(t)\} \cdot e^{-s} = \frac{1}{s} \cdot e^{-s}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

ROC示意图



双边拉普拉斯变换性质 (3)

(3) S域平移性质

$$e^{j\omega_0 t} x(t) \xleftrightarrow{F} X(j(\omega - \omega_0))$$

$$L\{x(t)\} = X(s); ROC = R \quad \Rightarrow \quad L\{x(t) \cdot e^{at}\} = X(s-a); ROC = R + \text{Re}\{a\}$$

即，函数 $x(t)$ 乘以 e^{at} 的ROC是 $X(s)$ 的ROC在 s 域内平移 $\text{Re}\{a\}$ 。

ROC: 设 p 为 $X(s)$ 的极点 $\Rightarrow X(s-a)$ 的极点为 $p+a$ ($s-a=p$)

(ROC与 $X(s)$ 的极点的实部有关)

例6-8 求 $e^{-at} \sin \omega t u(t)$, $e^{-at} \cos \omega t u(t)$ 的Laplace变换

解: $\because L\{\sin \omega_0 t \cdot u(t)\} = \frac{\omega_0}{s^2 + \omega_0^2}; \text{Re}\{s\} > 0$ $L\{\cos \omega_0 t \cdot u(t)\} = \frac{s}{s^2 + \omega_0^2}; \text{Re}\{s\} > 0$

$$\therefore L\{e^{-at} \sin \omega t u(t)\} = L\{\sin \omega t u(t)\} \Big|_{s=s+a} = \frac{\omega}{(s+a)^2 + \omega^2}; \text{Re}\{s\} > -a$$

$$\therefore L\{e^{-at} \cos \omega t u(t)\} = L\{\cos \omega t u(t)\} \Big|_{s=s+a} = \frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega^2}; \text{Re}\{s\} > -a$$

双边拉普拉斯变换性质 (4)

(4) 尺度变换特性

$$x(at) \xleftrightarrow{F} \frac{1}{|a|} X\left(\frac{j\omega}{a}\right)$$

$$\frac{1}{|a|} x\left(\frac{t}{a}\right) \xleftrightarrow{F} X(ja\omega)$$

$$L\{x(t)\} = X(s); ROC = R$$



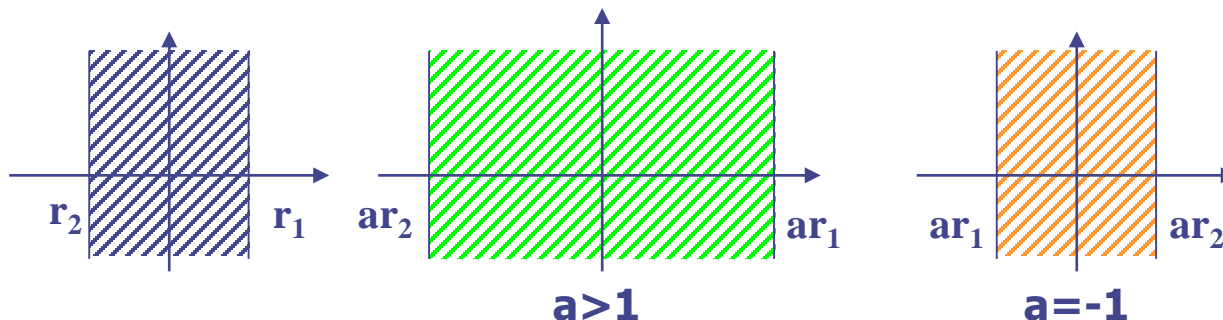
$$L\{x(at)\} = \frac{1}{|a|} X\left(\frac{s}{a}\right); ROC = R_1 = R \cdot a$$

注：当 $a > 1$ 时， $X(s)$ 的ROC要扩大 a 的倍数；

当 $a < 0$ 时，ROC要受到一个反褶+尺寸变换；

(时间反转 \Rightarrow ROC的反转)

ROC示意图



双边拉普拉斯变换性质 (5)

(5) 时域微分

$$\frac{dx(t)}{dt} \xleftrightarrow{F} j\omega X(j\omega)$$

推广

$$\frac{d^n x(t)}{dt^n} \xleftrightarrow{F} (j\omega)^n X(j\omega)$$

$$L\{x(t)\} = X(s); ROC = R$$



$$L\left\{\frac{dx}{dt}\right\} = sX(s); ROC = R_1 \text{ 包含 } R$$

证明思路：对**Laplace**反变换式进行微分



$$x(t) = L^{-1}\{X(s)\} = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} X(s) e^{st} ds$$

Laplace反变换

$$\frac{dx(t)}{dt} = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} sX(s) e^{st} ds$$

双边拉普拉斯变换性质 (5-2)

ROC:

$$L\left\{\frac{dx}{dt}\right\} = sX(s); \text{ROC} = R_1 \text{ 包含 } R$$

若 $X(s)$ 中无 $s=0$ 的极点, 则 $R_1=R$;

若 $X(s)$ 中有 $s=0$ 的一阶极点, 则 $sX(s)$ 中无 $s=0$ 的极点, 可能 $R_1 \supseteq R$;

若 $X(s)$ 中有 $s=0$ 的2阶及以上极点, 则 $R_1=R$ 。

例6-9-1

$$x(t) = e^{-at}u(t) \stackrel{LT}{\Leftrightarrow} \frac{1}{s+a}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

$$\frac{dx(t)}{dt} \stackrel{LT}{\Leftrightarrow} \frac{s}{s+a}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

例6-9-2

$$u(t) \stackrel{LT}{\Leftrightarrow} \frac{1}{s}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

$$\frac{dx(t)}{dt} = \delta(t) \stackrel{LT}{\Leftrightarrow} s \cdot \frac{1}{s} = 1; \text{ROC为整个}s \text{平面}$$

例6-9-3

$$x(t) = tu(t) \stackrel{LT}{\Leftrightarrow} \frac{1}{s^2}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

$$\frac{dx(t)}{dt} = u(t) + t\delta(t) \stackrel{LT}{\Leftrightarrow} s \cdot \frac{1}{s^2} = \frac{1}{s}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

双边拉普拉斯变换性质 (6)

(6) s域微分

$$tx(t) \xleftrightarrow{F} j \frac{dX(j\omega)}{d\omega}$$

$$L\{x(t)\} = X(s); ROC = R \quad \longrightarrow \quad -tx(t) \xleftrightarrow{LT} \frac{dX(s)}{ds}; ROC = R$$

证明思路：对Laplace变换式进行微分

$$X(s) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(t)e^{-st} dt$$

例6-10 求 $x(t) = te^{-at}u(t)$ 的Laplace变换。

解：

$$e^{-at}u(t) \xleftrightarrow{LT} \frac{1}{s+a}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

$$L\left\{\frac{t^{(n-1)}}{(n-1)!}e^{-at}u(t)\right\} = \frac{1}{(s+a)^n}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

$$L\{te^{-at}u(t)\} = -\frac{d\left\{\frac{1}{s+a}\right\}}{ds} = \frac{1}{(s+a)^2}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

.....

更一般地

双边拉普拉斯变换性质 (7)

(7) 时域卷积性质

$$x(t) * h(t) \xleftrightarrow{F} X(j\omega)H(j\omega)$$

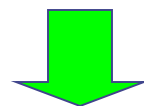
$$L\{x_1(t)\} = X_1(s); ROC = R_1$$

$$L\{x_2(t)\} = X_2(s); ROC = R_2$$



$$L\{x_1(t) * x_2(t)\} = X_1(s) \cdot X_2(s);$$

$$ROC \text{ 包含 } R_1 \cap R_2$$



交集

1) 若无零极点相消 $ROC = R_1 \cap R_2$

2) 若发生零极点相消, **ROC**可能扩大, 可能大于 $R_1 \cap R_2$

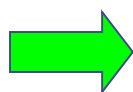
➤ 时域卷积性质将卷积运算转化为s域的乘积运算, 在LTI系统分析中非常重要。

双边拉普拉斯变换性质 (8)

(8) 时域积分性质

$$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xleftrightarrow{F} \frac{1}{j\omega} X(j\omega) + \pi X(0) \delta(\omega)$$

$$L\{x(t)\} = X(s); ROC = R$$

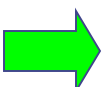


$$\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xleftrightarrow{LT} \frac{1}{s} X(s); ROC \text{ 包含 } R \cap \{\operatorname{Re}\{s\} > 0\}$$

1) 若无零极点相消 $ROC = R \cap \{\operatorname{Re}\{s\} > 0\}$

2) 若发生零极点相消, **ROC**可能扩大, 可能大于 $R_1 \cap R_2$

例6-11 求 $x(t) * u(t)$ 的**Laplace**变换。 由时域卷积性质

解: $\because u(t) \xleftrightarrow{LT} \frac{1}{s}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$  $x(t) * u(t) \xleftrightarrow{LT} \frac{1}{s} X(s); ROC \text{ 包含 } R \cap \{\operatorname{Re}\{s\} > 0\}$

$$x(t) * u(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} x(\tau) * u(t - \tau) d\tau = \int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xleftrightarrow{LT} \frac{1}{s} X(s); ROC \text{ 包含 } R \cap \{\operatorname{Re}\{s\} > 0\}$$

由时域积分性质

双边拉普拉斯变换性质 (9)

(9) 初值和终值定理

即 $x(t)$ 当 $t \rightarrow \infty$ 时的值

$x(0^+)$ —即 $x(t)$ 当 t 从正值方向趋于0时的值

定理限制条件: $\begin{cases} t < 0, x(t) = 0 \\ t = 0, x(t) \text{ 不包含冲激或者高阶奇异函数} \end{cases}$

初值定理: $x(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sX(s)$; 注意条件, 要保证有确切的初值

终值定理: $x(\infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = \lim_{s \rightarrow 0} sX(s)$; 条件是 $\lim_{t \rightarrow \infty} x(t)$ 存在
 $\Leftrightarrow X(s)$ 的极点均在 s 平面的左半平面 (或原点处有1阶极点)

例6-12

$$X(s) = \frac{a_1}{s - s_1} + \frac{a_2}{s - s_2} + \cdots \stackrel{L^{-1}}{\Leftrightarrow} x(t) = a_1 e^{s_1 t} + a_2 e^{s_2 t} + \cdots$$

$$x(\infty) \text{ 存在} \Leftrightarrow \lim_{t \rightarrow \infty} e^{s_i t} \text{ 存在} \Leftrightarrow s_i \leq 0$$

双边拉普拉斯变换性质 (9-2)

例

$$x(t) = e^{-2t}u(t) + e^{-t}(\cos 3t)u(t) \quad x(0^+) = 2$$

验证初值与终值定理

解： 由：

$$x(t) \xleftrightarrow{LT} X(s) = \frac{2s^2 + 5s + 12}{(s^2 + 2s + 10)(s + 2)}; \operatorname{Re}\{s\} > -1$$

由初值定理与终值定理

$$x(0^+) = \lim_{s \rightarrow \infty} sX(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} s \frac{2s^2 + 5s + 12}{(s^2 + 2s + 10)(s + 2)} = 2$$

$$x(\infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = \lim_{s \rightarrow 0} sX(s) = \lim_{s \rightarrow 0} s \frac{2s^2 + 5s + 12}{(s^2 + 2s + 10)(s + 2)} = 0$$

双边拉普拉斯变换性质 (9-2)

例

$$X(s) = \frac{1}{s(s-2)}$$

验证终值定理

解:

$$x(\infty) = \lim_{t \rightarrow \infty} x(t) = \lim_{s \rightarrow \infty} sX(s) = \lim_{s \rightarrow \infty} s \frac{1}{s(s-2)} = -\frac{1}{2}$$

$$X(s) \xleftrightarrow{LT} x(t) = \mathcal{L}^{-1}\left[\frac{1}{2}\left(\frac{1}{s-2} - \frac{1}{s}\right)\right] = \frac{1}{2}[e^{2t} - 1]u(t)$$

发散，终值定理不成立

$$L\{x(t)\} = X(s); ROC = R$$

双边拉普拉斯变换的性质（总结）

(1) 线性 $a_1 x_1(t) + a_2 x_2(t) \xleftrightarrow{LT} a_1 X_1(s) + a_2 X_2(s); ROC \text{ 至少包含 } R_1 \cap R_2$

(2) 时域平移性质 $x(t - t_0) \xleftrightarrow{LT} e^{-st_0} X(s), ROC = R$

(3) S域平移性质 $L\{x(t) \cdot e^{at}\} = X(s - a); ROC = R + \text{Re}\{a\}$

(4) 尺度变换特性 $L\{x(at)\} = \frac{1}{|a|} X\left(\frac{s}{a}\right); ROC = R_1 = R \cdot a$

(5) 时域微分 $L\left\{\frac{dx}{dt}\right\} = sX(s); ROC = R_1 \text{ 包含 } R$

(6) s域微分 $-tx(t) \xleftrightarrow{LT} \frac{dX(s)}{ds}; ROC = R$

(7) 时域卷积性质 $L\{x_1(t) * x_2(t)\} = X_1(s) \cdot X_2(s); ROC \text{ 包含 } R_1 \cap R_2$

(8) 时域积分性质 $\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau \xleftrightarrow{LT} \frac{1}{s} X(s); ROC \text{ 包含 } R \cap \{\text{Re}\{s\} > 0\}$

主要内容

- 拉普拉斯变换
- 常用信号的拉普拉斯变换
- 双边拉普拉斯变换的性质
- 周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换
 - 周期信号的Laplace变换
 - 抽样信号的Laplace变换
- 拉普拉斯反变换
- 单边拉普拉斯变换
- LTI系统的复频域分析

周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换

——周期信号的拉普拉斯变换(1)

前提：仅考虑在 $t \geq 0$ 时存在的单边周期信号 $x(t)$ ，即当 $t < 0$ 时， $x(t) = 0$ ，这样的周期信号： $x(t) = x(t-T), t > 0$

➤ 令第一个周期的函数为 $x_1(t)$ ，且 $x_1(t) \xleftrightarrow{LT} X_1(s)$ ；有限信号 $ROC: R$

求周期函数的 $X(s)$

➤ $x(t)$ 可以看成是 $x_1(t)$ 的移位加和， $x(t) = x_1(t) + x_1(t-T) + x_1(t-2T) + \dots$ ，可利用 L 变换的时移与线性性质，直接由 $X_1(s)$ 得到 $X(s)$ ，或由定义求

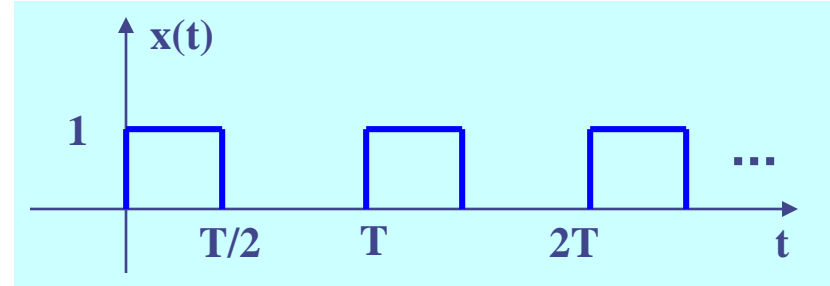
$$\begin{aligned} X(s) &= \int_0^{\infty} x(t) e^{-st} dt = \int_0^T x(t) e^{-st} dt + \int_T^{2T} x(t) e^{-st} dt + \dots \\ &= X_1(s) + X_1(s) e^{-sT} + X_1(s) e^{-2sT} + \dots + X_1(s) e^{-nsT} + \dots \\ &= X_1(s) \sum_{n=0}^{\infty} e^{-nsT} = X_1(s) \frac{e^{sT}}{e^{sT} - 1}; \operatorname{Re}\{s\} > 0 \end{aligned}$$

$$\therefore x(t) = \sum_{n=0}^{\infty} x_1(t - nT) \xleftrightarrow{LT} X_1(s) \frac{e^{sT}}{e^{sT} - 1}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换

——周期信号的拉普拉斯变换(2)

例 求如图示单边周期脉冲的
Laplace变换。



解: $\mathbf{X(t)}$ 可以看成是单个脉冲

$$x_1(t) = u(t) - u(t - \frac{T}{2}) \quad \text{以 } \mathbf{T} \text{ 为周期进行周期性延拓的结果。}$$



$$X_1(s) = L[u(t) - u(t - \frac{T}{2})] = \frac{1}{s} - \frac{1}{s} e^{-\frac{T}{2}s} = \frac{1 - e^{-\frac{T}{2}s}}{s}$$

$$x(t) = \sum_{n=0}^{\infty} x_1(t - nT) \xleftrightarrow{LT} X_1(s) \frac{e^{sT}}{e^{sT} - 1}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

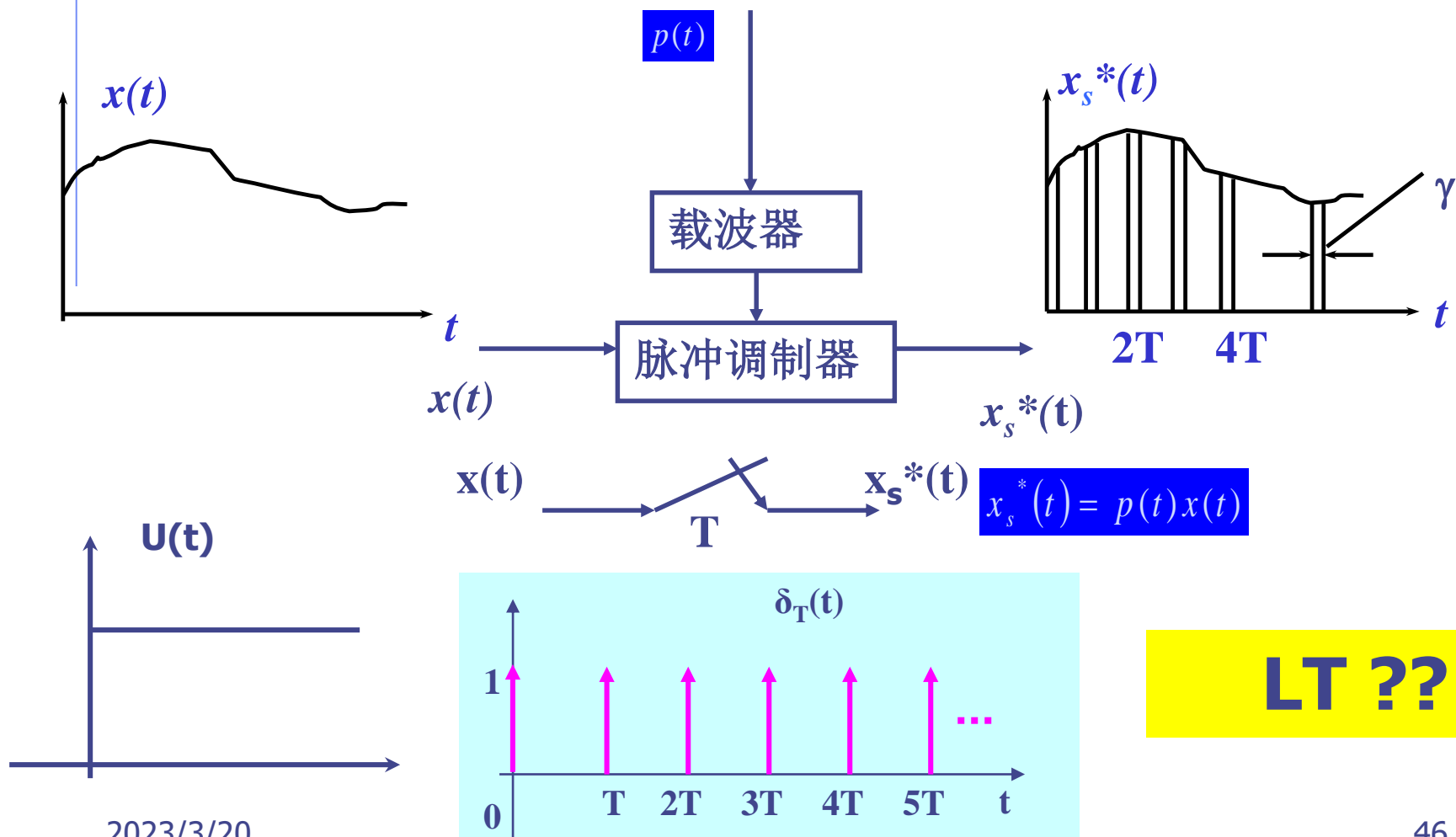


$$X(s) = \frac{1 - e^{-\frac{T}{2}s}}{s} \cdot \frac{e^{sT}}{e^{sT} - 1} = \frac{1}{s(1 + e^{\frac{T}{2}s})}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换

——抽样信号的拉普拉斯变换(1)

前提：仅考虑在 $t \geq 0$ 时存在的单边抽样信号 $x_s(t)$ (当 $t < 0$ 时, $x_s(t) = 0$),



LT ??

周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换

——抽样信号的拉普拉斯变换(2)

1) 考虑周期重复的单边冲激串 $x_1(t) = \delta_T(t) \cdot u(t)$ 的Laplace变换

$$x_1(t) = \delta_T(t)u(t) = \sum_{n=0}^{\infty} \delta(t - nT)$$

方法一：由定义求

$$L\{\delta_T(t)u(t)\} = \int_0^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} \delta(t - nT) e^{-st} dt = \sum_{n=0}^{\infty} e^{-nsT} = \frac{1}{1 - e^{-sT}}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

方法二：由周期信号性质求

$$L\{\delta_T(t)u(t)\} = \sum_{n=0}^{\infty} e^{-nsT} \cdot \underline{L\{\delta(t)\}} = \frac{1}{1 - e^{-sT}}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

第一个周期的L变换式为1

周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换

——抽样信号的拉普拉斯变换(3)

2) 考虑抽样信号 $x_s(t)$ 的Laplace变换

$$x_s(t) = x(t)\delta_T(t)u(t) = \sum_{n=0}^{\infty} x(nT)\delta(t-nT)$$

$$\begin{aligned} X_s(s) &= L\{x_s(t)\} = \int_0^{\infty} \sum_{n=0}^{\infty} x(nT)\delta(t-nT)e^{-st} dt \\ &= \sum_{n=0}^{\infty} x(nT)e^{-nsT} \stackrel{\text{令 } z=e^{sT}}{=} \sum_{n=0}^{\infty} x(nT)z^{-n} \end{aligned}$$

z的幂级数形式

例6-16 求指数抽样序列的Laplace变换.

解:

$$x_s(t) = e^{-at}\delta_T(t)u(t)$$

$$X_s(s) = L\{x_s(t)\} = \sum_{n=0}^{\infty} e^{-aTn}e^{-nsT} = \sum_{n=0}^{\infty} e^{-(a+s)nT} = \frac{1}{1-e^{-(a+s)T}} = \frac{1}{1-e^{-aT}}z^{-1}$$

主要内容

- 拉普拉斯变换
- 常用信号的拉普拉斯变换
- 双边拉普拉斯变换的性质
- 周期信号与抽样信号的拉普拉斯变换
- 拉普拉斯反变换
- 单边拉普拉斯变换

拉普拉斯反变换(1)

➤ 拉普拉斯反变换: $X(s) \rightarrow x(t)$

❖ 定义法:

$$\begin{aligned}x(t) &= L^{-1}\{X(s)\} = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\infty}^{\sigma+j\infty} X(s) e^{st} ds \\&= \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma_0-j\infty}^{\sigma_0+j\infty} X(\sigma_0 + j\omega) e^{(\sigma_0 + j\omega)t} d(\sigma_0 + j\omega) \\&= \frac{1}{2\pi} e^{\sigma_0 t} \int_{-\infty}^{\infty} X(\sigma_0 + j\omega) e^{j\omega t} d\omega, \quad \sigma_0 \in ROC\end{aligned}$$

有复数积分, 求解复杂, 一般不采用

✓

❖ 部分分式法

2023/3/20

拉普拉斯反变换(2)

➤ **思路：**许多信号 $\mathbf{x(t)}$ 的**Laplace**变换式可表示成 \mathbf{s} 的有理函数

$$X(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = \frac{b_0 + b_1s + \cdots + b_ms^m}{a_0 + a_1s + \cdots + a_ns^n}, (n > m)$$

因为**L**变换是线性变换，可将 $\mathbf{X(s)}$ 分解为低阶项(部分分式)的线性组合，其每一低阶项的**Laplace**变换由**L**变换性质或直接查表求反变换后再迭加得到 $\mathbf{x(t)}$ 。如以前提到的零极点形式即为一阶项的组合。

$$X(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = \frac{A \prod_{i=1}^m (s - z_i)}{\prod_{j=1}^n (s - p_j)}$$

$$A = \frac{b_m}{a_n} \text{ -- 常数}$$

所以要熟练掌握基本性质以及基本信号的**L**变换。下面分几种情况讨论。

拉普拉斯反变换(3)

情况1) $X(s)$ 的分母多项式 $D(s)$ 有 n 个互异实根, 即

$$X(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = \frac{b_0 + b_1s + \cdots + b_ms^m}{a_0 + a_1s + \cdots + a_ns^n} = \sum_{i=1}^n \frac{k_i}{s - p_i}$$

其中: $k_i = X(s)(s - p_i) \Big|_{s=p_i}$

且

$$\frac{k_i}{s - p_i}$$

的收敛域应包括 $X(s)$ 的ROC ($X(s)$ 无零极点相消)



两种可能: $\text{Re}\{s\} > p_i$ (右边信号)

$\text{Re}\{s\} < p_i$ (左边信号)

由ROC性质, $X(s)$ 的每一项ROC都应包括 $X(s)$ 的ROC, 可以向左或向右或向两边延伸, 直到被一个极点界定或至无穷远

拉普拉斯反变换(4)

例

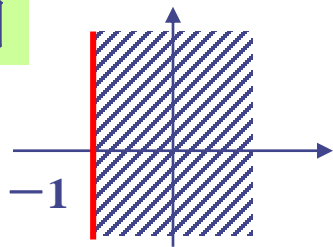
求

$$X(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)}; \operatorname{Re}\{s\} > -1 \text{ 的Laplace反变换.}$$

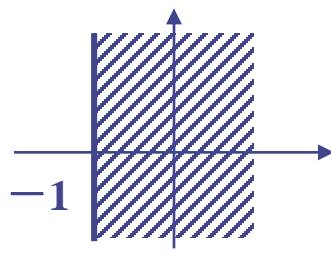
解：由 **$X(s)$** 的**ROC**知原信号为右边信号

$$X(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)} = \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}; \operatorname{Re}\{s\} > -1$$

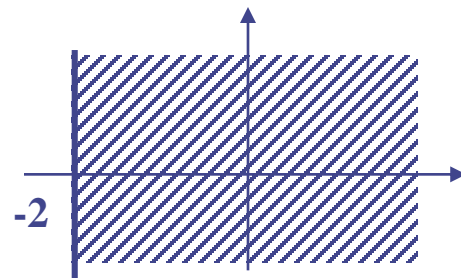
ROC示意图



$X(s)$ 的 ROC



**$1/(s+1)$ 的
ROC**



**$1/(s+2)$ 的
ROC**

$$X(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)}; \operatorname{Re}\{s\} > -1 \stackrel{L^{-1}}{\Leftrightarrow} x(t) = (e^{-t} - e^{-2t})u(t)$$

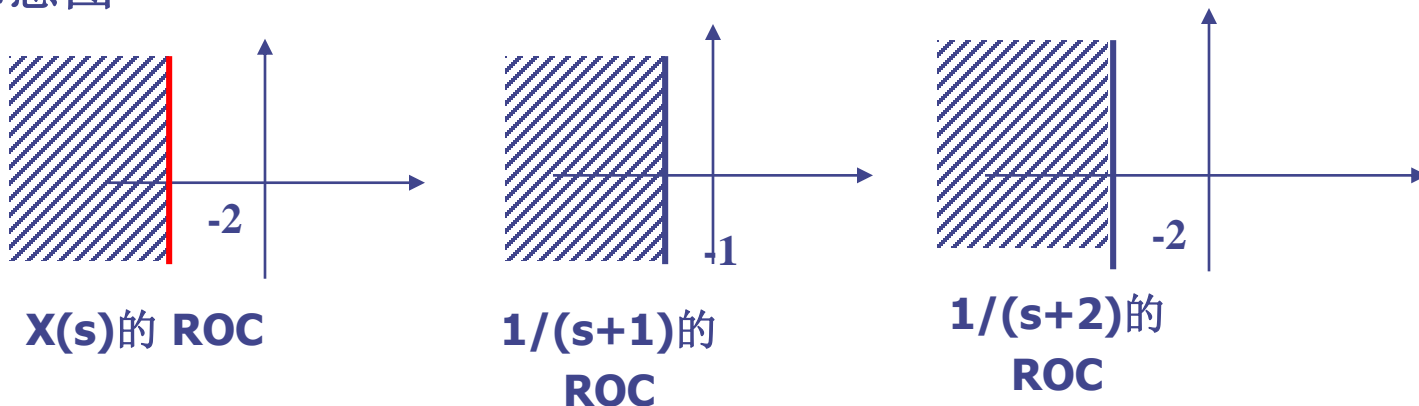
拉普拉斯反变换(5)

例 求 $X(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)}; \text{Re}\{s\} < -2$ 的Laplace反变换.

解: 由 **$X(s)$** 的**ROC**知原信号为左边信号

$$X(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)} = \frac{1}{s+1} - \frac{1}{s+2}; \text{Re}\{s\} < -2$$

ROC示意图



$$X(s) = \frac{1}{(s+1)(s+2)}; \text{Re}\{s\} < -2 \xLeftrightarrow{L^{-1}T} x(t) = (-e^{-t} + e^{-2t})u(-t)$$

拉普拉斯反变换(6)

情况2) $X(s)$ 的分母多项式 $D(s)$ 包含有重根, 即

$$X(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = \frac{N(s)}{(s-p_1)^k D_1(s)}; \text{ 在 } s=p_1 \text{ 处有 } k \text{ 重根}$$
$$= \frac{k_{11}}{(s-p_1)^k} + \frac{k_{12}}{(s-p_1)^{k-1}} + \cdots + \frac{k_{1k}}{s-p_1} + \frac{B(s)}{D_1(s)}$$

如何求重根项的系数?

$$k_{11} = (s-p_1)^k X(s) \Big|_{s=p_1}$$

与重根无关, 按前
无重根方法分解

令:

$$X_1(s) = (s-p_1)^k X(s) = k_{11} + k_{12}(s-p_1) + k_{13}(s-p_1)^2 + \cdots + k_{1k}(s-p_1)^{k-1} + (s-p_1)^k \frac{B(s)}{D_1(s)}$$

再对 $X_1(s)$ 求导

$$k_{12} = \frac{dX_1(s)}{ds} \Big|_{s=p_1}$$

$$k_{13} = \frac{1}{2} \frac{d^2 X_1(s)}{ds^2} \Big|_{s=p_1}, \cdots, k_{1i} = \frac{1}{(i-1)!} \frac{d^{(i-1)} X_1(s)}{ds^{i-1}} \Big|_{s=p_1}$$
$$i = 1, 2, \cdots, k$$

$$L\left\{ \frac{t^{(n-1)}}{(n-1)!} e^{-at} u(t) \right\} = \frac{1}{(s+a)^n}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

拉普拉斯反变换(7)

例 求 $X(s) = \frac{s-2}{s(s+1)^3}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$ 的Laplace反变换.

解: 由 **$X(s)$** 的**ROC**知原信号为右边信号

$$X(s) = \frac{k_{11}}{(s+1)^3} + \frac{k_{12}}{(s+1)^2} + \frac{k_{13}}{s+1} + \frac{k_2}{s}; \operatorname{Re}\{s\} > 0$$

$$k_2 = sX(s) \Big|_{s=0} = -2 \quad k_{11} = (s+1)^3 X(s) \Big|_{s=-1} = 3$$

$$k_{12} = \frac{d(s+1)^3 X(s)}{ds} \Big|_{s=-1} = \frac{d\left(\frac{s-2}{s}\right)}{ds} \Big|_{s=-1} = 2$$

$$k_{13} = \frac{1}{2!} \cdot \frac{d^2(s+1)^3 X(s)}{ds^2} \Big|_{s=-1} = \frac{1}{2!} \cdot \frac{d^2\left(\frac{s-2}{s}\right)}{ds^2} \Big|_{s=-1} = 2$$

$$X(s) = \frac{s-2}{s(s+1)^3}; \operatorname{Re}\{s\} > 0 \stackrel{L^{-1}}{\Leftrightarrow} x(t) = \left(\frac{3}{2}t^2e^{-t} + 2te^{-t} + 2e^{-t} - 2\right) \cdot u(t)$$

$$L\left\{\frac{t^{(n-1)}}{(n-1)!}e^{-at}u(t)\right\} = \frac{1}{(s+a)^n}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

拉普拉斯反变换(8)

情况3) $X(s)$ 的分母多项式 $D(s)$ 包含有共轭复根, 即

$$X(s) = \frac{N(s)}{D(s)} = \frac{N(s)}{(s^2 + as + b)D_1(s)} = \frac{N(s)}{D_1(s)(s + \alpha + j\beta)(s + \alpha - j\beta)}$$

方法一:

按部分分式的方法分解并求每项的系数, 但因有复数, 不甚方便

与复根无关

方法二:

将产生共轭复数的二次项配成相应的余弦或正弦的拉氏变换式, 再求反变换, 这种方法更为方便。

$$\because L\{e^{-at} \cos \omega_0 t \cdot u(t)\} = \frac{s + a}{(s + a)^2 + \omega_0^2}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

$$s^2 + as + b = (s + \frac{a}{2})^2 + b - \frac{a^2}{4}$$

$$L\{e^{-at} \cdot \sin \omega_0 t \cdot u(t)\} = \frac{\omega_0}{(s + a)^2 + \omega_0^2}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

拉普拉斯反变换(9)

例 求 $X(s) = \frac{s+3}{s^3+3s^2+7s+5}; \operatorname{Re}\{s\} > -1$ 的Laplace反变换.

解: 由 $X(s)$ 的ROC, 知 $s=-1$ 是其一个极点

$$\begin{aligned} X(s) &= \frac{s+3}{(s+1)(s^2+2s+5)} = \frac{s+3}{(s+1)[(s+1)^2+4]} = \frac{k_1}{s+1} + \frac{k_2s+k_3}{(s+1)^2+2^2} \\ &= \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{s+1} + \frac{-\frac{1}{2} \cdot s + \frac{1}{2}}{(s+1)^2+2^2} = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{s+1} - \frac{1}{2} \cdot \frac{s+1}{(s+1)^2+2^2} + \frac{1}{2} \cdot \frac{2}{(s+1)^2+2^2} \end{aligned}$$



$$x(t) = \frac{1}{2} [e^{-t} - e^{-t} \cos 2t + e^{-t} \sin 2t] \cdot u(t)$$

$$\because L\{e^{-at} \cos \omega_0 t \cdot u(t)\} = \frac{s+a}{(s+a)^2 + \omega_0^2}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

$$L\{e^{-at} \cdot \sin \omega_0 t \cdot u(t)\} = \frac{\omega_0}{(s+a)^2 + \omega_0^2}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

拉普拉斯反变换(10)

总结：由 $\mathbf{X(S)} \rightarrow \mathbf{x(t)}$

(1) 用部分分式法将 $\mathbf{X(S)}$ 展开成低阶项（实根、重根、复根）的迭加

(2) 确定各低阶项变换式的收敛域

——由此可知时域信号的特性

(3) 确定各低阶项变换式的反变换

若分子次数 $\mathbf{m} \geq$ 分母次数 \mathbf{n} ，先做长除法将分子次数降低，再用上法。



➤ 单边拉普拉斯变换

❖ 定义

❖ 性质

单边拉普拉斯变换

—— 定义(1)

➤ 实际问题中常遇到的是因果信号： $t < 0$ 时： $x(t) = 0$ ，定义：

$$X(s) = \int_{0^-}^{\infty} x(t)e^{-st} dt \Rightarrow \tilde{X}(s) \stackrel{\Delta}{=} \int_0^{\infty} x(t)e^{-st} dt$$

记：

$$x(t) \xleftrightarrow{uL} \tilde{X}(s)$$

考虑在 origin 有冲激函数及其各阶导数

➤ 双边Laplace变换与单边Laplace变换的异同：

- 1) 积分下限不同；
- 2) 对于 $t < 0$ 不同而 $t \geq 0$ 相同的信号 $x(t)$ ，双边L变换不同，单边相同；
- 3) 对于 $t < 0$ 为0的信号，双边和单边的L变换相同；
- 4) 单边L变换的ROC一定在右半平面。

单边拉普拉斯变换

—— 定义(2)

例6-13 求 $x(t) = e^{-a(t+1)}u(t+1)$ 的双边与单边Laplace变换.

解:

双边变换:

$$\because x(t) = e^{-at}u(t) \xLeftrightarrow{LT} \frac{1}{s+a}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

由时移性质可得:

$$L\{e^{-a(t+1)}u(t+1)\} \xLeftrightarrow{LT} \boxed{e^s} \frac{1}{s+a}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$

!不同!

单边变换:

$$uL\{e^{-a(t+1)}u(t+1)\} = \int_0^\infty e^{-a(t+1)}u(t+1)e^{-st}dt = \int_0^\infty e^{-a(t+1)}e^{-st}dt = e^{-a} \int_0^\infty e^{-(s+a)t}dt = \boxed{e^{-a}} \frac{1}{s+a}; \operatorname{Re}\{s\} > -a$$



可见, 双边变换与单边变换不同。原因是当 $t < 0$ 时信号不为0

单边拉普拉斯变换

—— 定义(3)

- 单边拉普拉斯变换具有 $\sigma > \sigma_0$ 的收敛域。由于单边拉普拉斯变换的收敛域单值，所以在研究信号的单边拉普拉斯变换时，把它的收敛域视为变换式已包含了，一般不再另外强调。
- 信号的单边拉普拉斯变换可看成信号 $x(t)u(t)$ 的双边拉普拉斯变换，可以用下式求出 $x(t)u(t)$ ：

$$x(t)u(t) = \frac{1}{2\pi j} \int_{\sigma-j\omega}^{\sigma+j\omega} X(s)e^{st} dt$$

式中的 $X(s)$ 为单边拉普拉斯，称上式为单边拉普拉斯反变换。

- 单边拉普拉斯变换除时域微分和时域积分外，绝大部分性质与双边拉普拉斯变换相同，不再象双边拉普拉斯变换那样去强调收敛域。

单边拉普拉斯变换

—— 定义(3)

例6-14 求 $x(t) = \delta(t) + 2\delta'(t) + e^t u(t)$ **的双边与单边Laplace变换.**

解: 由题知, 该信号在 origin 包含奇异函数。因为 $t < 0$ 时信号为 **0**, 故**双边Laplace变换**与**单边Laplace变换**是一样的。

记:
$$x(t) \xrightarrow{uL} \tilde{X}(s) = 1 + 2s + \frac{1}{s-1} = \frac{s(2s-1)}{s-1}; \operatorname{Re}(s) > 1$$

例6-15 求 $\tilde{X}(s) = \frac{s^2 - 3}{s + 2}$ **的Laplace反变换.**

解: **单边L变换的ROC**为最右边极点的右侧: **$\operatorname{Re}\{s\} > -2$**

$$\tilde{X}(s) = \frac{s^2 - 3}{s + 2} = A + Bs + \frac{C}{s + 2} = -2 + s + \frac{1}{s + 2}$$

$$\therefore x(t) = -2\delta(t) + \frac{d\delta(t)}{dt} + e^{-2t}u(t); t > 0^-$$

单边拉普拉斯变换——性质(1)

➤ 单边**Laplace**性质大部分与双边变换相同，主要区别在时域微分与时域积分性质——对分析非零初始条件的系统十分重要。

(1) 时域微分

双边

$$L\{x(t)\} = X(s)$$

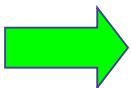


$$L\left\{\frac{dx}{dt}\right\} = sX(s)$$

注意：不同点！
X(t)在0的取值

单边

$$uL\{x(t)\} = \tilde{X}(s)$$



$$uL\left\{\frac{dx(t)}{dt}\right\} = s\tilde{X}(s) - x(0)$$

注：这里的
0均指为**0⁻**

证明：由定义求L变换，用到分部积分法

$$uL\left\{\frac{dx(t)}{dt}\right\} = \int_0^{\infty} \frac{dx(t)}{dt} e^{-st} dt = x(t)e^{-st} \Big|_0^{\infty} + s \int_0^{\infty} x(t)e^{-st} dt = s\tilde{X}(s) - x(0)$$

类似地，二阶微分：

$$uL\left\{\frac{d^2x(t)}{dt^2}\right\} = s^2\tilde{X}(s) - sx(0) - x'(0)$$

推广到n阶导数

推广

$$uL\left\{\frac{d^n x(t)}{dt^n}\right\} = s^n \tilde{X}(s) - s^{n-1}x(0) - s^{n-2}x'(0) - \cdots - x^{(n-1)}(0)$$

单边拉普拉斯变换——性质(2)

注： $x(t)$ 积分式
在 $t=0$ 的取值

(2) 时域积分

双边 $L\{x(t)\} = X(s) \Rightarrow L\left\{\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau\right\} = \frac{1}{s} X(s)$

单边 $uL\{x(t)\} = \tilde{X}(s) \Rightarrow uL\left\{\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau\right\} = \frac{1}{s} \tilde{X}(s) + \frac{\int_{-\infty}^0 x(\tau) d\tau}{s}$

证明：

常量

$$\begin{aligned} uL\left\{\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau\right\} &= uL\left\{\int_{-\infty}^0 x(\tau) d\tau + \int_0^t x(\tau) d\tau\right\} = uL\left[x^{-1}(0) + \int_0^t x(\tau) d\tau\right] \\ &= \frac{1}{s} x^{-1}(0) + uL\left[\int_0^t x(\tau) d\tau\right] \end{aligned}$$

分部积分

$$uL\left\{\int_{-\infty}^t x(\tau) d\tau\right\} = \frac{1}{s} x^{-1}(0) + \frac{1}{s} \tilde{X}(s)$$

时域微分与时域积分引入了信号的起始值，这给分析初始状态不为0的系统带来极大的方便——单边Laplace变换的最大优点！

单边拉普拉斯变换

——性质(3)

(3) 时域平移性质

双边 $L\{x(t)\} = X(s) \longrightarrow L\{x(t-t_0)\} = e^{-st_0} X(s)$

单边 $uL\{x(t)\} = \tilde{X}(s) \longrightarrow uL\{x(t-t_0)\} = e^{-st_0} \tilde{X}(s) + \int_0^{t_0} x(t-t_0) e^{-st} dt$

证明:

$$\begin{aligned} uL\{x(t-t_0)\} &= \int_0^{+\infty} x(t-t_0) e^{-st} dt \stackrel{\text{令 } \tau=t-t_0}{=} \int_{-t_0}^{+\infty} x(\tau) e^{-s(\tau+t_0)} d\tau \\ &= \int_{-t_0}^0 x(\tau) e^{-s(\tau+t_0)} d\tau + \int_0^{+\infty} x(\tau) e^{-s(\tau+t_0)} d\tau \\ &= \int_0^{t_0} x(t-t_0) e^{-st} dt + e^{-st_0} \tilde{X}(s) \end{aligned}$$

当 $x(t)$ 是因果信号且 $t_0>0$ 时, 单边拉氏变换的时延特性与双边拉氏变换一致

单边拉普拉斯变换

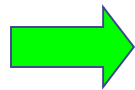
——性质(4)

(4) 时域卷积性质—分析LTI系统非常有用的性质

若信号 $\mathbf{x}_1(\mathbf{t})$ 和 $\mathbf{x}_2(\mathbf{t})$ 都是单边信号，有当 $\mathbf{t}<\mathbf{0}$ 时， $\mathbf{x}_1(\mathbf{t})=\mathbf{x}_2(\mathbf{t})=\mathbf{0}$ ，则有

$$uL\{x_1(t)\} = \tilde{X}_1(s)$$

$$uL\{x_2(t)\} = \tilde{X}_2(s)$$



$$uL\{x_1(t) * x_2(t)\} = \tilde{X}_1(s) \cdot \tilde{X}_2(s)$$

➤ 注意前提条件，若有一个不满足，即上式不一定成立。

➤ 单边Laplace变换的其他性质与双边变换相同，不再一一列出。