## Metody optymalizacji – laboratorium

zad. 1 Tartak produkuje deski o standardowej szerokości 22 cali (każda deska ma ustaloną długość). Klienci firmy zamawiają jednak deski o mniejszej szerokości (i o tej samej długości, jak deski o standardowej szerokości). Aktualne zamówienia opiewają na 110 desek o szerokości 7 cali, 120 desek o szerokości 5 cali i 80 desek o szerokości 3 cali. Deski o mniejszej szerokości są odcinane z desek o standardowej szerokości. Na przykład firma może podjąć decyzję o przecięciu dużej deski na dwie deski po 7 cali i jedną deskę o szerokości 5 cali. W tym przypadku z deski standardowej tracona jest listwa o szerokości 3 cali. Firma chce wykonać zamówienie w ten sposób, aby zminimalizować ilość odpadów.

Wskazówka: Znajdź wszystkie możliwe sposoby podziału deski o szerokości 22 cali na deski o szerokościach 7, 5 i 3 cali. Przez  $x_i$  oznacz liczbę dużych desek rozcinanych i-tym sposobem.

Sformułować problem w postaci zadania programowania całkowitoliczbowego i rozwiązać za pomocą pakietu GLPKSolverMIP.

Oddzielić model od danych. Dane (szerokość standardowej deski, dane o zamówieniu) powinny być zadawane na ich podstawie powinien być generowany model. Program powinien generować możliwe sposoby podziału deski na podstawie danych o zamówieniu.

zad. 2 Dany jest zbiór zadań  $J = \{1, \dots, n\}$ , które muszą być wykonane na jednej maszynie. Dla każdego zadania  $j \in J$  dane są: czas potrzebny na wykonanie zadania  $p_j$ , waga tego zadania  $w_j$  oraz moment gotowości zadania  $r_j$ , t.j. moment  $r_j$  przed którym zadanie nie może być rozpoczęte.

Znaleźć harmonogram, który minimalizuje  $\sum_{j\in J} w_j C_j$ , gdzie  $C_j$  jest momentem zakończenia zadania j (momenty zakończenia nie są znane na wstępie i powinny być wyznaczone).

Sformułować problem w postaci zadania programowania całkowitoliczbowego i rozwiązać za pomocą pakietu GLPKSolverMIP. Oddzielić model od danych. Dane (liczba zadań n, czasy potrzebne na wykonanie zadań  $p_j$  oraz momenty gotowości zadań  $r_j$ ) powinny być zadawane. Maksymalnie sparametryzować zapis modelu.

**zad.** 3 Dany jest zbiór zadań  $J = \{1, \ldots, n\}$ , który musi być wykonany na m maszynach. Dla każdego zadania  $i \in J$  dany jest czas potrzebny na wykonanie zadania  $p_i$ . Zbiór zadań jest uporządkowany za pomocą relacji poprzedzania. Tzn. jeżeli  $i \to j$ , to zadanie j nie może się rozpocząć przed ukończeniem zadania i. Harmonogram jest dopuszczalny, jeśli spełnia ograniczenia poprzedzania.

Znaleźć dopuszczalny harmonogram, który minimalizuje całkowity czas potrzebny do wykonania wszystkich zadań oznaczony przez  $C_{\max}$ .

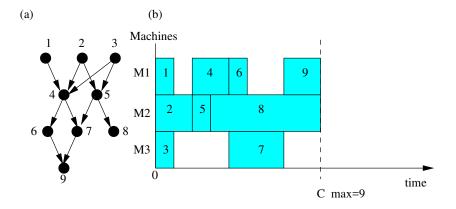
Rozważmy przykład podany na rysunku 1: liczba maszyn m=3, liczba zadań n=9, czasy wykonania  $p_1=1,\ p_2=2,\ p_3=1,\ p_4=2,\ p_5=1,\ p_6=1,\ p_7=3,\ p_8=6,\ p_9=2$ , relacje poprzedzania podane są na rysunku 1 a.

Rysunek 1 b pokazuje dopuszczalny harmonogram w stylu diagramu Gantt'a.  $C_{\rm max}=9$  dla tego harmonogramu.

Sformułować problem w postaci zadania programowania całkowitoliczbowego i rozwiązać za pomocą pakietu <code>GLPKSolverMIP</code>. Oddzielić model od danych. Dane (liczba zadań n, liczba maszyn m, czasy potrzebne na wykonanie zadań  $p_j$ ) powinny być zadawane. Maksymalnie sparametryzować zapis modelu. Program powinien wizualizować rozwiązanie na tekstowej konsoli w stylu diagramu. Taka wizualizacja pozwala łatwo sprawdzić dopuszczalność harmonogramu.

**zad. 4** \* Dany jest zbiór R złożony z p typów odnawialnych zasobów  $R_1, R_2, \ldots, R_p$ . Zasoby te są limitowane, tj. dla każdego  $R_i$ ,  $i=1,\ldots,p$  podany jest limit  $N_i$  jednostek. Limity są stałe – nie zmieniają się w całym okresie planowania.

<sup>\*</sup>Problem występuje podczas planowania i rozdziału zasobów np. w projekcie programistycznym.



Rysunek 1: (a) Relacje poprzedzania. (b) Wizualizacja dopuszczalnego harmonogramu z całkowitym czasem potrzebnym do wykonania wszystkich zadań równym 9.

Dany jest zbiór czynności  $Z=\{1,...,n\}$ . Dla każdej czynności  $j\in Z$  dany jest czas jej wykonania  $t_j$  (w jednostkach czasowych) oraz wektor  ${\pmb r}_j=[r_1,r_2,\ldots,r_p]$  opisujący zapotrzebowanie na poszczególne zasoby  $R_1,R_2,\ldots,R_p$ , tzn. opisujący ilość jednostek zasobów zużywanych podczas wykonywania czynności j. Na czynności zbioru Z nałożone są ograniczenia kolejnościowe (Z jest częściowo uporządkowany). Ograniczenia kolejnościowe mogą być reprezentowane za pomocą grafu, w którym wierzchołki odpowiadają czynnością, a łuki określają poprzedzanie. Jeśli  $k\to l$ , to czynność l nie może być rozpoczęta przed ukończeniem czynności k.

Należy znaleźć harmonogram minimalizujący czas wykonania całego przedsięwzięcia. Harmonogram jest dopuszczalny jeśli spełnia ograniczenia kolejnościowe oraz przydział zasobów, zgodny z zapotrzebowaniem, nie przekracza podanych limitów w każdym momencie okresu planowania.

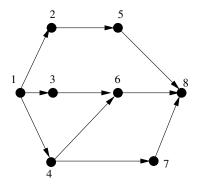
Sformułować problem w postaci zadania programowania całkowitoliczbowego i rozwiązać za pomocą pakietu GLPKSolverMIP. Oddzielić model od danych. Maksymalnie sparametryzować zapis modelu. Program powinien wizualizować rozwiązanie na tekstowej konsoli w stylu diagramu Gantt'a. Drukować również zapotrzebowanie na zasoby dla każdego momentu okresu planowania. Taka wizualizacja pozwala łatwo sprawdzić dopuszczalność harmonogramu.

## Przykład egzemplarza problemu

Dane: liczba czynności n=8, jeden typ zasobów (np. programiści) p=1, limit zasobu  $N_1=30,\,$ 

$\overline{\text{Czynność } j}$	Czynności poprzedzając	e Czasy wykonania $t_j$ Zap	potrzeb. na zasoby $\mathbf{r}_j = [r_1]$
1	_	50	9
2	1	47	17
3	1	55	11
4	1	46	4
5	2	32	13
6	$3,\!4$	57	7
7	4	15	7
8	5,6,7	62	17

Graf poniżej opisuje ograniczenia kolejnościowe.



Rozwiązania problemów przedstawić w sprawozdaniu, plik pdf+  ${\bf wydruk},$ które powinno zawierać:

## 1. modele

- (a) definicje zmiennych decyzyjnych (opis, jednostki),
- (b) ograniczenia (nie umieszczać źródeł modelu),
- (c) funkcje celu,
- 2. wyniki oraz ich interpretację.

Do sprawozdania należy dołączyć pliki w języku julia (\*.jl). Pliki powinny być skomentowane: imię i nazwisko autora (anonimy nie będą sprawdzane), komentarze zmiennych i komentarze ograniczeń. Spakowane pliki z programami wraz ze sprawozdaniem (\*.zip) należy przesłać e-mailem prowadzącemu. Natomiast wydruk sprawozdania należy oddać prowadzącemu na laboratorium.