Algoritmos Numéricos

Uma abordagem direta

Bernardo Sunderhus

29 de maio de 2016

Sumário

1	Def	Definições em computação numérica			
	1.1	Repre	sentação numérica	3	
		1.1.1	Números inteiros e positivos	3	
		1.1.2	Números em geral	4	
	1.2	Bases	importantes para computação	4	
	1.3	Algun	nas trocas de bases	4	
		1.3.1	Números inteiros	4	
		1.3.2	Números fracionários	5	
	1.4	Aritm	ética de ponto flutuante	6	
		1.4.1	Um sistema de ponto flutuante pode ser representado		
			por:	7	
		1.4.2	Erros	8	
2	Res	olução	de Sistemas Lineares	11	
	2.1	Métod	los Diretos	11	

Prefácio

Structure of book

Add short description about each chapter in this book.

Acknowledgements

• Um agradecimento especial ao professor Thomas W. Rauber que disponibilizou suas anotações pessoais.

1

Definições em computação numérica

1.1 Representação numérica

É possível representar um número sendo um sistema contendo um polinomio e uma base

$$n\'umero = sinal \times (a_j, a_{j-1}, ..., \bullet, a_{-1}, a_{-2}, ..., a_{-k})_B$$

 $sinal \in \{-1, 1\}$
 $B \in \mathbb{N}, B > 2$

Do que foi estabelecido a cima podemo gerar

$$n\'umero = sinal \times a_j B^j + a_{j-1} B^{j-1} + \dots + a_0 B^0 + a_{-1} B^{-1} + \dots + a_{-k} B^{-k}$$

= $sinal \times \sum_{i=-k}^{j} a_i B^i$

1.1.1 Números inteiros e positivos

$$k = 0$$
, $sinal = +1$

Exemplo com base B = 10

$$(1 2 3) = 1 \times 10^{2} + 2 \times 10^{1} + 3 \times 10^{0}$$
$$(4 5 6) = 4 \times 10^{2} + 5 \times 10^{1} + 6 \times 10^{0}$$
$$(1 0 0 1) = 1 \times 10^{3} + 0 \times 10^{2} + 0 \times 10^{1} + 1 \times 10^{0}$$

1.1.2 Números em geral

$$-(1\ 2\ 3\ .\ 5)_{10} = -(1\times 10^2 + 2\times 10^1 + 3\times 10^0 + 4\times 10^{-1} + 5\times 10^{-2})$$
$$(A\ .\ B\ C)_{16}^{\ 1} = 10\times 16^0 + 11\times 16^{-1} + 12\times 16^{-2}$$

1.2 Bases importantes para computação

Base	Name	Digits
2	binary	0,1
8	octal	0,,7
10	decimal	0,,9
16	hexadecimal	0,9,A,,F

1.3 Algumas trocas de bases

$$(1\ 0\ 1)_2 = (5)_{10}$$

 $(A\ B)_{16} = (1\ 7\ 1)_{10}$

1.3.1 Números inteiros

número $\in \mathbb{Z}$

$Decimal \longrightarrow binário$

Dado um número decimal N e sendo b o equivalente binário que queremos while $N \neq 0$ do

$$b \leftarrow b + N\%2^{2}$$
 $N \leftarrow N \setminus 2^{3}$
end while

¹Em hexadecimal os números vão de 0,...9,A,...F

 $^{^2 {\}rm resto}$ da divisão

 $^{^3}$ a divisão exata ou divisão inteira é aquela que assume valores inteiros como resposta. Caso a divisão não gere um número inteiro, esse valor extra é descartado da resposta e é chamada de resto da divisão. ex: 3/2=2, resto=1

```
exemplo: N = 23_{10}

N = N \setminus 2 = 11 \ (N\%2 = 1 \longrightarrow b_0 = 1)

N = N \setminus 2 = 5 \ (N\%2 = 1 \longrightarrow b_1 = 1)

N = N \setminus 2 = 2 \ (N\%2 = 1 \longrightarrow b_2 = 1)

N = N \setminus 2 = 1 \ (N\%2 = 0 \longrightarrow b_3 = 0)

N = N \setminus 2 = 0 \ (N\%2 = 1 \longrightarrow b_4 = 1)

return b = (10111)_2
```

Binário \longrightarrow decimal

```
Dado um texto/vetor binário \beta e j o comprimento de \beta N \leftarrow \beta(j) for i = j - 1, ..., 0 do N \leftarrow 2 \times N + \beta(i) end for exemplo: \beta = (10111)_2 \rightarrow j = 4 N_4 \leftarrow 1 N_3 \leftarrow 0 + 2 \times 1 \rightarrow 2 N_2 \leftarrow 1 + 2 \times 2 \rightarrow 5 N_1 \leftarrow 1 + 2 \times 5 \rightarrow 11 N_0 \leftarrow 1 + 2 \times 11 \rightarrow 23 return N_0 = N = 23_{10}
```

1.3.2 Números fracionários

Os métodos a baixo servem para computar somente a parte fracionária, eles assumem que o entrada do algoritmo só tem valor fracionário.

Decimal \longrightarrow binário

```
Dado um número natural finito N e um número maximo de iterações i b \leftarrow "0." aux \leftarrow 0 while N \neq 0 and aux < i do N2 \leftarrow N \times 2 digit \leftarrow N2 \backslash 1 b \leftarrow b + digit N \leftarrow N2 - digit aux \leftarrow aux + 1
```

end while return b

$Binária \longrightarrow decimal$

Dado uma string/vetor binário b e j o tamanho de b. $N \leftarrow b[1]$ for i=2,...,j do N=2*N+b[i] end for return N

1.4 Aritmética de ponto flutuante

$$x = sinal \times (.d_1, ..., d_t) \times B^e$$

Representação do subconjunto de \mathbb{R} .

Tal representação é impossível usando um número t finito de digitos fracionários, o que gera erro na representação e nos cálculos.

$$Sinal \in \{-1, 1\}$$

$$d_1, ..., d_t : \text{mantissa de t dígitos}$$

$$d_j \in \{0, ..., B - 1\} \ \ j = 1, ..., t$$

$$d_1 \neq 0$$

Exemplo:

$$B = 10, t = 3, e \in \{-5, 5\}$$

 $\longrightarrow x = \pm 0 \bullet d_1 d_2 d_3 \times 10^e$

Maior e menor número representavel:

$$menor = 0.1000 \times 10^5 \rightarrow 0.000001$$

 $Maior = 0.999 \times 10^5 \rightarrow 99900$

Possíveis casos para x Seja
$$G = \{x \in \mathbb{R} | m \le |x| \le M \text{ e } x \in \mathbb{R} \}$$

7

1. $x \in G$

- a) Representação exata (sem erros) Ex: $1.23_{10} \longrightarrow 0.123 \times 10^1$
- b) Representação aproximada Ex: $456.789_{10} \longrightarrow 0.456789 \times 10^3 \xrightarrow{t=3} 0.457 \times 10^3$ arredondado.
- 2. |x| < m Ex: 0.0000000345 = 0.345 × 10⁷ $\xrightarrow{e \in \{-5,5\}}$ Não representável, "under flow".
- 3. |x|>M Ex: $875000000=0.875\times 10^9 \xrightarrow{e\in \{-5,5\}}$ Não representável "over flow".

1.4.1 Um sistema de ponto flutuante pode ser representado por:

F(B,t,l,u) = F(Base, número de digitos, expoente menor, expoente maior)

Ex:
$$F(10, 4, -3, 3)$$

 $menor = 0.1 \times 10^3 \longrightarrow 10^{-4}$
 $maior = 0.9999 \times 10^3 \longrightarrow 999.9$
região de under flow: $(-10^4, 0) \cup (0, 10^{-4})$
região de over flow: $(-\infty, -999.9) \cup (999.9, \infty)$

*IEEE 754 : F(2,23,-127,128)

1.4.2 Erros

Erros absolutos e relativos

$$x$$
: Valor exato
$$\overline{x}: \text{Valor aproximado de x}$$

$$Def: \text{Erro absoluto } EA_x = x - \overline{x}$$

$$|EA_x| \geq 0$$

$$Def: \text{Erro relativo } ER_x = \frac{EA_x}{\overline{x}}$$

Exemplo:

$$x \in (2112.8, 2113) \ \overline{x} = 2112.9$$

 $y \in (5.2, 5.3) \ \overline{y} = 5.3$
 $|EA_x| < 0.1$
 $|ER_x| < 4.7 \times 10^{-5}$
 $|EA_y| < 0.1$
 $|ER_y| < 0.02$

Representação de x por \overline{x} é relativamente mais precisa do que y por \overline{y}

Erro de arredondamento e truncamento

$$B = 10, t \text{ digitos}$$

$$x = 0.d_1d_2...d_t \times 10^e$$

$$= 0.d_1d_2...d_{t-1} \times 10^e$$

$$+ 0.000...0d_t \times 10^e$$

$$= 0.d_1d_2...d_{t-1} \times 10^e + 0.d_t \times 10^{e-t}$$

$$:= f_x \times 10^e + g_x \times 10^{e-t}$$

Exemplo:

$$t = 4, x = 234.57$$

= $0.2345 \times 10^{3} + 0.7 \times 10^{-1}$
= $f_x \times 10^{3} + g_x \times 10^{-1}$

1.4. ARITMÉTICA DE PONTO FLUTUANTE

1. Truncamento

$$g_x \leftarrow 0, \overline{x} \leftarrow f_x \times 10^e$$
$$|EA_x| < 10^{e-t}$$
$$|ER_x| < 10^{-t+1}$$

9

- 2. Arredondamento
 - a) $|g_x| < \frac{1}{2}$

$$g_x \leftarrow 0, \overline{x} = f_x \times 10^e,$$
$$|EA_x| < \frac{1}{2} \times 10^{e-t}$$
$$|ER_x| < \frac{1}{2} \times 10^{-t+1}$$

b) $|g_x| \ge \frac{1}{2}$

$$g_x \leftarrow 10^{e-t},$$

 $\overline{x} = f_x \times 10^e + 10^{e-t},$
 $|EA_x| \le \frac{1}{2} \times 10^{e-t}$
 $|ER_x| < \frac{1}{2} \times 10^{-t+1}$

$$\longrightarrow |EA_x| \le \frac{1}{2} \times 10^{e-t}, |ER_x| < \frac{1}{2} \times 10^{-t+1}$$

Propagação de erros em sequências de operações aritméticas

- 1. Propagação dos erros dos operandos
 - a) Adição

Ex:
$$F(10, 4, -3, 3)$$

 $X = 1.3749213$ Valor exato
 $\overline{X} = 0.1374 \times 10^1$ $EA_x = X - \overline{X} = 0.0009213...$
 $Y = 573.27482$
 $\overline{Y} = 0.5732 \times 10^3$ $EA_y = Y = \overline{Y} = 0.0007482$

$$X+Y=\overline{X}+\overline{Y}+EA_X+EA_Y$$
 \bigoplus : Operação de adição no sistema de ponto flutuante
$$\overline{X}\bigoplus \overline{Y}(EA_x+EA_y \text{ desconhecidos})$$

$$=\overline{\overline{X}+\overline{Y}}$$

$$\frac{0.0013\times 10^3}{0.5732\times 10^3}=0.5745\times 10^3 \text{(somente quatro casas na mantissa)}$$

$$\overline{X}+\overline{Y}=1.374+573.2=574.574$$

$$\overline{\overline{X}+\overline{Y}}=574.5$$

$$EA_{\overline{x}+\overline{Y}}=\overline{X}+\overline{Y}-\overline{\overline{X}+\overline{Y}}=0.074$$

$$X + Y = 574.6497413 \text{ Vs}$$

b) Operações:

Operação	Erro abs.	Erro rel.
Adição	$EA_{x+y} = EA_x + EA_y$	$ER_{x+y} = ER_x \times \frac{\overline{x}}{\overline{x}+\overline{y}} + ER_y \times \frac{\overline{y}}{\overline{x}+\overline{y}}$
Subtração	$EA_{x-y} = EA_x - EA_y$	$ER_{x-y} = ER_x \times \frac{\overline{x}}{\overline{x} - \overline{y}} - ER_y \times \frac{\overline{y}}{\overline{x} - \overline{y}}$
Multiplicação	$EA_{xy} \approx \overline{x} \times EA_y + \overline{y} \times EA_x$	$ER_{xy} \approx ER_x + ER_y$
Divisão	$EA_{\frac{x}{y}} pprox \frac{\overline{y}EA_x - \overline{x}EA_y}{\overline{y}^2}$	$ER_{\frac{x}{y}} \approx ER_x - ER_y$

2

Resolução de Sistemas Lineares

Sistema Linear: m equações lineares em n variáveis

Variavel: x_j j = 1, ..., n

Equação: $i \to a_{i1}x_1 + a_{i2}x_2 + ... + a_{in}x_n = b_1$

Em cálculo numérico levaremos em conta na maioria o caso m = n Em forma matricial temos: Ax = b com

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix} \quad x = \begin{bmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} \quad b = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

Problema em questão: Dado A e b determinar x.

2.1 Métodos Diretos

Regra de Cramer

$$x_i = \frac{\det(A_i)}{\det(A)}$$

det: Determinante

 A_i : Substituição da coluna i por b em A

Esse método se torna extremamente complexo para n » 2, pois se houver n+1 determinantes de ordem n, teremos: $(n+1) \times n! \times (n-1)$ multiplicações Com n = 20 um computador que faça 100 milhões de multiplicações por segundo levaria 300.000 anos para computar.

Inversa

$$Ax = b \longrightarrow A^{-1}Ax = A^{-1}b \longrightarrow x = A^{-1}b$$
 caso A^{-1} exista.

Problemas: ineficiente e instável (graças ao erro de arredondamento existente nas inversões, que se acumulam).

Resolução de SL Triangulares

Dado a matrix A triangular superior n \mathbf{x} n \mathbf{com} elementos diagonais a_{ii} n $\tilde{\mathbf{ao}}$ nulos.

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} a_1 1 & a_1 2 & \cdots & a_{1n} \\ 0 & a_2 2 & \cdots & a_{2n} \\ 0 & 0 & \ddots & \ddots \\ 0 & 0 & \cdots & a_{nn} \end{bmatrix}$$

$$x_n = b_n/a_{nn}$$

$$\mathbf{for} \ k = n - 1, ..., 1 \ \mathbf{do}$$

$$\mathbf{soma} = b_k$$

$$\mathbf{for} \ j = k + 1, ..., n \ \mathbf{do}$$

$$\mathbf{soma} = \mathbf{soma} - a_{kj}x_j$$

$$\mathbf{end} \ \mathbf{for}$$

$$x_k = \frac{soma}{a_{kk}}$$

$$\mathbf{end} \ \mathbf{for}$$

$$\mathbf{Esforço} \ \mathbf{computacional:}$$

$$\mathbf{n} \ \mathbf{divis\~oes}$$

$$\sum_{j=1}^{n_1} j = n(n-1)/2 \ \mathbf{adi\~coes}$$

$$\sum_{j=1}^{n-1} j = n(n-1)/2 \ \mathbf{multiplica\~coes}$$

$$\mathbf{Gerando} \ \mathbf{uma} \ \mathbf{complexidade} \ O(n^2) \ (\mathbf{a} \ \mathbf{mesma} \ \mathbf{do} \ \mathbf{bubblesort})$$