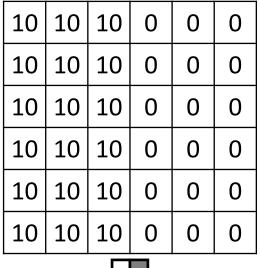


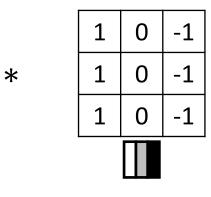
Convolutional Neural Networks

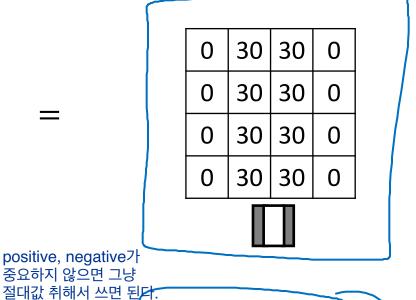
More edge detection

- positive and negative edges (light to dark vs. dark to light)
- 에지 디텍션 필터를 지정하는게 아니라 학습하도록 하는 방법

Vertical edge detection examples

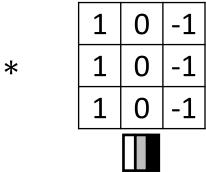


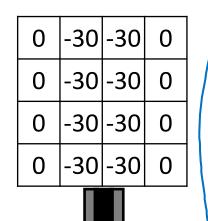






0	0	0	10	10	10
0	0	0	10	10	10
0	0	0	10	10	10
0	0	0	10	10	10
0	0	0	10	10	10
0	0	0	10	10	10

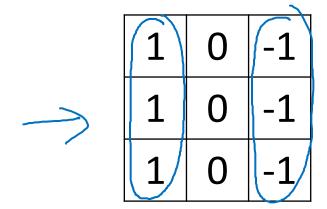




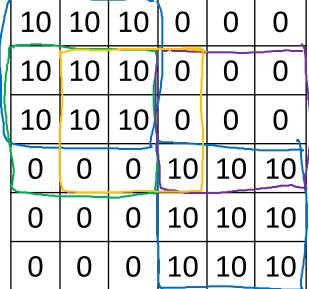


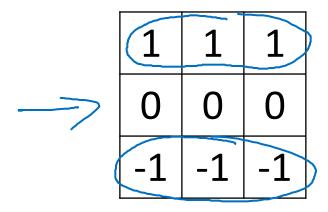
Andrew Ng

Vertical and Horizontal Edge Detection



Vertical





Horizontal

k		

1	1	1
0	0	0
-1	-1	-1

-		

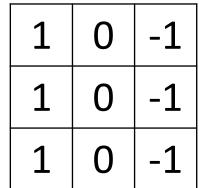
0	0	0	0
30	10	-10	-30
30	10	-10	-30
0	0	0	0

입력 이미지가 큰 경우에는 노란색 부분이 많지 않을테니 괜찮아.

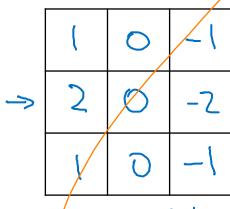


Learning to detect edges

이렇게 필터를 파라미터로 취급하여 NN은 low level feature를 학습할 수 있으며, 이런 필터는 에지가 될 수도 아니면 이름 붙일 수 없는 어떤 필터일 수도 있다. -> 이 모든 computation의 기반은 still (backpropagation이 3x3 필터를 학습할 수 있게 해주는) convolutajon operation이라는게 포인트!



우리가 사용한 이 필터는 단순히 여러 가능한 필터중 하나일 뿐이다.



어떤 필터가 좋은 필터인지에 대한 연구가 많이 있었고 sobel, scharr 필터 같은것들이 대표적인 필터이다.

3	0	7
0	0	10
3	P	73

 \uparrow

Sobel filter

	1	
>	Morr	

A

filter

					_	
1	3	0	1	2	7	4
	1	5	8	9	3	1
	2	7	2	5	1	3
	0	1	3	1	7	8
	4	2	1	6	2	8
	2	4	5	2	3	9

딥러닝이 나오면서, CV연구자가 고른 이 9개의 숫자가 필요없을

PE SIMIT LINE WILLIAM WILLIAM

 \times

그냥 3x3 필터를 이루는 9개의 다라미터라고 생각하고 입력이미지가 주어졌을 때 convolve하면 좋은 에지 디텍터가 되는 3x3 필터를 학습해버리면 되겠다

싶어짐.

 $\widehat{w_4}$ $\widehat{w_5}$ $\widehat{w_6}$ $\widehat{w_7}$ $\widehat{w_8}$ $\widehat{w_9}$

 w_8 w_9

 W_3

45° 70°

이렇게 얻은 필터는 sobel일수도 scharr일수도 어쩌면 더 좋은

어떤 다른 것일 수도 있고, 45도 70도 73도짜리 orientation에

대한 필터일 수도 있다.

And