

# Geradenbündel und Divisoren auf Riemannschen Flächen

## 1 Was wollen wir zeigen?

Seien  $X$  eine kompakte Riemannsche Fläche und  $\mathcal{L}$  ein Geradenbündel auf  $X$ . Wir fixieren eine offene Überdeckung  $\mathcal{U} = (U_i)_{i \in I}$  und Trivialisierungen

$$\psi_i : \mathcal{L}|_{U_i} \xrightarrow{\sim} \mathcal{O}|_{U_i}$$

für  $i \in I$ . Damit haben wir auch die Kozykel-Beschreibung von  $\mathcal{L}$  via

$$(g_{ij})_{i,j} := (\psi_j(U_{ij})\psi_i(U_{ij})^{-1}(1))_{i,j} \in Z^1(\mathcal{U}, \mathcal{O}^\times).$$

**Ziel 1.** Finde einen Divisor  $D \subset X$  und einen Isomorphismus  $\varphi : \mathcal{L} \xrightarrow{\sim} \mathcal{O}_D$ .

Um zu verstehen, wie man  $D$  findet, gehen wir rückwärts vor: Wir nehmen an, wir haben  $\varphi$  bereits gegeben. Durch welche Daten sind dann  $\varphi$  und  $D$  explizit gegeben?

Beim Beweis, dass  $\mathcal{O}_D$  ein Geradenbündel ist, hat man eine offene Überdeckung mit einer gewissen Eigenschaft konstruiert – hier nehmen wir oBdA an, dass die oben gewählte Überdeckung  $\mathcal{U}$  diese Eigenschaft hat, nämlich:<sup>1</sup>

Für jedes  $i \in I$  existiert eine meromorphe Funktion  $h_i \in \mathcal{M}(U_i)^\times$  mit  $\text{div}(h_i) = -D|_{U_i}$  (1)

(dabei ist  $D|_{U_i} \subset U_i$  die offensichtliche Einschränkung des Divisors gemeint) – „oBdA“ wegen Verfeinerungen. Multiplikation mit  $h_i$  liefert einen lokalen Isomorphismus wie rechts vertikal im folgenden Diagramm. Dazu gibt es zudem ein  $g_i \in \mathcal{O}^\times(U_i)$ , so dass folgendes Diagramm kommutiert:

$$\begin{array}{ccc} \mathcal{L}|_{U_i} & \xleftarrow[\simeq]{\varphi|_{U_i}} & \mathcal{O}_D|_{U_i} \\ \simeq \downarrow \psi_i & & \simeq \downarrow \cdot h_i \\ \mathcal{O}|_{U_i} & \xleftarrow[\simeq]{\cdot g_i} & \mathcal{O}|_{U_i} \end{array}$$

**Umgekehrt** erhält man also  $\varphi_i := \varphi|_{U_i}$  durch die Angabe von  $g_i \in \mathcal{O}^\times(U_i)$  und  $h_i \in \mathcal{M}(U_i)^\times$  – und damit auch  $D|_{U_i} = -\text{div}(h_i)$ :

$$\varphi_i(u) = g_i \cdot \underbrace{(h_i \cdot u)}_{\in \mathcal{O}(U_i)} \psi_i^{-1}(1) \text{ für } u \in \mathcal{O}_D(U_i). \quad (2)$$

Jede Wahl eines  $g_i \in \mathcal{O}^\times(U_i)$  und  $h_i \in \mathcal{M}(U_i)^\times$  liefert also einen Isomorphismus  $\varphi_i$  wie oben – dazu muss  $h_i$  zunächst auch überhaupt keine Eigenschaft erfüllen, weil ohnehin alles über  $U_i$  isomorph zu  $\mathcal{O}|_{U_i}$  ist. Insbesondere können wir  $h_i$  durch das Produkt  $g_i h_i$  ersetzen und erhalten damit also  $f_i$  und das Diagramm:

$$\begin{array}{ccc} \mathcal{L}|_{U_i} & \xleftarrow[\simeq]{\varphi|_{U_i}} & \mathcal{O}_D|_{U_i} \\ \simeq \downarrow \psi_i & \nearrow \simeq \cdot f_i & \downarrow \\ \mathcal{O}|_{U_i} & & \mathcal{O}|_{U_i} \end{array}$$

<sup>1</sup>mit  $\mathcal{M}(U)$  bezeichnen wir die meromorphen Funktionen auf  $U$ . Das ergibt in offensichtlicher Weise eine Garbe  $\mathcal{M}$  auf  $X$ . Beachte, dass  $\mathcal{M}(U)$  jeweils ein Körper ist und somit  $\mathcal{M}(U)^\times = \mathcal{M}(U) \setminus \{0\}$  die nicht-konstant-Null Funktionen sind

Jetzt wählen wir für jedes  $i \in I$  ein  $f_i$ , und erhalten damit  $\varphi_i$ . Diese ergeben aber nur dann einen **globalen Isomorphismus**  $\varphi : \mathcal{O}_D \rightarrow \mathcal{L}$  (dann mit einem geeigneten  $D$ ), wenn  $\varphi_i|_{U_{ij}} = \varphi_j|_{U_{ij}}$  für alle  $i, j$  gilt. Mit (2) also, wenn

$$\begin{aligned} \forall_{u \in \mathcal{O}_D(U_{ij})} (f_i|_{U_{ij}} \cdot u) \psi_i^{-1}(1)|_{U_{ij}} &= (f_j|_{U_{ij}} \cdot u) \psi_i^{-1}(1)|_{U_{ij}} \iff \\ \forall_{u \in \mathcal{O}_D(U_{ij})} (f_i|_{U_{ij}} \cdot u) \cdot g_{ij} &= (f_j|_{U_{ij}} \cdot u) \iff \\ f_i|_{U_{ij}} \cdot g_{ij} &= f_j|_{U_{ij}} \end{aligned} \tag{3}$$

Zusammengefasst haben wir gesehen:

**Satz 1.** Findet man  $f_i \in \mathcal{M}(U_i)^\times$  für alle  $i \in I$ , so dass für alle  $i, j \in I$  jeweils (3) gilt, dann ist

$$D := \sum_{p \in X} (-\text{ord}_p(f_i)) \cdot p$$

ein wohldefinierter Divisor und die lokalen Isomorphismen  $\varphi_i$ , die durch

$$\begin{array}{ccc} \mathcal{L}|_{U_i} & \xleftarrow[\simeq]{\varphi_i} & \mathcal{O}_D|_{U_i} \\ \simeq \downarrow \psi_i & \nearrow \simeq \cdot f_i & \\ \mathcal{O}|_{U_i} & & \end{array}$$

gegeben sind, verkleben zu einem globalen Isomorphismus  $\varphi : \mathcal{O}_D \xrightarrow{\simeq} \mathcal{L}$ .

## 2 Meromorphe Schnitte in einem Geradenbündel

Wie findet man diese  $f_i$ ? Wir betrachten weiter das Geradenbündel  $\mathcal{L}$ , welches durch die Trivialisierungen

$$\psi_i : \mathcal{L}|_{U_i} \xrightarrow{\simeq} \mathcal{O}|_{U_i}$$

auf der Überdeckung  $\mathcal{U}$  (und damit auch durch den Kozykel  $(g_{ij})_{ij} \in Z^1(\mathcal{U}, \mathcal{O}^\times)$ ) gegeben ist.

**Definition 1.** Ein **meromorpher Schnitt** von  $\mathcal{L}$  ist ein Element  $\sigma \in \mathcal{L}(U)$ , so dass

- $U = X \setminus S$  für eine Menge  $S$  aus isolierten Punkten ist und
- zu jedem  $s \in S$  eine offene Umgebung  $s \in V \subset U_i$  (für geeignetes  $i$ ) gibt, so dass  $V \cap S = \{s\}$  gilt und

$$\psi_i|_{V \setminus \{s\}}(\sigma) \in \mathcal{O}(V \setminus \{s\})$$

einen Pol (oder hebbbar) bei  $s$  hat.

**Satz 2.** Für ein Geradenbündel  $\mathcal{L}$  auf der kompakten Riemannschen Fläche  $X$  gilt

$$\dim H^1(X, \mathcal{L}) < \infty.$$

*Proof.* Man überzeugt sich, dass man den (schwierigen – Stichwort  $L_2$ -Techniken) Beweis für  $H^1(X, \mathcal{O})$  nahezu wortwörtlich für  $H^1(X, \mathcal{L})$  ebenso durchführen kann.  $\square$

**Korollar 1.** Sind  $\mathcal{L}$  ein Geradenbündel auf der kompakten Riemannschen Fläche  $X$  und  $a \in X$  ein beliebiger Punkt, dann existiert ein meromorpher Schnitt  $\sigma \in \mathcal{L}(X \setminus \{a\})$  mit echtem Pol bei  $a$ .

*Proof.* Analog zum Satz über die Existenz einer meromorphen Funktion (also der Fall  $\mathcal{L} = \mathcal{O}$ ):

Ist  $a \in U \subset X$  eine trivialisierende Menge (also mit einem  $\psi : \mathcal{L}|_U \xrightarrow{\sim} \mathcal{O}|_U$ ) und gleichzeitig  $U$  ein Kartengebiet für eine Karte  $z$ , dann betrachte die Überdeckung  $\mathcal{V} := (U, X \setminus \{a\})$  und die Elemente

$$\zeta^{(j)} := \psi_{U \setminus \{a\}}(z^{-j}) \in \mathcal{L}(U \setminus \{a\}).$$

Diese liefern Elemente  $[\zeta^{(1)}], \dots, [\zeta^{(N)}] \in H^1(\mathcal{V}, \mathcal{L})$  und wenn  $N > \dim H^1(X, \mathcal{L})$  gewählt ist, sind sie linear abhängig. Es gibt dann also  $c_1, \dots, c_N \in \mathbb{C}$  (nicht alle Null) und

$$f_1 \in \mathcal{L}(U) \text{ und } f_2 \in \mathcal{L}(X \setminus \{a\})$$

mit

$$c_1 \zeta^{(1)} + \dots + c_N \zeta^{(N)} = (f_2 - f_1)|_{U \setminus \{a\}}.$$

Dann ist  $f_2 \in \mathcal{L}(X \setminus \{a\})$  ein meromorpher Schnitt wie gefordert.  $\square$

### 3 Wrap it up!

Sei nun also  $a \in X$  und  $\sigma \in \mathcal{L}(X \setminus \{a\})$  ein nicht-trivialer meromorpher Schnitt von  $\mathcal{L}$  wie in obigem Satz gegeben. Wir betrachten wieder unsere Ausgangsüberdeckung  $\mathcal{U} = (U_i)_{i \in I}$ . Dann haben wir für jedes  $i \in I$  also das Element

$$f_i := \begin{cases} \psi_i(\sigma|_{U_i}) \subset \mathcal{O}(U_i) & \text{falls } a \notin U_i \\ \psi_i(\sigma|_{U_i \setminus \{a\}}) \subset \mathcal{O}(U_i \setminus \{a\}) & \text{falls } a \in U_i \end{cases}$$

Da der Schnitt  $\sigma$  aber auch meromorph bei  $a$  ist, liefert das in jedem Fall jeweils ein Element  $f_i \in \mathcal{M}(U_i)^\times$ .

Die Tatsache, dass  $f_i$  aus den Einschränkungen des globalen meromorphen Schnitts  $\sigma \in \mathcal{L}(X \setminus \{a\})$  und den Trivialisierungen  $\psi_i$  entsteht, drückt sich wiederum so aus, dass für  $i, j$  folgendes gilt:

$$\mathcal{O}_{U_{ij}} \xleftarrow[\cdot g_{ij}]{} \mathcal{L}|_{U_{ij}} \xrightarrow{\psi_j} \mathcal{O}_{U_{ij}}$$

$$f_i|_{U_{ij}} \longleftrightarrow \sigma|_{U_{ij}} \longmapsto f_j|_{U_{ij}}$$

Also erfüllen diese  $(f_i)_i \in C^0(\mathcal{U}, \mathcal{M}^\times)$  genau die Bedingung (3). Damit können wir Satz 1 anwenden und erhalten  $\varphi : \mathcal{O}_D \xrightarrow{\sim} \mathcal{L}$ .