

## CommunicationRov

- port
- adressePort
- trame
- donnees

- + CommunicationRov()
- + ~CommunicationRov()
- + estCommunicationRovDisponible()
- + getPort()
- + getBaudRate()
- + lireTrame()
- + envoieTrame()
- + changePortCommunication()
- + changeBaudRate()