

Лабораторная работа № 8

Обход графа в ширину (4 часа)

Краткий теоретический материал

Обход графа

Самой фундаментальной задачей на графах, возможно, является систематизированное посещение каждой вершины и каждого ребра графа. В действительности, все основные служебные операции по работе с графами (такие как распечатка или копирование графов или преобразования графа из одного представления в другое) являются приложениями обхода графа (graph traversal).

Ключевая идея обхода графа – пометить каждую вершину при первом ее посещении и помнить о том, что не было исследовано полностью. В обходах графов мы будем пользоваться булевыми флагами или перечислимыми типами.

Каждая вершина будет находиться в одном из следующих трех состояний:

- неоткрытая (undiscovered) – первоначальное, нетронутое состояние вершины;
- открытая (discovered) – вершина обнаружена, но мы еще не проверили все инцидентные ей ребра;
- обработанная (processed) – все инцидентные данной вершине ребра были посещены.

Очевидно, что вершину нельзя обработать до того, как она открыта, поэтому в процессе обхода графа состояние каждой вершины начинается с неоткрытого, переходит в открытое и заканчивается обработанным.

Обход графа в ширину

Обход в ширину (breadth-first traversal) является основой для многих важных алгоритмов работы с графами. Далее приводится базовый алгоритм обхода в ширину. На определённом этапе каждая вершина графа переходит из состояния *неоткрытая* в состояние *открытая*. При обходе в ширину неориентированного графа каждому ребру присваивается направление, от «открывающей» к открываемой вершине. В этом контексте вершина *u* называется родителем (parent) или предшественником (predecessor) вершины *v*, а вершина *v* – потомком вершины *u*. Так как каждый узел, за исключением корня, имеет только одного родителя, получится дерево вершин графа. Это дерево определяет кратчайший путь от корня ко всем другим узлам графа.

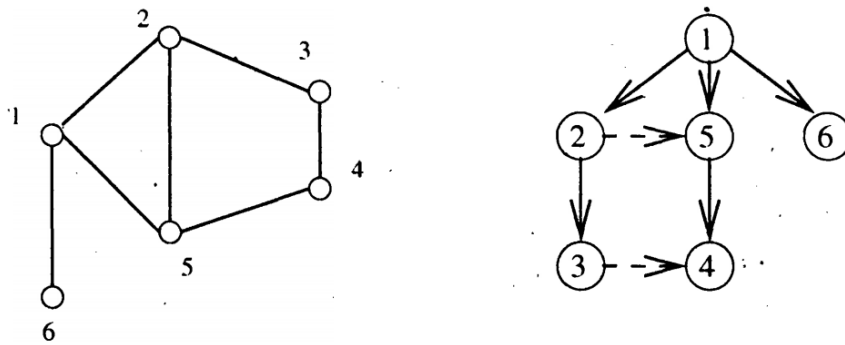


Рисунок 1 – Неориентированный граф и его дерево обхода в ширину

Это свойство делает обход в ширину очень полезным в решении задач поиска кратчайшего пути. В листинге 1 приводится псевдокод алгоритма обхода графа в ширину.

В этом алгоритме приняты следующие обозначения:

G – граф, обход которого необходимо выполнить;

s – вершина графа, с которой начинается обход;

$state$ – массив состояний вершин;

p – массив вершин-родителей;

Q – очередь вершин для обработки.

$dequeue$ – метод, который возвращает очередной элемент из очереди, а затем удаляет его из очереди;

$enqueue$ – метод, который добавляет элемент в очередь;

$Adj[u]$ – множество вершин, смежных с вершиной u .

Листинг 1. Обход графа в ширину

```

BFS (G, s)
  for each vertex  $u \in V(G) - \{s\}$  do
    state[u] = "undiscovered"
    p[u] = nil,    // в начале вершины-родители отсутствуют
  state[s] = "discovered"
  p[s] = nil
  Q = {s}          // добавляем в очередь начальную вершину
  while Q  $\neq \emptyset$  do
    u = dequeue[Q]
    обрабатываем вершину u требуемым образом
  
```

```

for each  $v \in \text{Adj}[u]$  do
    обрабатываем ребро  $(u, v)$  требуемым образом
    if state[v] = "undiscovered" then
        state[v] = "discovered"
        p[v] = u
        enqueue[Q, v]
state[u] = "processed"

```

Замечание. При практической реализации обхода в ширину на языке C++ можно использовать готовый STL контейнер – queue.

Способы хранения графа в памяти компьютера

Способ 1 – Хранение графа в виде матрицы смежности

```

#define MAXV 1000                                /* Максимальное количество вершин */

/* Описание графа */
bool adjacency[MAXV + 1][MAXV + 1];
int nvertices;                                  /* Количество вершин в графе */
int nedges;                                     /* Количество ребер в графе */

/* Чтение неориентированного графа */
void read_graph()
{
    int v, u;                                    /* Вершины ребра (v, u) */
    cin >> nvertices >> nedges;
    for (int i = 0; i < nedges; i++)
    {
        cin >> v >> u;
        adjacency[v][u] = true;
        adjacency[u][v] = true;
    }
}

/* Вывод списка смежных вершин */
void print_graph()
{
    for (int i = 1; i <= nvertices; i++)
    {
        cout << i << ": ";
        for (int j = 1; j <= nvertices; j++)
            if (adjacency[i][j] == true)
                cout << " " << j;
        cout << endl;
    }
}

```

Способ 2 – Хранение графа в виде списка смежности, реализованном с помощью компонентов стандартной библиотеки шаблонов C++

```

#define MAXV 1000 /* Максимальное количество вершин */

/* Описание графа */
vector<int> edges[MAXV + 1];
int nvertices; /* Количество вершин в графе */
int nedges; /* Количество ребер в графе */

/* Чтение неориентированного графа */
void read_graph()
{
    int v, u; /* Вершины ребра (v, u) */
    cin >> nvertices >> nedges;
    for (int i = 0; i < nedges; i++)
    {
        cin >> v >> u;
        edges[v].push_back(u);
        edges[u].push_back(v);
    }
}

/* Вывод списка смежных вершин */
void print_graph()
{
    for (int i = 1; i <= nvertices; i++)
    {
        cout << i << ": ";
        for (int j = 0; j < edges[i].size(); j++)
            cout << " " << edges[i][j];
        cout << endl;
    }
}

```

Способ 3 – Хранение графа в виде списка смежности, реализованном с помощью односвязных списков

```
#define MAXV 1000 /* Максимальное количество вершин */

/* Описание графа */
struct Edgenode
{
    int u; /* Информация о смежности */
    Edgenode *next; /* Следующее ребро в списке */
};

struct Graph
{
    Edgenode *edges[MAXV + 1]; /* Информация о смежности */
    int nvertices; /* Количество вершин в графе */
    int nedges; /* Количество ребер в графе */
};
```

```

/* Добавление ребра v -> u */
void insert_edge(Graph *g, int v, int u)
{
    Edgenode *t = new Edgenode(); /* Временный указатель */
    t->u = u;
    t->next = g->edges[v];
    g->edges[v] = t; /* Вставка в начало */
}

/* Чтение неориентированного графа */
void read_graph(Graph *g)
{
    int v, u; /* Вершины ребра (v, u) */
    cin >> g->nvertices >> g->nedges;
    for(int i = 0; i < g->nedges; i++)
    {
        cin >> v >> u;
        insert_edge(g, v, u);
        insert_edge(g, u, v);
    }
}

/* Удаление графа */
void delete_edge(Edgenode *t)
{
    if(t != NULL)
    {
        delete_edge(t->next);
        delete t;
    }
}

void delete_graph(Graph *g)
{
    for(int i = 1; i <= g->nvertices; i++)
        delete_edge(g->edges[i]);
}

/* Вывод списка смежных вершин */
void print_graph(Graph *g)
{
    Edgenode *t;
    for(int i = 1; i <= g->nvertices; i++)
    {
        cout << i << ":";
        t = g->edges[i];
        while(t != NULL)
        {
            cout << " " << t->y;
            t = t->next;
        }
        cout << endl;
    }
}

```

Задание

1. Выбрать способ хранения графа в памяти компьютера. Реализовать считывание информации о графе из файла.

2. При помощи обхода в ширину определить количество компонент связности графа и вывести для каждой компоненты входящие в нее вершины.

3. При помощи обхода в ширину для выбранной вершины найти кратчайшие пути до всех остальных достижимых вершин графа.

4. При помощи обхода в ширину определить, содержит ли заданный неориентированный граф хотя бы один цикл. В случае существования цикла вывести его длину и список вершин в порядке обхода.

5. При помощи обхода в ширину покрасить вершины графа в два цвета так, чтобы вершины одного цвета не были соединены ребром. Выдать соответствующее сообщение, если это сделать невозможно.

Требования к отчету

Отчет по лабораторной работе должен включать:

1. Титульный лист; задание; исходный код.
2. Примеры работы программы (скриншоты).
3. Выводы.